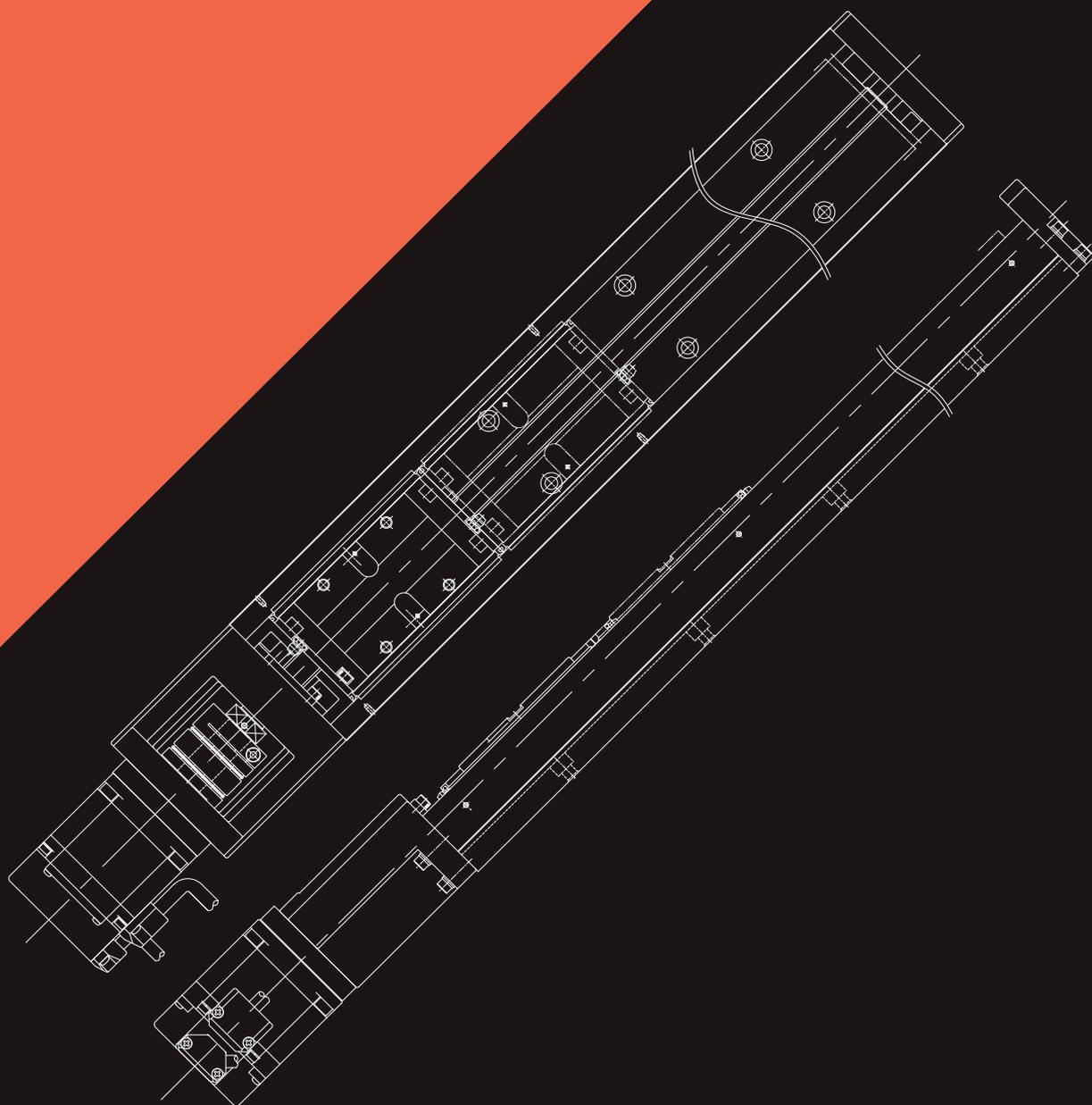


高精度位置決めに最適

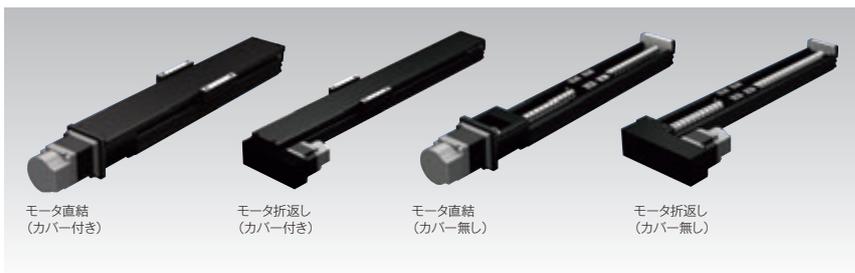
Compact Series

コンパクトシリーズ



SKR KR

高剛性・高速・高精度を
兼ね備えたコンパクト
シリーズの代表格



SKR

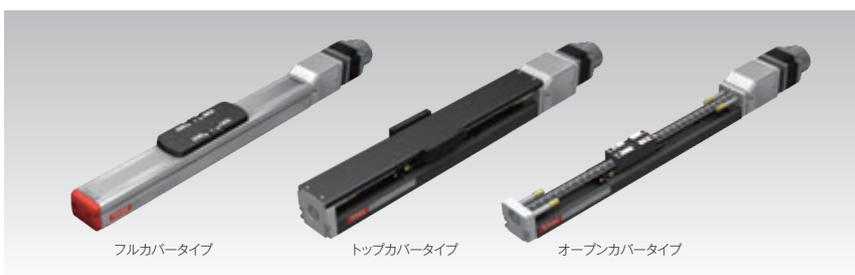
SKR20	009
SKR26	021
SKR33	033
SKR46	055
SKR55	077
SKR65	095

KR

KR15	125
KR20	133
KR26	145
KR30H	157
KR33	175
KR45H	193
KR46	215
KR55	237
KR65	253

KSF

大径ボールねじの採用に
よる高速・高加減速・ロン
グストローク対応アクチュ
エータ



KSF

KSF4/KSF4R	285
KSF5/KSF5R	295
KSF6/KSF6R	303
KSF8/KSF8R	311
KSF10/KSF10R	319
KSF5T/KSF5RT	327
KSF6T/KSF6RT	335
KSF8T/KSF8RT	343
KSF10T/KSF10RT	351
KSF4U/KSF4RU	359
KSF5U/KSF5RU	369
KSF6U/KSF6RU	377
KSF8U/KSF8RU	385
KSF10U/KSF10RU	393

KRF

実績のあるKRの
アウトレールを採用
モーメント剛性の高い
単軸アクチュエータ



KRF

KRF4/KRF4R	403
KRF5/KRF5R	413
KRF6/KRF6R	423

シリーズ一覧 (KSF サーボドライバコントローラTHC仕様)

形番	ボールねじリード [mm]	ストローク [mm]	定格速度 ^{*1} [mm/s]	モータ定格出力 [W]	最大可搬質量 ^{*2*} 3 ^{*4} [kg]		
					水平	壁掛け	垂直
KSF4/KSF4R KSF4U/KSF4RU	10	50~900	500	100	19	10.5	8.5
	16		800		14	8.5	7
KSF5/KSF5R KSF5T/KSF5RT KSF5U/KSF5RU	10	50~900	500	100	26	19	12.5(11.5)
	20		1000		7.5	7.5	6(5)
KSF6/KSF6R KSF6T/KSF6RT KSF6U/KSF6RU	20	50~1300	1000	200	42(41)	20	12(10.5)
	30		1500		20.5(19)	18	7.5(6.5)
KSF8/KSF8R KSF8T/KSF8RT KSF8U/KSF8RU	20	100~1500	1000	400	83.5(79.5)	45	23.5(20.5)
	40		2000		19(18)	19(18)	10.5(9)
KSF10/KSF10R KSF10T/KSF10RT KSF10U/KSF10RU	25	100~1500	1250	750	118.5(92.5)	76	33.5(28)
	50		2500		40(37.5)	40(37.5)	14.5(12.5)

※1 定格速度は、モータの定格回転数3000min⁻¹時の速度です。

※2 最大可搬質量は、定格速度時、加減速度0.5G(リード20mm未満は0.3G)の質量です。

※3 フルカバー仕様の値です。

※4 ()内は折返し仕様の値です。

※5 最高速度は、モータの回転数3000min⁻¹時の速度、もしくはアクチュエータの許容速度によって制限される速度です。

()内はアクチュエータの許容速度です。

シリーズ一覧 (KRF ステッピングドライバコントローラTSC仕様)

形番	ボールねじリード [mm]	ストローク [mm]	モータサイズ	最大可搬質量 ^{*6} [kg]		
				水平	壁掛け	垂直
KRF4	6	50~300	ステッピングモータ□35	6.5	6	4
KRF5	6	50~550	ステッピングモータ□42	20	14.5	7.5
	10			10	10	6

※6 使用条件により可搬質量と最高速度が変わります。詳しくは、各掲載ページの「速度と可搬質量 関係図」をご参照ください。

シリーズ一覧 (KRF サーボドライバコントローラTLC/THC仕様)

形番	ボールねじリード [mm]	ストローク [mm]	定格速度 ^{*7} [mm/s]	モータ定格出力 [W]	最大可搬質量 ^{*8*} 9[kg]		
					水平	壁掛け	垂直
KRF4/KRF4R	6	50~300	300	50	12	8.5	3.5
KRF5/KRF5R	6	50~550	300	50	22	18	7
	10		500		21(20.5)	13.5	6.5(6)
KRF6/KRF6R	6	50~800	300	100	36.5	30.5	14
	10		500		36.5(34)	23.5	11.5

※7 定格速度は、モータの定格回転数3000min⁻¹時の速度です。

※8 最大可搬質量は、定格速度時、下記加減速度時の質量です。

リード6mm: 0.15G

リード10mm: 0.3G

※9 ()内は折返し仕様の値です。

※10 最高速度は、モータの回転数3000min⁻¹時の速度、もしくはアクチュエータの許容速度によって制限される速度です。

各ストロークにおける最高速度 ^{*5} [mm/s]																				掲載ページ		
ストローク [mm]																						
~400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1400		1500	
500 (830)	500 (740)	500 (620)	500 (520)	440	380	340	300	260	230	210											1章285/ 1章359	
800 (1060)	800 (990)	800 (830)	710	620	540	480	420	380	340													
500 (830)	500 (800)	500 (680)	500 (590)	500 (510)	440	390	350	310	280												1章295/ 1章327/ 1章369	
1000 (1330)			1000 (1180)	1000 (1020)	890	790	700	630	570													
1000					980	870	770	690	630	570	520	470	430	400	370	340	320				1章303/ 1章335/ 1章377	
1500					1480	1310	1160	1040	940	850	780	710	650	600	550	510	480					
1000							980	800	670	560	480	420	360	320								1章311/ 1章343/ 1章385
2000							1970	1610	1340	1130	970	840	730	650								
1250										1050	890	760	660	580	510						1章319/ 1章351/ 1章393	
2500										2110	1790	1530	1330	1160	1030							

各ストロークにおける最高速度 [mm/s]																	掲載ページ
ストローク																	
50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800		
300																	1章403
300										250							1章413
500										430							

各ストロークにおける最高速度 ^{*10} [mm/s]																	掲載ページ	
ストローク																		
50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800			
300																	1章405	
300										250							1章415	
500										430								
300											260	220	200	170	150			1章423
500											440	380	330	290	260			

- 1章-コンパクトシリーズ
- 2章-ユニバサルシリーズ
- 3章-エコノミーシリーズ
- 4章-クリーンシリーズ
- 5章-軽量シリーズ
- 6章-多軸シリーズ
- 7章-フラットローラシリーズ
- 8章-リテモータシリーズ
- 9章-プレスシリーズ

KSF形番構成 (モータ無し仕様/サーボドライバコントローラTHC仕様)

形番	ボールねじリード	ストローク	モータ有無/制御機器種類	中間フランジ	モータ軸径	モータ軸固定方法
KSF8	20	0700	TH	(選択不要)*	(選択不要)*	(選択不要)*
①	②	③	④	⑤	⑥	⑦
KSF4	10 : 10mm	0050 : 50mm	モータ有無	無記号 : TH選択時	08 : 8mm	D : 平取り
KSF4R	16 : 16mm	0100 : 100mm	0 : モータ無し	直結の場合	11 : 11mm	K : キー
KSF5	20 : 20mm	}	1 : モータ付き(貴社ご指定モータをTHK購入取付け)	A0	14 : 14mm	M : 摩擦締結
KSF5R	25 : 25mm	1500 : 1500mm	コントローラ付きの場合	AP	16 : 16mm	
KSF6	30 : 30mm		TH : ドライバコントローラTHC	AQ	19 : 19mm	
KSF6R	40 : 40mm			AR		
KSF8	50 : 50mm			AU		
KSF8R				AV		
KSF10				AY		
KSF10R				AZ		
				A5		
				A6		
				折返しの場合		
				WP		
				WQ		
				WV		
				WY		
				WZ		
				W5		

Rはモータ折返しを表します。

「0」を選択した場合
モータ直結仕様：カップリングは付属されません。カップリングが必要な際はご注文時にご指示ください。
モータ折返し仕様：タイミングプーリ、タイミングベルトが付属されます。

「1」を選択した場合
ご指定モータを取付けます。モータケーブル向きを別途ご指示ください。ご指定モータに合わせた⑤中間フランジを選択してください。

「TH」を選択した場合
別途コントローラの手配が必要です。
→7章002
コントローラに対応したモータを取付けます。
TH : TBL-IIIシリーズ(多摩川精機(株)製) 100~750W

※ ④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合、⑤中間フランジ、⑥モータ軸径、⑦モータ軸固定方法は選択不要です。
(直結/折返し共通)
直結(①形番で「KSF□」を選択)の場合、⑥モータ軸径、⑦モータ軸固定方法は選択不要です。

形番により選択できるボールねじリードが異なります。

KSF4 : 「10」、「16」
KSF5 : 「10」、「20」
KSF6 : 「20」、「30」
KSF8 : 「20」、「40」
KSF10 : 「25」、「50」

形番により選択できるストロークおよびストロークのピッチが異なります。

KSF4 : 50~900mm (50mmピッチごと)
KSF5 : 50~900mm (50mmピッチごと)
KSF6 : 50~1300mm (50mmピッチごと)
KSF8 : 100~1500mm (100mmピッチごと)
KSF10 : 100~1500mm (100mmピッチごと)

形番により選択できるモータ軸固定方法が異なります。

KSF4R : 「D」、「K」
KSF5R : 「D」、「K」
KSF6R : 「D」、「K」、「M」
KSF8R : 「M」
KSF10R : 「M」

④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合、⑨～⑬の指定が必要です。

オプション	モータ定格出力	モータケーブル向き	原点方式	電源電圧	ケーブル種類、長さ
GR-6	M40	R	S02	D2	H3
⑧	⑨	⑩	⑪	⑫	⑬
無記号：無し	M10：100W	R：右側	D00：モータ側(押当て)	D1：100V	無記号：無し
MR：モータ右折返し	M10B：100Wブレーキ付き	L：左側	R00：反モータ側(押当て)	D2：200V	F3：固定用 3m
ML：モータ左折返し	M20：200W	U：上側	S02：モータ側(センサ右)		F5：固定用 5m
MD：モータ下折返し	M20B：200Wブレーキ付き	D：下側	S03：反モータ側(センサ右)		FA：固定用10m
T：裏タップ	M40：400W		S20：モータ側(センサ左)		H3：高屈曲 3m
GR：カバー色グレー	M40B：400Wブレーキ付き		S30：反モータ側(センサ左)		H5：高屈曲 5m
6：フォトセンサ	M75：750W				HA：高屈曲10m
J：近接センサ	M75B：750Wブレーキ付き				
M：近接センサ (PNP)					

形番により選択できるモータが異なります。

KSF4：「M10」、「M10B」
 KSF5：「M10」、「M10B」
 KSF6：「M20」、「M20B」
 KSF8：「M40」、「M40B」
 KSF10：「M75」、「M75B」

D00およびR00は押当て原点方式です。

モータ折返し選択時は、モータ折返し方向と同じ側にセンサを取付けることはできません。

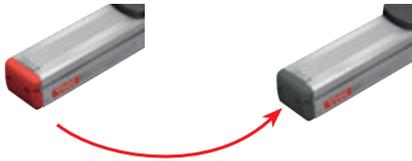
オプション記号は、記載順に「-」を入れて表記ください。
 (例)GR-6：カバー色グレー、フォトセンサ

モータ折返しを選択した場合は「MR」、「ML」、「MD」のいずれかを選択してください。

④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合は、「M」は選択できません。

カバー色グレー
 ハウジングカバーの色をグレーに変更することができます。

標準：赤 「GR」を選択：グレー

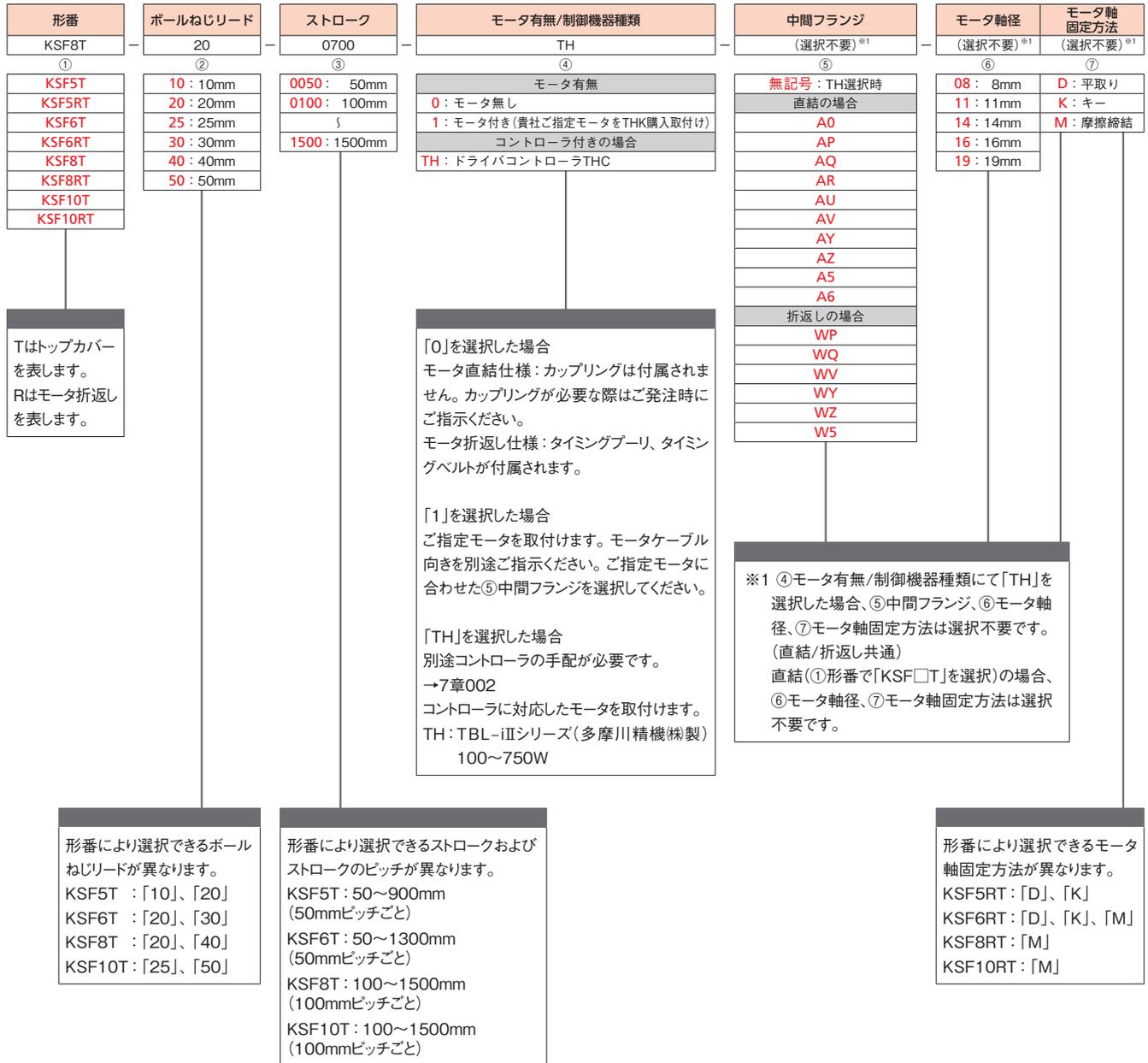


⑧オプションで「MR」を選択時、「R」は選択できません。
 ⑧オプションで「ML」を選択時、「L」は選択できません。
 ⑧オプションで「MD」を選択時、「U」は選択できません。

④モータ有無/制御機器種類で「TH」を選択した場合は、「D1」、「D2」のどちらかを選択してください。

- 1章-コンパクトシリーズ
- 2章-ユニバースシリーズ
- 3章-エコノミーシリーズ
- 4章-クリーンシリーズ
- 5章-軽量シリーズ
- 6章-多軸シリーズ
- 7章-フラットローラシリーズ
- 8章-リテモータシリーズ
- 9章-プレスシリーズ

KSF-T形番構成(モータ無し仕様/サーボドライバコントローラTHC仕様)



④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合、⑨～⑬の指定が必要です。

オプション	モータ定格出力	モータケーブル向き	原点方式	電源電圧	ケーブル種類、長さ
T-6	M40	L	S02	D1	F3
⑧	⑨	⑩	⑪	⑫	⑬
無記号：無し	M10：100W	R：右側	D00：モータ側(押当て)	D1：100V	無記号：無し
MR：モータ右折返し	M10B：100Wブレーキ付き	L：左側	D01：モータ側(押当て)	D2：200V	F3：固定用 3m
ML：モータ左折返し	M20：200W	U：上側	D10：モータ側(押当て)		F5：固定用 5m
MD：モータ下折返し	M20B：200Wブレーキ付き	D：下側	D11：モータ側(押当て)		FA：固定用10m
T：裏タップ	M40：400W		R00：反モータ側(押当て)		H3：高屈曲 3m
1：センサレール	M40B：400Wブレーキ付き		R01：反モータ側(押当て)		H5：高屈曲 5m
6：フォトセンサ	M75：750W		R10：反モータ側(押当て)		HA：高屈曲10m
J：近接センサ	M75B：750Wブレーキ付き		R11：反モータ側(押当て)		
M：近接センサ(PNP)			S02：モータ側(センサ右)		
F：サブテーブル 鉄仕様 ^{※2}			S12：モータ側(センサ右)		
			S20：モータ側(センサ左)		
			S21：モータ側(センサ左)		
			S03：反モータ側(センサ右)		
			S13：反モータ側(センサ右)		
			S30：反モータ側(センサ左)		
			S31：反モータ側(センサ左)		

形番により選択できるモータが異なります。
 KSF5T：「M10」、「M10B」
 KSF6T：「M20」、「M20B」
 KSF8T：「M40」、「M40B」
 KSF10T：「M75」、「M75B」

オプション記号は、記載順に「-」を入れて表記ください。
 (例)T-6：裏タップ、フォトセンサ
 モータ折返しを選択した場合は「MR」、「ML」、「MD」のいずれかを選択してください。
 ④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合は、「M」は選択できません。
 ※2 KSF10T、KSF10RTのサブテーブルは標準で鉄仕様となりますので、KSF10T、KSF10RTを選択した場合は、「F」は選択できません。

D00およびR00は押当て原点方式です。
 モータ折返し選択時は、モータ折返し方向と同じ側にセンサを取付けることはできません。

④モータ有無/制御機器種類で「TH」を選択した場合は、「D1」、「D2」のどちらかを選択してください。

⑧オプションで「MR」を選択時、「R」は選択できません。
 ⑧オプションで「ML」を選択時、「L」は選択できません。
 ⑧オプションで「MD」を選択時、「U」は選択できません。

KSF-U形番構成 (モータ無し仕様/サーボドライバコントローラTHC仕様)

形番	ボールねじリード	ストローク	モータ有無/制御機器種類	中間フランジ	モータ軸径	モータ軸固定方法
KSF8U	20	0700	TH	(選択不要)*	(選択不要)*	(選択不要)*
①	②	③	④	⑤	⑥	⑦
KSF4U	10 : 10mm	0050 : 50mm	モータ有無	無記号 : TH選択時	08 : 8mm	D : 平取り
KSF4RU	16 : 16mm	0100 : 100mm	0 : モータ無し	直結の場合	11 : 11mm	K : キー
KSF5U	20 : 20mm	}	1 : モータ付き(貴社ご指定モータをTHK購入取付け)	A0	14 : 14mm	M : 摩擦締結
KSF5RU	25 : 25mm	1500 : 1500mm	コントローラ付きの場合	AP	16 : 16mm	
KSF6U	30 : 30mm		TH : ドライバコントローラTHC	AQ	19 : 19mm	
KSF6RU	40 : 40mm			AR		
KSF8U	50 : 50mm			AU		
KSF8RU				AV		
KSF10U				AY		
KSF10RU				AZ		
				A5		
				A6		
				折返しの場合		
				WP		
				WQ		
				WV		
				WY		
				WZ		
				W5		

Uはオープンカ
バーを表します。
Rはモータ折返し
を表します。

「0」を選択した場合
モータ直結仕様：カップリングは付属されま
せん。カップリングが必要な際はご注文時
にご指示ください。
モータ折返し仕様：タイミングプーリ、タイミン
グベルトが付属されます。

「1」を選択した場合
ご指定モータを取付けます。モータケーブル
向きを別途ご指示ください。ご指定モータに
合わせた⑤中間フランジを選択してください。

「TH」を選択した場合
別途コントローラの手配が必要です。
→7章002
コントローラに対応したモータを取付けます。
TH : TBL-IIIシリーズ(多摩川精機(株)製)
100~750W

※ ④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選
択した場合、⑤中間フランジ、⑥モータ軸径、
⑦モータ軸固定方法は選択不要です。
(直結/折返し共通)
直結(①形番で「KSF□U」を選択)の場合、
⑥モータ軸径、⑦モータ軸固定方法は選択
不要です。

形番により選択できるボール
ねじリードが異なります。
KSF4U : 「10」、「16」
KSF5U : 「10」、「20」
KSF6U : 「20」、「30」
KSF8U : 「20」、「40」
KSF10U : 「25」、「50」

形番により選択できるストロークおよび
ストロークのピッチが異なります。
KSF4U : 50~900mm
(50mmピッチごと)
KSF5U : 50~900mm
(50mmピッチごと)
KSF6U : 50~1300mm
(50mmピッチごと)
KSF8U : 100~1500mm
(100mmピッチごと)
KSF10U : 100~1500mm
(100mmピッチごと)

形番により選択できるモータ
軸固定方法が異なります。
KSF4RU : 「D」、「K」
KSF5RU : 「D」、「K」
KSF6RU : 「D」、「K」、「M」
KSF8RU : 「M」
KSF10RU : 「M」

④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合、⑨～⑬の指定が必要です。

オプション	モータ定格出力	モータケーブル向き	原点方式	電源電圧	ケーブル種類、長さ
T-6 ⑧	M40 ⑨	L ⑩	S02 ⑪	D1 ⑫	F3 ⑬
無記号：無し	M10：100W	R：右側	D00：モータ側(押当て)	D1：100V	無記号：無し
MR：モータ右折返し	M10B：100Wブレーキ付き	L：左側	D01：モータ側(押当て)	D2：200V	F3：固定用 3m
ML：モータ左折返し	M20：200W	U：上側	D10：モータ側(押当て)		F5：固定用 5m
MD：モータ下折返し	M20B：200Wブレーキ付き	D：下側	D11：モータ側(押当て)		FA：固定用10m
T：裏タップ	M40：400W		R00：反モータ側(押当て)		H3：高屈曲 3m
1：センサレール	M40B：400Wブレーキ付き		R01：反モータ側(押当て)		H5：高屈曲 5m
6：フォトセンサ	M75：750W		R11：反モータ側(押当て)		HA：高屈曲10m
J：近接センサ	M75B：750Wブレーキ付き		S02：モータ側(センサ右)		
M：近接センサ(PNP)			S12：モータ側(センサ右)		
			S20：モータ側(センサ左)		
			S21：モータ側(センサ左)		
			S03：反モータ側(センサ右)		
			S13：反モータ側(センサ右)		
			S30：反モータ側(センサ左)		
			S31：反モータ側(センサ左)		

形番により選択できるモータが異なります。
 KSF4U：「M10」、「M10B」
 KSF5U：「M10」、「M10B」
 KSF6U：「M20」、「M20B」
 KSF8U：「M40」、「M40B」
 KSF10U：「M75」、「M75B」

オプション記号は、記載順に「-」を入れて表記ください。
 (例)T-6：裏タップ、フォトセンサ
 モータ折返しを選択した場合は「MR」、「ML」、「MD」のいずれかを選択してください。
 ④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合は、「M」は選択できません。

D00およびR00は押当て原点方式です。
 モータ折返し選択時は、モータ折返し方向と同じ側にセンサを取付けることはできません。

④モータ有無/制御機器種類で「TH」を選択した場合は、「D1」、「D2」のどちらかを選択してください。

- ⑧オプションで「MR」を選択時、「R」は選択できません。
- ⑧オプションで「ML」を選択時、「L」は選択できません。
- ⑧オプションで「MD」を選択時、「U」は選択できません。

KSF4/KSF4R モータ無し仕様 THC仕様



形番構成

形番	ボールねじリード	ストローク	モータ有無/制御機器種類	中間フランジ	モータ軸径	モータ軸固定方法
KSF4	10	0050	TH	(選択不要) ^{*1}	(選択不要) ^{*1}	(選択不要) ^{*1}
① KSF4 KSF4R	② 10: 10mm 16: 16mm	③ 0050: 50mm 〃 0900: 900mm	④ モータ有無 0: モータ無し 1: モータ付き(貴社ご指定モータをTHK購入取付け) コントローラ付きの場合 TH: ドライバコントローラTHC	⑤ (選択不要) ^{*1}	⑥ 08: 8mm	⑦ D: 平取り K: キー
<p>[R]はモータ折返しを表します。</p> <p>[0]を選択した場合 モータ直結仕様: カップリングは付属されません。カップリングが必要な際は ご発注時にご指示ください。 モータ折返し仕様: タイミングプーリ、タイミングベルトが付属されます。</p> <p>[1]を選択した場合 ご指定モータを取付けます。モータケーブル向きを別途ご指示ください。ご指定モータに合わせた⑤中間フランジを選択してください。</p> <p>[TH]を選択した場合 別途コントローラの手配が必要です。→7章002</p> <p>※1 ④モータ有無/制御機器種類にて[TH]を選択した場合、⑤中間フランジ、⑥モータ軸径、⑦モータ軸固定方法は選択不要です。(直結/折返し共通)直結(①形番で[KSF4]を選択)の場合、⑥モータ軸径、⑦モータ軸固定方法は選択不要です。</p>						

コントローラ仕様

制御機器種類	THC	
モータ定格出力[W]	100	
ボールねじリード[mm]	10	16
定格速度 ^{*2} [mm/s]	500	800
定格推力 ^{*3} [N]	直結	179
	折返し	112
最大推力 ^{*4} [N]	直結	537
	折返し	335
電磁ブレーキ保持力 ^{*5} [N]	直結	179
	折返し	112
走行寿命 ^{*6} [km]	10,000	20,000

※2 定格速度は、モータの定格回転数3000min⁻¹時の速度です。
 ※3 定格推力は、モータの定格トルク0.318N・m、もしくは許容入力トルクによって制限される値です。
 ※4 最大推力は、モータの瞬時最大トルク0.95N・m、もしくは許容入力トルクによって制限される値です。
 ※5 電磁ブレーキ保持力は、モータの静摩擦トルク0.318N・m、もしくは許容入力トルクによって制限される値です。
 ※6 計算条件は以下の場合です。
 ストローク: 500mm/加減速度: 最大可搬質量設定時の加減速度/速度: 定格速度/負荷質量: 最大可搬質量/重心位置: テーブル上面中心

■水平

モータ定格出力[W]	100	
ボールねじリード[mm]	10	16
最大可搬質量 ^{*7} [kg]	加減速度	0.3G
		0.5G

■壁掛け

モータ定格出力[W]	100	
ボールねじリード[mm]	10	16
最大可搬質量 ^{*7} [kg]	加減速度	0.3G
		0.5G

■垂直

モータ定格出力[W]	100	
ボールねじリード[mm]	10	16
最大可搬質量 ^{*7} [kg]	加減速度	0.3G
		0.5G

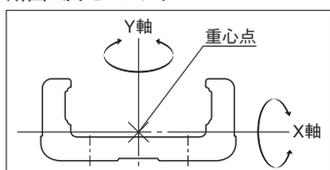
※7 最大可搬質量は、定格速度時の質量です。

基本仕様

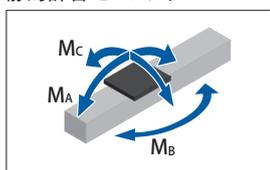
LMガイド部	基本動定格荷重 C[N]	6400
	基本静定格荷重 C ₀ [N]	12900
	ラジアルすきま [mm]	-0.003~+0.002
断面2次モーメント	I _x ^{*8} [mm ⁴]	6.1 × 10 ³
	I _y ^{*9} [mm ⁴]	6.2 × 10 ⁴
	質量 [kg/m]	2.6
ボールねじ部	ボールねじリード [mm]	10 16
	基本動定格荷重 Ca[N]	2860 1850
	基本静定格荷重 C _{0a} [N]	5110 3420
	ねじ軸径 [mm]	∅10
	谷径 [mm]	∅8.06
軸受部(固定側)	ボール中心径 [mm]	∅10.5
	許容回転数 ^{*10} [min ⁻¹]	5000 4000
	アキシアル方向	基本動定格荷重 Ca[N]
軸受部(固定側)	静的許容荷重 P _{0a} [N]	2140
	起動トルク ^{*11} [N・cm]	1.5
	繰り返し位置決め精度 ^{*12} [mm]	±0.01
	ロストモーション ^{*12} [mm]	0.1
	許容入力トルク [N・m]	直結: 1.2 折返し: 1.1
静的許容モーメント ^{*13} [N・m]		M _A : 103 M _B : 103 M _C : 58
標準グリス/使用グリスニップル		THK AFFグリス/PB107

※8 I_x=X軸まわりの断面2次モーメントです。
 ※9 I_y=Y軸まわりの断面2次モーメントです。
 ※10 許容回転数はストロークが長くなることにより下がる場合があります。
 ※11 起動トルクはTHK AFFグリスを封入した時の値です。
 ※12 検査用モータで測定した時の値です。
 ※13 M_A、M_Cモーメント基準はテーブル上面、M_Bモーメント基準はテーブル中心です。

断面2次モーメント

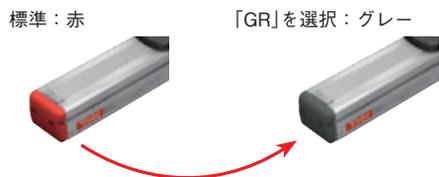


静的許容モーメント



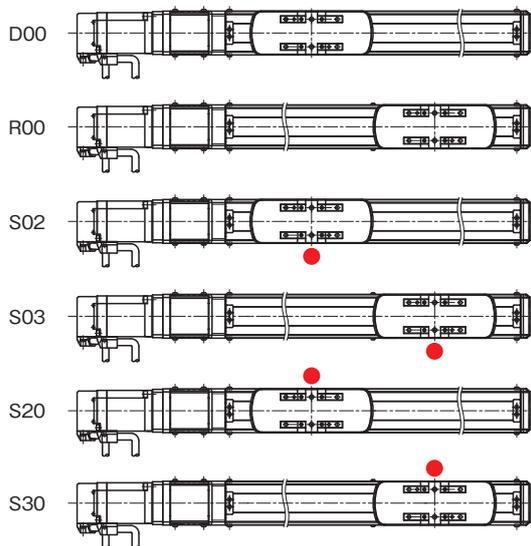
⑧オプション

カバー色グレー
ハウジングカバーの色をグレーに変更することができます。



⑩原点方式

●: 外付原点センサ位置



サーボモータ 100W | モータ 直結 | モータ 折返し | 本体幅 43mm | 本体高さ 46mm | ストローク MAX 900mm | 速度 MAX 1060mm/s | フルカバー タイプ

④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合、⑨～⑬の指定が必要です。

モータ定格出力	モータケーブル向き	原点方式	電源電圧	ケーブル種類、長さ
M10	R	S02	D1	F3
⑨ M10: 100W M10B: 100Wブレーキ付き	⑩ R: 右側 L: 左側 U: 上側 D: 下側	⑪ D00: モータ側(押当て) R00: 反モータ側(押当て) S02: モータ側(センサ右) S03: 反モータ側(センサ右) S20: モータ側(センサ左) S30: 反モータ側(センサ左)	⑫ D1: 100V D2: 200V	⑬ 無記号: 無し F3: 固定用 3m F5: 固定用 5m FA: 固定用10m H3: 高屈曲 3m H5: 高屈曲 5m HA: 高屈曲10m

モータ折返し選択時は、モータ折返し方向と同じ側にセンサを取付けることはできません。

オプション

GR-6

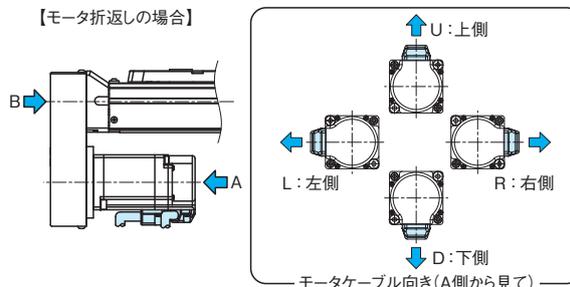
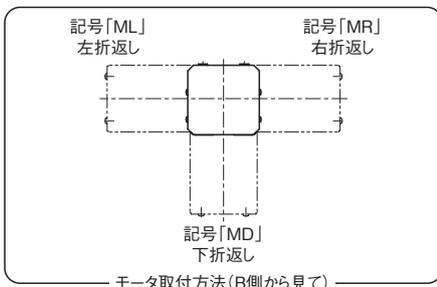
⑧

無記号: 無し
MR: モータ右折返し
ML: モータ左折返し
MD: モータ下折返し
T: 裏タップ
GR: カバー色グレー
6: フォトセンサ
J: 近接センサ
M: 近接センサ (PNP)

モータ折返しを選択した場合は「MR」、「ML」、「MD」のいずれかを選択してください。
④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合は、「M」は選択できません。

下記組み合わせは選択できません。
・⑧ MR: 右折返し、⑩ R: 右側
・⑧ ML: 左折返し、⑩ L: 左側
・⑧ MD: 下折返し、⑩ U: 上側

⑧オプション(モータ折返し方向)
⑩モータケーブル向き(直結/折返し)



モータ選定資料

ストローク [mm]	LMガイド部		ボールねじ部		モータ取付部	
	可動部質量 [kg]	摺動抵抗値*1 [N]	リード [mm]	軸長さ [mm]	直結 軸端外径 [mm]	折返し タイミングプーリ(2個合計) 慣性モーメント×10 ⁻⁴ [kg·m ²]
50 900	0.4	1.5	10, 16	257 1107	φ6h7	0.028

*1 ころがり抵抗値とシール抵抗値を合計した値となります。
注) 適用カップリングは1章291をご参照ください。

許容オーバーハング長さ*2

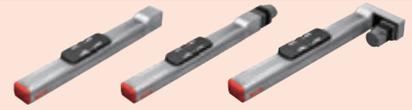
水平	壁掛け	垂直																																																																																																																																																																							
<table border="1"> <thead> <tr> <th>100W</th> <th>ボールねじリード [mm]</th> <th>負荷質量 [kg]</th> <th>a [mm]</th> <th>b [mm]</th> <th>c [mm]</th> </tr> </thead> <tbody> <tr><td rowspan="6">直結</td><td rowspan="3">10</td><td>4.5</td><td>400</td><td>130</td><td>220</td></tr> <tr><td>9.5</td><td>400</td><td>60</td><td>100</td></tr> <tr><td>19</td><td>210</td><td>20</td><td>40</td></tr> <tr><td rowspan="3">16</td><td>3.5</td><td>400</td><td>140</td><td>210</td></tr> <tr><td>7</td><td>370</td><td>60</td><td>100</td></tr> <tr><td>14</td><td>160</td><td>30</td><td>40</td></tr> <tr><td rowspan="6">折返し</td><td rowspan="3">10</td><td>4.5</td><td>400</td><td>130</td><td>220</td></tr> <tr><td>9.5</td><td>400</td><td>60</td><td>100</td></tr> <tr><td>19</td><td>210</td><td>20</td><td>40</td></tr> <tr><td rowspan="3">16</td><td>3.5</td><td>400</td><td>140</td><td>210</td></tr> <tr><td>7</td><td>370</td><td>60</td><td>100</td></tr> <tr><td>14</td><td>160</td><td>30</td><td>40</td></tr> </tbody> </table>	100W	ボールねじリード [mm]	負荷質量 [kg]	a [mm]	b [mm]	c [mm]	直結	10	4.5	400	130	220	9.5	400	60	100	19	210	20	40	16	3.5	400	140	210	7	370	60	100	14	160	30	40	折返し	10	4.5	400	130	220	9.5	400	60	100	19	210	20	40	16	3.5	400	140	210	7	370	60	100	14	160	30	40	<table border="1"> <thead> <tr> <th>100W</th> <th>ボールねじリード [mm]</th> <th>負荷質量 [kg]</th> <th>a [mm]</th> <th>b [mm]</th> <th>c [mm]</th> </tr> </thead> <tbody> <tr><td rowspan="6">直結</td><td rowspan="3">10</td><td>2.5</td><td>370</td><td>220</td><td>400</td></tr> <tr><td>5</td><td>160</td><td>90</td><td>400</td></tr> <tr><td>10.5</td><td>50</td><td>30</td><td>350</td></tr> <tr><td rowspan="3">16</td><td>2</td><td>360</td><td>230</td><td>400</td></tr> <tr><td>4</td><td>160</td><td>100</td><td>400</td></tr> <tr><td>8</td><td>50</td><td>30</td><td>240</td></tr> <tr><td rowspan="6">折返し</td><td rowspan="3">10</td><td>2.5</td><td>370</td><td>220</td><td>400</td></tr> <tr><td>5</td><td>160</td><td>90</td><td>400</td></tr> <tr><td>10.5</td><td>50</td><td>30</td><td>350</td></tr> <tr><td rowspan="3">16</td><td>2</td><td>360</td><td>230</td><td>400</td></tr> <tr><td>4</td><td>160</td><td>100</td><td>400</td></tr> <tr><td>8</td><td>50</td><td>30</td><td>240</td></tr> </tbody> </table>	100W	ボールねじリード [mm]	負荷質量 [kg]	a [mm]	b [mm]	c [mm]	直結	10	2.5	370	220	400	5	160	90	400	10.5	50	30	350	16	2	360	230	400	4	160	100	400	8	50	30	240	折返し	10	2.5	370	220	400	5	160	90	400	10.5	50	30	350	16	2	360	230	400	4	160	100	400	8	50	30	240	<table border="1"> <thead> <tr> <th>100W</th> <th>ボールねじリード [mm]</th> <th>負荷質量 [kg]</th> <th>a [mm]</th> <th>c [mm]</th> </tr> </thead> <tbody> <tr><td rowspan="6">直結</td><td rowspan="3">10</td><td>2</td><td>280</td><td>280</td></tr> <tr><td>4</td><td>130</td><td>130</td></tr> <tr><td>8.5</td><td>50</td><td>50</td></tr> <tr><td rowspan="3">16</td><td>1.5</td><td>260</td><td>260</td></tr> <tr><td>3.5</td><td>120</td><td>120</td></tr> <tr><td>7</td><td>50</td><td>50</td></tr> <tr><td rowspan="6">折返し</td><td rowspan="3">10</td><td>2</td><td>280</td><td>280</td></tr> <tr><td>4</td><td>130</td><td>130</td></tr> <tr><td>8.5</td><td>50</td><td>50</td></tr> <tr><td rowspan="3">16</td><td>1.5</td><td>260</td><td>260</td></tr> <tr><td>3.5</td><td>120</td><td>120</td></tr> <tr><td>7</td><td>50</td><td>50</td></tr> </tbody> </table>	100W	ボールねじリード [mm]	負荷質量 [kg]	a [mm]	c [mm]	直結	10	2	280	280	4	130	130	8.5	50	50	16	1.5	260	260	3.5	120	120	7	50	50	折返し	10	2	280	280	4	130	130	8.5	50	50	16	1.5	260	260	3.5	120	120	7	50	50
100W	ボールねじリード [mm]	負荷質量 [kg]	a [mm]	b [mm]	c [mm]																																																																																																																																																																				
直結	10	4.5	400	130	220																																																																																																																																																																				
		9.5	400	60	100																																																																																																																																																																				
		19	210	20	40																																																																																																																																																																				
	16	3.5	400	140	210																																																																																																																																																																				
		7	370	60	100																																																																																																																																																																				
		14	160	30	40																																																																																																																																																																				
折返し	10	4.5	400	130	220																																																																																																																																																																				
		9.5	400	60	100																																																																																																																																																																				
		19	210	20	40																																																																																																																																																																				
	16	3.5	400	140	210																																																																																																																																																																				
		7	370	60	100																																																																																																																																																																				
		14	160	30	40																																																																																																																																																																				
100W	ボールねじリード [mm]	負荷質量 [kg]	a [mm]	b [mm]	c [mm]																																																																																																																																																																				
直結	10	2.5	370	220	400																																																																																																																																																																				
		5	160	90	400																																																																																																																																																																				
		10.5	50	30	350																																																																																																																																																																				
	16	2	360	230	400																																																																																																																																																																				
		4	160	100	400																																																																																																																																																																				
		8	50	30	240																																																																																																																																																																				
折返し	10	2.5	370	220	400																																																																																																																																																																				
		5	160	90	400																																																																																																																																																																				
		10.5	50	30	350																																																																																																																																																																				
	16	2	360	230	400																																																																																																																																																																				
		4	160	100	400																																																																																																																																																																				
		8	50	30	240																																																																																																																																																																				
100W	ボールねじリード [mm]	負荷質量 [kg]	a [mm]	c [mm]																																																																																																																																																																					
直結	10	2	280	280																																																																																																																																																																					
		4	130	130																																																																																																																																																																					
		8.5	50	50																																																																																																																																																																					
	16	1.5	260	260																																																																																																																																																																					
		3.5	120	120																																																																																																																																																																					
		7	50	50																																																																																																																																																																					
折返し	10	2	280	280																																																																																																																																																																					
		4	130	130																																																																																																																																																																					
		8.5	50	50																																																																																																																																																																					
	16	1.5	260	260																																																																																																																																																																					
		3.5	120	120																																																																																																																																																																					
		7	50	50																																																																																																																																																																					

*2 LMガイドの走行寿命が10,000km(リード16mmの場合は20,000km)で制限される値です。計算条件は以下の通りです。
ストローク: 475mm/加減速度: 0.3G/速度: 定格速度/オーバーハング方向: 単一方向のみ負荷。寸法a, b, cはテーブル上面中心からの寸法です。

- 1章- コンバクト シリーズ
- 2章- ユニバーサル シリーズ
- 3章- エコノミー シリーズ
- 4章- シリリズン
- 5章- シリリズン 軽量シリーズ
- 6章- シリリズン 多軸シリーズ
- 7章- フォトリソグラフィ シリリズン
- 8章- リニアモータ シリリズン
- 9章- プレシジョン シリリズン

- KSF 4
- KSF 5
- KSF 6
- KSF 8
- KSF 10

KSF4/KSF4R モータ無し仕様 THC仕様



-1章-コンパクトシリーズ

-2章-ユニバーサルシリーズ

-3章-エコノミーシリーズ

-4章-クリーンシリーズ

-5章-軽量シリーズ

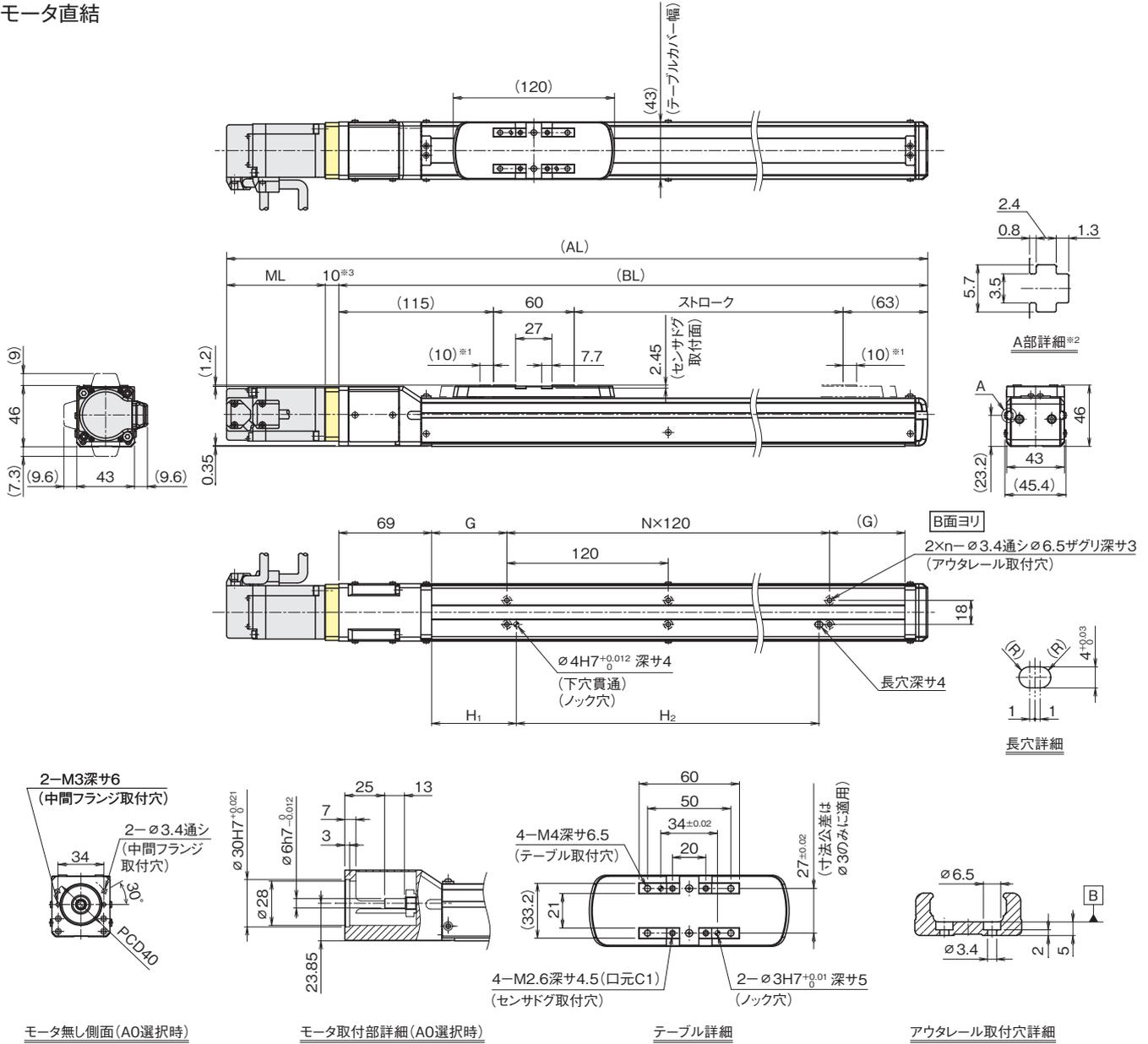
-6章-多軸シリーズ

-7章-フロントローラシリーズ

-8章-リテラモーター

-9章-シリールズ

寸法 モータ直結



KSF 4

KSF 5

KSF 6

KSF 8

KSF 10

寸法表

ストローク [mm] (メカストップ間ストローク)		50 (70)	100 (120)	150 (170)	200 (220)	250 (270)	300 (320)	350 (370)	400 (420)	450 (470)	500 (520)	550 (570)	600 (620)	650 (670)	700 (720)	750 (770)	800 (820)	850 (870)	900 (920)	
最高速度 ^{※4} [mm/s]	ボールねじリード: 10mm	500 (830)									500 (740)	500 (620)	500 (520)	440	380	340	300	260	230	210
	ボールねじリード: 16mm	800 (1060)									800 (990)	800 (830)	800 (830)	710	620	540	480	420	380	340
寸法 [mm]	AL ^{※5※6}	371.5 (407.1)	421.5 (457.1)	471.5 (507.1)	521.5 (557.1)	571.5 (607.1)	621.5 (657.1)	671.5 (707.1)	721.5 (757.1)	771.5 (807.1)	821.5 (857.1)	871.5 (907.1)	921.5 (957.1)	971.5 (1007.1)	1021.5 (1057.1)	1071.5 (1107.1)	1121.5 (1157.1)	1171.5 (1207.1)	1221.5 (1257.1)	
	BL	288	338	388	438	488	538	588	638	688	738	788	838	888	938	988	1038	1088	1138	
	ML ^{※5}	73.5 (109.1)																		
	G	41	66	91	56	81	46	71	96	61	86	51	76	41	66	91	56	81	46	
	H ₁	48	48	48	63	63	63	48	48	48	63	63	63	48	48	48	63	63	63	63
	H ₂	75	125	175	225	275	325	375	425	475	525	575	625	675	725	775	825	875	925	
取付ピッチ数	N	1	1	1	2	2	3	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	
取付穴数	n	2	2	2	3	3	4	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	
質量 [kg]	モータ無し	1.5	1.7	1.9	2.1	2.3	2.5	2.7	2.9	3	3.2	3.4	3.6	3.8	4	4.2	4.4	4.6	4.7	
	モータ付き ^{※5}	2.1 (2.3)	2.3 (2.5)	2.4 (2.6)	2.6 (2.8)	2.8 (3)	3 (3.2)	3.2 (3.4)	3.4 (3.6)	3.6 (3.8)	3.8 (4)	4 (4.2)	4.1 (4.3)	4.3 (4.5)	4.5 (4.7)	4.7 (4.9)	4.9 (5.1)	5.1 (5.3)	5.3 (5.5)	

※4 最高速度は、モータの回転数3000min⁻¹時の速度、もしくはアクチュエータの許容速度によって制限される速度です。
()内はアクチュエータの許容速度です。
※5 ()内はブレーキ付きの値です。
※6 形番構成⑤中間フランジで「AR」を選択した場合は中間フランジの厚みが異なるため全長が変わります。詳細は1章292をご参照ください。

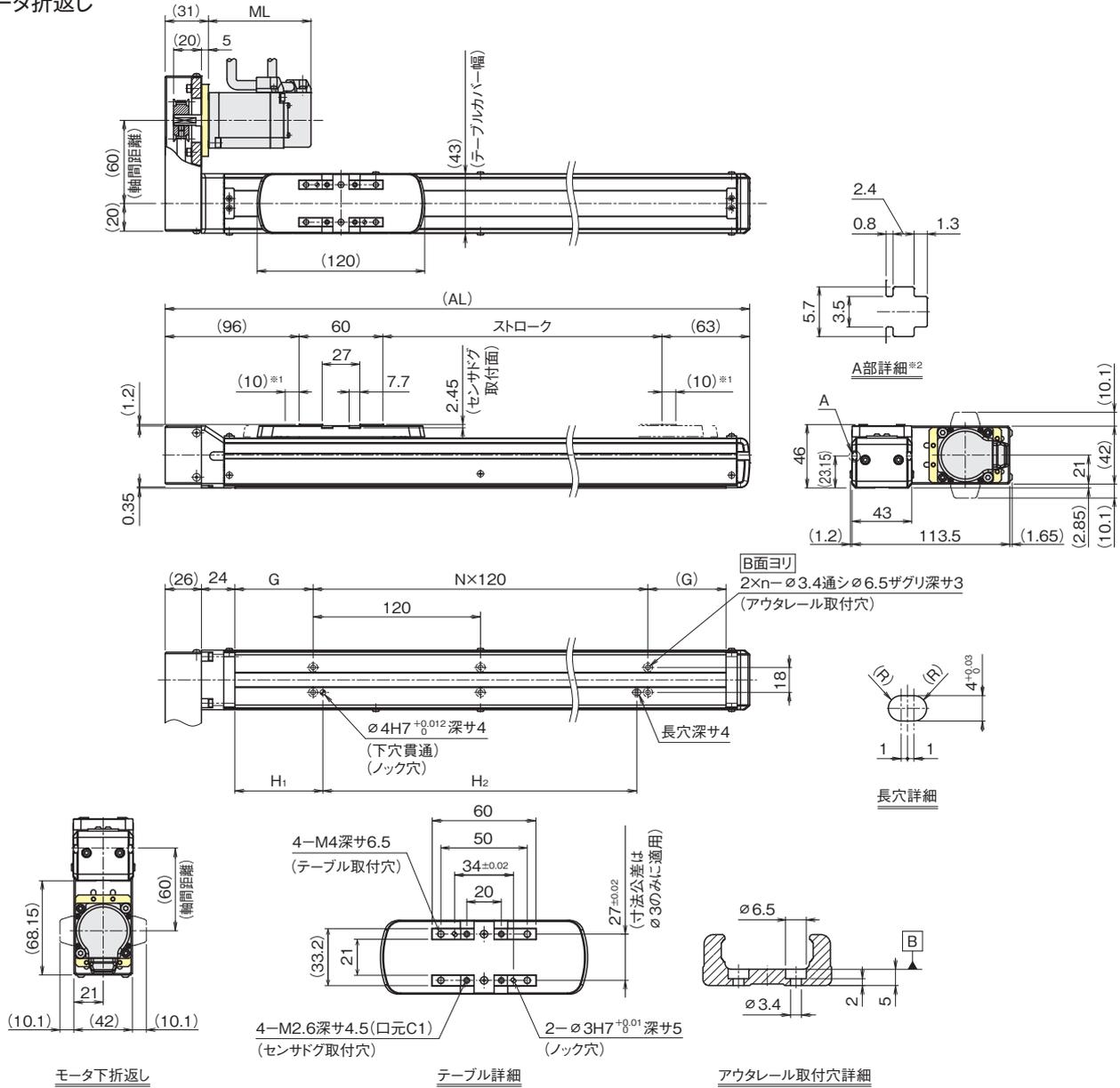
サーボモータ 100W | モータ 直結 | モータ 折返し | 本体幅 43mm | 本体高さ 46mm | ストローク MAX 900mm | 速度 MAX 1060mm/s | フルカバー タイプ

- 1章- コンパクトシリーズ
- 2章- ユニバーサルシリーズ
- 3章- エコノミーシリーズ
- 4章- シクリーズン
- 5章- 軽量シリーズ
- 6章- 多軸シリーズ
- 7章- ソフトローラ
- 8章- リニアモータ
- 9章- プリリース

- KSF 4
- KSF 5
- KSF 6
- KSF 8
- KSF 10

寸法

モータ折返し



※1 メカストップまでのストロークです。
 ※2 A部Tスロットはセンサ取付専用です。それ以外の目的では使用しないでください。

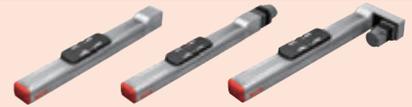
寸法表

ストローク [mm] (メカストップ間ストローク)		50 (70)	100 (120)	150 (170)	200 (220)	250 (270)	300 (320)	350 (370)	400 (420)	450 (470)	500 (520)	550 (570)	600 (620)	650 (670)	700 (720)	750 (770)	800 (820)	850 (870)	900 (920)	
最高速度 ^{※3} [mm/s]	ボールねじリード: 10mm	500 (830)									500 (740)	500 (620)	500 (520)	440	380	340	300	260	230	210
	ボールねじリード: 16mm	800 (1060)									800 (990)	800 (830)	710	620	540	480	420	380	340	310
寸法 [mm]	AL	269	319	369	419	469	519	569	619	669	719	769	819	869	919	969	1019	1069	1119	
	ML ^{※4}	73.5(109.1)																		
	G	41	66	91	56	81	46	71	96	61	86	51	76	41	66	91	56	81	46	
	H ₁	48	48	48	63	63	63	48	48	48	63	63	63	48	48	48	63	63	63	
取付ピッチ数	N	1	1	1	2	2	3	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	7	8	
	n	2	2	2	3	3	4	4	4	5	5	6	6	7	7	7	8	8	9	
質量 [kg]	モータ無し	1.7 (2.4)	1.9 (2.6)	2.1 (2.8)	2.3 (3)	2.5 (3.2)	2.7 (3.4)	2.8 (3.5)	3	3.2 (3.7)	3.4 (3.9)	3.6 (4.1)	3.8 (4.3)	4	4.2 (4.7)	4.4 (4.9)	4.5 (5.1)	4.7 (5.2)	4.9 (5.4)	
	モータ付き ^{※4}	2.2 (2.4)	2.4 (2.6)	2.6 (2.8)	2.8 (3)	3	3.2 (3.4)	3.3 (3.5)	3.5 (3.7)	3.7 (3.9)	3.9 (4.1)	4.1 (4.3)	4.3 (4.5)	4.5 (4.7)	4.7 (4.9)	4.9 (5.1)	5	5.2 (5.4)	5.4 (5.6)	

※3 最高速度は、モータの回転数3000min⁻¹時の速度、もしくはアクチュエータの許容速度によって制限される速度です。
 ()内はアクチュエータの許容速度です。

※4 ()内はブレーキ付きの値です。

KSF4/KSF4R 共通オプション



-1章-コンパクトシリーズ

-2章-ユニバーサルシリーズ

-3章-エコノミーシリーズ

-4章-クリーンシリーズ

-5章-軽量シリーズ

-6章-多軸シリーズ

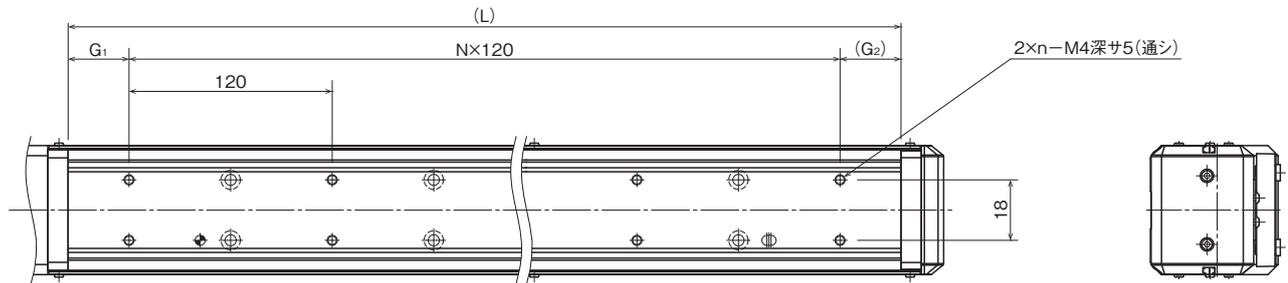
-7章-フロートローラシリーズ

-8章-リテモータシリーズ

-9章-ブレースシリーズ

裏タップ

カバーを取外さず取付けられるように裏タップを用意しています。



注1) 裏タップを選択しても標準のザグリ穴は残ります。

ストローク [mm]		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900
寸法 [mm]	L	202	252	302	352	402	452	502	552	602	652	702	752	802	852	902	952	1002	1052
	G ₁	34	59	84	109	134	159	184	209	234	259	284	309	334	359	384	409	434	459
	G ₂	48	73	98	123	148	173	198	223	248	273	298	323	348	373	398	423	448	473
取付ピッチ数	N	1	1	1	2	2	3	3	3	4	4	5	5	6	6	6	7	7	8
取付穴数	n	2	2	2	3	3	4	4	4	5	5	6	6	7	7	7	8	8	9

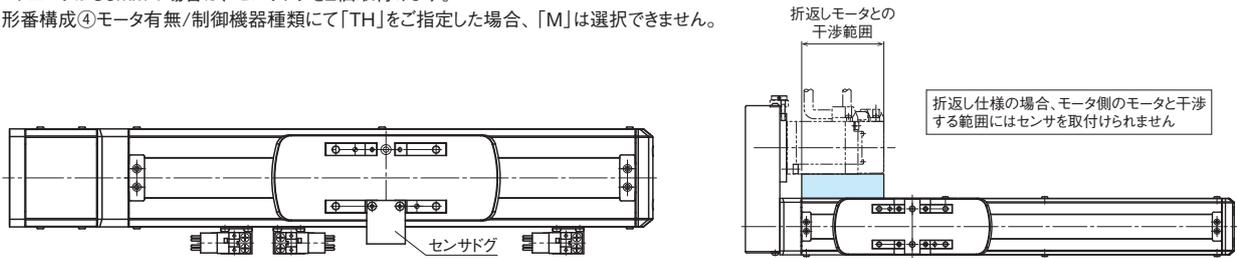
センサ

オプションとしてフォトセンサおよび近接センサを用意しています。以下の注意点(注2~5)をご確認の上ご使用ください。サイドカバーTスロットを利用して各種センサの取付けが可能です。

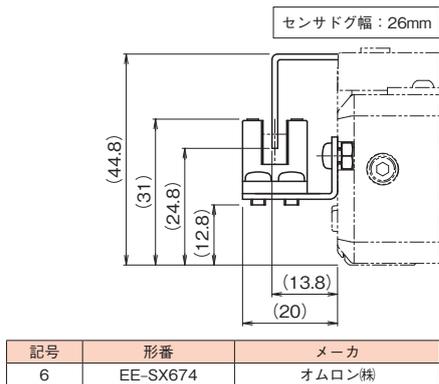
記号	内容	形番	付属品
6	フォトセンサ ^{※1} [3個]	EE-SX674(オムロン(株)製)	取付ねじ・ナット、センサドグ(1個または2個)、取付板(3個)、コネクタ(EE-1001×3個)
J	近接センサ N.O.接点 ^{※2} [1個] N.C.接点 ^{※3} [2個]	GX-F12A(パナソニック デバイスSUNX(株)製) GX-F12B(パナソニック デバイスSUNX(株)製)	取付ねじ・ナット、センサドグ(1個または2個)
M	近接センサ N.O.接点 ^{※2} [1個](PNP出力) N.C.接点 ^{※3} [2個](PNP出力)	GX-F12A-P(パナソニック デバイスSUNX(株)製) GX-F12B-P(パナソニック デバイスSUNX(株)製)	取付ねじ・ナット、センサドグ(1個または2個)

※1 フォトセンサは、入光時ON、遮光時ONの切替えが可能です。
 ※2 N.O.接点：ノーマルオープン接点
 ※3 N.C.接点：ノーマルクローズ接点

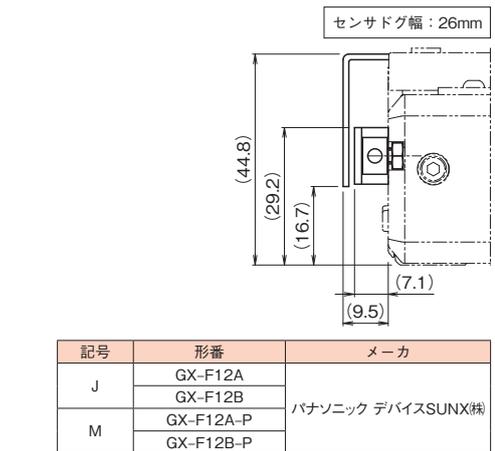
- 注2) アクチュエータ本体にセンサ関連部品一式が付属されます。取付けは貴社にてお願いします。
- 注3) 近接センサ同士が接近している場合は、正常に動作できない場合があります。その際は異周波タイプを貴社にてご用意ください。(仕様に関しては各メーカーにご確認ください。)
- 注4) ストロークが50mmの場合は、センサドグを2個取付けます。
- 注5) 形番構成④モータ有無/制御機器種類にて「TH」をご指定した場合、「M」は選択できません。



フォトセンサ取付寸法



近接センサ取付寸法



モータ直結 モータ折返し 本体幅43mm 本体高さ46mm フルカバータイプ

-1章-
シリーズ
コンパクト

-2章-
シリーズ
ユニバーサル

-3章-
シリーズ
エコノミー

-4章-
シリーズ
スクリーン

-5章-
シリーズ
軽量

-6章-
シリーズ
多軸

-7章-
シリーズ
コンパクトローラ

-8章-
シリーズ
リテラモータ

-9章-
シリーズ
シプレス

KSF
4

KSF
5

KSF
6

KSF
8

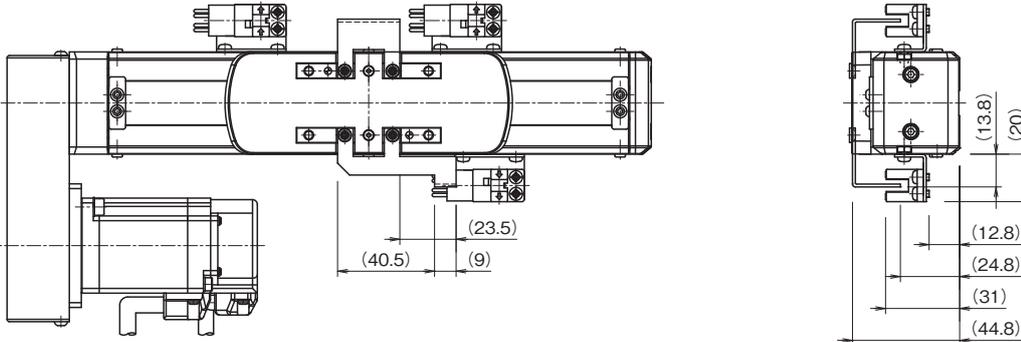
KSF
10

センサ選択時の注意点

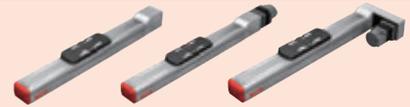
以下組合せで選択した場合、折返し側センサドグの形状が異なります。(フォトセンサ用のみ)

・組合せ

- 形番構成①形番にて「KSF4R」を選択
- 形番構成③ストロークにて「0050」を選択
- 形番構成⑥オプションにて「6」を選択



KSF4/KSF4R 共通オプション



-1章-コンパクトシリーズ

-2章-ユニバーサルシリーズ

-3章-エコノミーシリーズ

-4章-クリーンシリーズ

-5章-軽量シリーズ

-6章-多軸シリーズ

-7章-フラットローラ

-8章-リテモータ

-9章-プリーズ

中間フランジ(直結)

各種モータが取付けられるように中間フランジを用意しています。
形番構成①形番で「KSF4」をご指定した場合、ご使用になるモータに合わせて中間フランジをご指定ください。

使用モータ、中間フランジ、カップリング対応表

モータ種類	メーカー	シリーズ	モータ形番	モータ定格出力 [W]	フランジ角	中間フランジ	適用カップリング形番						
							三木ブリー機	鍋屋バイテック会社(NBK)					
A/Cサーボモータ	(株)安川電機	Σ-V	SGMJV-A5	50	□40	AQ	SFC-020DA2-6B-8B	XGT2-19C-6-8					
			SGMAV-A5										
			SGMJV-01	100									
			SGMAV-01										
		Σ-7	SGM7J-A5	50	□40	AQ	SFC-020DA2-6B-8B	XGT2-19C-6-8					
			SGM7A-A5										
			SGM7J-01	100									
			SGM7A-01										
		Σ-X	SGMXJ-A5	50	□40	AQ	SFC-020DA2-6B-8B	XGT2-19C-6-8					
			SGMXA-A5										
			SGMXJ-01	100									
			SGMXA-01										
	三菱電機(株)	MELSERVO	J4	HG-KR053	50	□40	AQ	SFC-020DA2-6B-8B	XGT2-19C-6-8				
				HG-MR053									
				HG-KR13	100								
				HG-MR13									
		J5	HK-KT053W	50	□40	AQ	SFC-020DA2-6B-8B	XGT2-19C-6-8					
			HK-KT13W	100									
			HF-KN053	50									
			HF-KN13	100									
	多摩川精機(株)	TBL-iII		TS4602	50	□40	AQ	SFC-020DA2-6B-8B	XGT2-19C-6-8				
				TS4603	100								
		TBL-iIV		TSM3102	50					□40	AQ	SFC-020DA2-6B-8B	XGT2-19C-6-8
				TSM3104	100								
パナソニック(株)	MINAS	A5	MSMD5A	50	□38	AP	SFC-020DA2-6B-8B	XGT2-19C-6-8					
			MSME5A										
			MSMD01	100									
			MSME01										
	A6	MSMF5A	50	□38	AP	SFC-020DA2-6B-8B	XGT2-19C-6-8						
		MHMF5A		□40	AQ	SFC-020DA2-6B-8B	XGT2-19C-6-8						
		MSMF01	100	□38	AP	SFC-020DA2-6B-8B	XGT2-19C-6-8						
		MHMF01		□40	AQ	SFC-020DA2-6B-8B	XGT2-19C-6-8						
(株)キーエンス	SV		SV-M005	50	□40	AQ	SFC-020DA2-6B-8B	XGT2-19C-6-8					
			SV-M010	100									
	SV2		SV2-M005	50									
			SV2-M010	100									
山洋電気(株)	SANMOTION R		R2□A04005	50	□40	AQ	SFC-020DA2-6B-8B	XGT2-19C-6-8					
			R2□A04010	100									
オムロン(株)	OMNUC G5		R88M-K05030	50	□40	AQ	SFC-020DA2-6B-8B	XGT2-19C-6-8					
			R88M-K10030	100									
			1S	R88M-1M10030					100	□40	AQ	SFC-020DA2-6B-8B	XGT2-19C-6-8
ファナック(株)	β is series		β is0.2/5000	50	□40	AQ	SFC-020DA2-6B-8B	XGT2-19C-6-8					
			β is0.3/5000	100									

KSF 4

KSF 5

KSF 6

KSF 8

KSF 10

モータ種類	メーカー	シリーズ	モータ形番	フランジ角	中間フランジ	適用カップリング形番		
						三木ブリー機	鍋屋バイテック会社(NBK)	
ステップインダモータ	オリエンタルモーター(株)	αステップ	AZ4*, AR4* (AZM48を除く)	□42	AR	SFC-020DA2-6B-6B	XGT2-15C-6-6	
			AZM48			SFC-020DA2-6B-8B	XGT2-19C-6-8	
		5相	CRK			CRK54*	SFC-020DA2-5B-6B	XGT2-15C-5-6
			RK II			RKS54*	SFC-020DA2-6B-6B	XGT2-15C-6-6
		2相	CVK			PKP54*	SFC-020DA2-5B-6B	XGT2-15C-5-6
			PKP/CVD			PKP24*	SFC-020DA2-5B-6B	XGT2-15C-5-6
	(株)キーエンス	2相		QS-M42	SFC-020DA2-5B-6B	XGT2-15C-5-6		
				PBDM423, PBA* *423	SFC-020DA2-6B-6B	XGT2-15C-6-6		
		山洋電気(株)	5相		FAF54*/FDF54*/FA511M42/FB511M42	SFC-020DA2-6B-6B	XGT2-15C-6-6	
					DB14H52*	SFC-020DA2-5B-6B	XGT2-15C-5-6	
			2相		DU15H52*	SFC-020DA2-5B-6B	XGT2-15C-5-6	

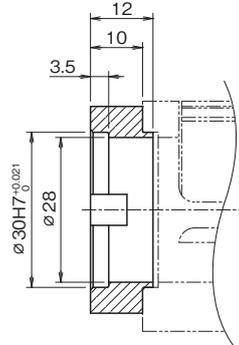
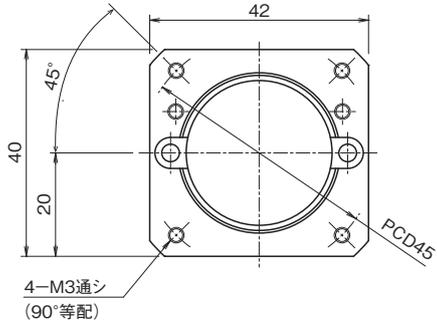
注1) 表中のモータ形番は形番の一部を表しております。形番について詳しくは、各モータメーカーのカatalogをご参照ください。
 注2) 取付けるモータの最大トルクが許容入力トルク(→1章285)を超える場合はトルク制限などの安全対策を講ずるようお願いいたします。
 注3) 形番構成④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合、表中のモータ形番は多摩川精機(株)製「TS4603」となります。

モータ直結 | モータ折返し | 本体幅43mm | 本体高さ46mm | フルカバータイプ

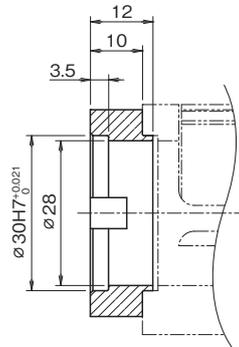
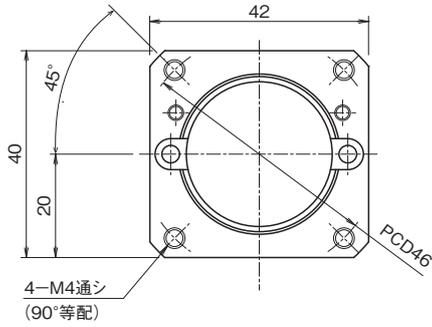
中間フランジ

KSF* ...アクチュエータ形番
◇◇ ...◇: 中間フランジ

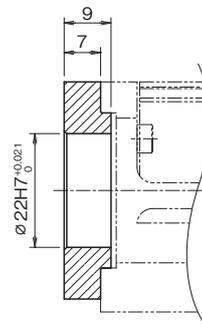
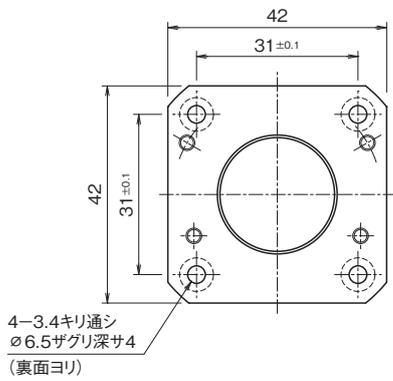
KSF4
AP



KSF4
AQ



KSF4
AR

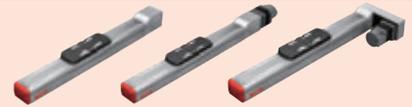


注) 中間フランジ「A0」は「モータ無し側面」と「モータ取付部詳細」をご参照ください。(→1章287)

- 1章- コンパクトシリーズ
- 2章- ユニバーサルシリーズ
- 3章- エコノミーシリーズ
- 4章- クリーンシリーズ
- 5章- 軽量シリーズ
- 6章- 多軸シリーズ
- 7章- コントローラシリーズ
- 8章- リモートモータシリーズ
- 9章- プレスシリーズ

- KSF 4
- KSF 5
- KSF 6
- KSF 8
- KSF 10

KSF4/KSF4R 共通オプション



-1章-コンパクトシリーズ

-2章-ユニバーサルシリーズ

-3章-エコシリーズ

-4章-クリーンシリーズ

-5章-軽量シリーズ

-6章-多軸シリーズ

-7章-フラットローラシリーズ

-8章-リテモータシリーズ

-9章-APシリーズ

KSF 4

KSF 5

KSF 6

KSF 8

KSF 10

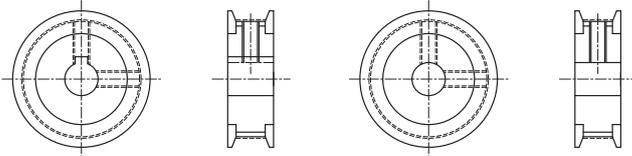
中間フランジ(折返し)

各種モータが取付けられるように中間フランジを用意しています。
形番構成①形番で「KSF4R」をご指定した場合、ご使用になるモータに合わせて中間フランジをご指定ください。

記号構成

折返し記号	中間フランジ	モータ軸径[mm]	モータ軸固定方法
W ①	Q ②	08 ③	D ④
W	下表「使用モータ、ハウジングA/中間フランジ対応表」をご参照ください。	モータ軸径をご指定ください。 (下表「使用モータ、ハウジングA/中間フランジ対応表」をご参照ください)	K: キー D: 平取り

モータ軸固定方法



キー

平取り

注1) 「K: キー」を選択した場合、プーリ止めねじが2個付属されます。平形キーは付属されません。「D: 平取り」を選択した場合、プーリ止めねじが2個付属されます。

使用モータ、ハウジングA/中間フランジ対応表

モータ種類	メーカー	シリーズ	モータ形番	モータ定格出力 [W]	フランジ角	中間フランジ
A Cサーボモータ	株式会社 株安川電機	Σ-V	SGMJV-A5	50	□40	WQ-08D, WQ-08K
			SGMAV-A5			WQ-08D, WQ-08K
			SGMJV-01	100		WQ-08D, WQ-08K
			SGMAV-01			WQ-08D, WQ-08K
		Σ-7	SGM7J-A5	50	□40	WQ-08D, WQ-08K
			SGM7A-A5			WQ-08D, WQ-08K
			SGM7J-01	100		WQ-08D, WQ-08K
			SGM7A-01			WQ-08D, WQ-08K
		Σ-X	SGMXJ-A5	50	□40	WQ-08D, WQ-08K
			SGMXA-A5			WQ-08D, WQ-08K
			SGMXJ-01	100		WQ-08D, WQ-08K
			SGMXA-01			WQ-08D, WQ-08K
	三菱電機株式会社	J4	HG-KR053	50	□40	WQ-08D
			HG-MR053			WQ-08D
			HG-KR13	100		WQ-08D
			HG-MR13			WQ-08D
		J5	HK-KT053W	50	□40	WQ-08D
			HK-KT13W	100	□40	WQ-08D
	多摩川精機株式会社	TBL-i II	TS4602	50	□40	WQ-08D, WQ-08K
			TS4603	100	□40	WQ-08D, WQ-08K
	パナソニック株式会社	MINAS A5	MSMD5A	50	□38	WP-08D, WP-08K
			MSME5A			WP-08D, WP-08K
			MSMD01	100		WP-08D, WP-08K
			MSME01			WP-08D, WP-08K
株式会社 キーエンス	SV	SV-M005	50	□40	WQ-08K	
		SV-M010	100	□40	WQ-08K	
オムロン株式会社	OMNUC G5	R88M-K05030	50	□40	WQ-08K	
		R88M-K10030	100	□40	WQ-08K	

注2) 表中のモータ形番は形番の一部を表しております。形番について詳しくは、各モータメーカーのカatalogueをご参照ください。
注3) 取付けるモータの最大トルクが許容入力トルク(→1章285)を超える場合はトルク制限などの安全対策を講ずるようお願いします。
注4) 形番構成④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合、表中のモータ形番は多摩川精機株式会社製「TS4603」となります。

モータ直結 | モータ折返し | 本体幅 43mm | 本体高さ 46mm | フルカバータイプ

-1章-
シリコンバラスト

-2章-
ユニバーサル

-3章-
エコノミー

-4章-
シリコン

-5章-
軽量

-6章-
多軸

-7章-
コントローラ

-8章-
リテラモータ

-9章-
リリース

KSF
4

KSF
5

KSF
6

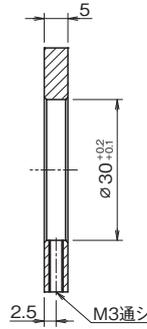
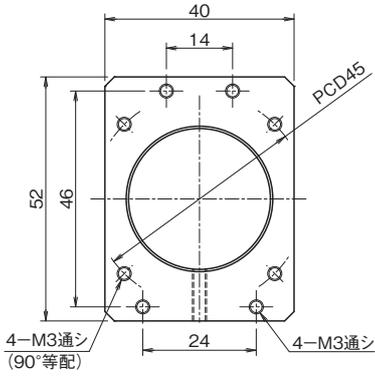
KSF
8

KSF
10

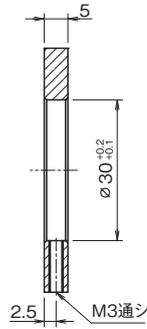
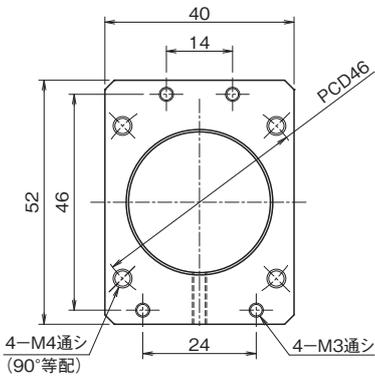
中間フランジ

KSF* ...アクチュエータ形番
W◇ ...◇: 中間フランジ

KSF4R
WP



KSF4R
WQ



KSF5/KSF5R モータ無し仕様 THC仕様



形番構成

形番	ボールねじリード	ストローク	モータ有無/制御機器種類	中間フランジ	モータ軸径	モータ軸固定方法
KSF5	10	0050	TH	(選択不要) ^{*1}	(選択不要) ^{*1}	(選択不要) ^{*1}
① KSF5 KSF5R	② 10 : 10mm 20 : 20mm	③ 0050 : 50mm \ 0900 : 900mm	④ モータ有無 0 : モータ無し 1 : モータ付き(貴社ご指定モータをTHK購入取付け) コントローラ付きの場合 TH : ドライバコントローラTHC	⑤ (選択不要) ^{*1}	⑥ 08 : 8mm	⑦ D : 平取り K : キー
<p>[R]はモータ折返しを表します。</p> <p>[0]を選択した場合 モータ直結仕様： カップリングは付属されません。カップリングが必要な際はご発注時にご指示ください。 モータ折返し仕様： タイミングプーリ、タイミングベルトが付属されます。</p> <p>[1]を選択した場合 ご指定モータを取付けます。モータケーブル向きを別途ご指示ください。ご指定モータに合わせた⑤中間フランジを選択してください。</p> <p>[TH]を選択した場合 別途コントローラの手配が必要です。→7章002</p> <p>※1 ④モータ有無/制御機器種類にて[TH]を選択した場合、⑤中間フランジ、⑥モータ軸径、⑦モータ軸固定方法は選択不要です。(直結/折返し共通)直結(①形番で[KSF5]を選択)の場合、⑥モータ軸径、⑦モータ軸固定方法は選択不要です。</p>						

コントローラ仕様

制御機器種類		THC	
モータ定格出力[W]		100	
ボールねじリード[mm]		10	20
定格速度 ^{*2} [mm/s]		500	1000
定格推力 ^{*3} [N]	直結	179	89
	折返し	179	89
最大推力 ^{*4} [N]	直結	537	268
	折返し	537	268
電磁ブレーキ保持力 ^{*5} [N]	直結	179	89
	折返し	179	89
走行寿命 ^{*6} [km]		10,000	20,000

※2 定格速度は、モータの定格回転数3000min⁻¹時の速度です。
 ※3 定格推力は、モータの定格トルク0.318N・m、もしくは許容入力トルクによって制限される値です。
 ※4 最大推力は、モータの瞬時最大トルク0.95N・m、もしくは許容入力トルクによって制限される値です。
 ※5 電磁ブレーキ保持力は、モータの静摩擦トルク0.318N・m、もしくは許容入力トルクによって制限される値です。
 ※6 計算条件は以下の場合です。
 ストローク：500mm/加減速度：最大可搬質量設定時の加減速度/速度：定格速度/負荷質量：最大可搬質量/重心位置：テーブル上面中心

■水平

モータ定格出力[W]		100	
ボールねじリード[mm]		10	20
最大可搬質量 ^{*7} [kg]	加減速度	0.3G	26
		0.5G	26
		1G	7.5

■壁掛け

モータ定格出力[W]		100	
ボールねじリード[mm]		10	20
最大可搬質量 ^{*7} [kg]	加減速度	0.3G	19
		0.5G	19
		1G	7.5

■垂直

モータ定格出力[W]		100	
ボールねじリード[mm]		10	20
最大可搬質量 ^{*7*8} [kg]	加減速度	0.3G	12.5(11.5)
		0.5G	12.5(11.5)
		1G	6(5)

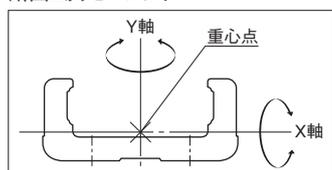
※7 最大可搬質量は、定格速度時の質量です。
 ※8 ()内は折返し仕様時の値です。

基本仕様

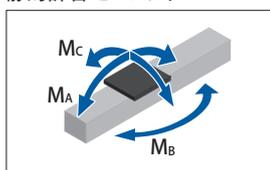
LMガイド部	基本動定格荷重 C[N]	10200		
	基本静定格荷重 C ₀ [N]	17900		
	ラジアルすきま[mm]	-0.004~+0.002		
断面2次モーメント	I _x ^{*9} [mm ⁴]	1.7×10 ⁴		
		I _y ^{*10} [mm ⁴]	1.5×10 ⁵	
ボールねじ部	質量[kg/m]	3.9		
	ボールねじリード[mm]	10	20	
	基本動定格荷重 Ca[N]	3350	2150	
	基本静定格荷重 C _{0a} [N]	6600	4470	
	ねじ軸径[mm]	φ13		
	谷径[mm]	φ11.06		
軸受部(固定側)	ボール中心径[mm]	φ13.5		
	許容回転数 ^{*11} [min ⁻¹]	5000	4000	
	アキシアル方向	基本動定格荷重 Ca[N]	6100	
軸受部(固定側)	静的許容荷重 P _{0a} [N]	3100		
		起動トルク ^{*12} [N・cm]	7	
	繰り返し位置決め精度 ^{*13} [mm]	±0.01		
	ロスモーション ^{*13} [mm]	0.1		
		許容入力トルク[N・m]	直結	1.8
	折返し		1.1	
	静的許容モーメント ^{*14} [N・m]	M _A : 147 M _B : 147 M _C : 149		
	標準グリース/使用グリースニップル	THK AFFグリース/PB107		

※9 I_x=X軸まわりの断面2次モーメントです。
 ※10 I_y=Y軸まわりの断面2次モーメントです。
 ※11 許容回転数はストロークが長くなることにより下がる場合があります。
 ※12 起動トルクはTHK AFFグリースを封入した時の値です。
 ※13 検査用モータで測定した時の値です。
 ※14 M_A、M_Cモーメント基準はテーブル上面、M_Bモーメント基準はテーブル中心です。

断面2次モーメント

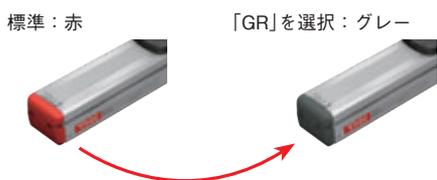


静的許容モーメント



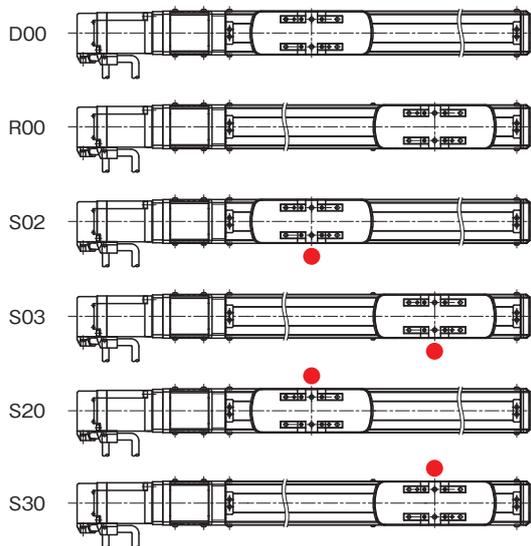
⑧オプション

カバー色グレー
ハウジングカバーの色をグレーに変更することができます。



⑩原点方式

●：外付原点センサ位置



サーボモータ 100W | モータ 直結 | モータ 折返し | 本体幅 52.6mm | 本体高さ 50mm | ストローク MAX 900mm | 速度 MAX 1330mm/s | フルカバー タイプ

④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合、⑨～⑬の指定が必要です。

モータ定格出力	モータケーブル向き	原点方式	電源電圧	ケーブル種類、長さ
M10	R	S02	D1	F3
⑨	⑩	⑪	⑫	⑬
M10: 100W	R: 右側	D00: モータ側(押当て)	D1: 100V	無記号: 無し
M10B: 100Wブレーキ付き	L: 左側	R00: 反モータ側(押当て)	D2: 200V	F3: 固定用 3m
	U: 上側	S02: モータ側(センサ右)		F5: 固定用 5m
	D: 下側	S03: 反モータ側(センサ右)		FA: 固定用10m
		S20: モータ側(センサ左)		H3: 高屈曲 3m
		S30: 反モータ側(センサ左)		H5: 高屈曲 5m
				HA: 高屈曲10m

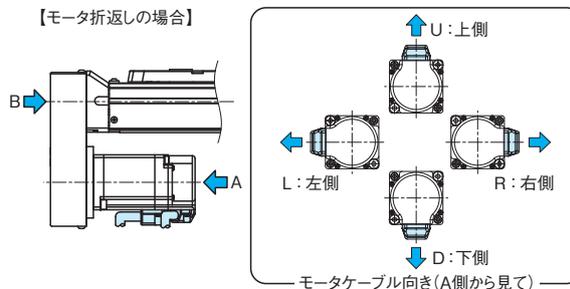
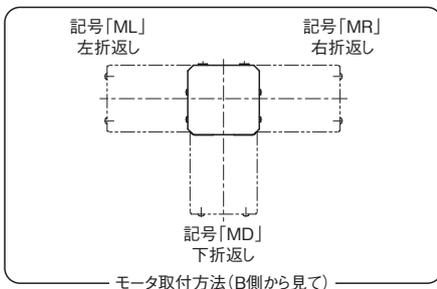
モータ折返し選択時は、モータ折返し方向と同じ側にセンサを取付けることはできません。

オプション
GR-6
⑧
無記号: 無し
MR: モータ右折返し
ML: モータ左折返し
MD: モータ下折返し
T: 裏タップ
GR: カバー色グレー
6: フォトセンサ
J: 近接センサ
M: 近接センサ(PNP)

モータ折返しを選択した場合は「MR」、「ML」、「MD」のいずれかを選択してください。
④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合は、「M」は選択できません。

下記組み合わせは選択できません。
・⑧ MR: 右折返し、⑩ R: 右側
・⑧ ML: 左折返し、⑩ L: 左側
・⑧ MD: 下折返し、⑩ U: 上側

⑧オプション(モータ折返し方向)
⑩モータケーブル向き(直結/折返し)



モータ選定資料

ストローク [mm]	LMガイド部		ボールねじ部		モータ取付部	
	可動部質量 [kg]	摺動抵抗値*1 [N]	リード [mm]	軸長さ [mm]	直結 軸端外径 [mm]	折返し タイミングプーリ(2個合計) 慣性モーメント×10 ⁻⁴ [kg·m ²]
50 900	0.5	1.5	10, 20	274 1124	ø8h7	0.028

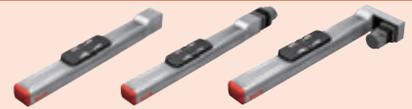
*1 ころがり抵抗値とシール抵抗値を合計した値となります。
注) 適用カップリングは1章301をご参照ください。

許容オーバーハング長さ*2

水平	100W	ボールねじリード [mm]	負荷質量 [kg]	a [mm]	b [mm]	c [mm]
				直結	折返し	
水平	直結	10	6.5	500	160	330
			13	500	70	150
			26	260	30	70
		20	1.5	500	360	500
			3.5	500	170	300
			7.5	380	80	140
	折返し	10	6.5	500	160	330
			13	500	70	150
			26	260	30	70
		20	1.5	500	360	500
			3.5	500	170	300
			7.5	380	80	140
壁掛け	直結	10	4.5	420	200	500
			9.5	180	90	500
			19	70	30	310
		20	1.5	500	340	500
			3.5	280	160	500
			7.5	110	60	320
	折返し	10	4.5	420	200	500
			9.5	180	90	500
			19	70	30	310
		20	1.5	500	340	500
			3.5	280	160	500
			7.5	110	60	320
垂直	直結	10	3	310	310	
			6	140	140	
			12.5	60	60	
		20	1	440	440	
			2.5	210	210	
			5.5	90	90	
	折返し	10	2.5	340	340	
			5.5	160	160	
			11.5	60	60	
		20	1	500	500	
			2	260	260	
			4.5	110	110	

*2 LMガイドの走行寿命が10,000km(リード20mmの場合は20,000km)で制限される値です。計算条件は以下の通りです。
ストローク: 475mm/加減速度: 0.3G/速度: 定格速度/オーバーハング方向: 単一方向のみ負荷。寸法a, b, cはテーブル上面中心からの寸法です。

KSF5/KSF5R モータ無し仕様 THC仕様



-1章-コンパクト

-2章-ユニバーサル

-3章-エコノミー

-4章-クリーズン

-5章-軽量

-6章-多軸

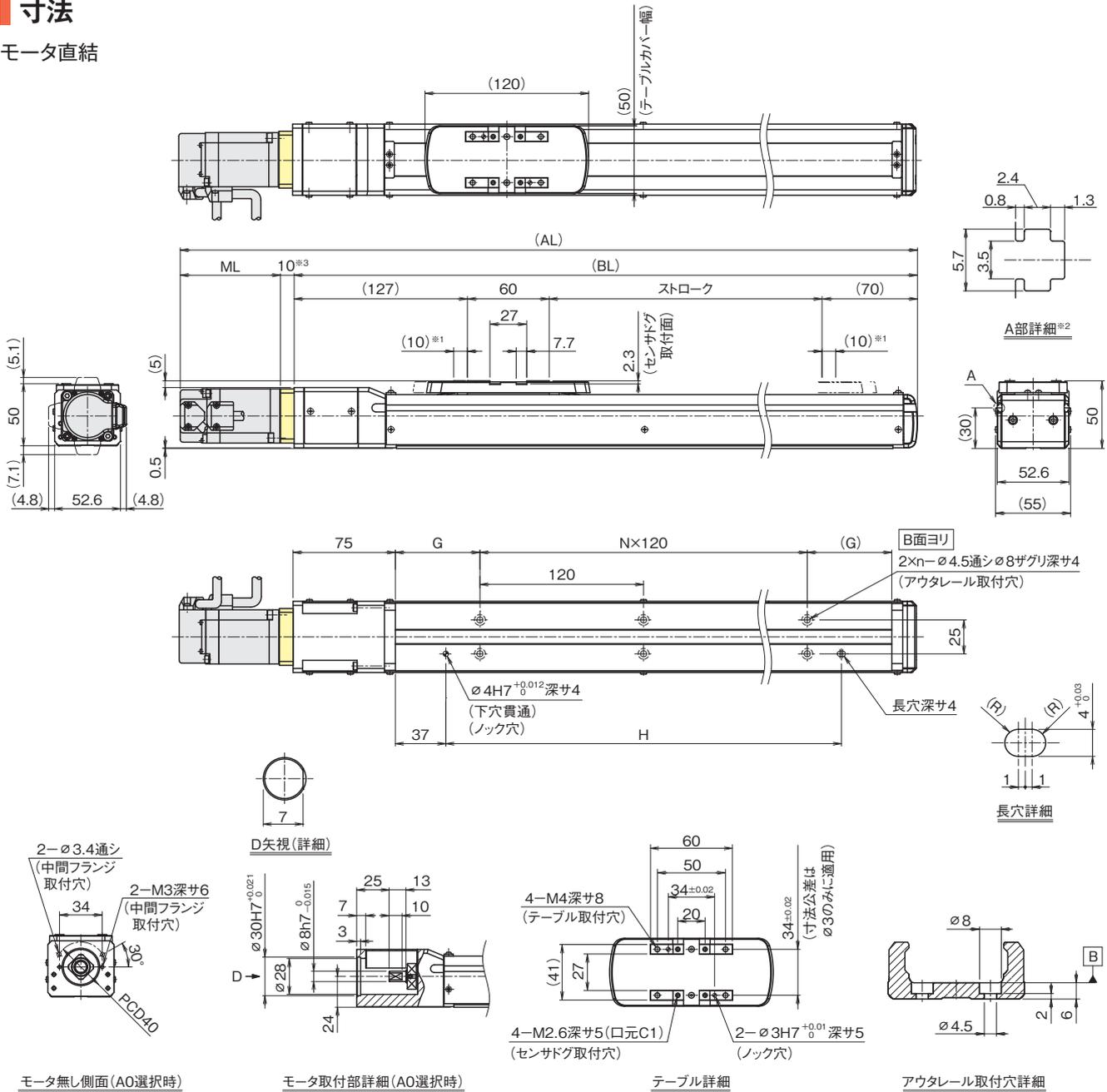
-7章-コンパクト

-8章-リテモータ

-9章-リリース

寸法

モータ直結



KSF 4
KSF 5
KSF 6
KSF 8
KSF 10

モータ無し側面(A0選択時)

モータ取付部詳細(A0選択時)

テーブル詳細

アウトレール取付穴詳細

※1 メカストップまでのストロークです。
 ※2 A部Tスロットはセンサ取付専用です。それ以外の目的では使用しないでください。
 ※3 形番構成⑤中間フランジで「AR」を選択した場合は寸法が変わります。詳細は1章301をご参照ください。

寸法表

ストローク [mm] (メカストップ間ストローク)		50 (70)	100 (120)	150 (170)	200 (220)	250 (270)	300 (320)	350 (370)	400 (420)	450 (470)	500 (520)	550 (570)	600 (620)	650 (670)	700 (720)	750 (770)	800 (820)	850 (870)	900 (920)	
最高速度 ^{※4} [mm/s]	ボールねじリード: 10mm	500 (830)										500 (800)	500 (680)	500 (590)	500 (510)	440	390	350	310	280
	ボールねじリード: 20mm	1000 (1330)												1000 (1180)	1000 (1020)	890	790	700	630	570
寸法 [mm]	AL ^{※5,6}	390.5 (426.1)	440.5 (476.1)	490.5 (526.1)	540.5 (576.1)	590.5 (626.1)	640.5 (676.1)	690.5 (726.1)	740.5 (776.1)	790.5 (826.1)	840.5 (876.1)	890.5 (926.1)	940.5 (976.1)	990.5 (1026.1)	1040.5 (1076.1)	1090.5 (1126.1)	1140.5 (1176.1)	1190.5 (1226.1)	1240.5 (1276.1)	
	BL	307	357	407	457	507	557	607	657	707	757	807	857	907	957	1007	1057	1107	1157	
	ML ^{※5}	73.5(109.1)																		
	G	47	72	97	62	87	52	77	102	67	92	57	82	47	72	97	62	87	52	
H	140	190	240	290	340	390	440	490	540	590	640	690	740	790	840	890	940	990		
取付ピッチ数	N	1	1	1	2	2	3	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	
取付穴数	n	2	2	2	3	3	4	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	
質量 [kg]	モータ無し	2.3 (3)	2.6 (3.3)	2.8 (3.6)	3.1 (3.9)	3.4 (4.1)	3.7 (4.4)	4.0 (4.7)	4.2 (5)	4.5 (5.3)	4.8 (5.5)	5.1 (5.8)	5.4 (6.1)	5.6 (6.4)	5.9 (6.7)	6.2 (6.9)	6.5 (7.2)	6.8 (7.5)	7.1 (7.8)	
	モータ付き ^{※5}	2.8 (3)	3.1 (3.3)	3.4 (3.6)	3.7 (3.9)	3.9 (4.1)	4.2 (4.4)	4.5 (4.7)	4.8 (5)	5.1 (5.3)	5.3 (5.5)	5.6 (5.8)	5.9 (6.1)	6.2 (6.4)	6.5 (6.7)	6.7 (6.9)	7.0 (7.2)	7.3 (7.5)	7.6 (7.8)	

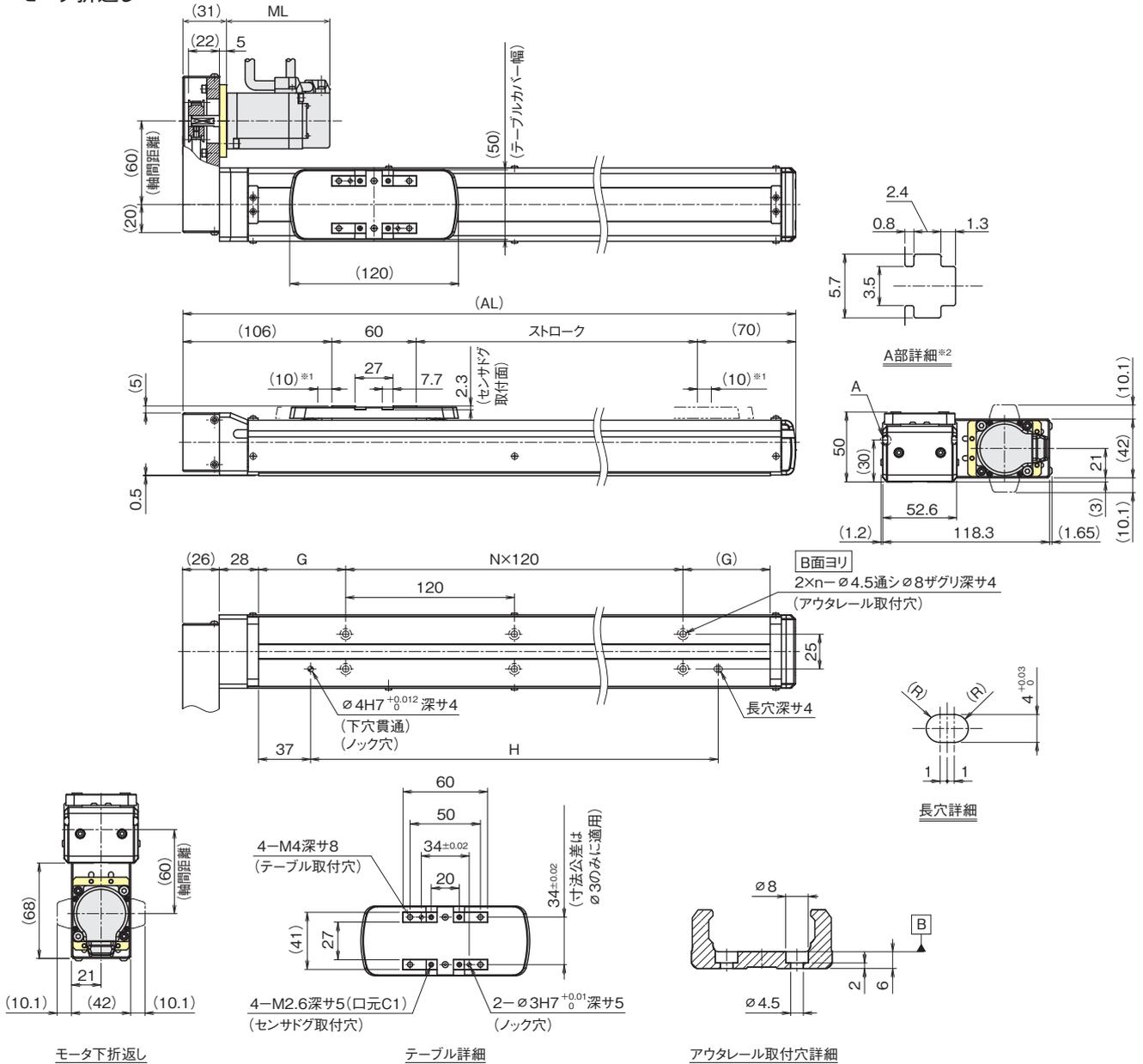
※4 最高速度は、モータの回転数3000min⁻¹時の速度、もしくはアクチュエータの許容速度によって制限される速度です。
 ()内はアクチュエータの許容速度です。
 ※5 ()内はブレーキ付きの値です。
 ※6 形番構成⑤中間フランジで「AR」を選択した場合は中間フランジの厚みが異なるため全長が変わります。詳細は1章301をご参照ください。

サーボモータ 100W | モータ 直結 | モータ 折返し | 本体幅 52.6mm | 本体高さ 50mm | ストローク MAX 900mm | 速度 MAX 1330mm/s | フルカバー タイプ

- 1章- コンパクトシリーズ
- 2章- ユニバーサルシリーズ
- 3章- エコノミーシリーズ
- 4章- シリリオンズ
- 5章- 軽量シリーズ
- 6章- 多軸シリーズ
- 7章- ソフトローラシリーズ
- 8章- リリテモータシリーズ
- 9章- プレスシリーズ

寸法

モータ折返し



※1 メカストップまでのストロークです。
 ※2 A部Tスロットはセンサ取付専用です。それ以外の目的では使用しないでください。

寸法表

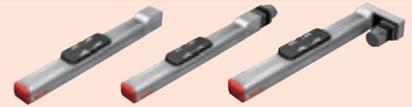
ストローク [mm] (メカストップ間ストローク)		50 (70)	100 (120)	150 (170)	200 (220)	250 (270)	300 (320)	350 (370)	400 (420)	450 (470)	500 (520)	550 (570)	600 (620)	650 (670)	700 (720)	750 (770)	800 (820)	850 (870)	900 (920)	
最高速度 [mm/s]	ボールねじリード: 10mm	500 (830)										500 (800)	500 (680)	500 (590)	500 (510)	440	390	350	310	280
	ボールねじリード: 20mm	1000 (1330)										1000 (1180)	1000 (1020)	890	790	700	630	570		
寸法 [mm]	AL	286	336	386	436	486	536	586	636	686	736	786	836	886	936	986	1036	1086	1136	
	ML ^{#4}	73.5(109.1)																		
	G	47	72	97	62	87	52	77	102	67	92	57	82	47	72	97	62	87	52	
	H	140	190	240	290	340	390	440	490	540	590	640	690	740	790	840	890	940	990	
取付ピッチ数	N	1	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	
取付穴数	n	2	2	2	3	3	4	4	4	5	5	6	6	7	7	7	8	8	9	
	モータ無し	2.4	2.7	3	3.3	3.5	3.8	4.1	4.4	4.7	4.9	5.2	5.5	5.8	6	6.3	6.6	6.9	7.2	
質量 [kg]	モータ付き ^{#4}	2.9 (3.1)	3.2 (3.4)	3.5 (3.7)	3.8 (4)	4 (4.2)	4.3 (4.5)	4.6 (4.8)	4.9 (5.1)	5.2 (5.4)	5.4 (5.6)	5.7 (5.9)	6 (6.2)	6.3 (6.5)	6.5 (6.7)	6.8 (7)	7.1 (7.3)	7.4 (7.6)	7.7 (7.9)	

※3 最高速度は、モータの回転数3000min⁻¹時の速度、もしくはアクチュエータの許容速度によって制限される速度です。

()内はアクチュエータの許容速度です。

※4 ()内はブレーキ付きの値です。

KSF5/KSF5R 共通オプション



-1章-コンパクト

-2章-ユニバーサル

-3章-エコノミー

-4章-クリーン

-5章-軽量

-6章-多軸

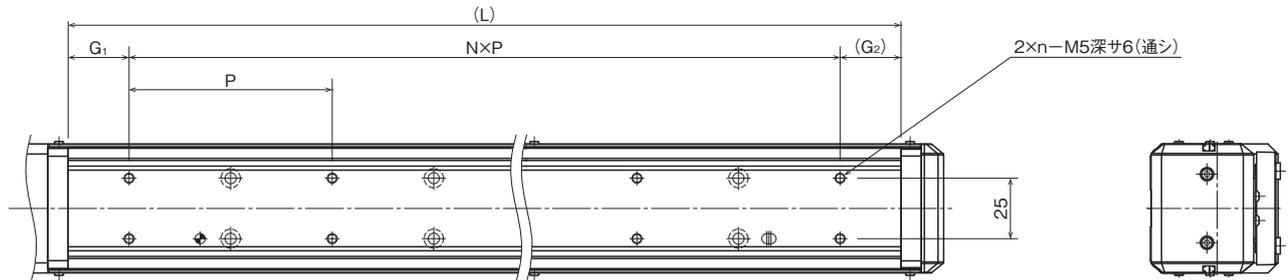
-7章-ストローク

-8章-リテラ

-9章-シリーズ

裏タップ

カバーを外さず取付けられるように裏タップを用意しています。



注1) 裏タップを選択しても標準のザグリ穴は残ります。

ストローク [mm]	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	
寸法 [mm]	L	214	264	314	364	414	464	514	564	614	664	714	764	814	864	914	964	1014	1064
	P	80																	
	G ₁	27	12	27	52	77	27	67	92	57	82	47	72	27	62	87	52	77	27
	G ₂	27	12	47	72	97	77	87	112	77	102	67	92	67	82	107	72	97	77
取付ピッチ数	N	2	2	2	2	2	3	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8
取付穴数	n	3	3	3	3	3	4	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	8	9

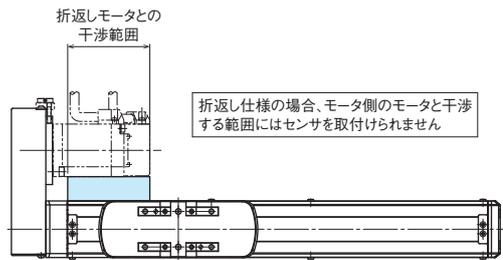
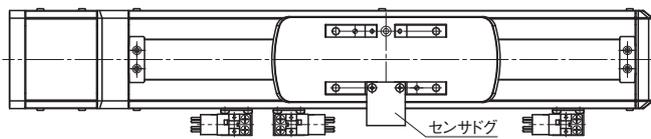
センサ

オプションとしてフォトセンサおよび近接センサを用意しています。以下の注意点(注2~5)をご確認の上ご使用ください。サイドカバーTスロットを利用して各種センサの取付けが可能です。

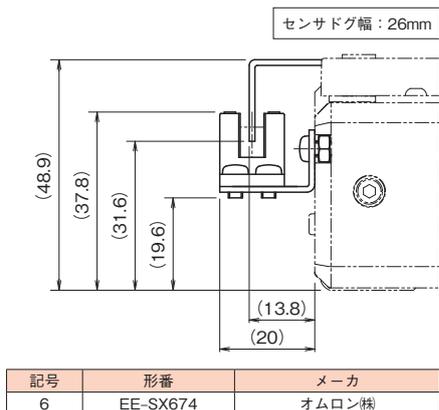
記号	内容	形番	付属品
6	フォトセンサ ^{*1} [3個]	EE-SX674(オムロン製)	取付ねじ・ナット、センサドグ(1個または2個)、取付板(3個)、コネクタ(EE-1001×3個)
J	近接センサ N.O.接点 ^{*2} [1個] N.C.接点 ^{*3} [2個]	GX-F12A(パナソニック デバイスSUNX製) GX-F12B(パナソニック デバイスSUNX製)	取付ねじ・ナット、センサドグ(1個または2個)
M	近接センサ N.O.接点 ^{*2} [1個] (PNP出力) N.C.接点 ^{*3} [2個] (PNP出力)	GX-F12A-P(パナソニック デバイスSUNX製) GX-F12B-P(パナソニック デバイスSUNX製)	取付ねじ・ナット、センサドグ(1個または2個)

*1 フォトセンサは、入光時ON、遮光時ONの切替えが可能です。
*2 N.O.接点：ノーマルオープン接点
*3 N.C.接点：ノーマルクローズ接点

- 注2) アクチュエータ本体にセンサ関連部品一式が付属されます。取付けは貴社にてお願いします。
- 注3) 近接センサ同士が接近している場合は、正常に動作できない場合があります。その際は異周波タイプを貴社にてご用意ください。(仕様に関しては各メーカーにご確認ください。)
- 注4) ストロークが50mmの場合は、センサドグを2個取付けます。
- 注5) 形番構成④モータ有無/制御機器種類にて「TH」をご指定した場合、「M」は選択できません。

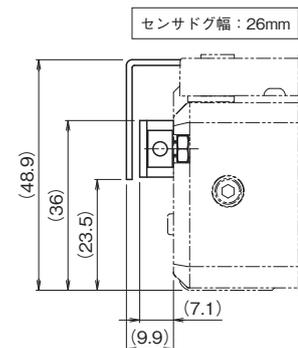


フォトセンサ取付寸法



記号	形番	メーカー
6	EE-SX674	オムロン製

近接センサ取付寸法



記号	形番	メーカー
J	GX-F12A	パナソニック デバイスSUNX製
	GX-F12B	
M	GX-F12A-P	
	GX-F12B-P	

モータ直結 | モータ折返し | 本体幅 52.6mm | 本体高さ 50mm | フルカバータイプ

-1章-
コンパクトシリーズ

-2章-
ユニバーサルシリーズ

-3章-
エコノミーシリーズ

-4章-
クリーンシリーズ

-5章-
軽量シリーズ

-6章-
多軸シリーズ

-7章-
コントローラシリーズ

-8章-
リテラモータシリーズ

-9章-
ブレースシリーズ

KSF
4

**KSF
5**

KSF
6

KSF
8

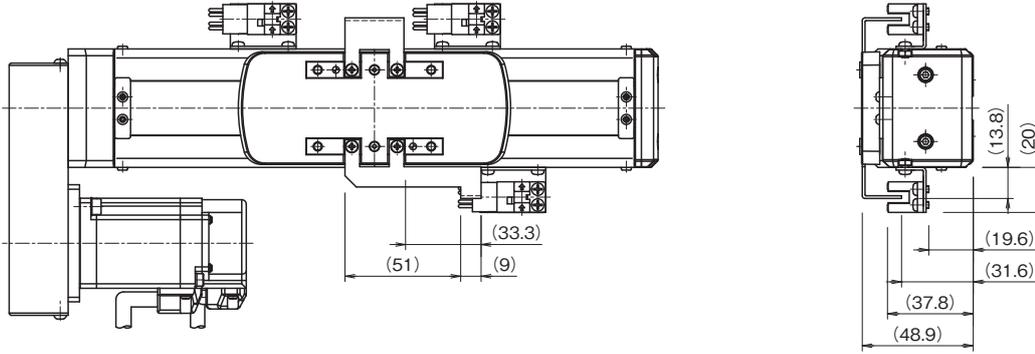
KSF
10

センサ選択時の注意点

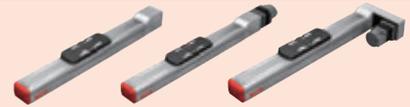
以下組合わせで選択した場合、折返し側センサドグの形状が異なります。(フォトセンサ用のみ)

・組合わせ

- 形番構成①形番にて「KSF5R」を選択
- 形番構成③ストロークにて「0050」を選択
- 形番構成④オプションにて「6」を選択



KSF5/KSF5R 共通オプション



-1章-コンパクトシリーズ

-2章-ユニバーサルシリーズ

-3章-エコノミーシリーズ

-4章-クリーンシリーズ

-5章-軽量シリーズ

-6章-多軸シリーズ

-7章-フラットローラシリーズ

-8章-リテモータシリーズ

-9章-ブレースシリーズ

中間フランジ(直結)

各種モータが取り付けられるように中間フランジを用意しています。
形番構成①形番で「KSF5」をご指定した場合、ご使用になるモータに合わせて中間フランジをご指定ください。

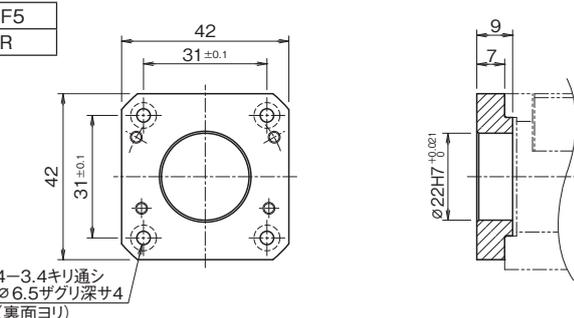
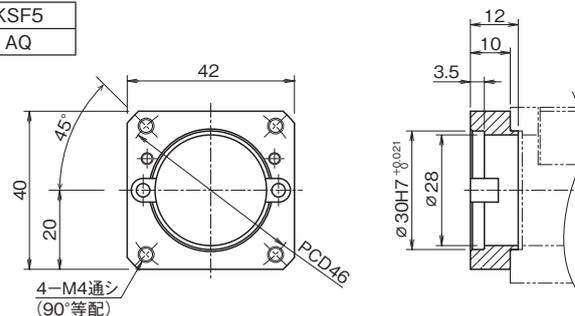
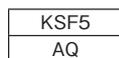
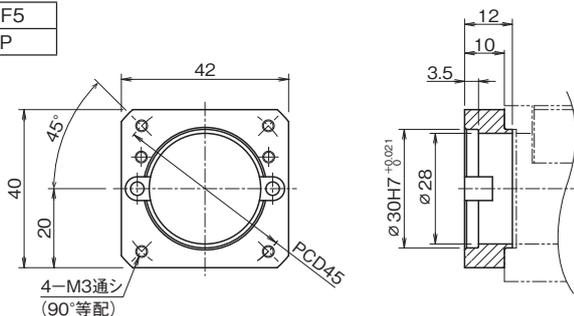
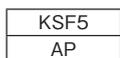
使用モータ、中間フランジ、カップリング対応表

モータ種類	メーカー	シリーズ	モータ形番	モータ定格出力 [W]	フランジ角	中間フランジ	適用カップリング形番	
							三木ブリー機	鍋屋バイテック会社 (NBK)
A Cサーボモータ	株式会社 安川電機	Σ-V	SGMJV-01	100	□40	AQ	SFC-020DA2-8B-8B	XGT2-19C-8-8
			SGMAV-01					
		Σ-7	SGM7J-01					
			SGM7A-01					
			SGMXJ-01					
	Σ-X	SGMXA-01						
		MELCOR	J4		HG-KR13			
			J5		HG-MR13			
	JN		HK-KT13W HF-KN13					
	三菱電機株式会社	TBL-iII	TS4603					
			TSM3104					
	多摩川精機株式会社	TBL-iIV	MSMD01					
			MSME01					
	パナソニック株式会社	MINAS	A5		MSMF01			
					MHMF01			
A6			SV	SV-M010				
			SV2	SV2-M010				
山洋電気株式会社	SANMOTION R	R2□A04010	□40	AQ				
オムロン株式会社	OMNUC G5	R88M-K10030	□40	AQ				
ファナック株式会社	1S	R88M-1M10030	□40	AQ				
		β is series	β is0.3/5000	□40	AQ			

モータ種類	メーカー	シリーズ	モータ形番	フランジ角	中間フランジ	適用カップリング形番		
						三木ブリー機	鍋屋バイテック会社 (NBK)	
ステッピングモータ	オリエントモーター株式会社	αステップ	AZ4*, AR4* (AZM48を除く)	□42	AR	SFC-020DA2-6B-8B	XGT2-19C-6-8	
			AZM48			SFC-020DA2-8B-8B	XGT2-19C-8-8	
		5相	CRK			CRK54*	SFC-020DA2-5B-8B	XGT2-19C-5-8
			RK II			RKS54*	SFC-020DA2-6B-8B	XGT2-19C-6-8
		2相	CVK			PKP54*	SFC-020DA2-5B-8B	XGT2-19C-5-8
			PKP/CVD			PKP24*	SFC-020DA2-5B-8B	XGT2-19C-5-8
	株式会社 キーエンス	2相	QS-M42			SFC-020DA2-5B-8B	XGT2-19C-5-8	
	山洋電気株式会社	PB	PBDM423, PBA* *423			SFC-020DA2-6B-8B	XGT2-19C-6-8	
		5相	FAF54*/FDF54*/FA511M42/FB511M42			SFC-020DA2-6B-8B	XGT2-19C-6-8	
			DB14H52*			SFC-020DA2-5B-8B	XGT2-19C-5-8	
		2相	DU15H52*			SFC-020DA2-5B-8B	XGT2-19C-5-8	

注1) 表中のモータ形番は形番の一部を表しております。形番について詳しくは、各モータメーカーのカタログをご参照ください。
注2) 取付けるモータの最大トルクが許容入力トルク(→1章295)を超える場合はトルク制限などの安全対策を講ずるようお願いいたします。
注3) 形番構成④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合、表中のモータ形番は多摩川精機株式会社製「TS4603」となります。

中間フランジ



KSF* …アクチュエータ形番
◇◇ …◇: 中間フランジ

注4) 中間フランジ「AO」は「モータ無し側面」と「モータ取付部詳細」をご参照ください。(→1章297)

モータ直結 | モータ折返し | 本体幅52.6mm | 本体高さ50mm | フルカバータイプ

-1章- コンパクトシリーズ

-2章- ユニバーサルシリーズ

-3章- エコノミーシリーズ

-4章- シリリズンシリーズ

-5章- 軽量シリーズ

-6章- 多軸シリーズ

-7章- フロントローラシリーズ

-8章- リリテモータシリーズ

-9章- プリレスシリーズ

KSF 4

KSF 5

KSF 6

KSF 8

KSF 10

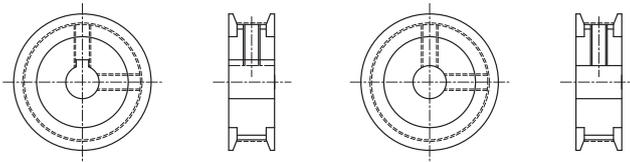
中間フランジ(折返し)

各種モータが取付けられるように中間フランジを用意しています。
形番構成①形番で「KSF5R」をご指定した場合、ご使用になるモータに合わせて中間フランジをご指定ください。

記号構成

折返し記号	中間フランジ	モータ軸径[mm]	モータ軸固定方法
W ①	Q ②	08 ③	D ④
W	下表「使用モータ、ハウジングA/中間フランジ対応表」をご参照ください。	モータ軸径をご指定ください。 (下表「使用モータ、ハウジングA/中間フランジ対応表」をご参照ください)	K: キー D: 平取り

モータ軸固定方法



キー

平取り

注1) 「K: キー」を選択した場合、プリー止めねじが2個付属されます。平形キーは付属されません。「D: 平取り」を選択した場合、プリー止めねじが2個付属されます。

使用モータ、ハウジングA/中間フランジ対応表

モータ種類	メーカー	シリーズ	モータ形番	モータ定格出力 [W]	フランジ角	中間フランジ
ACサーボモータ	株 川 電 機	Σ-V	SGMJV-A5	50	□40	WQ-08D, WQ-08K
			SGMAV-A5			WQ-08D, WQ-08K
			SGMJV-01	100		WQ-08D, WQ-08K
			SGMAV-01			WQ-08D, WQ-08K
		Σ-7	SGM7J-A5	50	□40	WQ-08D, WQ-08K
			SGM7A-A5			WQ-08D, WQ-08K
			SGM7J-01	100		WQ-08D, WQ-08K
			SGM7A-01			WQ-08D, WQ-08K
		Σ-X	SGMXJ-A5	50	□40	WQ-08D, WQ-08K
			SGMXA-A5			WQ-08D, WQ-08K
			SGMXJ-01	100		WQ-08D, WQ-08K
			SGMXA-01			WQ-08D, WQ-08K
	三 菱 電 機 株	J4	HG-KR053	50	□40	WQ-08D
			HG-MR053			WQ-08D
			HG-KR13	100		WQ-08D
			HG-MR13			WQ-08D
		J5	HK-KT053W	50	□40	WQ-08D
			HK-KT13W	100	□40	WQ-08D
	多 摩 川 精 機 株	TBL-i II	TS4602	50	□40	WQ-08D, WQ-08K
			TS4603	100	□40	WQ-08D, WQ-08K
	パ ナ ソ ニ ッ ク 株	MINAS A5	MSMD5A	50	□38	WP-08D, WP-08K
			MSME5A			WP-08D, WP-08K
			MSMD01	100		WP-08D, WP-08K
			MSME01			WP-08D, WP-08K
機 キ ー エ ン ス	SV	SV-M005	50	□40	WQ-08K	
		SV-M010	100	□40	WQ-08K	
オ ム ロ ン 株	OMNUC G5	R88M-K05030	50	□40	WQ-08K	
		R88M-K10030	100	□40	WQ-08K	

注2) 表中のモータ形番は形番の一部を表してあります。形番について詳しくは、各モータメーカーのカタログをご参照ください。
注3) 取付けるモータの最大トルクが許容入力トルク(→1章295)を超える場合はトルク制限などの安全対策を講ずるようお願いいたします。
注4) 形番構成④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合、表中のモータ形番は多摩川精機株製「TS4603」となります。

中間フランジ

KSF5R
WP

KSF5R
WQ

KSF* ...アクチュエータ形番
W◇ ...◇: 中間フランジ

KSF6/KSF6R モータ無し仕様 THC仕様



形番構成

形番	ボールねじリード	ストローク	モータ有無/制御機器種類	中間フランジ	モータ軸径	モータ軸固定方法
KSF6	20	0050	TH	(選択不要) ^{*1}	(選択不要) ^{*1}	(選択不要) ^{*1}
① KSF6 KSF6R	② 20: 20mm 30: 30mm	③ 0050: 50mm 1300: 1300mm	④ モータ有無 0: モータ無し 1: モータ付き(貴社ご指定モータをTHK購入取付け) コントローラ付きの場合 TH: ドライバコントローラTHC [0]を選択した場合 モータ直結仕様: カップリングは付属されません。カップリングが必要な際は ご発注時にご指示ください。 モータ折返し仕様: タイミングプーリ、タイミングベルトが付属されます。 [1]を選択した場合 ご指定モータを取付けます。モータケーブル向きを別途ご指 示ください。ご指定モータに合わせた⑤中間フランジを選択 してください。 [TH]を選択した場合 別途コントローラの手配が必要です。→7章002	⑤ 無記号: TH選択時 直結の場合 A0 AU AV AY 折返しの場合 WV WY	⑥ 11: 11mm 14: 14mm	⑦ D: 平取り K: キー M: 摩擦締結

※1 ④モータ有無/制御機器種類にて[TH]を選択した場合、⑤中間フランジ、⑥モータ軸径、⑦モータ軸固定方法は選択不要です。(直結/折返し共通)直結(①形番で[KSF6]を選択)の場合、⑥モータ軸径、⑦モータ軸固定方法は選択不要です。

コントローラ仕様

制御機器種類		THC	
モータ定格出力[W]		200	
ボールねじリード[mm]		20	30
定格速度 ^{*2} [mm/s]		1000	1500
定格推力 ^{*3} [N]	直結	180	120
	折返し	180	120
最大推力 ^{*4} [N]	直結	540	360
	折返し	540	360
電磁ブレーキ保持力 ^{*5} [N]	直結	359	239
	折返し	359	239
走行寿命 ^{*6} [km]		20,000	

※2 定格速度は、モータの定格回転数3000min⁻¹時の速度です。
 ※3 定格推力は、モータの定格トルク0.64N・m、もしくは許容入力トルクによって制限される値です。
 ※4 最大推力は、モータの瞬時最大トルク1.91N・m、もしくは許容入力トルクによって制限される値です。
 ※5 電磁ブレーキ保持力は、モータの静摩擦トルク1.27N・m、もしくは許容入力トルクによって制限される値です。
 ※6 計算条件は以下の場合です。
 ストローク: 700mm/加減速度: 最大可搬質量設定時の加減速度/速度: 定格速度/負荷質量: 最大可搬質量/重心位置: テーブル上面中心

■水平

モータ定格出力[W]		200	
ボールねじリード[mm]		20	30
最大可搬質量 ^{*7,8} [kg]	加減速度	0.5G	42(41) / 20.5(19)
		1G	27(20.5) / 14(11)
		2G	- / 7.5(5)

■壁掛け

モータ定格出力[W]		200	
ボールねじリード[mm]		20	30
最大可搬質量 ^{*7,8} [kg]	加減速度	0.5G	20 / 18
		1G	18.5 / 14(11)
		2G	- / 7.5(5)

■垂直

モータ定格出力[W]		200	
ボールねじリード[mm]		20	30
最大可搬質量 ^{*7,8} [kg]	加減速度	0.5G	12(10.5) / 7.5(6.5)
		1.5G	8.5(5.5) / 5.5(4.5)

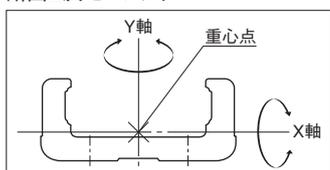
※7 最大可搬質量は、定格速度時の質量です。
 ※8 () 内は折返し仕様時の値です。

基本仕様

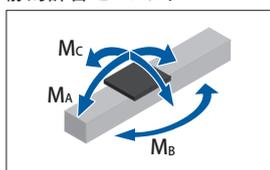
LMガイド部	基本動定格荷重 C[N]	17400		
	基本静定格荷重 C ₀ [N]	33000		
	ラジアルすきま[mm]	-0.004~+0.002		
断面2次モーメント	I _x ^{*9} [mm ⁴]	2.7×10 ⁴		
		I _y ^{*10} [mm ⁴]	2.8×10 ⁵	
			質量[kg/m]	5
ボールねじ部	ボールねじリード[mm]	20	30	
	基本動定格荷重 Ca[N]	3400	3230	
	基本静定格荷重 C _{0a} [N]	8070	6570	
	ねじ軸径[mm]	φ15		
	谷径[mm]	φ12.5		
	ボール中心径[mm]	φ15.75		
軸受部(固定側)	アキシアル方向	基本動定格荷重 Ca[N]	6650	
		静的許容荷重 P _{0a} [N]	3250	
起動トルク ^{*12} [N・cm]		6.2	8.3	
繰り返し位置決め精度 ^{*13} [mm]		±0.01		
ロストモーション ^{*13} [mm]		0.1		
許容入力トルク[N・m]	直結	3.1		
	折返し	2.2		
静的許容モーメント ^{*14} [N・m]		M _A : 330	M _B : 216 M _C : 188	
標準グリス/使用グリスニップル		THK AFFグリス/PB107		

※9 I_x=X軸まわりの断面2次モーメントです。
 ※10 I_y=Y軸まわりの断面2次モーメントです。
 ※11 許容回転数はストロークが長くなることにより下がる場合があります。
 ※12 起動トルクはTHK AFFグリスを封入した時の値です。
 ※13 検査用モータで測定した時の値です。
 ※14 M_A、M_Cモーメント基準はテーブル上面、M_Bモーメント基準はテーブル中心です。

断面2次モーメント

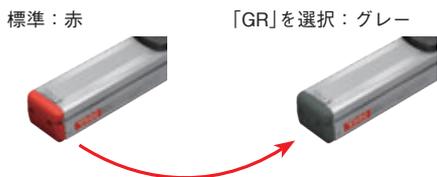


静的許容モーメント



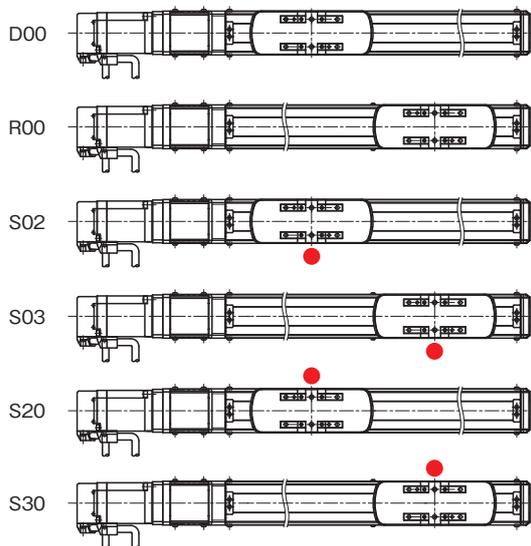
⑧オプション

カバー色グレー
ハウジングカバーの色をグレーに変更することができます。



⑪原点方式

●: 外付原点センサ位置



サーボモータ 200W | モータ 直結 | モータ 折返し | 本体幅 64mm | 本体高さ 64mm | ストローク MAX 1300mm | 速度 MAX 1500mm/s | フルカバー タイプ

④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合、⑨～⑬の指定が必要です。

モータ定格出力	モータケーブル向き	原点方式	電源電圧	ケーブル種類、長さ
M20	R	S02	D1	F3
⑨	⑩	⑪	⑫	⑬
M20: 200W	R: 右側	D00: モータ側(押当て)	D1: 100V	無記号: 無し
M20B: 200Wブレーキ付き	L: 左側	R00: 反モータ側(押当て)	D2: 200V	F3: 固定用 3m
	U: 上側	S02: モータ側(センサ右)		F5: 固定用 5m
	D: 下側	S03: 反モータ側(センサ右)		FA: 固定用10m
		S20: モータ側(センサ左)		H3: 高屈曲 3m
		S30: 反モータ側(センサ左)		H5: 高屈曲 5m
				HA: 高屈曲10m

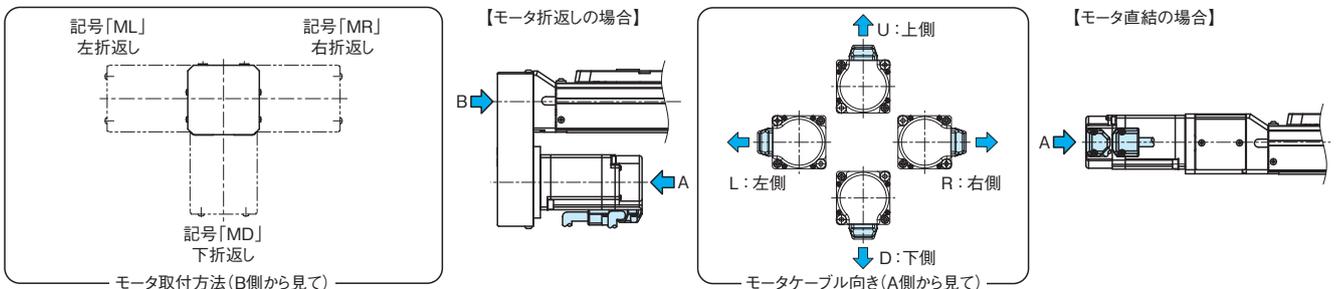
オプション

GR-6
⑧
無記号: 無し
MR: モータ右折返し
ML: モータ左折返し
MD: モータ下折返し
T: 裏タップ
GR: カバー色グレー
6: フォトセンサ
J: 近接センサ
M: 近接センサ(PNP)

モータ折返しを選択した場合は「MR」、「ML」、「MD」のいずれかを選択してください。
④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合は、「M」は選択できません。

下記組み合わせは選択できません。
・⑧ MR: 右折返し、⑩ R: 右側
・⑧ ML: 左折返し、⑩ L: 左側
・⑧ MD: 下折返し、⑩ U: 上側

⑧オプション(モータ折返し方向)
⑩モータケーブル向き(直結/折返し)



モータ選定資料

ストローク [mm]	LMガイド部		ボールねじ部		モータ取付部	
	可動部質量 [kg]	摺動抵抗値*1 [N]	リード [mm]	軸長さ [mm]	直結 軸端外径 [mm]	折返し タイミングプーリ(2個合計) 慣性モーメント×10 ⁻⁴ [kg·m ²]
50 1300	フルカバー 1	3.5	20, 30	328 1578	φ9h7	0.398

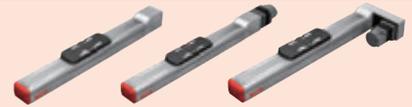
*1 ころがり抵抗値とシール抵抗値を合計した値となります。
注) 適用カップリングは1章309をご参照ください。

許容オーバーハング長さ*2

水平	壁掛け	垂直																																																																																																																																																																							
<table border="1"> <tr> <th>200W</th> <th>ボールねじリード [mm]</th> <th>負荷質量 [kg]</th> <th>a [mm]</th> <th>b [mm]</th> <th>c [mm]</th> </tr> <tr> <td rowspan="6">直結</td> <td rowspan="3">20</td> <td>6.5</td> <td>600</td> <td>210</td> <td>380</td> </tr> <tr> <td>13.5</td> <td>540</td> <td>100</td> <td>180</td> </tr> <tr> <td>27</td> <td>230</td> <td>40</td> <td>80</td> </tr> <tr> <td rowspan="3">30</td> <td>1.5</td> <td>600</td> <td>600</td> <td>600</td> </tr> <tr> <td>3.5</td> <td>600</td> <td>400</td> <td>600</td> </tr> <tr> <td>7.5</td> <td>600</td> <td>190</td> <td>300</td> </tr> <tr> <td rowspan="6">折返し</td> <td rowspan="3">20</td> <td>5</td> <td>600</td> <td>290</td> <td>500</td> </tr> <tr> <td>10</td> <td>600</td> <td>140</td> <td>240</td> </tr> <tr> <td>20.5</td> <td>330</td> <td>60</td> <td>110</td> </tr> <tr> <td rowspan="3">30</td> <td>1</td> <td>600</td> <td>600</td> <td>600</td> </tr> <tr> <td>2.5</td> <td>600</td> <td>600</td> <td>600</td> </tr> <tr> <td>5</td> <td>600</td> <td>290</td> <td>460</td> </tr> </table>	200W	ボールねじリード [mm]	負荷質量 [kg]	a [mm]	b [mm]	c [mm]	直結	20	6.5	600	210	380	13.5	540	100	180	27	230	40	80	30	1.5	600	600	600	3.5	600	400	600	7.5	600	190	300	折返し	20	5	600	290	500	10	600	140	240	20.5	330	60	110	30	1	600	600	600	2.5	600	600	600	5	600	290	460	<table border="1"> <tr> <th>200W</th> <th>ボールねじリード [mm]</th> <th>負荷質量 [kg]</th> <th>a [mm]</th> <th>b [mm]</th> <th>c [mm]</th> </tr> <tr> <td rowspan="6">直結</td> <td rowspan="3">20</td> <td>4.5</td> <td>530</td> <td>290</td> <td>600</td> </tr> <tr> <td>9</td> <td>230</td> <td>130</td> <td>600</td> </tr> <tr> <td>18.5</td> <td>80</td> <td>40</td> <td>290</td> </tr> <tr> <td rowspan="3">30</td> <td>1.5</td> <td>600</td> <td>600</td> <td>600</td> </tr> <tr> <td>3.5</td> <td>600</td> <td>370</td> <td>600</td> </tr> <tr> <td>7.5</td> <td>270</td> <td>170</td> <td>600</td> </tr> <tr> <td rowspan="6">折返し</td> <td rowspan="3">20</td> <td>4.5</td> <td>530</td> <td>290</td> <td>600</td> </tr> <tr> <td>9</td> <td>230</td> <td>130</td> <td>600</td> </tr> <tr> <td>18.5</td> <td>80</td> <td>40</td> <td>290</td> </tr> <tr> <td rowspan="3">30</td> <td>1</td> <td>600</td> <td>600</td> <td>600</td> </tr> <tr> <td>2.5</td> <td>600</td> <td>570</td> <td>600</td> </tr> <tr> <td>5</td> <td>430</td> <td>270</td> <td>600</td> </tr> </table>	200W	ボールねじリード [mm]	負荷質量 [kg]	a [mm]	b [mm]	c [mm]	直結	20	4.5	530	290	600	9	230	130	600	18.5	80	40	290	30	1.5	600	600	600	3.5	600	370	600	7.5	270	170	600	折返し	20	4.5	530	290	600	9	230	130	600	18.5	80	40	290	30	1	600	600	600	2.5	600	570	600	5	430	270	600	<table border="1"> <tr> <th>200W</th> <th>ボールねじリード [mm]</th> <th>負荷質量 [kg]</th> <th>a [mm]</th> <th>c [mm]</th> </tr> <tr> <td rowspan="6">直結</td> <td rowspan="3">20</td> <td>2.5</td> <td>500</td> <td>500</td> </tr> <tr> <td>5.5</td> <td>230</td> <td>230</td> </tr> <tr> <td>11</td> <td>100</td> <td>100</td> </tr> <tr> <td rowspan="3">30</td> <td>1</td> <td>600</td> <td>600</td> </tr> <tr> <td>2</td> <td>590</td> <td>590</td> </tr> <tr> <td>4.5</td> <td>280</td> <td>280</td> </tr> <tr> <td rowspan="6">折返し</td> <td rowspan="3">20</td> <td>2</td> <td>600</td> <td>600</td> </tr> <tr> <td>4.5</td> <td>290</td> <td>290</td> </tr> <tr> <td>9</td> <td>130</td> <td>130</td> </tr> <tr> <td rowspan="3">30</td> <td>0.5</td> <td>600</td> <td>600</td> </tr> <tr> <td>1.5</td> <td>600</td> <td>600</td> </tr> <tr> <td>3</td> <td>430</td> <td>430</td> </tr> </table>	200W	ボールねじリード [mm]	負荷質量 [kg]	a [mm]	c [mm]	直結	20	2.5	500	500	5.5	230	230	11	100	100	30	1	600	600	2	590	590	4.5	280	280	折返し	20	2	600	600	4.5	290	290	9	130	130	30	0.5	600	600	1.5	600	600	3	430	430
200W	ボールねじリード [mm]	負荷質量 [kg]	a [mm]	b [mm]	c [mm]																																																																																																																																																																				
直結	20	6.5	600	210	380																																																																																																																																																																				
		13.5	540	100	180																																																																																																																																																																				
		27	230	40	80																																																																																																																																																																				
	30	1.5	600	600	600																																																																																																																																																																				
		3.5	600	400	600																																																																																																																																																																				
		7.5	600	190	300																																																																																																																																																																				
折返し	20	5	600	290	500																																																																																																																																																																				
		10	600	140	240																																																																																																																																																																				
		20.5	330	60	110																																																																																																																																																																				
	30	1	600	600	600																																																																																																																																																																				
		2.5	600	600	600																																																																																																																																																																				
		5	600	290	460																																																																																																																																																																				
200W	ボールねじリード [mm]	負荷質量 [kg]	a [mm]	b [mm]	c [mm]																																																																																																																																																																				
直結	20	4.5	530	290	600																																																																																																																																																																				
		9	230	130	600																																																																																																																																																																				
		18.5	80	40	290																																																																																																																																																																				
	30	1.5	600	600	600																																																																																																																																																																				
		3.5	600	370	600																																																																																																																																																																				
		7.5	270	170	600																																																																																																																																																																				
折返し	20	4.5	530	290	600																																																																																																																																																																				
		9	230	130	600																																																																																																																																																																				
		18.5	80	40	290																																																																																																																																																																				
	30	1	600	600	600																																																																																																																																																																				
		2.5	600	570	600																																																																																																																																																																				
		5	430	270	600																																																																																																																																																																				
200W	ボールねじリード [mm]	負荷質量 [kg]	a [mm]	c [mm]																																																																																																																																																																					
直結	20	2.5	500	500																																																																																																																																																																					
		5.5	230	230																																																																																																																																																																					
		11	100	100																																																																																																																																																																					
	30	1	600	600																																																																																																																																																																					
		2	590	590																																																																																																																																																																					
		4.5	280	280																																																																																																																																																																					
折返し	20	2	600	600																																																																																																																																																																					
		4.5	290	290																																																																																																																																																																					
		9	130	130																																																																																																																																																																					
	30	0.5	600	600																																																																																																																																																																					
		1.5	600	600																																																																																																																																																																					
		3	430	430																																																																																																																																																																					

*2 LMガイドの走行寿命が20,000kmで制限される値です。計算条件は以下の通りです。
ストローク: 675mm/加減速度: 0.3G/速度: 定格速度/オーバーハング方向: 単一方向のみ負荷。寸法a, b, cはテーブル上面中心からの寸法です。

KSF6/KSF6R モータ無し仕様 THC仕様



-1章-コンパクト

-2章-ユニバーサル

-3章-エコノミー

-4章-クリーン

-5章-軽量

-6章-多軸

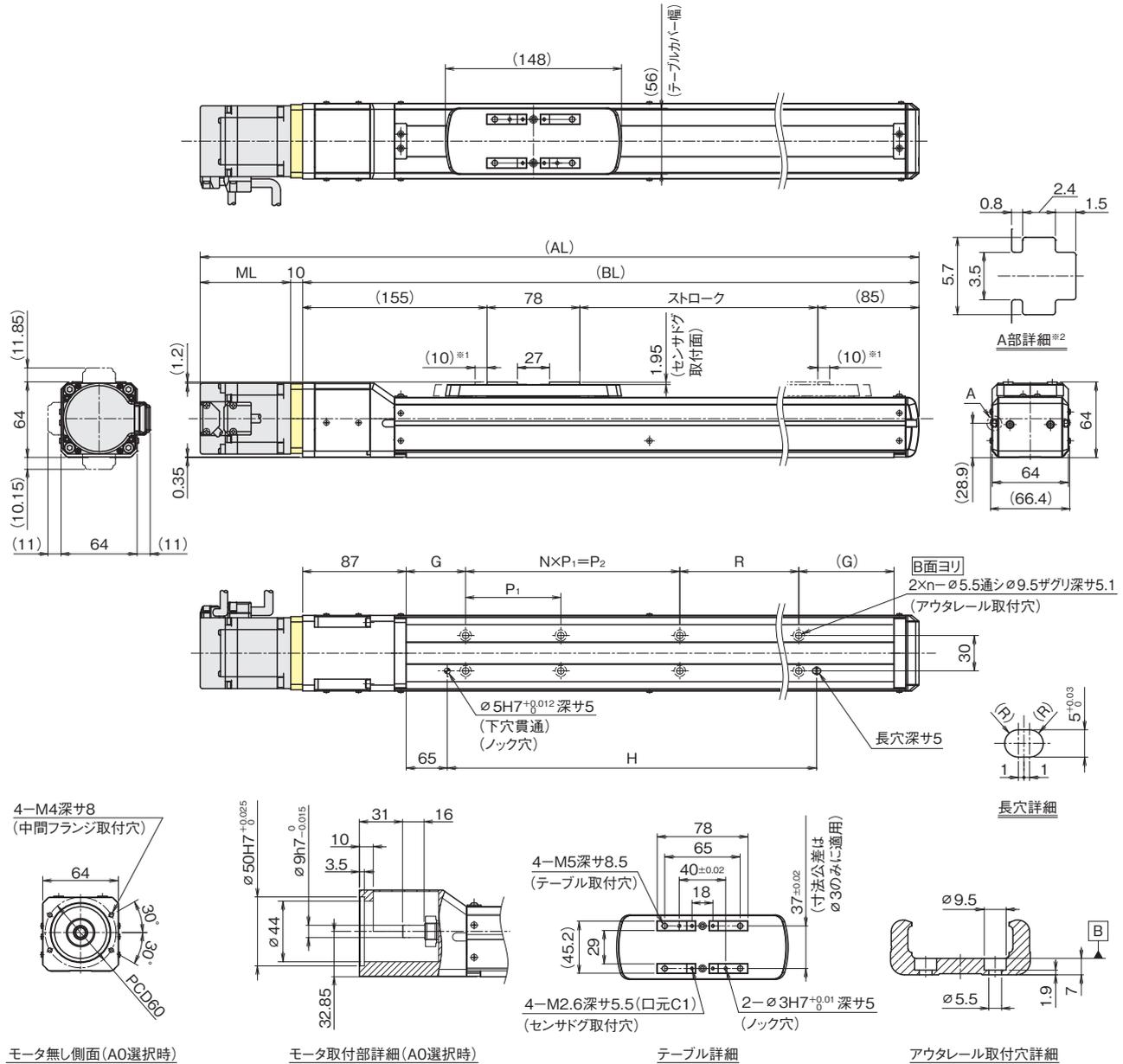
-7章-コンパクト

-8章-リテラータ

-9章-シリーズ

寸法

モータ直結



KSF 4

KSF 5

KSF 6

KSF 8

KSF 10

モータ無し側面(A0選択時)

モータ取付部詳細(A0選択時)

テーブル詳細

アウトレール取付穴詳細

※1 メカストップまでのストロークです。
※2 A部Tスロットはセンサ取付専用です。それ以外の目的では使用しないでください。

寸法表

ストローク [mm] (メカストップ間ストローク)		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300		
最高速度 ^{※3} [mm/s]	ボールねじリード: 20mm	1000														980	870	770	690	630	570	520	470	430	400	370	340	320	
	ボールねじリード: 30mm	1500														1480	1310	1160	1040	940	850	780	710	650	600	550	510	480	
寸法 [mm]	AL ^{※4}	454.1 (488.7)	504.1 (538.7)	554.1 (588.7)	604.1 (638.7)	654.1 (688.7)	704.1 (738.7)	754.1 (788.7)	804.1 (838.7)	854.1 (888.7)	904.1 (938.7)	954.1 (988.7)	1004.1 (1038.7)	1054.1 (1088.7)	1104.1 (1138.7)	1154.1 (1188.7)	1204.1 (1238.7)	1254.1 (1288.7)	1304.1 (1338.7)	1354.1 (1388.7)	1404.1 (1438.7)	1454.1 (1488.7)	1504.1 (1538.7)	1554.1 (1588.7)	1604.1 (1638.7)	1654.1 (1688.7)	1704.1 (1738.7)		
	BL	368	418	468	518	568	618	668	718	768	818	868	918	968	1018	1068	1118	1168	1218	1268	1318	1368	1418	1468	1518	1568	1618		
	ML ^{※4}	76.1 (110.7)																											
	G	80	105	80	105	80	105	80	105	80	105	80	105	80	105	80	105	80	105	80	105	80	105	80	105	80	105		
	P ₁	100	100	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200		
	P ₂	-	-	-	-	-	-	400	400	400	400	600	600	600	600	800	800	800	800	1000	1000	1000	1000	1200	1200	1200	1200		
	R	-	-	-	-	100	100	-	100	100	-	100	100	-	100	100	-	100	100	-	100	100	-	100	100	-	100	100	
H	130	180	230	280	330	380	430	480	530	580	630	680	730	780	830	880	930	980	1030	1080	1130	1180	1230	1280	1330	1380			
取付ピッチ数	N	-	-	-	-	-	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	6			
	n	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	6	6	7	7	7	8	8		
質量 [kg]	モータ無し	3.9	4.3	4.7	5.1	5.5	5.8	6.2	6.6	7	7.4	7.8	8.2	8.6	8.9	9.3	9.7	10.1	10.5	10.9	11.3	11.7	12	12.4	12.8	13.2	13.6		
	モータ付き ^{※4}	4.9 (5.4)	5.3 (5.8)	5.7 (6.2)	6 (6.5)	6.4 (6.9)	6.8 (7.3)	7.2 (7.7)	7.6 (8.1)	8 (8.5)	8.4 (8.9)	8.8 (9.3)	9.1 (9.6)	9.5 (10)	9.9 (10.4)	10.3 (10.8)	10.7 (11.2)	11.1 (11.6)	11.5 (12)	11.9 (12.4)	12.2 (12.7)	12.6 (13.1)	13 (13.5)	13.4 (13.9)	13.8 (14.3)	14.2 (14.7)	14.6 (15.1)		

※3 最高速度は、モータの回転数3000min⁻¹時の速度、もしくはアクチュエータの許容速度によって制限される速度です。
※4 ()内はブレーキ付きの値です。

サーボモータ 200W | モータ 直結 | モータ 折返し | 本体幅 64mm | 本体高さ 64mm | ストローク MAX 1300mm | 速度 MAX 1500mm/s | フルカバー タイプ

-1章- コンパクト シリーズ

-2章- ユニバサル シリーズ

-3章- エコノミー シリーズ

-4章- クリーン シリーズ

-5章- 軽量 シリーズ

-6章- 多軸 シリーズ

-7章- ソフトローラ シリーズ

-8章- リテラモータ シリーズ

-9章- プレレス シリーズ

KSF 4

KSF 5

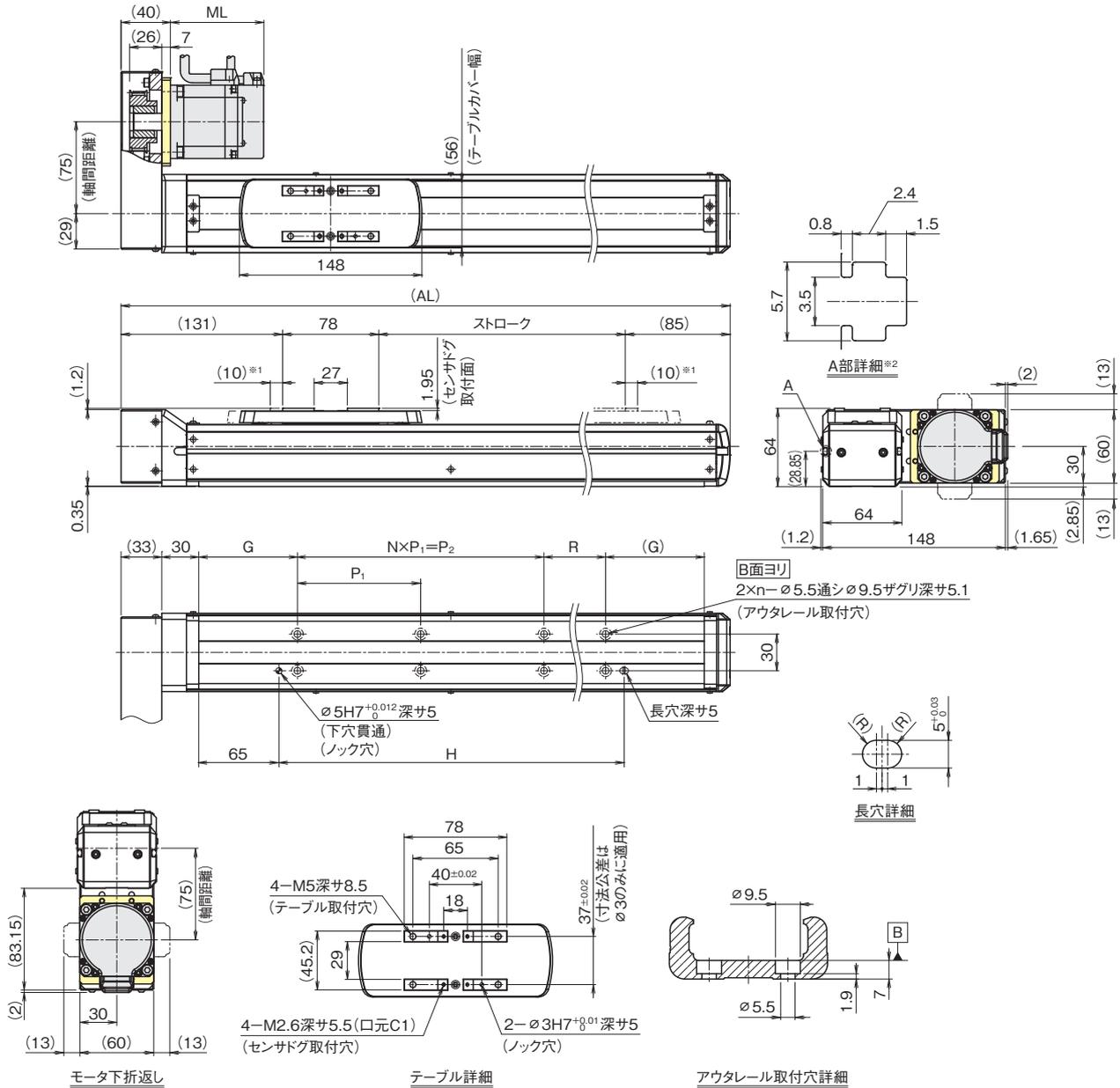
KSF 6

KSF 8

KSF 10

寸法

モータ折返し



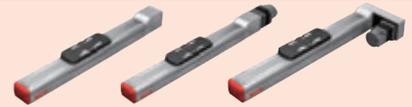
※1 メカストップまでのストロークです。
 ※2 A部Tスロットはセンサ取付専用です。それ以外の目的では使用しないでください。

寸法表

ストローク [mm] (メカストップ間ストローク)		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300		
最高速度 ^{※3} [mm/s]	ボールねじリード: 20mm	1000														980	870	770	690	630	570	520	470	430	400	370	340	320	
	ボールねじリード: 30mm	1500														1480	1310	1160	1040	940	850	780	710	650	600	550	510	480	
寸法 [mm]	AL	344	394	444	494	544	594	644	694	744	794	844	894	944	994	1044	1094	1144	1194	1244	1294	1344	1394	1444	1494	1544	1594		
	ML ^{※4}	76.1 (110.7)																											
	G	80	105	80	105	80	105	80	105	80	105	80	105	80	105	80	105	80	105	80	105	80	105	80	105	80	105		
	P ₁	100	100	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200		
	P ₂	-	-	-	-	-	-	-	400	400	400	400	600	600	600	600	800	800	800	1000	1000	1000	1000	1200	1200	1200	1200		
	R	-	-	-	-	100	100	-	-	100	100	-	-	100	100	-	-	100	100	-	-	100	100	-	-	100	100		
H	130	180	230	280	330	380	430	480	530	580	630	680	730	780	830	880	930	980	1030	1080	1130	1180	1230	1280	1330	1380			
取付ピッチ数	N	-	-	-	-	-	2	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6			
取付穴数	n	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	6	7	7	7	7	8			
質量 [kg]	モータ無し	4.5	4.9	5.3	5.6	6	6.4	6.8	7.2	7.6	8	8.4	8.7	9.1	9.5	9.9	10.3	10.7	11.1	11.5	11.8	12.2	12.6	13	13.4	13.8	14.2		
	モータ付き ^{※4}	5.4 (5.9)	5.8 (6.3)	6.2 (6.7)	6.5 (7)	6.9 (7.4)	7.3 (7.8)	7.7 (8.2)	8.1 (8.6)	8.5 (9)	8.9 (9.4)	9.3 (9.8)	9.6 (10.1)	10 (10.5)	10.4 (10.9)	10.8 (11.3)	11.2 (11.7)	11.6 (12.1)	12 (12.5)	12.4 (12.9)	12.7 (13.2)	13.1 (13.6)	13.5 (14)	13.9 (14.4)	14.3 (14.8)	14.7 (15.2)	15.1 (15.6)		

※3 最高速度は、モータの回転数3000min⁻¹時の速度、もしくはアクチュエータの許容速度によって制限される速度です。
 ※4 ()内はブレーキ付きの値です。

KSF6/KSF6R 共通オプション



-1章-コンパクト

-2章-ユニバーサル

-3章-エコノミー

-4章-クリーン

-5章-軽量

-6章-多軸

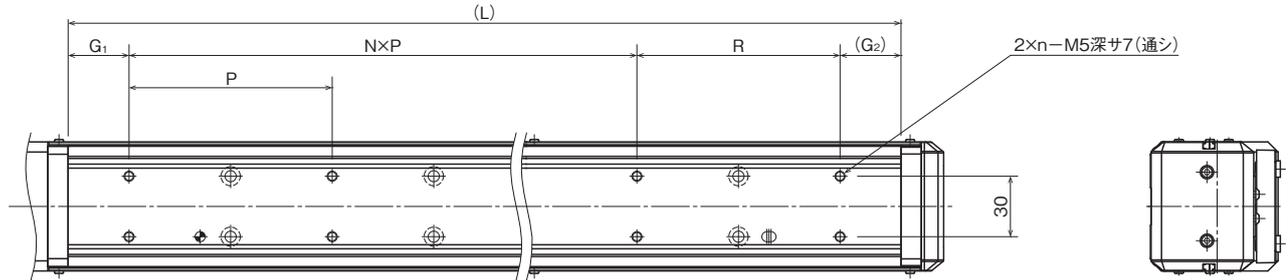
-7章-シフトローラ

-8章-リテモータ

-9章-シリーズ

裏タップ

カバーを外さず取付けられるように裏タップを用意しています。



注1) 裏タップを選択しても標準のザグリ穴は残ります。

ストローク [mm]	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300			
寸法 [mm]	L	260	310	360	410	460	510	560	610	660	710	760	810	860	910	960	1010	1060	1110	1160	1210	1260	1310	1360	1410	1460	1510		
	P	100																											
	G ₁	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55		
	G ₂	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55		
取付ピッチ数	N	2	2	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	6	7	7		
	n	3	3	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	6	7	7	7	7	8	8	8	8		

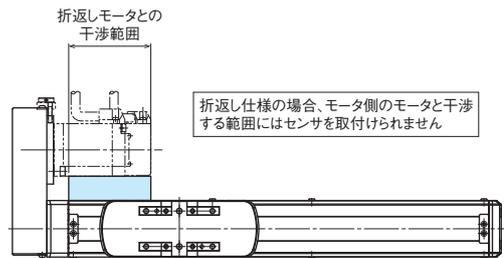
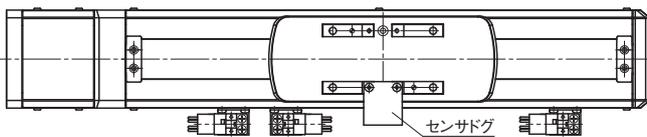
センサ

オプションとしてフォトセンサおよび近接センサを用意しています。以下の注意点(注2~5)をご確認の上ご使用ください。サイドカバーTスロットを利用して各種センサの取付けが可能です。

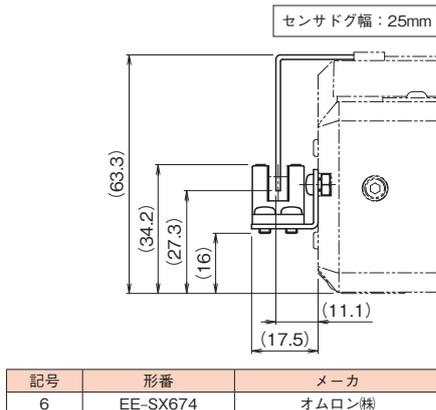
記号	内容	形番	付属品
6	フォトセンサ*1 [3個]	EE-SX674(オムロン(株)製)	取付ねじ・ナット、センサドグ(1個または2個)、取付板(3個)、コネクタ(EE-1001×3個)
J	近接センサ N.O.接点*2 [1個] N.C.接点*3 [2個]	GX-F12A(パナソニック デバイスSUNX(株)製) GX-F12B(パナソニック デバイスSUNX(株)製)	取付ねじ・ナット、センサドグ(1個または2個)
M	近接センサ N.O.接点*2 [1個] (PNP出力) N.C.接点*3 [2個] (PNP出力)	GX-F12A-P(パナソニック デバイスSUNX(株)製) GX-F12B-P(パナソニック デバイスSUNX(株)製)	取付ねじ・ナット、センサドグ(1個または2個)

※1 フォトセンサは、入光時ON、遮光時ONの切替えが可能です。
 ※2 N.O.接点：ノーマルオープン接点
 ※3 N.C.接点：ノーマルクローズ接点

- 注2) アクチュエータ本体にセンサ関連部品一式が付属されます。取付けは貴社にてお願いします。
- 注3) 近接センサ同士が接近している場合は、正常に動作できない場合があります。その際は異周波タイプを貴社にてご用意ください。(仕様に関しては各メーカーにご確認ください。)
- 注4) ストロークが50mmの場合は、センサドグを2個取付けます。
- 注5) 形番構成④モータ有無/制御機器種類にて「TH」をご指定した場合、「M」は選択できません。

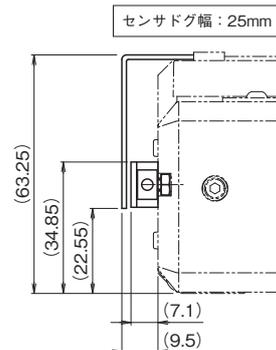


フォトセンサ取付寸法



記号	形番	メーカー
6	EE-SX674	オムロン(株)

近接センサ取付寸法



記号	形番	メーカー
J	GX-F12A	パナソニック デバイスSUNX(株)
	GX-F12B	
M	GX-F12A-P	
	GX-F12B-P	

モータ直結 | モータ折返し | 本体幅 64mm | 本体高さ 64mm | フルカバータイプ

-1章-
コンパクト
シリーズ

-2章-
ユニバーサル
シリーズ

-3章-
エコノミー
シリーズ

-4章-
スクリーン
シリーズ

-5章-
軽量
シリーズ

-6章-
多軸
シリーズ

-7章-
コンパクト
シリーズ

-8章-
リテラモータ
シリーズ

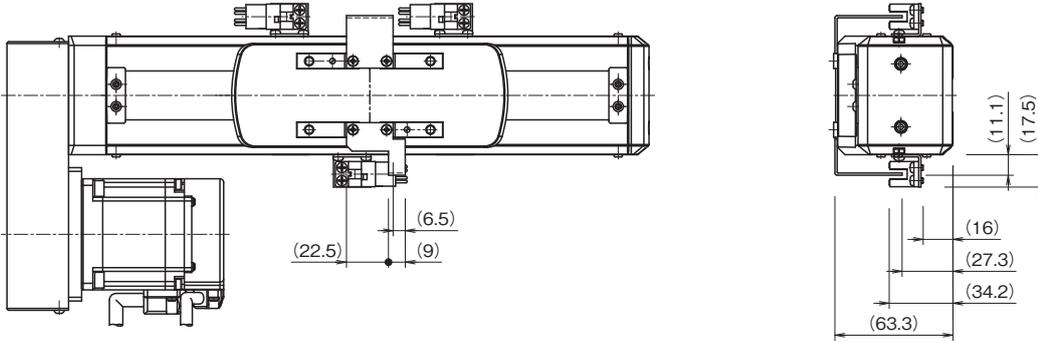
-9章-
ブレース
シリーズ

センサ選択時の注意点

以下組合せで選択した場合、折返し側センサドグの形状が異なります。(フォトセンサ用のみ)

・組合わせ

- 形番構成①形番にて「KSF6R」を選択
- 形番構成③ストロークにて「0050」を選択
- 形番構成⑥オプションにて「6」を選択



KSF
4

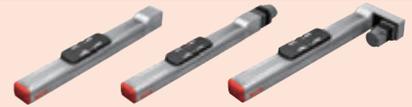
KSF
5

KSF
6

KSF
8

KSF
10

KSF6/KSF6R 共通オプション



-1章-コンパクトシリーズ

-2章-ユニバーサルシリーズ

-3章-エコノミーシリーズ

-4章-クリーンシリーズ

-5章-軽量シリーズ

-6章-多軸シリーズ

-7章-フラットローラ

-8章-リテラモータ

-9章-プリアス

中間フランジ(直結)

各種モータが取付けられるように中間フランジを用意しています。
形番構成①形番で「KSF6」をご指定した場合、ご使用になるモータに合わせて中間フランジをご指定ください。

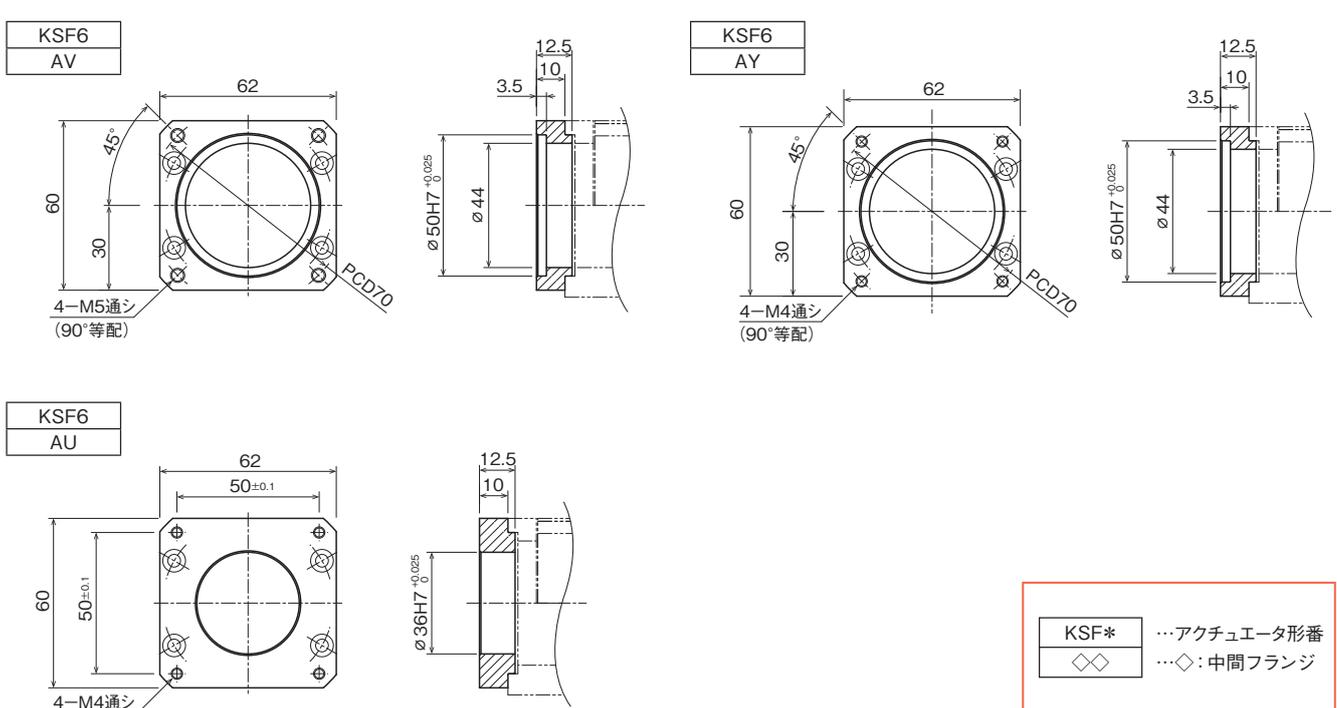
使用モータ、中間フランジ、カップリング対応表

モータ種類	メーカー	シリーズ	モータ形番	モータ定格出力 [W]	フランジ角	中間フランジ	通用カップリング形番		
							三木ブリー機	鍋屋バイテック会社 (NBK)	
A Cサーボモータ	株式会社 安川電機	Σ-V	SGMJV-02	200	□60	AV	SFC-030DA2-9B-14B	XGT2-27C-9-BT-14-BT	
			SGMAV-02						
		Σ-7	SGM7J-02						
			SGM7A-02						
			SGMXJ-02						
	Σ-X	SGMXA-02							
		HG-KR23							
	三菱電機株式会社	M E L S I R I O	J4			HG-MR23	AV	SFC-030DA2-9B-14B	XGT2-27C-9-BT-14-BT
			J5			HK-KT23W			
			JN			HF-KN23			
	多摩川精機株式会社	TBL-iII	TS4607			TSM3202	AV	SFC-030DA2-9B-14B	XGT2-27C-9-BT-14-BT
			TSM3202						
	パナソニック株式会社	M I N A S	A5			MSMD02	AY	SFC-030DA2-9B-11B	XGT2-25C-9-BT-11-BT
						MSME02			
			A6			MSMF02			
MHMF02									
株式会社 キーエンス	SV	SV-M020	SV2-M020	AV	SFC-030DA2-9B-14B	XGT2-27C-9-BT-14-BT			
		AV		SFC-030DA2-9B-14B	XGT2-27C-9-BT-14-BT				
山洋電気株式会社	SANMOTION R	R2□A06020	R88M-K20030	AV	SFC-030DA2-9B-14B	XGT2-27C-9-BT-14-BT			
		R88M-K20030		AY	SFC-030DA2-9B-11B	XGT2-25C-9-BT-11-BT			
オムロン株式会社	OMNUC G5	R88M-K20030	R88M-1M20030	AY	SFC-030DA2-9B-11B	XGT2-25C-9-BT-11-BT			
		R88M-1M20030		AY	SFC-030DA2-9B-11B	XGT2-25C-9-BT-11-BT			

モータ種類	メーカー	シリーズ	モータ形番	フランジ角	中間フランジ	通用カップリング形番	
						三木ブリー機	鍋屋バイテック会社 (NBK)
ステッピングモータ	株式会社 オリエンタルモーター	αステップ	AZ6*, AR6*	□60	AU	SFC-025DA2-9B-10B-L43	XGT2-25C-9-BT-10-BT
			CRK56* (CRK569PM*)			SFC-025DA2-8B-9B-L43 (SFC-025DA2-9B-10B-L43)	XGT2-25C-8-BT-9-BT (XGT2-25C-9-BT-10-BT)
		5相	RKS56*			SFC-025DA2-9B-10B-L43	XGT2-25C-9-BT-10-BT
			PKP56* (PKP569FM*)			SFC-025DA2-8B-9B-L43 (SFC-025DA2-9B-10B-L43)	XGL2-25C-8-BT-9-BT (XGT2-25C-9-BT-10-BT)
	株式会社 キーエンス	2相	QS-M60			SFC-025DA2-8B-9B-L43	XGT2-25C-8-BT-9-BT
			PBDM60*, PBA**60*			SFC-025DA2-9B-10B-L43	XGT2-25C-9-BT-10-BT
	山洋電気株式会社	5相	FAM56*/FDM56*/FA512M60/FB512M60			SFC-025DA2-9B-10B-L43	XGT2-25C-9-BT-10-BT
			2相			DB16H78*	SFC-025DA2-8B-9B-L43

※ () はモータの軸径が異なりますので、カップリングのご指定にご注意ください。
注1) 表中のモータ形番は形番の一部を表しております。形番について詳しくは、各モータメーカーのカタログをご参照ください。
注2) 取付けるモータの最大トルクが許容入力トルク(→1章303)を超える場合はトルク制限などの案外対策を講ずるようお願いいたします。
注3) 形番構成④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合、表中のモータ形番は多摩川精機機製「TS4607」となります。

中間フランジ



注4) 中間フランジ「AO」は「モータ無し側面」と「モータ取付部詳細」をご参照ください。(→1章305)

モータ直結 | モータ折返し | 本体幅64mm | 本体高さ64mm | フルカバータイプ

-1章-
コンバクト
シリーズ

-2章-
ユニバーサル
シリーズ

-3章-
エコノミー
シリーズ

-4章-
スクリーン
シリーズ

-5章-
軽量
シリーズ

-6章-
多軸
シリーズ

-7章-
フリートローラ
シリーズ

-8章-
リニアモータ
シリーズ

-9章-
ブレース
シリーズ

KSF
4

KSF
5

KSF
6

KSF
8

KSF
10

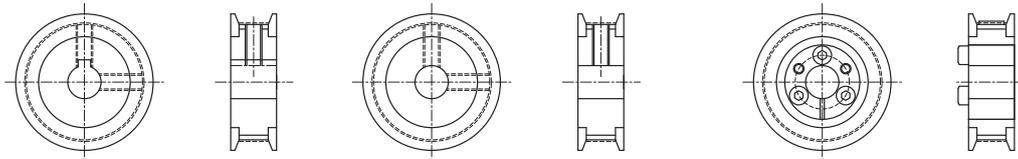
中間フランジ(折返し)

各種モータが取付けられるように中間フランジを用意しています。
形番構成①形番で「KSF6R」をご指定した場合、ご使用になるモータに合わせて中間フランジをご指定ください。

記号構成

折返し記号	中間フランジ	モータ軸径[mm]	モータ軸固定方法
W ①	V ②	14 ③	D ④
W	下表「使用モータ、ハウジングA/中間フランジ対応表」をご参照ください。	モータ軸径をご指定ください。 (下表「使用モータ、ハウジングA/中間フランジ対応表」をご参照ください)	K: キー D: 平取り M: 摩擦締結具

モータ軸固定方法



キー

平取り

摩擦締結具

注1) 「K: キー」を選択した場合、プリー止めねじが2個付属されます。平行キーは付属されません。「D: 平取り」を選択した場合、プリー止めねじが2個付属されます。

使用モータ、ハウジングA/中間フランジ対応表

モータ種類	メーカー	シリーズ	モータ形番	モータ定格出力[W]	フランジ角	中間フランジ
A C サイ ホモ ータ	株式会社 安川電機	Σ-V	SGMJV-02	200	□60	WV-14D, WV-14K, WV-14M
			SGMAV-02			WV-14D, WV-14K, WV-14M
		Σ-7	SGM7J-02	200	□60	WV-14D, WV-14K, WV-14M
			SGM7A-02			WV-14D, WV-14K, WV-14M
		Σ-X	SGMXJ-02	200	□60	WV-14D, WV-14K, WV-14M
			SGMXA-02			WV-14D, WV-14K, WV-14M
	三菱電機株式会社	J4	HG-KR23	200	□60	WV-14M
			HG-MR23			WV-14M
	多摩川精機株式会社	TBL-i II	TS4607	200	□60	WV-14D, WV-14K, WV-14M
			MSMD02			WY-11D, WY-11K, WY-11M
	パナソニック株式会社	MINAS A5	MSME02	200	□60	WY-11D, WY-11K, WY-11M
			SV-M020			WV-14K, WV-14M
	山洋電気株式会社	SANMOTION R	R2AA06020	200	□60	WV-14M
	オムロン株式会社	OMNUC G5	R88M-K20030	200	□60	WY-11K, WY-11M

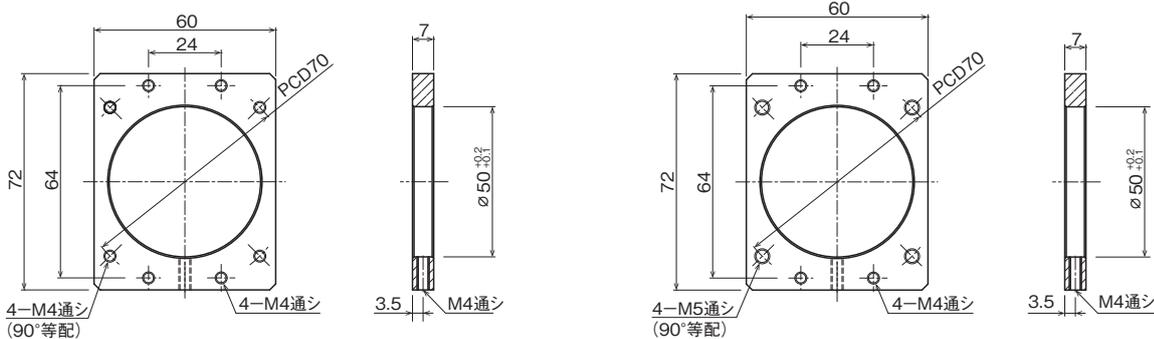
注2) 表中のモータ形番は形番の一部を表しております。形番について詳しくは、各モータメーカーのカatalogをご参照ください。
注3) 取付けるモータの最大トルクが許容入力トルク(→1章303)を超える場合はトルク制限などの実案対策を講ずるようお願いします。
注4) 形番構成④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合、表中のモータ形番は多摩川精機機製「TS4607」となります。

中間フランジ

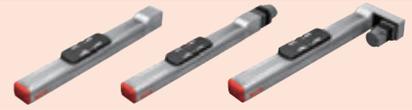
KSF6R
WY

KSF6R
WV

KSF* ... アクチュエータ形番
W◇ ... ◇: 中間フランジ



KSF8/KSF8R モータ無し仕様 THC仕様



形番構成

形番	ボールねじリード	ストローク	モータ有無/制御機器種類	中間フランジ	モータ軸径	モータ軸固定方法
KSF8	20	0700	TH	(選択不要) ^{*1}	(選択不要) ^{*1}	(選択不要) ^{*1}
① KSF8 KSF8R	② 20: 20mm 40: 40mm	③ 0100: 100mm 1500: 1500mm	④ モータ有無 0: モータ無し 1: モータ付き(貴社ご指定モータをTHK購入取付け) コントローラ付きの場合 TH: ドライバコントローラTHC	⑤ 無記号: TH選択時 直結の場合 A0 AU AV AY 折返しの場合 WV WY	⑥ 14: 14mm	⑦ M: 摩擦締結

[R]はモータ折返しを表します。

[0]を選択した場合
モータ直結仕様:
カップリングは付属されません。カップリングが必要な際は
ご発注時にご指示ください。
モータ折返し仕様:
タイミングプーリ、タイミングベルトが付属されます。

[1]を選択した場合
ご指定モータを取付けます。モータケーブル向きを別途ご指示ください。ご指定モータに合わせた⑤中間フランジを選択してください。

[TH]を選択した場合
別途コントローラの手配が必要です。→7章002

^{*1} ④モータ有無/制御機器種類にて[TH]を選択した場合、⑤中間フランジ、⑥モータ軸径、⑦モータ軸固定方法は選択不要です。(直結/折返し共通)直結(①形番で[KSF8]を選択)の場合、⑥モータ軸径、⑦モータ軸固定方法は選択不要です。

コントローラ仕様

制御機器種類	THC	
モータ定格出力[W]	400	
ボールねじリード[mm]	20	40
定格速度 ^{*2} [mm/s]	1000	2000
定格推力 ^{*3} [N]	直結	179
	折返し	179
最大推力 ^{*4} [N]	直結	540
	折返し	540
電磁ブレーキ保持力 ^{*5} [N]	直結	179
	折返し	179
走行寿命 ^{*6} [km]	20,000	

^{*2} 定格速度は、モータの定格回転数3000min⁻¹時の速度です。
^{*3} 定格推力は、モータの定格トルク1.27N・m、もしくは許容入力トルクによって制限される値です。
^{*4} 最大推力は、モータの瞬時最大トルク3.82N・m、もしくは許容入力トルクによって制限される値です。
^{*5} 電磁ブレーキ保持力は、モータの静摩擦トルク1.27N・m、もしくは許容入力トルクによって制限される値です。
^{*6} 計算条件は以下の場合です。
 ストローク: 800mm/加減速度: 最大可搬質量設定時の加減速度/速度: 定格速度/負荷質量: 最大可搬質量/重心位置: テーブル上面中心

■水平

モータ定格出力[W]	400			
ボールねじリード[mm]	20	40		
最大可搬質量 ^{*7,8} [kg]	加減速度	0.5G	83.5(79.5)	19(18)
		1G	49(38.5)	16.5(13.5)
		2G	-	8.5(6)

■壁掛け

モータ定格出力[W]	400			
ボールねじリード[mm]	20	40		
最大可搬質量 ^{*7,8} [kg]	加減速度	0.5G	45	19(18)
		1G	42(38.5)	16.5(13.5)
		2G	-	8.5(6)

■垂直

モータ定格出力[W]	400			
ボールねじリード[mm]	20	40		
最大可搬質量 ^{*7,8} [kg]	加減速度	0.5G	23.5(20.5)	10.5(9)
		1.5G	14.5(9.5)	7(5.5)
		2G	-	-

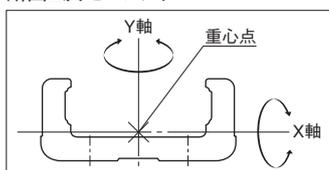
^{*7} 最大可搬質量は、定格速度時の質量です。
^{*8} () 内は折返し仕様時の値です。

基本仕様

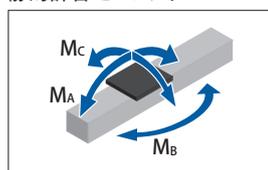
LMガイド部	基本動定格荷重 C[N]	32400	
	基本静定格荷重 C ₀ [N]	63500	
	ラジアルすきま[mm]	-0.006~+0.003	
断面2次モーメント	I _x ^{*9} [mm ⁴]	8.4×10 ⁴	
	I _y ^{*10} [mm ⁴]	8.9×10 ⁵	
	質量[kg/m]	9	
ボールねじ部	ボールねじリード[mm]	20	40
	基本動定格荷重 Ca[N]	4030	3750
	基本静定格荷重 C _{0a} [N]	10540	8870
	ねじ軸径[mm]	φ20	
	谷径[mm]	φ17.5	
軸受部(固定側)	ボール中心径[mm]	φ20.75	
	許容回転数 ^{*11} [min ⁻¹]	3000	
	アキシアル方向	基本動定格荷重 Ca[N]	7600
許容入力トルク	静的許容荷重 P _{0a} [N]	4000	
	起動トルク ^{*12} [N・cm]	12	
	繰り返し位置決め精度 ^{*13} [mm]	±0.01	
	ロストモーション ^{*13} [mm]	0.1	
	直結	7.1	
		折返し	4.5
	静的許容モーメント ^{*14} [N・m]	M _A : 730 M _B : 437 M _C : 387	
標準グリース/使用グリースニップル	THK AFFグリース/PB107		

^{*9} I_x=X軸まわりの断面2次モーメントです。
^{*10} I_y=Y軸まわりの断面2次モーメントです。
^{*11} 許容回転数はストロークが長くなることにより下がる場合があります。
^{*12} 起動トルクはTHK AFFグリースを封入した時の値です。
^{*13} 検査用モータで測定した時の値です。
^{*14} M_A、M_Cモーメント基準はテーブル上面、M_Bモーメント基準はテーブル中心です。

断面2次モーメント

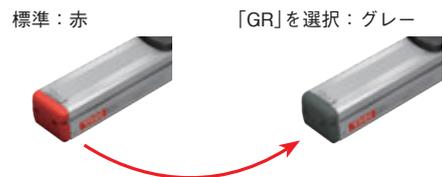


静的許容モーメント



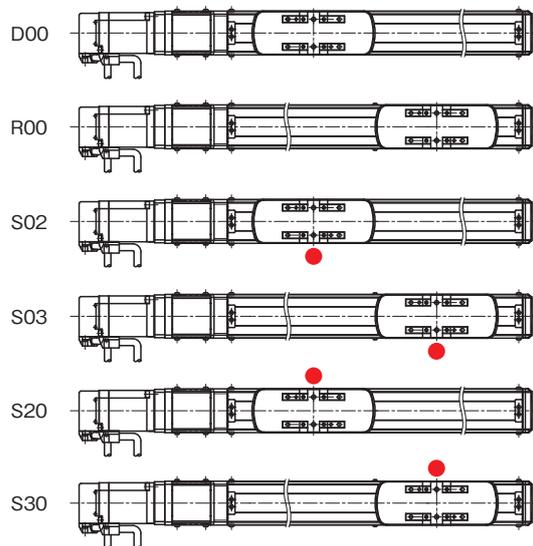
⑧オプション

カバー色グレー
ハウジングカバーの色をグレーに変更することができます。



⑩原点方式

●: 外付原点センサ位置



サーボモータ 400W
モータ 直結
モータ 折返し
本体幅 84mm
本体高さ 68mm
ストローク MAX 1500mm
速度 MAX 2000mm/s
フルカバー タイプ

④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合、⑨～⑬の指定が必要です。

モータ定格出力	モータケーブル向き	原点方式	電源電圧	ケーブル種類、長さ
M40	R	S02	D2	H3
⑨ M40: 400W M40B: 400Wブレーキ付き	⑩ R: 右側 L: 左側 U: 上側 D: 下側	⑪ D00: モータ側(押当て) R00: 反モータ側(押当て) S02: モータ側(センサ右) S03: 反モータ側(センサ右) S20: モータ側(センサ左) S30: 反モータ側(センサ左)	⑫ D1: 100V D2: 200V	⑬ 無記号: 無し F3: 固定用 3m F5: 固定用 5m FA: 固定用10m H3: 高屈曲 3m H5: 高屈曲 5m HA: 高屈曲10m

モータ折返し選択時は、モータ折返し方向と同じ側にセンサを取付けることはできません。

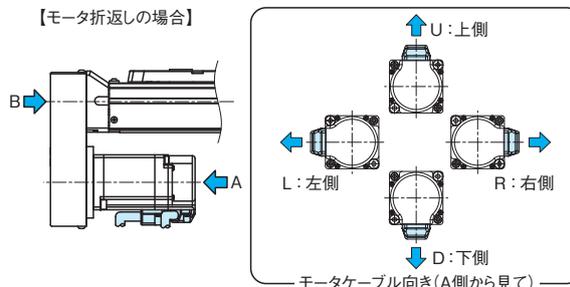
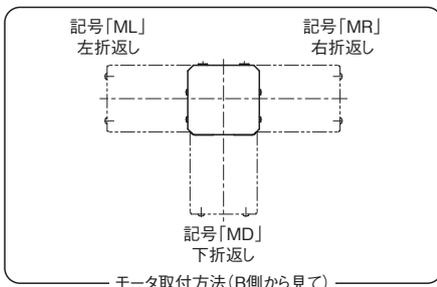
オプション

GR-6
⑧
無記号: 無し
MR: モータ右折返し
ML: モータ左折返し
MD: モータ下折返し
T: 裏タップ
GR: カバー色グレー
6: フォトセンサ
J: 近接センサ
M: 近接センサ(PNP)

モータ折返しを選択した場合は「MR」、「ML」、「MD」のいずれかを選択してください。
④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合は、「M」は選択できません。

下記組み合わせは選択できません。
・⑧ MR: 右折返し、⑩ R: 右側
・⑧ ML: 左折返し、⑩ L: 左側
・⑧ MD: 下折返し、⑩ U: 上側

⑧オプション(モータ折返し方向)
⑩モータケーブル向き(直結/折返し)



モータ選定資料

ストローク [mm]	LMガイド部		ボールねじ部		モータ取付部	
	可動部質量 [kg]	摺動抵抗値*1 [N]	リード [mm]	軸長さ [mm]	直結 軸端外径 [mm]	折返し タイミングプーリ(2個合計) 慣性モーメント×10 ⁻⁴ [kg·m ²]
100 1500	2.1	5.1	20, 40	446 1846	φ12h7	0.497

*1 ころがり抵抗値とシール抵抗値を合計した値となります。
注) 適用カップリングは1章317をご参照ください。

許容オーバーハング長さ*2

水平

400W	ボールねじ リード [mm]	負荷質量 [kg]	a [mm]	b [mm]	c [mm]
直結	20	12	800	340	550
		24.5	800	160	260
		49	420	70	120
	40	2	800	800	800
		4	800	760	800
		8.5	800	370	520
折返し	20	9.5	800	440	710
		19	800	210	340
		38.5	560	90	160
	40	1.5	800	800	800
		3	800	800	800
		6	800	530	750

壁掛け

400W	ボールねじ リード [mm]	負荷質量 [kg]	a [mm]	b [mm]	c [mm]
直結	20	10.5	620	370	800
		21	280	160	800
		42	100	60	410
	40	2	800	800	800
		4	800	720	800
		8.5	510	340	800
折返し	20	9.5	690	410	800
		19	310	180	800
		38.5	120	70	460
	40	1.5	800	800	800
		3	800	800	800
		6	750	500	800

垂直

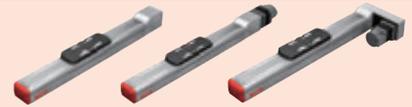
400W	ボールねじ リード [mm]	負荷質量 [kg]	a [mm]	c [mm]
直結	20	5	750	750
		10.5	360	360
		21.5	160	160
	40	1	800	800
		2.5	800	800
		5.5	510	510
折返し	20	4.5	800	800
		9	440	440
		18	200	200
	40	1	800	800
		2	800	800
		4	720	720

*2 LMガイドの走行寿命が20,000kmで制限される値です。計算条件は以下の通りです。
ストローク: 800mm/加減速度: 0.3G/速度: 定格速度/オーバーハング方向: 単一方向のみ負荷。寸法a, b, cはテーブル上面中心からの寸法です。

1章 コンパクトシリーズ
2章 ユニバーサルシリーズ
3章 エコノミーシリーズ
4章 シリウスシリーズ
5章 軽量シリーズ
6章 多軸シリーズ
7章 フォトリソライズ
8章 リニアモータ
9章 プレックス

KSF 4
KSF 5
KSF 6
KSF 8
KSF 10

KSF8/KSF8R モータ無し仕様 THC仕様



-1章-コンパクト

-2章-ユニバーサル

-3章-エコノミー

-4章-クリーン

-5章-軽量

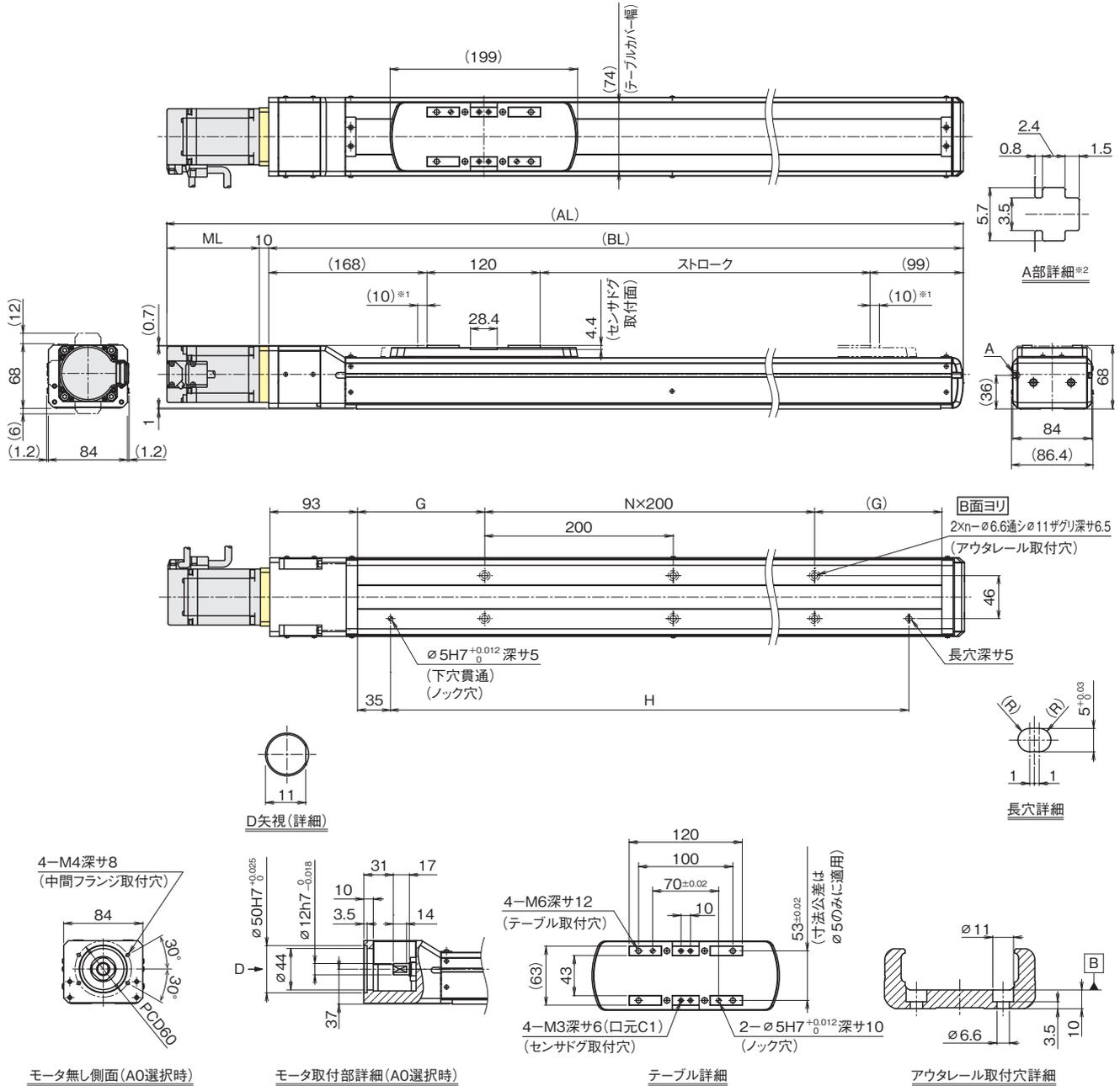
-6章-多軸

-7章-コンパクト

-8章-リテラ

-9章-シリーズ

寸法 モータ直結



- KSF 4
- KSF 5
- KSF 6
- KSF 8
- KSF 10

※1 メカストップまでのストロークです。
※2 A部Tスロットはセンサ取付専用です。それ以外の目的では使用しないでください。

寸法表

ストローク [mm] (メカストップ間ストローク)		100 (120)	200 (220)	300 (320)	400 (420)	500 (520)	600 (620)	700 (720)	800 (820)	900 (920)	1000 (1020)	1100 (1120)	1200 (1220)	1300 (1320)	1400 (1420)	1500 (1520)
最高速度 ^{※3} [mm/s]	ボールねじリード: 20mm	1000							980	800	670	560	480	420	360	320
	ボールねじリード: 40mm	2000							1970	1610	1340	1130	970	840	730	650
寸法 [mm]	AL ^{※4}	595.1 (629.7)	695.1 (729.7)	795.1 (829.7)	895.1 (929.7)	995.1 (1029.7)	1095.1 (1129.7)	1195.1 (1229.7)	1295.1 (1329.7)	1395.1 (1429.7)	1495.1 (1529.7)	1595.1 (1629.7)	1695.1 (1729.7)	1795.1 (1829.7)	1895.1 (1929.7)	1995.1 (2029.7)
	BL	487	587	687	787	887	987	1087	1187	1287	1387	1487	1587	1687	1787	
	ML ^{※4}	98.1 (132.7)														
	G	85	135	85	135	85	135	85	135	85	135	85	135	85	135	85
H	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	
取付ピッチ数	N	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8
取付穴数	n	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9
質量 [kg]	モータ無し	8.1	9.4	10.7	12	13.3	14.6	15.9	17.2	18.5	19.8	21.1	22.4	23.7	25	26.3
	モータ付き ^{※4}	9.5 (10)	10.8 (11.3)	12.1 (12.6)	13.4 (13.9)	14.7 (15.2)	16 (16.5)	17.3 (17.8)	18.6 (19.1)	19.9 (20.4)	21.2 (21.7)	22.5 (23)	23.8 (24.3)	25.1 (25.6)	26.4 (26.9)	27.7 (28.2)

※3 最高速度は、モータの回転数3000min⁻¹時の速度、もしくはアクチュエータの許容速度によって制限される速度です。
※4 ()内はブレーキ付きの値です。

サーボモータ 400W | モータ 直結 | モータ 折返し | 本体幅 84mm | 本体高さ 68mm | ストローク MAX 1500mm | 速度 MAX 2000mm/s | フルカバー タイプ

-1章-
コンパクト

-2章-
ユニバーサル

-3章-
エコノミー

-4章-
クリーン

-5章-
軽量

-6章-
多軸

-7章-
ソフトローラ

-8章-
リテラモータ

-9章-
ブレース

KSF
4

KSF
5

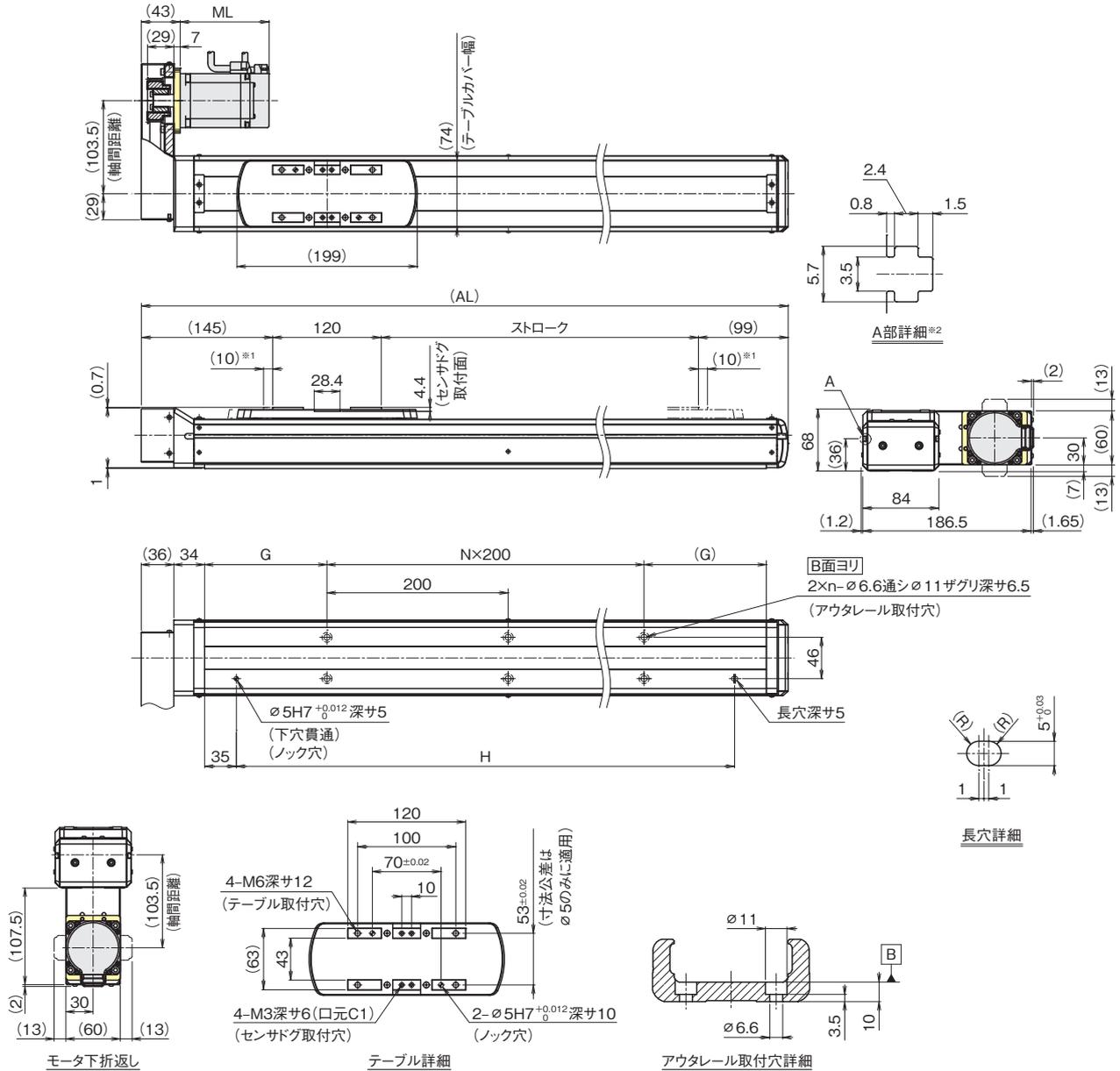
KSF
6

KSF
8

KSF
10

寸法

モータ折返し



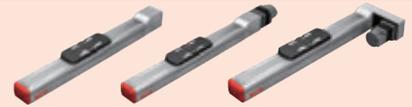
※1 メカストップまでのストロークです。
 ※2 A部Tスロットはセンサ取付専用です。それ以外の目的では使用しないでください。

寸法表

ストローク [mm] (メカストップ間ストローク)		100 (120)	200 (220)	300 (320)	400 (420)	500 (520)	600 (620)	700 (720)	800 (820)	900 (920)	1000 (1020)	1100 (1120)	1200 (1220)	1300 (1320)	1400 (1420)	1500 (1520)
最高速度 ^{※3} [mm/s]	ボールねじリード: 20mm	1000							980	800	670	560	480	420	360	320
	ボールねじリード: 40mm	2000							1970	1610	1340	1130	970	840	730	650
寸法 [mm]	AL	464	564	664	764	864	964	1064	1164	1264	1364	1464	1564	1664	1764	1864
	ML	98.1 (132.7)														
	G	85	135	85	135	85	135	85	135	85	135	85	135	85	135	85
	H	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700
取付ピッチ数	N	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8
	n	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9
質量 [kg]	モータ無し	8.7	10	11.3	12.6	13.9	15.2	16.5	17.8	19.1	20.4	21.7	23	24.3	25.6	26.9
	モータ付き ^{※4}	10 (10.5)	11.3 (11.8)	12.6 (13.1)	13.9 (14.4)	15.2 (15.7)	16.5 (17)	17.8 (18.3)	19.1 (19.6)	20.4 (20.9)	21.7 (22.2)	23 (23.5)	24.3 (24.8)	25.6 (26.1)	26.9 (27.4)	28.2 (28.7)

※3 最高速度は、モータの回転数3000min⁻¹時の速度、もしくはアクチュエータの許容速度によって制限される速度です。
 ※4 ()内はブレーキ付きの値です。

KSF8/KSF8R 共通オプション



-1章-コンパクトシリーズ

-2章-ユニバーサルシリーズ

-3章-エコノミーシリーズ

-4章-クリーンシリーズ

-5章-軽量シリーズ

-6章-多軸シリーズ

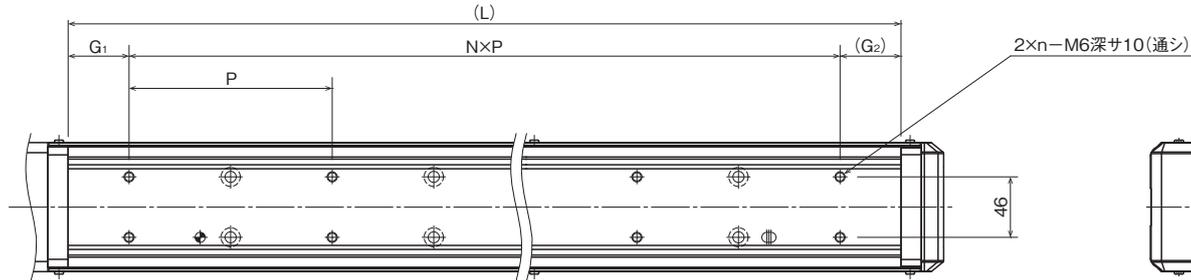
-7章-コンパクトシリーズ

-8章-リテラモーター

-9章-シリーズ

裏タップ

カバーを外さず取付けられるように裏タップを用意しています。



注1) 裏タップを選択しても標準のザグリ穴は残ります。

ストローク [mm]	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	
寸法 [mm]	L	370	470	570	670	770	870	970	1070	1170	1270	1370	1470	1570	1670	1770
	P	120	200													
取付ピッチ数	G ₁	65	25	70	120	70	120	70	120	70	120	70	120	70	120	70
	G ₂	65	45	100	150	100	150	100	150	100	150	100	150	100	150	100
取付穴数	n	2	2	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8
	n	3	3	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9

センサ

オプションとしてフォトセンサおよび近接センサを用意しています。以下の注意点(注2~4)をご確認の上ご使用ください。サイドカバーTスロットを利用して各種センサの取付けが可能です。

注2) アクチュエータ本体にセンサ関連部品一式が付属されます。取付けは貴社にてお願いします。

注3) 近接センサ同士が接近している場合は、正常に動作できない場合があります。その際は異周波タイプを貴社にてご用意ください。(仕様に関しては各メーカーにご確認ください。)

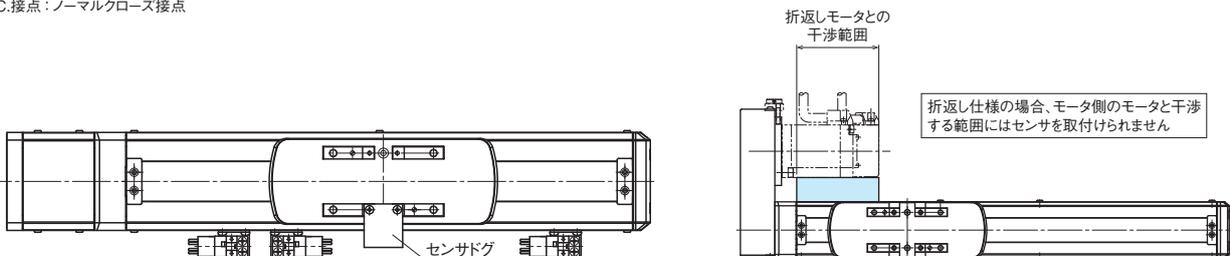
注4) 形番構成④モータ有無/制御機器種類にて「TH」をご指定した場合、「M」は選択できません。

記号	内容	形番	付属品
6	フォトセンサ ^{*1} [3個]	EE-SX674(オムロン製)	取付ねじ・ナット、センサドグ(1個)、取付板(3個)、コネクタ(EE-1001)
J	近接センサ N.O.接点 ^{*2} [1個] N.C.接点 ^{*3} [2個]	GX-F12A(パナソニック デバイスSUNX製) GX-F12B(パナソニック デバイスSUNX製)	取付ねじ・ナット、センサドグ(1個)
M	近接センサ N.O.接点 ^{*2} [1個] (PNP出力) N.C.接点 ^{*3} [2個] (PNP出力)	GX-F12A-P(パナソニック デバイスSUNX製) GX-F12B-P(パナソニック デバイスSUNX製)	取付ねじ・ナット、センサドグ(1個)

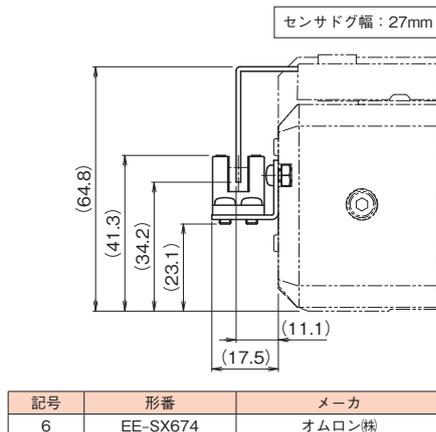
*1 フォトセンサは、入光時ON、遮光時ONの切替えが可能です。

*2 N.O.接点：ノーマルオープン接点

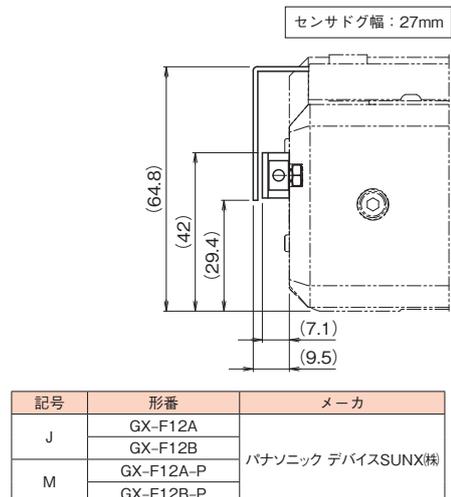
*3 N.C.接点：ノーマルクローズ接点



フォトセンサ取付寸法



近接センサ取付寸法



モータ
直結

モータ
折返し

本体幅
84mm

本体高さ
68mm

フルカバー
タイプ

-1章-
コンパクト
シリーズ

-2章-
ユニバーサル
シリーズ

-3章-
エコノミー
シリーズ

-4章-
スクリーン
シリーズ

-5章-
軽量
シリーズ

-6章-
多軸
シリーズ

-7章-
コントローラ
シリーズ

-8章-
リテラモータ
シリーズ

-9章-
プレス
シリーズ

KSF
4

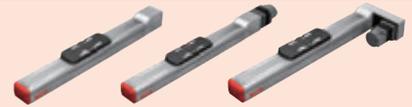
KSF
5

KSF
6

KSF
8

KSF
10

KSF8/KSF8R 共通オプション



-1章-コンパクトシリーズ

-2章-ユニバーサルシリーズ

-3章-エコノミーシリーズ

-4章-クリーンシリーズ

-5章-軽量シリーズ

-6章-多軸シリーズ

-7章-フラットローラ

-8章-リテモータ

-9章-ブレスシリーズ

中間フランジ(直結)

各種モータが取り付けられるように中間フランジを用意しています。
形番構成①形番で「KSF8」をご指定した場合、ご使用になるモータに合わせて中間フランジをご指定ください。

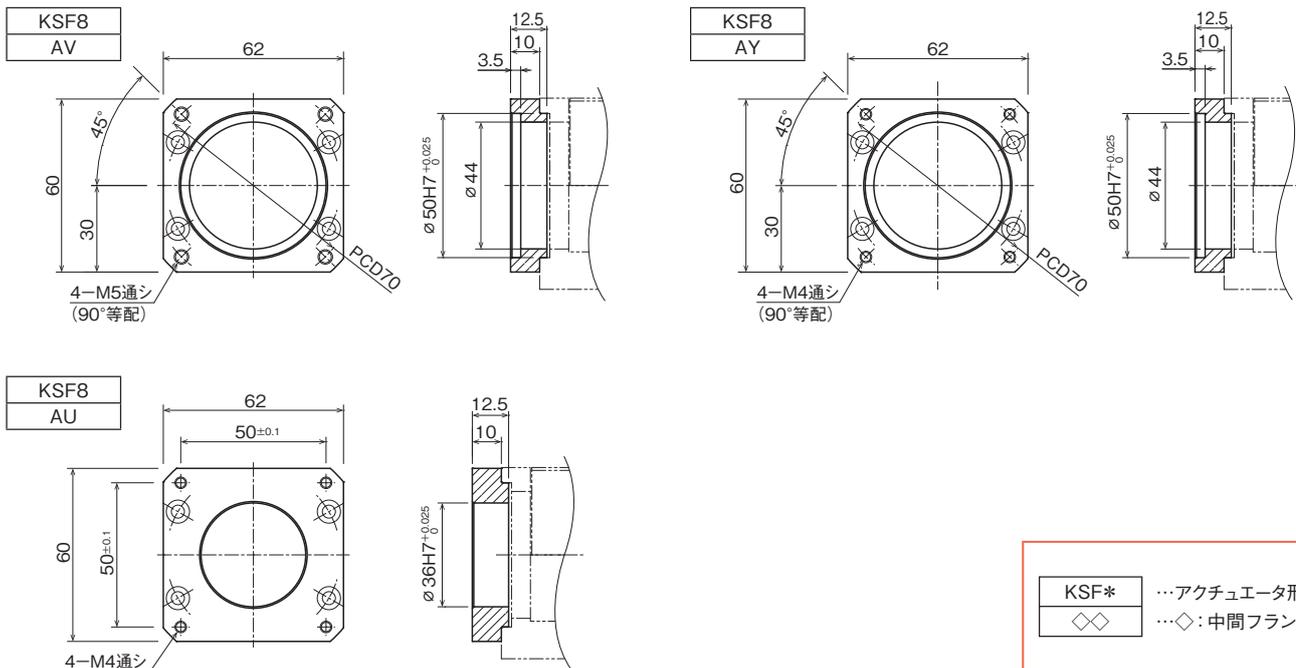
使用モータ、中間フランジ、カップリング対応表

モータ種類	メーカー	シリーズ	モータ形番	モータ定格出力 [W]	フランジ角	中間フランジ	通用カップリング形番					
							三木ブリー機	鍋屋バイテック会社 (NBK)				
A Cサーボモータ	株式会社 安川電機	Σ-V	SGMJV-04	400	□60	AV	SFC-035DA2-12B-14B	XGT2-30C-12-14				
			SGMAV-04									
		Σ-7	SGM7J-04									
			SGM7A-04									
	Σ-X	SGMXJ-04										
		SGMXA-04										
	三菱電機株式会社	M E L S I R V O	J4						HG-KR43	AV	SFC-035DA2-12B-14B	XGT2-30C-12-14
			J5						HG-MR43			
			JN			HK-KT43W						
	多摩川精機株式会社	T B L - i V	TS4609			AV	SFC-035DA2-12B-14B	XGT2-30C-12-14				
			TSM3204									
	パナソニック株式会社	M I N A S	A5			MSMD04	AY	SFC-035DA2-12B-14B	XGT2-30C-12-14			
						MSME04						
			A6			MSMF04						
MHMF04												
株式会社 キーエンス	SV	SV-M040	AV	SFC-035DA2-12B-14B	XGT2-30C-12-14							
	SV2	SV2-M040	AV	SFC-035DA2-12B-14B	XGT2-30C-12-14							
山洋電気株式会社	SANMOTION R	R2□A06040	AV	SFC-035DA2-12B-14B	XGT2-30C-12-14							
オムロン株式会社	OMNUC G5	R88M-K40030	AY	SFC-035DA2-12B-14B	XGT2-30C-12-14							
		R88M-1M40030										

モータ種類	メーカー	シリーズ	モータ形番	フランジ角	中間フランジ	通用カップリング形番	
						三木ブリー機	鍋屋バイテック会社 (NBK)
ステッピングモータ	株式会社 オリエンタルモーター	αステップ	AZ6*, AR6*	□60	AU	SFC-025DA2-10B-12B-L43	XGT2-25C-10-12
			CRK56* (CRK569PM*)		AU	SFC-025DA2-8B-12B-L43 (SFC-025DA2-10B-12B-L43)	XGT2-25C-8-12 (XGT2-25C-10-12)
		5相	RK II		AU	SFC-025DA2-10B-12B-L43	XGT2-25C-10-12
			CVK*		AU	SFC-025DA2-8B-12B-L43 (SFC-025DA2-10B-12B-L43)	XGT2-25C-8-12 (XGT2-25C-10-12)
	株式会社 キーエンス	2相	QS-M60	□60	AU	SFC-025DA2-8B-12B-L43	XGT2-25C-8-12
	山洋電気株式会社	PB	PBDM60*, PBA* *60*	□60	AU	SFC-025DA2-10B-12B-L43	XGL2-25C-10-12
		5相	FAM56*/FDM56*/FA512M60/FB512M60	□60	AU	SFC-025DA2-10B-12B-L43	XGT2-25C-10-12
			2相	DB16H78*	□60	AU	SFC-025DA2-8B-12B-L43

※ () はモータの軸径が異なりますので、カップリングのご指定にご注意ください。
 注1) 表中のモータ形番は形番の一部を表しております。形番について詳しくは、各モータメーカーのカatalogをご参照ください。
 注2) 取付けるモータの最大トルクが許容入力トルク(→1章311)を超える場合はトルク制限などの安全対策を講ずるようお願いいたします。
 注3) 形番構成④モータ有無/制御機種種類にて「TH」を選択した場合、表中のモータ形番は多摩川精機株式会社製「TS4609」となります。

中間フランジ



注4) 中間フランジ「AO」は「モータ無し側面」と「モータ取付部詳細」をご参照ください。(→1章313)

モータ直結 | モータ折返し | 本体幅84mm | 本体高さ68mm | フルカバータイプ

-1章-
コンパクト

-2章-
ユニバーサル

-3章-
エコノミー

-4章-
シリリズン

-5章-
軽量

-6章-
多軸

-7章-
シフトローラ

-8章-
リテラモータ

-9章-
ブレース

KSF
4

KSF
5

KSF
6

KSF
8

KSF
10

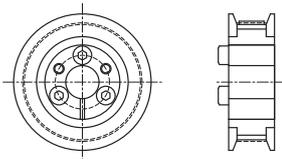
中間フランジ(折返し)

各種モータが取付けられるように中間フランジを用意しています。
形番構成①形番で「KSF8R」をご指定した場合、ご使用になるモータに合わせて中間フランジをご指定ください。

記号構成

折返し記号 W ①	中間フランジ V ②	モータ軸径[mm] 14 ③	モータ軸固定方法 M ④
W	下表「使用モータ、ハウジングA/中間フランジ対応表」をご参照ください。	モータ軸径をご指定ください。 (下表「使用モータ、ハウジングA/中間フランジ対応表」をご参照ください)	M : 摩擦締結具

モータ軸固定方法



摩擦締結具

使用モータ、ハウジングA/中間フランジ対応表

モータ種類	メーカ	シリーズ	モータ形番	モータ定格出力 [W]	フランジ角	中間フランジ
A C サイモータ	(株)安川電機	Σ-V	SGMJV-04	400	□60	WV-14M
			SGMAV-04			WV-14M
		Σ-7	SGM7J-04	400	□60	WV-14M
			SGM7A-04			WV-14M
		Σ-X	SGMXJ-04	400	□60	WV-14M
			SGMXA-04			WV-14M
	三菱電機(株)	J4	HG-KR43	400	□60	WV-14M
			HG-MR43			WV-14M
	多摩川精機(株)	J5	HK-KT43W	400	□60	WV-14M
			TS4609			WV-14M
	パナソニック(株)	MINAS A5	MSMD04	400	□60	WY-14M
			MSME04			WY-14M
	(株)キーエンス	SV	SV-M040	400	□60	WV-14M
			R2AA06040			WV-14M
山洋電気(株)	SANMOTION R	R88M-K20030	200	□60	WY-14M	
		R88M-K40030			WY-14M	
オムロン(株)	OMNUC G5	R88M-K20030	200	□60	WY-14M	
		R88M-K40030			WY-14M	

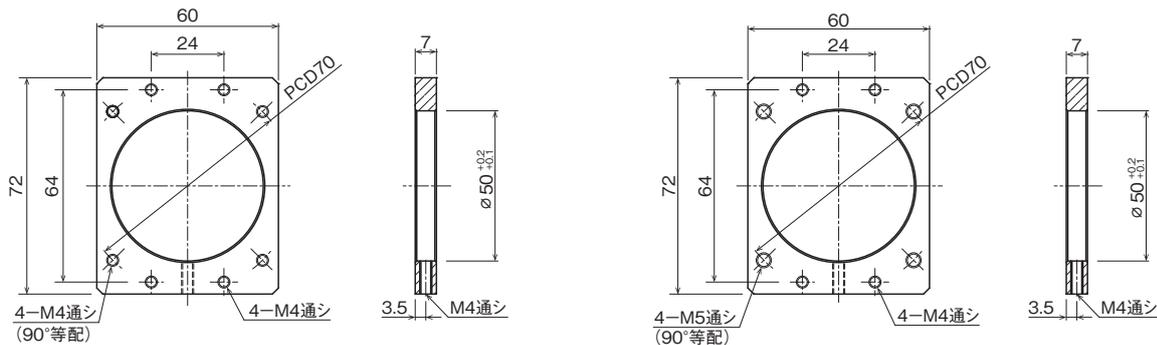
注1) 表中のモータ形番は形番の一部を表しております。形番について詳しくは、各モータメーカーのカatalogをご参照ください。
注2) 取付けるモータの最大トルクが許容入力トルク(→1章311)を超える場合はトルク制限などの安全対策を講ずるようお願いいたします。
注3) 形番構成④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合、表中のモータ形番は多摩川精機(株)製「TS4609」となります。

中間フランジ

KSF8R
WY

KSF8R
WV

KSF*	…アクチュエータ形番
W◇	…◇: 中間フランジ



KSF10/KSF10R モータ無し仕様 THC仕様



形番構成

形番	ボールねじリード	ストローク	モータ有無/制御機器種類	中間フランジ	モータ軸径	モータ軸固定方法
KSF10	25	0700	TH	(選択不要) ^{*1}	(選択不要) ^{*1}	(選択不要) ^{*1}
① KSF10 KSF10R	② 25 : 25mm 50 : 50mm	③ 0100 : 100mm 1500 : 1500mm	④ モータ有無 0 : モータ無し 1 : モータ付き(貴社ご指定モータをTHK購入取付け) コントローラ付きの場合 TH : ドライバコントローラTHC	⑤ 無記号 : TH選択時 直結の場合 A0 AZ A5 A6 折返しの場合 WZ W5	⑥ 16 : 16mm 19 : 19mm	⑦ M : 摩擦締結
<p>[R]はモータ折返しを表します。</p> <p>[0]を選択した場合 モータ直結仕様： カップリングは付属されません。カップリングが必要な際はご発注時にご指示ください。 モータ折返し仕様： タイミングプーリ、タイミングベルトが付属されます。</p> <p>[1]を選択した場合 ご指定モータを取付けます。モータケーブル向きを別途ご指示ください。ご指定モータに合わせた⑤中間フランジを選択してください。</p> <p>[TH]を選択した場合 別途コントローラの手配が必要です。→7章002</p>						
<p>*1 ④モータ有無/制御機器種類にて[TH]を選択した場合、⑤中間フランジ、⑥モータ軸径、⑦モータ軸固定方法は選択不要です。(直結/折返し共通)直結(①形番で[KSF10]を選択)の場合、⑥モータ軸径、⑦モータ軸固定方法は選択不要です。</p>						

コントローラ仕様

制御機器種類		THC	
モータ定格出力[W]		750	
ボールねじリード[mm]		25	50
定格速度 ^{*2} [mm/s]		1250	2500
定格推力 ^{*3} [N]	直結	540	270
	折返し	540	270
最大推力 ^{*4} [N]	直結	1619	809
	折返し	1619	809
電磁ブレーキ保持力 ^{*5} [N]	直結	540	270
	折返し	540	270
走行寿命 ^{*6} [km]		20,000	

*2 定格速度は、モータの定格回転数3000min⁻¹時の速度です。
 *3 定格推力は、モータの定格トルク2.39N・m、もしくは許容入力トルクによって制限される値です。
 *4 最大推力は、モータの瞬時最大トルク7.16N・m、もしくは許容入力トルクによって制限される値です。
 *5 電磁ブレーキ保持力は、モータの静摩擦トルク2.39N・m、もしくは許容入力トルクによって制限される値です。
 *6 計算条件は以下のとおりです。
 ストローク：800mm/加減速度：最大可搬質量設定時の加減速度/速度：定格速度/負荷質量：最大可搬質量/重心位置：テーブル上面中心

■水平

モータ定格出力[W]		750	
ボールねじリード[mm]		25	50
最大可搬質量 ^{*7*} [kg]	加減速度	0.5G	118.5(92.5)
		1.5G	40(37.5)
最大可搬質量 ^{*7*} [kg]	加減速度	0.5G	33.5(16.5)
		1.5G	11(6)

■壁掛け

モータ定格出力[W]		750	
ボールねじリード[mm]		25	50
最大可搬質量 ^{*7*} [kg]	加減速度	0.5G	76
		1.5G	40(37.5)
最大可搬質量 ^{*7*} [kg]	加減速度	0.5G	33.5(16.5)
		1.5G	11(6)

■垂直

モータ定格出力[W]		750	
ボールねじリード[mm]		25	50
最大可搬質量 ^{*7*} [kg]	加減速度	0.5G	33.5(28)
		1.5G	14.5(12.5)
最大可搬質量 ^{*7*} [kg]	加減速度	0.5G	19(8.5)
		1.5G	7.5(4)

*7 最大可搬質量は、定格速度時の質量です。

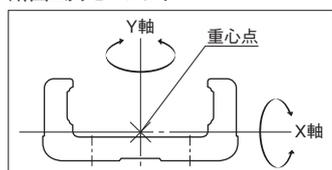
*8 ()内は折返し仕様時の値です。

基本仕様

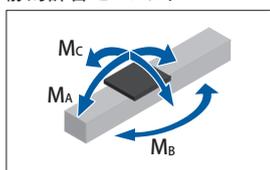
LMガイド部	基本動定格荷重 C[N]	58500	
	基本静定格荷重 C ₀ [N]	103700	
	ラジアルすきま[mm]	-0.007~+0.004	
	断面2次モーメント	I _x ^{*9} [mm ⁴]	2.2×10 ⁵
I _y ^{*10} [mm ⁴]		2.3×10 ⁵	
ボールねじ部	質量[kg/m]	15	
	ボールねじリード[mm]	25	50
	基本動定格荷重 Ca[N]	6650	4150
	基本静定格荷重 C _{0a} [N]	21050	11170
	ねじ軸径[mm]	φ25	
軸受部(固定側)	谷径[mm]	φ22.5	
	ボール中心径[mm]	φ25.75	
	許容回転数 ^{*11} [min ⁻¹]	3000	
	アキシアル方向	基本動定格荷重 Ca[N]	13700
軸受部(固定側)	静的許容荷重 P _{0a} [N]	5830	
	起動トルク ^{*12} [N・cm]	12	16
	繰り返し位置決め精度 ^{*13} [mm]	±0.01	
許容入力トルク[N・m]	ロストモーション ^{*13} [mm]	0.1	
	直結	15.5	
		折返し	8.5
静的許容モーメント ^{*14} [N・m]	M _A : 1049 M _B : 712 M _C : 671		
標準グリス/使用グリスニップル		THK AFFグリス/A-M6F	

*9 I_x=X軸まわりの断面2次モーメントです。
 *10 I_y=Y軸まわりの断面2次モーメントです。
 *11 許容回転数はストロークが長くなることにより下がる場合があります。
 *12 起動トルクはTHK AFFグリスを封入した時の値です。
 *13 検査用モータで測定した時の値です。
 *14 M_A、M_Bモーメント基準はテーブル上面、M_Cモーメント基準はテーブル中心です。

断面2次モーメント

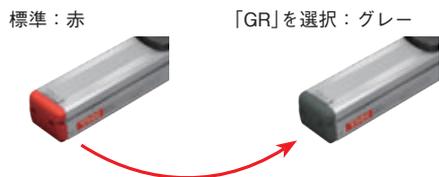


静的許容モーメント



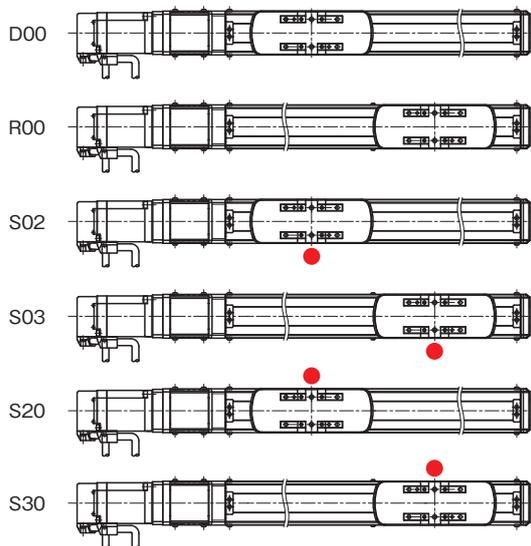
⑧オプション

カバー色グレー
ハウジングカバーの色をグレーに変更することができます。



⑩原点方式

● : 外付原点センサ位置



サーボモータ 750W | モータ 直結 | モータ 折返し | 本体幅 104mm | 本体高さ 90mm | ストローク MAX 1500mm | 速度 MAX 2500mm/s | フルカバー タイプ

④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合、⑨～⑬の指定が必要です。

モータ定格出力	モータケーブル向き	原点方式	電源電圧	ケーブル種類、長さ
M75	R	S02	D2	F3
⑨ M75: 750W M75B: 750Wブレーキ付き	⑩ R: 右側 L: 左側 U: 上側 D: 下側	⑪ D00: モータ側(押当て) R00: 反モータ側(押当て) S02: モータ側(センサ右) S03: 反モータ側(センサ右) S20: モータ側(センサ左) S30: 反モータ側(センサ左)	⑫ D2: 200V	⑬ 無記号: 無し F3: 固定用 3m F5: 固定用 5m FA: 固定用10m H3: 高屈曲 3m H5: 高屈曲 5m HA: 高屈曲10m

モータ折返し選択時は、モータ折返し方向と同じ側にセンサを取付けることはできません。

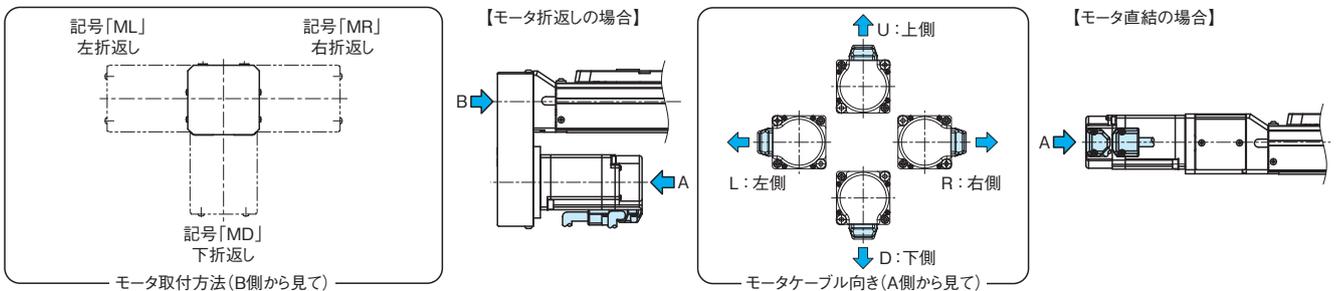
オプション

GR-6
⑧
無記号: 無し
MR: モータ右折返し
ML: モータ左折返し
MD: モータ下折返し
T: 裏タップ
GR: カバー色グレー
6: フォトセンサ
J: 近接センサ
M: 近接センサ (PNP)

モータ折返しを選択した場合は「MR」、「ML」、「MD」のいずれかを選択してください。
④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合は、「M」は選択できません。

下記組み合わせは選択できません。
・⑧ MR: 右折返し、⑩ R: 右側
・⑧ ML: 左折返し、⑩ L: 左側
・⑧ MD: 下折返し、⑩ U: 上側

⑧オプション(モータ折返し方向)
⑩モータケーブル向き(直結/折返し)



モータ選定資料

ストローク [mm]	LMガイド部		ボールねじ部		モータ取付部	
	可動部質量 [kg]	摺動抵抗値*1 [N]	リード [mm]	軸長さ [mm]	直結 軸端外径 [mm]	折返し タイミングプーリ(2個合計) 慣性モーメント×10 ⁻⁴ [kg·m ²]
100 1500	フルカバー 4	8.8	25, 50	485 1885	φ15h7	2.061

*1 ころがり抵抗値とシール抵抗値を合計した値となります。
注) 適用カップリングは1章325をご参照ください。

許容オーバーハング長さ*2

水平						壁掛け						垂直				
750W	ボールねじ リード [mm]	負荷質量 [kg]	a [mm]	b [mm]	c [mm]	750W	ボールねじ リード [mm]	負荷質量 [kg]	a [mm]	b [mm]	c [mm]	750W	ボールねじ リード [mm]	負荷質量 [kg]	a [mm]	c [mm]
直結	25	8	1000	1000	1000	直結	25	8	1000	1000	1000	直結	25	4.5	1000	1000
		16.5	1000	540	850			16.5	830	500	1000			9.5	880	880
		33.5	1000	260	410			33.5	370	220	1000			19	420	420
	50	2.5	1000	1000	1000		50	2.5	1000	1000	1000		50	1.5	1000	1000
		5.5	1000	1000	1000			5.5	1000	1000	1000			3.5	1000	1000
		11	1000	620	910			11	890	570	1000			7.5	810	810
折返し	25	4	1000	1000	1000	折返し	25	4	1000	1000	1000	折返し	25	2	1000	1000
		8	1000	1000	1000			8	1000	1000	1000			4	1000	1000
		16.5	1000	550	860			16.5	840	510	1000			8.5	990	990
	50	1.5	1000	1000	1000		50	1.5	1000	1000	1000		50	1	1000	1000
		3	1000	1000	1000			3	1000	1000	1000			2	1000	1000
		6	1000	1000	1000			6	1000	1000	1000			4	1000	1000

*2 LMガイドの走行寿命が20,000kmで制限される値です。計算条件は以下の通りです。
ストローク: 800mm/加減速度: 0.3G/速度: 定格速度/オーバーハング方向: 単一方向のみ負荷。寸法a, b, cはテーブル上面中心からの寸法です。

1章 コンパクトシリーズ
2章 ユニバーサルシリーズ
3章 エコノミーシリーズ
4章 シリウスシリーズ
5章 シリウスライトシリーズ
6章 シリウスマルチシリーズ
7章 シリウスコンパクトシリーズ
8章 シリウスリニアモータ
9章 シリウスリニアス

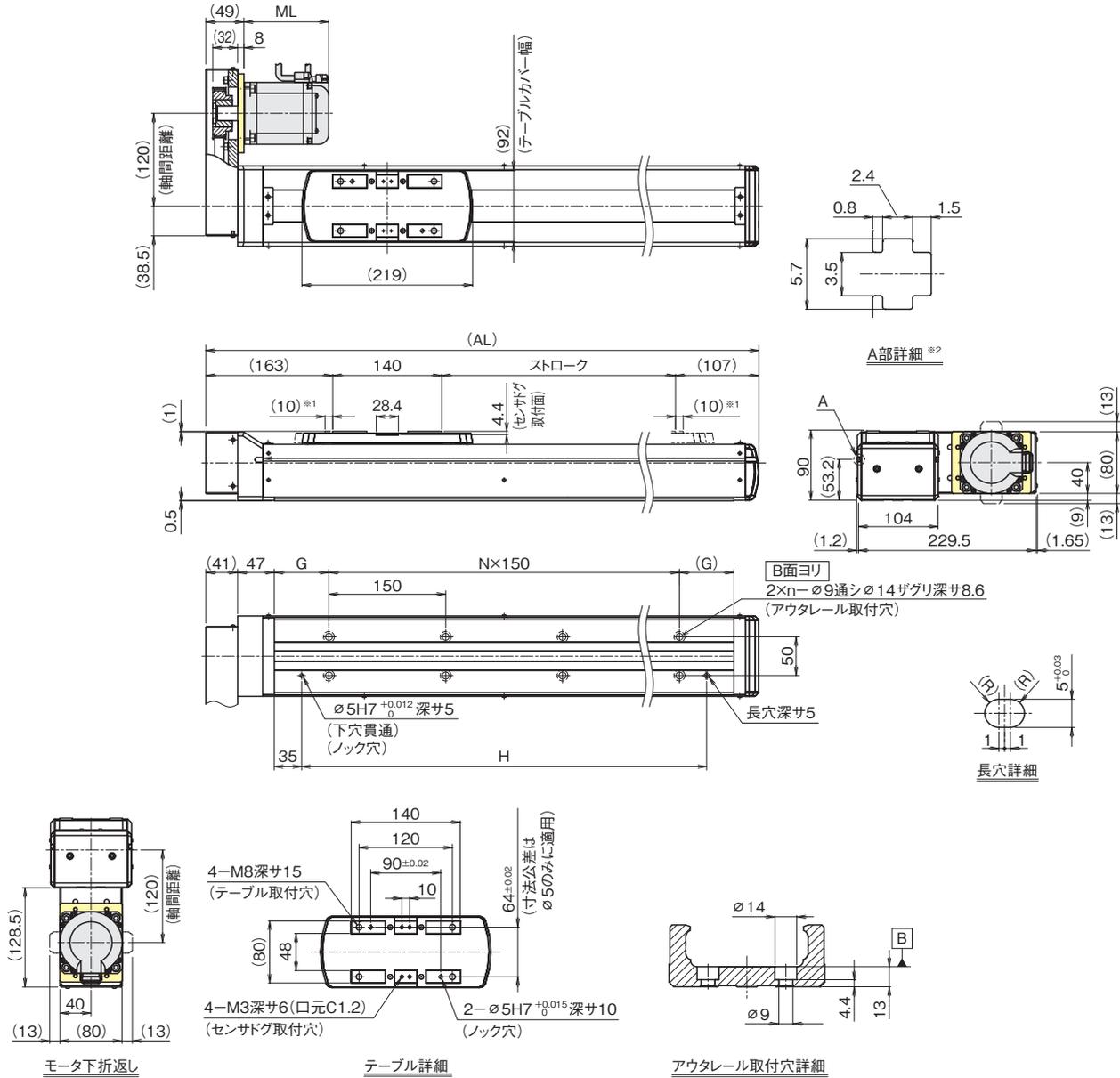
KSF 4
KSF 5
KSF 6
KSF 8
KSF 10

サーボモータ 750W | モータ 直結 | モータ 折返し | 本体幅 104mm | 本体高さ 90mm | ストローク MAX 1500mm | 速度 MAX 2500mm/s | フルカバータイプ

- 1章- コンパクト
- 2章- ユニバーサル
- 3章- エコノミー
- 4章- クリーン
- 5章- 軽量
- 6章- 多軸
- 7章- ソフトローラ
- 8章- リモートモータ
- 9章- プリリース

寸法

モータ折返し



※1 メカストップまでのストロークです。
 ※2 A部Tスロットはセンサ取付専用です。それ以外の目的では使用しないでください。

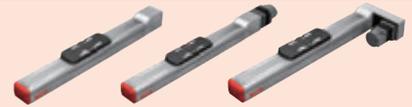
寸法表

ストローク [mm] (メカストップ間ストローク)		100 (120)	200 (220)	300 (320)	400 (420)	500 (520)	600 (620)	700 (720)	800 (820)	900 (920)	1000 (1020)	1100 (1120)	1200 (1220)	1300 (1320)	1400 (1420)	1500 (1520)	
最高速度 ^{※3} [mm/s]	ボールねじリード: 25mm	1250										1050	890	760	660	580	510
	ボールねじリード: 50mm	2500										2110	1790	1530	1330	1160	1030
寸法 [mm]	AL ^{※4}	510	610	710	810	910	1010	1110	1210	1310	1410	1510	1610	1710	1810	1910	
	ML ^{※4}	108.7 (145.3)															
	G	120	95	70	120	95	70	120	95	70	120	95	70	120	95	70	
	H	320	420	520	620	720	820	920	1020	1120	1220	1320	1420	1520	1620	1720	
取付ピッチ数	N	1	2	3	3	4	5	5	6	7	7	8	9	9	10	11	
	n	2	3	4	4	5	6	6	7	8	8	9	10	10	11	12	
質量 [kg]	モータ無し	15.6	17.7	19.8	21.8	23.9	25.9	28	30.1	32.1	34.2	36.2	38.3	40.4	42.4	44.5	
	モータ付き ^{※4}	18.1 (19)	20.2 (21.1)	22.3 (23.2)	24.3 (25.2)	26.4 (27.3)	28.4 (29.3)	30.5 (31.4)	32.6 (33.5)	34.6 (35.5)	36.7 (37.6)	38.7 (39.6)	40.8 (41.7)	42.9 (43.8)	44.9 (45.8)	47 (47.9)	

※3 最高速度は、モータの回転数3000min⁻¹時の速度、もしくはアクチュエータの許容速度によって制限される速度です。
 ※4 ()内はブレーキ付きの値です。

- KSF 4
- KSF 5
- KSF 6
- KSF 8
- KSF 10

KSF10/KSF10R 共通オプション



-1章-コンパクトシリーズ

-2章-ユニバーサルシリーズ

-3章-エコノミーシリーズ

-4章-クリーンシリーズ

-5章-軽量シリーズ

-6章-多軸シリーズ

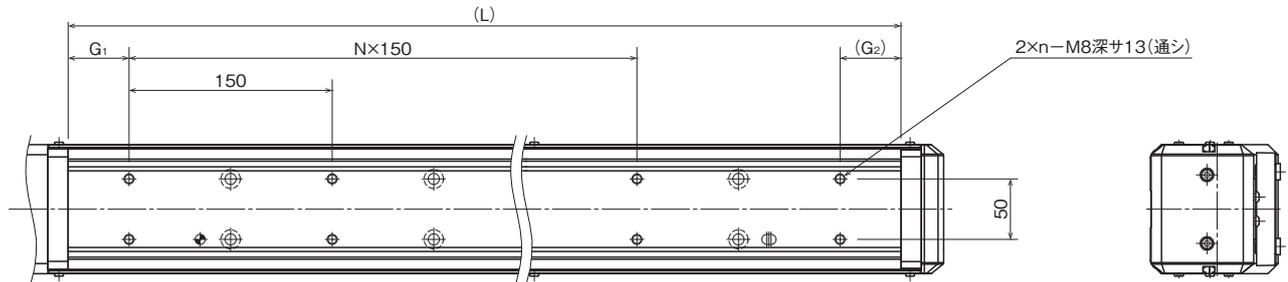
-7章-フロートシリーズ

-8章-リデモータシリーズ

-9章-プリアクチュエータシリーズ

裏タップ

カバーを取外さず取付けられるように裏タップを用意しています。



注1) 裏タップを選択しても標準のザグリ穴は残ります。

ストローク [mm]		100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500
寸法 [mm]	L	390	490	590	690	790	890	990	1090	1190	1290	1390	1490	1590	1690	1790
	G ₁	45	80	55	105	80	55	105	80	55	105	80	55	105	80	55
	G ₂	45	110	85	135	110	85	135	110	85	135	110	85	135	110	85
取付ピッチ数	N	2	2	3	3	4	5	5	6	7	7	8	9	9	10	11
取付穴数	n	3	3	4	4	5	6	6	7	8	8	9	10	10	11	12

センサ

オプションとしてフォトセンサおよび近接センサを用意しています。以下の注意点(注2~4)をご確認の上ご使用ください。サイドカバーTスロットを利用して各種センサの取付けが可能です。

記号	内容	形番	付属品
6	フォトセンサ ^{※1} [3個]	EE-SX674 (オムロン製)	取付ねじ・ナット、センサドグ (1個)、取付板 (3個)、コネクタ (EE-1001)
J	近接センサ N.O.接点 ^{※2} [1個] N.C.接点 ^{※3} [2個]	GX-F12A (パナソニック デバイスSUNX製) GX-F12B (パナソニック デバイスSUNX製)	取付ねじ・ナット、センサドグ (1個)
M	近接センサ N.O.接点 ^{※2} [1個] (PNP出力) N.C.接点 ^{※3} [2個] (PNP出力)	GX-F12A-P (パナソニック デバイスSUNX製) GX-F12B-P (パナソニック デバイスSUNX製)	取付ねじ・ナット、センサドグ (1個)

※1 フォトセンサは、入光時ON、遮光時ONの切替えが可能です。

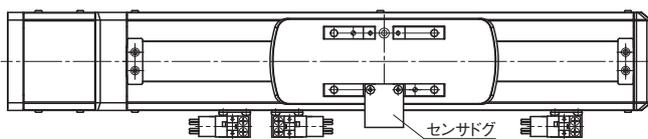
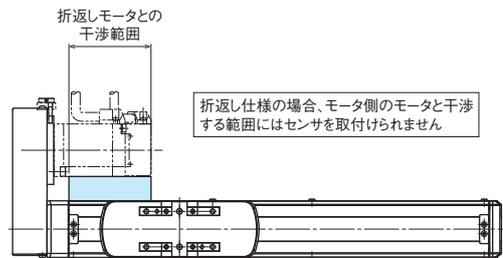
※2 N.O.接点：ノーマルオープン接点

※3 N.C.接点：ノーマルクローズ接点

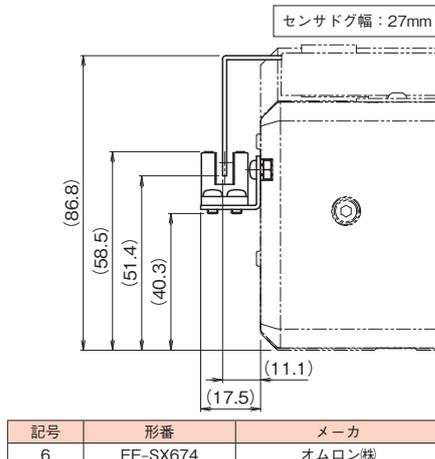
注2) アクチュエータ本体にセンサ関連部品一式が付属されます。取付けは貴社にてお願いします。

注3) 近接センサ同士が接近している場合は、正常に動作できない場合があります。その際は異周波タイプを貴社にてご用意ください。(仕様に関しては各メーカーにご確認ください。)

注4) 形番構成④モータ有無/制御機器種類にて「TH」をご指定した場合、「M」は選択できません。

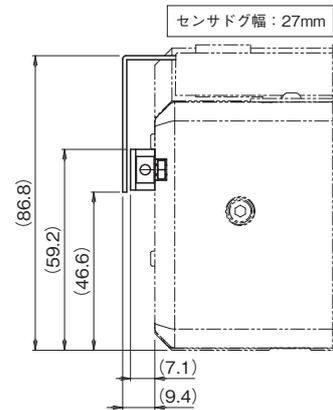


フォトセンサ取付寸法



記号	形番	メーカー
6	EE-SX674	オムロン製

近接センサ取付寸法



記号	形番	メーカー
J	GX-F12A	パナソニック デバイスSUNX製
	GX-F12B	
M	GX-F12A-P	
	GX-F12B-P	

モータ
直結

モータ
折返し

本体幅
104mm

本体高さ
90mm

フルカバー
タイプ

-1章-
コンパクト
シリーズ

-2章-
ユニバーサル
シリーズ

-3章-
エコノミー
シリーズ

-4章-
スクリーン
シリーズ

-5章-
軽量
シリーズ

-6章-
多軸
シリーズ

-7章-
コントローラ
シリーズ

-8章-
リテラモータ
シリーズ

-9章-
プレス
シリーズ

KSF
4

KSF
5

KSF
6

KSF
8

KSF
10

KSF10/KSF10R 共通オプション



-1章-コンパクトシリーズ

-2章-ユニバーサルシリーズ

-3章-エコノミーシリーズ

-4章-クリーンシリーズ

-5章-軽量シリーズ

-6章-多軸シリーズ

-7章-フラットローラ

-8章-リテモーター

-9章-シリーズ

中間フランジ(直結)

各種モーターが取り付けられるように中間フランジを用意しています。
形番構成①形番で「KSF10」をご指定した場合、ご使用になるモーターに合わせて中間フランジをご指定ください。

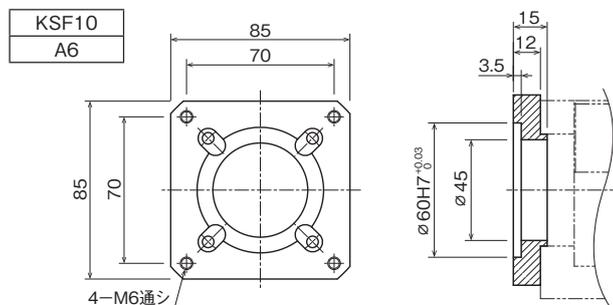
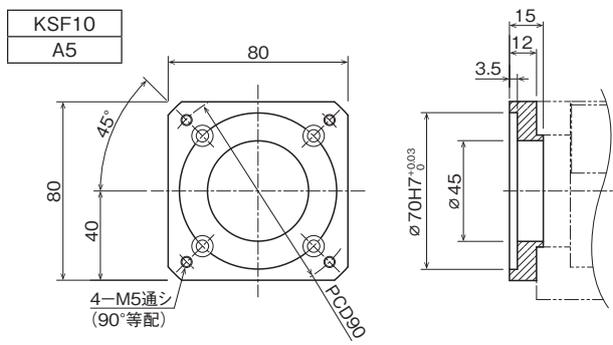
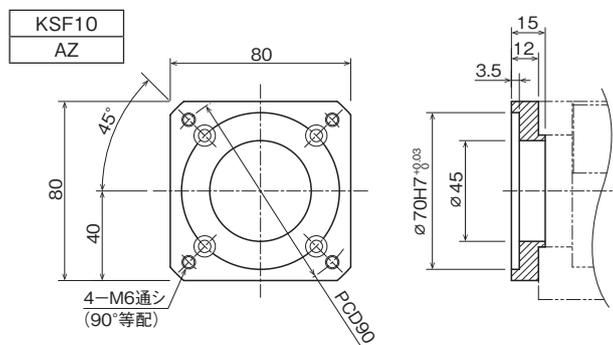
使用モーター、中間フランジ、カップリング対応表

モーター種類	メーカー	シリーズ	モーター形番	モーター定格出力 [W]	フランジ角	中間フランジ	適用カップリング形番		
							三木ブリー株式会社	鍋屋バイテック会社 (NBK)	
A/Cサーボモーター	株式会社 安川電機	Σ-V	SGMJV-08	750	□80	AZ	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19	
			SGMAV-08			AZ	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19	
		Σ-7	SGM7J-08	750	□80	AZ	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19	
			SGM7A-08			AZ	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19	
		Σ-X	SGMXJ-08	750	□80	AZ	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19	
			SGMXA-08			AZ	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19	
	三菱電機株式会社	Mitsubishi Electric	J4	750	□80	AZ	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19	
			HG-KR73			AZ	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19	
	多摩川精機株式会社	Tama Seiki	J5	750	□80	AZ	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19	
			HK-KT7M3W			AZ	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19	
	パナソニック株式会社	Panasonic	TBL-i II	TS4614	750	□80	AZ	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19
			TBL-i IV	TSM3304	750	□80	AZ	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19
	パナソニック株式会社	Panasonic	MINAS	A5	750	□80	A5	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19
				MSMD08			A5	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19
				MSME08			A5	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19
MSMF08				A5			SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19	
株式会社 キーエンス	Keyence	SV	SV-M075	750	□80	A5	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19	
			SV2-M075	750	□80	AZ	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19	
山洋電気株式会社	San'yō Denki	SANMOTION R	R2AA08075	750	□80	AZ	SFC-040DA2-15B-16B	XGT2-39C-15-16	
オムロン株式会社	Omron	OMNUC G5	R88M-K75030	750	□80	A5	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19	
			R88M-1M75030	750	□80	A5	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19	

モーター種類	メーカー	シリーズ	モーター形番	フランジ角	中間フランジ	適用カップリング形番	
						三木ブリー株式会社	鍋屋バイテック会社 (NBK)
ステッピングモーター	オリエンタルモーター株式会社	αステップ	AZ9*, AR9*	□85	A6	SFC-035DA2-14B-15B	XGT2-30C-14-15
		5相 RK II	RKS59*	□85	A6	SFC-035DA2-14B-15B	XGT2-34C-14-15

注1) 表中のモーター形番は形番の一部を表しております。形番について詳しくは、各モーターメーカーのカatalogueをご参照ください。
注2) 形番構成④モーター有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合、表中のモーター形番は多摩川精機株式会社製「TS4614」となります。

中間フランジ



KSF*	…アクチュエータ形番
◇◇	…◇◇: 中間フランジ

注3) 中間フランジ「A0」は「モーター無し側面」と「モーター取付部詳細」をご参照ください。(→1章321)

モータ直結 | モータ折返し | 本体幅104mm | 本体高さ90mm | フルカバータイプ

-1章-
コンパクト

-2章-
ユニバーサル

-3章-
エコノミー

-4章-
スクリーンズ

-5章-
軽量

-6章-
多軸

-7章-
シフトローラ

-8章-
リテラモータ

-9章-
ブレース

KSF
4

KSF
5

KSF
6

KSF
8

KSF
10

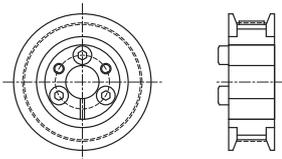
中間フランジ(折返し)

各種モータが取付けられるように中間フランジを用意しています。
形番構成①形番で「KSF10R」をご指定した場合、ご使用になるモータに合わせて中間フランジをご指定ください。

記号構成

折返し記号 W ①	中間フランジ Z ②	モータ軸径[mm] 19 ③	モータ軸固定方法 M ④
W	下表「使用モータ、ハウジングA/中間フランジ対応表」をご参照ください。	モータ軸径をご指定ください。 (下表「使用モータ、ハウジングA/中間フランジ対応表」をご参照ください)	M : 摩擦締結具

モータ軸固定方法



摩擦締結具

使用モータ、ハウジングA/中間フランジ対応表

モータ種類	メーカ	シリーズ	モータ形番	モータ定格出力 [W]	フランジ角	中間フランジ
A C サイボモータ	(株)安川電機	Σ-V	SGMJV-08	750	□80	WZ-19M
			SGMAV-08			WZ-19M
		Σ-7	SGM7J-08	750	□80	WZ-19M
			SGM7A-08			WZ-19M
		Σ-X	SGMXJ-08	750	□80	WZ-19M
			SGMXA-08			WZ-19M
	三菱電機株	J4	HG-KR73	750	□80	WZ-19M
			HG-MR73			WZ-19M
		J5	HK-KT7M3W	750	□80	WZ-19M
	多摩川精機株	TBL-i II	TS4614	750	□80	WZ-19M
	パナソニック株	MINAS A5	MSMD08	750	□80	W5-19M
			MSME08			W5-19M
	株キーエンス	SV	SV-M075	750	□80	WZ-19M
山洋電気株	SANMOTION R	R2AA08075	750	□80	WZ-16M	
オムロン株	OMNUC G5	R88M-K75030	750	□80	W5-19M	

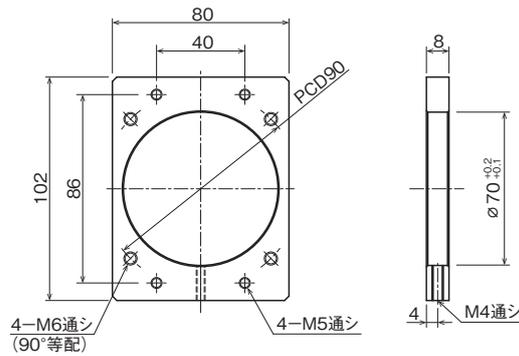
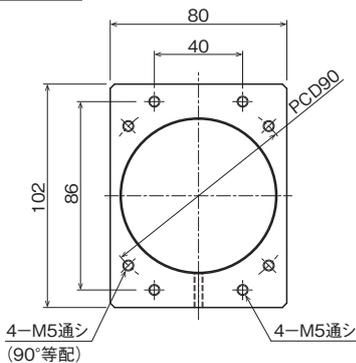
注1) 表中のモータ形番は形番の一部を表しております。形番について詳しくは、各モータメーカーのカatalogをご参照ください。
注2) 形番構成④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合、表中のモータ形番は多摩川精機株製「TS4614」となります。

中間フランジ

KSF10R
W5

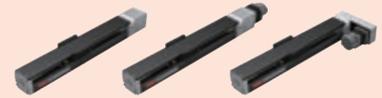
KSF10R
WZ

KSF* ...アクチュエータ形番
W◇ ...◇: 中間フランジ



KSF5T/KSF5RT

モータ無し仕様
THC仕様



形番構成

形番	ボールねじリード	ストローク	モータ有無/制御機器種類	中間フランジ	モータ軸径	モータ軸固定方法
KSF5T	10	0050	TH	(選択不要) ^{*1}	(選択不要) ^{*1}	(選択不要) ^{*1}
① KSF5T KSF5RT	② 10 : 10mm 20 : 20mm	③ 0050 : 50mm \ : 0900 : 900mm	④ モータ有無 0 : モータ無し 1 : モータ付き(貴社ご指定モータをTHK購入取付け) コントローラ付きの場合 TH : ドライバコントローラTHC	⑤ (選択不要) ^{*1}	⑥ 08 : 8mm	⑦ D : 平取り K : キー
<p>[R]はモータ折返しを表します。</p> <p>[0]を選択した場合 ご指定モータを取付けます。モータケーブル向きを別途ご指示ください。ご指定モータに合わせた⑤中間フランジを選択してください。</p> <p>[1]を選択した場合 ご指定モータを取付けます。モータケーブル向きを別途ご指示ください。ご指定モータに合わせた⑤中間フランジを選択してください。</p> <p>[TH]を選択した場合 別途コントローラの手配が必要です。→7章002</p> <p>モータ有無 0 : モータ無し 1 : モータ付き(貴社ご指定モータをTHK購入取付け) コントローラ付きの場合 TH : ドライバコントローラTHC</p> <p>[0]を選択した場合 モータ直結仕様: カップリングは付属されません。カップリングが必要な際はご発注時にご指示ください。 モータ折返し仕様: タイミングプーリ、タイミングベルトが付属されます。</p> <p>[1]を選択した場合 ご指定モータを取付けます。モータケーブル向きを別途ご指示ください。ご指定モータに合わせた⑤中間フランジを選択してください。</p> <p>[TH]を選択した場合 別途コントローラの手配が必要です。→7章002</p> <p>※1 ④モータ有無/制御機器種類にて[TH]を選択した場合、⑤中間フランジ、⑥モータ軸径、⑦モータ軸固定方法は選択不要です。(直結/折返し共通)直結(①形番で[KSF5T]を選択)の場合、⑥モータ軸径、⑦モータ軸固定方法は選択不要です。</p>						

コントローラ仕様

制御機器種類	THC	
モータ定格出力[W]	100	
ボールねじリード[mm]	10	20
定格速度 ^{*2} [mm/s]	500	1000
定格推力 ^{*3} [N]	直結	179
	折返し	89
最大推力 ^{*4} [N]	直結	537
	折返し	268
電磁ブレーキ保持力 ^{*5} [N]	直結	179
	折返し	89
走行寿命 ^{*6} [km]	10,000	20,000

※2 定格速度は、モータの定格回転数3000min⁻¹時の速度です。
 ※3 定格推力は、モータの定格トルク0.318N・m、もしくは許容入力トルクによって制限される値です。
 ※4 最大推力は、モータの瞬時最大トルク0.95N・m、もしくは許容入力トルクによって制限される値です。
 ※5 電磁ブレーキ保持力は、モータの静摩擦トルク0.318N・m、もしくは許容入力トルクによって制限される値です。
 ※6 計算条件は以下の場合です。
 ストローク: 500mm/加減速度: 最大可搬質量設定時の加減速度/速度: 定格速度/負荷質量: 最大可搬質量/重心位置: テーブル上面中心

■水平

モータ定格出力[W]		100			
ボールねじリード[mm]		10	20		
最大可搬質量 ^{*7} [kg]	加減速度	アルミ	0.3G	26	—
			0.5G	26	7.5
		鉄	1G	—	7.5
			0.3G	26	—
0.5G	26	7.5			
1G	—	7.5			

■壁掛け

モータ定格出力[W]		100			
ボールねじリード[mm]		10	20		
最大可搬質量 ^{*7} [kg]	加減速度	アルミ	0.3G	19	—
			0.5G	18.5	7.5
		鉄	1G	—	7.5
			0.3G	19	—
0.5G	18.5	7.5			
1G	—	7.5			

■垂直

モータ定格出力[W]		100			
ボールねじリード[mm]		10	20		
最大可搬質量 ^{*7,8} [kg]	加減速度	アルミ	0.3G	12.5(11.5)	—
			0.5G	12(11.5)	6(5)
		鉄	1G	—	5.5(4.5)
			0.3G	12.5(11.5)	—
0.5G	12(11.5)	6(5)			
1G	—	5.5(4.5)			

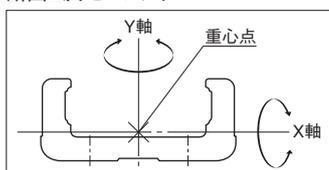
※7 最大可搬質量は、定格速度時の質量です。
 ※8 () 内は折返し仕様時の値です。

基本仕様

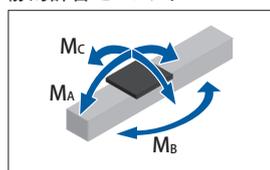
LMガイド部	基本動定格荷重 C[N]	10200	
	基本静定格荷重 C ₀ [N]	17900	
	ラジアルすきま[mm]	-0.004~+0.002	
断面2次モーメント	I_x^{*9} [mm ⁴]	1.7×10 ⁴	
	I_y^{*10} [mm ⁴]	1.5×10 ⁵	
	質量[kg/m]	3.9	
ボールねじ部	ボールねじリード[mm]	10	20
	基本動定格荷重 Ca[N]	3350	2150
	基本静定格荷重 C _{0a} [N]	6600	4470
	ねじ軸径[mm]	φ13	
	谷径[mm]	φ11.06	
許容回転数 ^{*11} [min ⁻¹]	ボール中心径[mm]	φ13.5	
	許容回転数 ^{*11} [min ⁻¹]	5000	4000
	軸受部(固定側)	アキシャル方向	基本動定格荷重 Ca[N]
		静的許容荷重 P _{0a} [N]	3100
		起動トルク ^{*12} [N・cm]	7
		繰り返し位置決め精度 ^{*13} [mm]	±0.01
		ロスモーション ^{*13} [mm]	0.1
		許容入力トルク[N・m]	直結 1.8 折返し 1.1
		静的許容モーメント ^{*14,15} [N・m]	M _A : 103(147) M _B : 61(137) M _C : 80(149)
		標準グリース/使用グリースニップル	THK AFFグリース/PB107

※9 I_x =X軸まわりの断面2次モーメントです。
 ※10 I_y =Y軸まわりの断面2次モーメントです。
 ※11 許容回転数はストロークが長くなることにより下がる場合があります。
 ※12 起動トルクはTHK AFFグリースを封入した時の値です。
 ※13 検査用モータで測定した時の値です。
 ※14 M_A, M_Cモーメント基準はテーブル上面、M_Bモーメント基準はテーブル中心です。
 ※15 () 内は⑥オプション「F」を選択した場合の値です。

断面2次モーメント



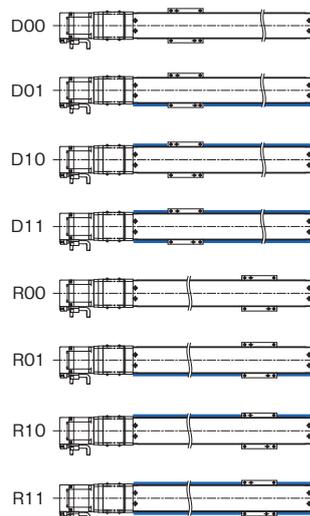
静的許容モーメント



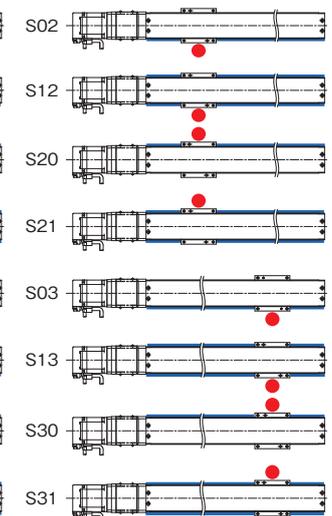
①原点方式

— : センサレール ● : 外付原点センサ位置

・押当て原点方式



・センサ原点方式



サーボモータ 100W モータ 直結 モータ 折返し 本体幅 50mm 本体高さ 51mm ストローク MAX 900mm 速度 MAX 1330mm/s トップカバー タイプ

④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合、⑨～⑬の指定が必要です。

オプション
T-6

モータ定格出力	モータケーブル向き	原点方式	電源電圧	ケーブル種類、長さ
M10	L	S02	D1	F3

⑨
無記号：無し
MR：モータ右折返し
ML：モータ左折返し
MD：モータ下折返し
T：裏タップ
1：センサレールのみ
6：フォトセンサ
J：近接センサ
M：近接センサ(PNP)
F：サブテーブル 鉄仕様

⑩	⑪	⑫	⑬
M10：100W	R：右側	D00：モータ側(押当て)	無記号：無し
M10B：100Wブレーキ付き	L：左側	D01：モータ側(押当て)	F3：固定用 3m
	U：上側	D10：モータ側(押当て)	F5：固定用 5m
	D：下側	D11：モータ側(押当て)	FA：固定用10m
		R00：反モータ側(押当て)	H3：高屈曲 3m
		R01：反モータ側(押当て)	H5：高屈曲 5m
		R10：反モータ側(押当て)	HA：高屈曲10m
		R11：反モータ側(押当て)	
		S02：モータ側(センサ右)	
		S12：モータ側(センサ右)	
		S20：モータ側(センサ左)	
		S21：モータ側(センサ左)	
		S03：反モータ側(センサ右)	
		S13：反モータ側(センサ右)	
		S30：反モータ側(センサ左)	
		S31：反モータ側(センサ左)	

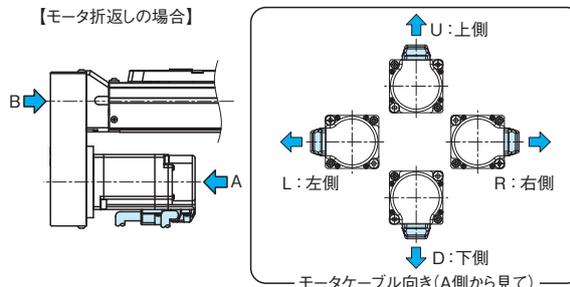
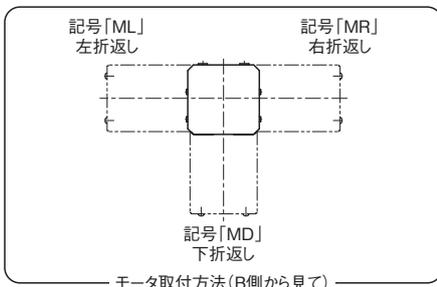
下記組合せは選択できません。
 ・⑧ MR：右折返し、⑩ R：右側
 ・⑧ ML：左折返し、⑩ L：左側
 ・⑧ MD：下折返し、⑩ U：上側

モータ折返しを選択した場合は「MR」、「ML」、「MD」のいずれかを選択してください。
 ④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合は、「M」は選択できません。

⑬
無記号：無し
F3：固定用 3m
F5：固定用 5m
FA：固定用10m
H3：高屈曲 3m
H5：高屈曲 5m
HA：高屈曲10m

モータ折返し選択時は、モータ折返し方向と同じ側にセンサを取付けることはできません。

⑧ オプション(モータ折返し方向)
 ⑩ モータケーブル向き(直結/折返し)



モータ選定資料

ストローク [mm]	LMガイド部		ボールねじ部		モータ取付部	
	可動部質量[kg]	摺動抵抗値 ^{※2} [N]	リード [mm]	軸長さ [mm]	直結	折返し
					軸端外径 [mm]	タイミングプーリ(2個合計) 慣性モーメント×10 ⁻⁴ [kg·m ²]
50 900	0.5(0.6)	1.5	10, 20	274 1124	ø8h7	0.028

※1 ()内はオプション「F」選択時の値です。
 ※2 ころがり抵抗値とシール抵抗値を合計した値となります。
 注) 適用カップリングは1章333をご参照ください。

許容オーバーハング長さ^{※3}

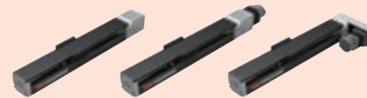
水平						
100W	テーブル仕様	ボールねじリード [mm]	負荷質量 [kg]	a [mm]	b [mm]	c [mm]
直結	アルミ	10	6.5	500	160	330
			13	500	70	150
			26	260	30	70
		20	1.5	500	360	500
			3.5	500	170	300
			7.5	380	80	140
	鉄	10	6.5	500	160	330
			13	500	70	150
			26	260	30	70
		20	1.5	500	360	500
			3.5	500	170	300
			7.5	380	80	140
折返し	アルミ	10	6.5	500	160	330
			13	500	70	150
			26	260	30	70
		20	1.5	500	360	500
			3.5	500	170	300
			7.5	380	80	140
	鉄	10	6.5	500	160	330
			13	500	70	150
			26	260	30	70
		20	1.5	500	360	500
			3.5	500	170	300
			7.5	380	80	140

壁掛け							
100W	テーブル仕様	ボールねじリード [mm]	負荷質量 [kg]	a [mm]	b [mm]	c [mm]	
直結	アルミ	10	4.5	440	210	500	
			9	190	90	500	
			18.5	70	30	320	
			20	1.5	500	340	500
				3.5	280	150	500
				7.5	110	60	320
		鉄	10	4.5	440	210	500
				9	190	90	500
				18.5	70	30	320
			20	1.5	500	340	500
				3.5	280	150	500
				7.5	110	60	320
	折返し	アルミ	10	4.5	440	210	500
				9	190	90	500
				18.5	70	30	320
			20	1.5	500	340	500
				3.5	280	150	500
				7.5	110	60	320
		鉄	10	4.5	440	210	500
				9	190	90	500
				18.5	70	30	320
			20	1.5	500	340	500
				3.5	280	150	500
				7.5	110	60	320

垂直						
100W	テーブル仕様	ボールねじリード [mm]	負荷質量 [kg]	a [mm]	c [mm]	
直結	アルミ	10	3	330	330	
			6	150	150	
			12	60	60	
			20	1	440	440
				2.5	200	200
				5.5	90	90
		鉄	10	3	330	330
				6	150	150
				12	60	60
			20	1	440	440
				2.5	200	200
				5.5	90	90
	折返し	アルミ	10	2.5	340	340
				5.5	160	160
				11.5	60	60
			20	1	500	500
				2	260	260
				4.5	110	110
		鉄	10	2.5	340	340
				5.5	150	150
				11.5	60	60
			20	1	500	500
				2	260	260
				4.5	110	110

※3 LMガイドの走行寿命が10,000km(リード20mmの場合は20,000km)で制限される値です。計算条件は以下の通りです。
 ストローク：475mm/加減速度：0.3G/速度：定格速度/オーバーハング方向：単一方向のみ負荷。寸法a、b、cはテーブル上面中心からの寸法です。

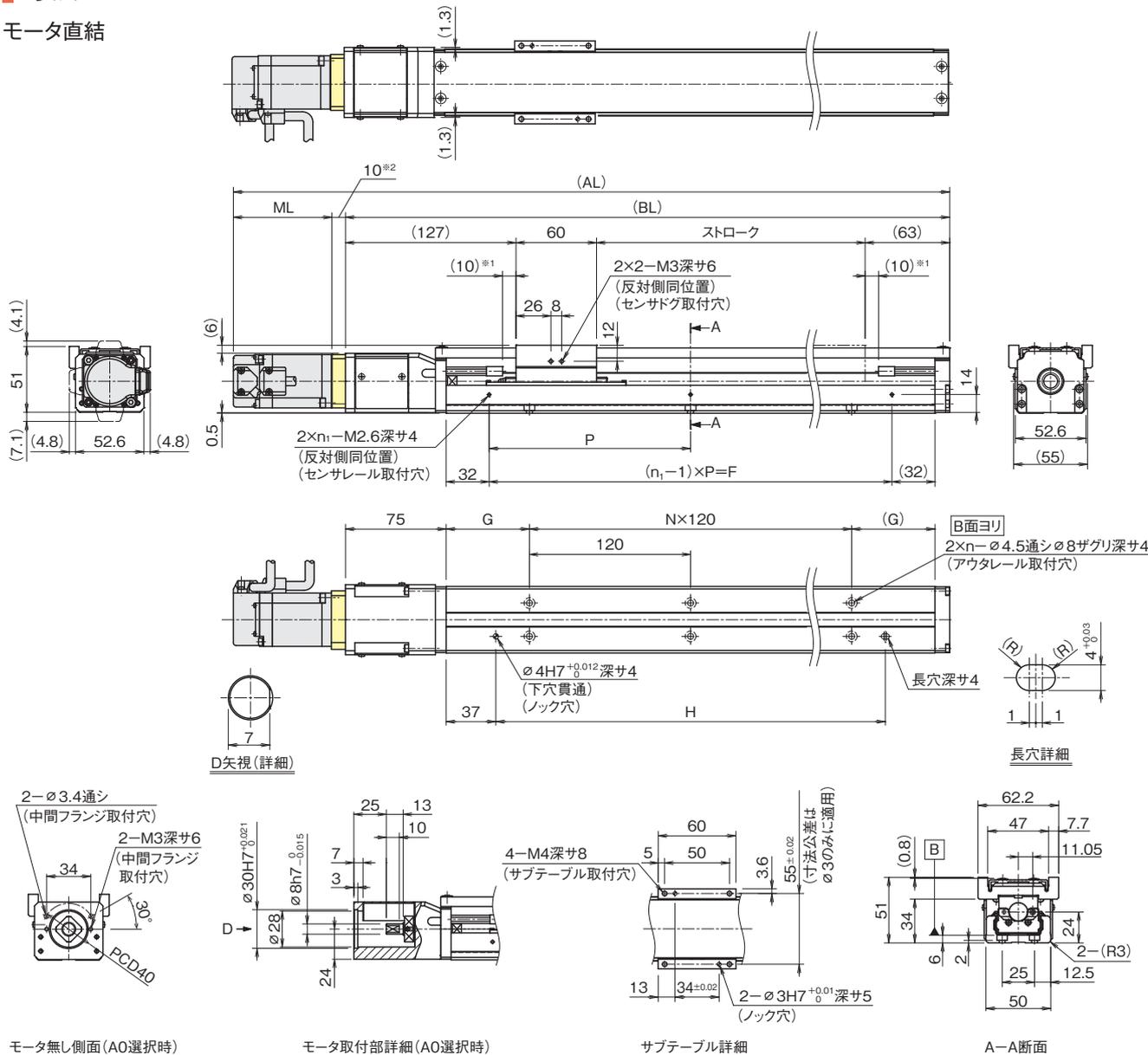
KSF5T/KSF5RT モータ無し仕様 THC仕様



- 1章-コンパクト
- 2章-ユニバーサル
- 3章-エコノミー
- 4章-クリーン
- 5章-軽量
- 6章-多軸
- 7章-コンパクト
- 8章-リテラータ
- 9章-シリーズ

寸法

モータ直結



モータ無し側面(A0選択時)

モータ取付部詳細(A0選択時)

サブテーブル詳細

A-A断面

※1 メカストップまでのストロークです。
 ※2 形番構成⑤中間フランジで「AR」を選択した場合は寸法が変わります。
 詳細は1章333をご参照ください。

寸法表

ストローク [mm] (メカストップ間ストローク)		50 (70)	100 (120)	150 (170)	200 (220)	250 (270)	300 (320)	350 (370)	400 (420)	450 (470)	500 (520)	550 (570)	600 (620)	650 (670)	700 (720)	750 (770)	800 (820)	850 (870)	900 (920)		
最高速度 ^{※3} [mm/s]	ボールねじリード: 10mm	500 (830)										500 (800)	500 (680)	500 (590)	500 (510)	440	390	350	310	280	
	ボールねじリード: 20mm	1000 (1330)										1000 (1180)	1000 (1020)	890	790	700	630	570			
寸法 [mm]	AL ^{※4※5}	383.5 (419.1)	433.5 (469.1)	483.5 (519.1)	533.5 (569.1)	583.5 (619.1)	633.5 (669.1)	683.5 (719.1)	733.5 (769.1)	783.5 (819.1)	833.5 (869.1)	883.5 (919.1)	933.5 (969.1)	983.5 (1019.1)	1033.5 (1069.1)	1083.5 (1119.1)	1133.5 (1169.1)	1183.5 (1219.1)	1233.5 (1269.1)		
	BL	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150		
	ML ^{※4}	73.5 (109.1)																			
	G	47	72	97	62	87	52	77	102	67	92	57	82	47	72	97	62	87	52		
	H	140	190	240	290	340	390	440	490	540	590	640	690	740	790	840	890	940	990		
	P	150	200	250	150	175	200	225	250	275	200	130	175	150	200	170	150	190	200		
F	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000			
取付ピッチ数	N	1	1	1	2	2	3	3	3	4	4	5	5	6	6	6	7	7	8		
	n	2	2	2	3	3	4	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9			
取付穴数	n ₁	2	2	2	3	3	3	3	3	3	4	5	6	6	6	7	7	8			
	質量 ^{※6} [kg]	2.1	2.4	2.6	2.9	3.2	3.4	3.7	3.9	4.2	4.4	4.7	5	5.2	5.5	5.7	6	6.3	6.5	6.8	
	モータ付き ^{※4}	2.7 (2.9)	2.9 (3.1)	3.2 (3.4)	3.4 (3.6)	3.7 (3.9)	3.9 (4.1)	4.2 (4.4)	4.5 (4.7)	4.7 (4.9)	5 (5.2)	5.2 (5.4)	5.5 (5.7)	5.7 (5.9)	6 (6.2)	6.3 (6.5)	6.5 (6.7)	6.8 (7)	7 (7.2)		

※3 最高速度は、モータの回転数3000min⁻¹時の速度、もしくはアクチュエータの許容速度によって制限される速度です。
 ()内はアクチュエータの許容速度です。
 ※4 ()内はブレーキ付きの値です。
 ※5 形番構成⑤中間フランジで「AR」を選択した場合は中間フランジの厚みが異なるため全長が変わります。詳細は1章333をご参照ください。
 ※6 サブテーブル鉄仕様の場合は質量は、0.1kgが加算されます。

サーボモータ 100W | モータ 直結 | モータ 折返し | 本体幅 50mm | 本体高さ 51mm | ストローク MAX 900mm | 速度 MAX 1330mm/s | トップカバー タイプ

-1章-
コンパクト
シリーズ

-2章-
ユニバーサル
シリーズ

-3章-
エコノミー
シリーズ

-4章-
シリリオン
シリーズ

-5章-
軽量
シリーズ

-6章-
多軸
シリーズ

-7章-
ソフトローラ
シリーズ

-8章-
リニアモータ
シリーズ

-9章-
ブレース
シリーズ

KSF
5T

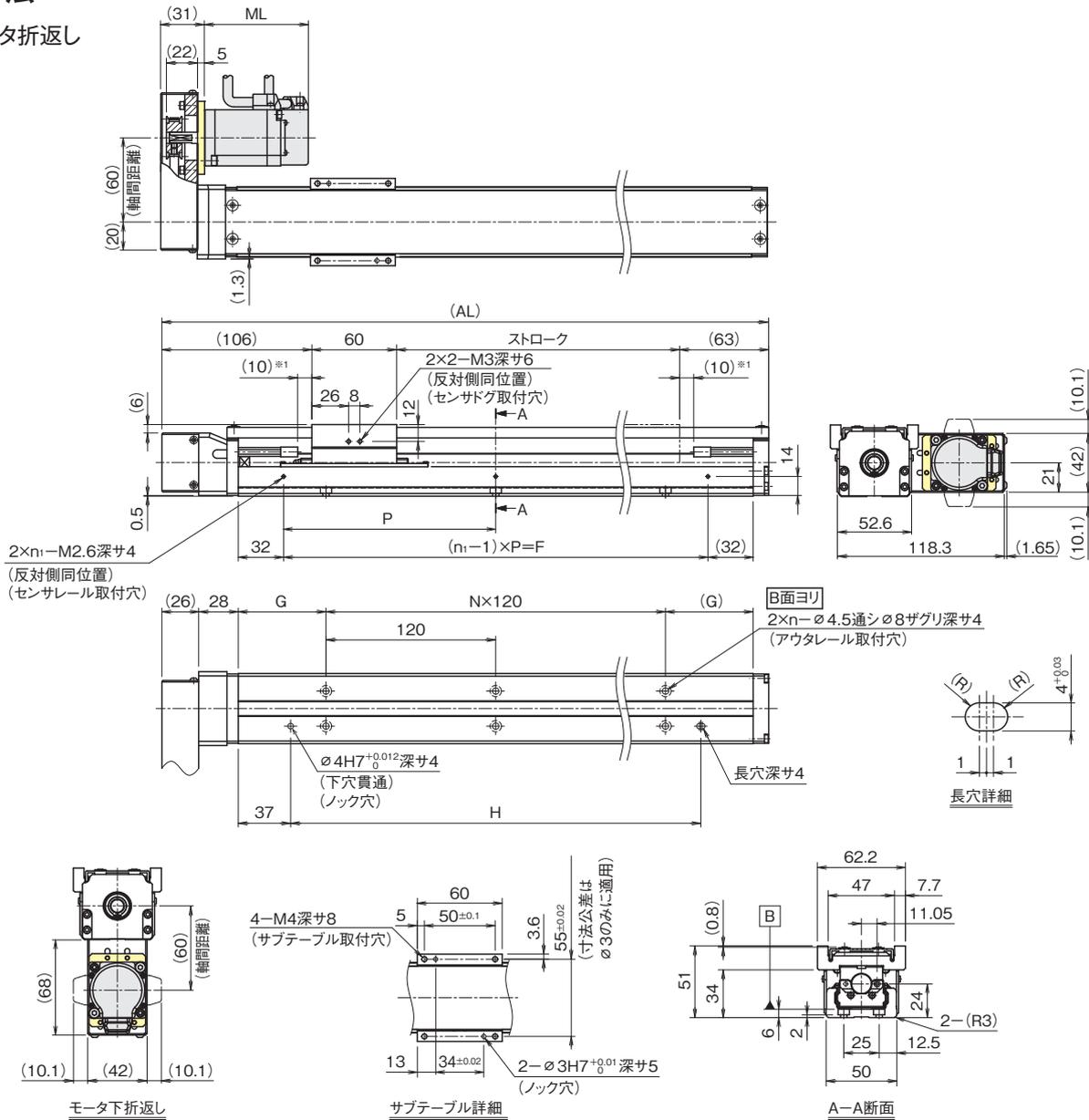
KSF
6T

KSF
8T

KSF
10T

寸法

モータ折返し



※1 メカストップまでのストロークです。

寸法表

ストローク [mm] (メカストップ間ストローク)		50 (70)	100 (120)	150 (170)	200 (220)	250 (270)	300 (320)	350 (370)	400 (420)	450 (470)	500 (520)	550 (570)	600 (620)	650 (670)	700 (720)	750 (770)	800 (820)	850 (870)	900 (920)	
最高速度 ^{※2} [mm/s]	ボールねじリード: 10mm	500 (830)										500 (680)	500 (590)	500 (510)	440	390	350	310	280	
	ボールねじリード: 20mm	1000 (1330)										1000 (1180)	1000 (1020)	890	790	700	630	570		
寸法 [mm]	AL	279	329	379	429	479	529	579	629	679	729	779	829	879	929	979	1029	1079	1129	
	ML ^{※3}	73.5(109.1)																		
	G	47	72	97	62	87	52	77	102	67	92	57	82	47	72	97	62	87	52	
	H	140	190	240	290	340	390	440	490	540	590	640	690	740	790	840	890	940	990	
	P	150	200	250	150	175	200	225	250	275	300	130	175	150	200	170	150	190	200	
	F	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	
取付ピッチ数	N	1	1	1	2	2	3	3	3	4	4	5	5	6	6	6	7	7	8	
	n	2	2	2	3	3	4	4	4	5	5	6	6	7	7	7	8	8	9	
取付穴数	n ₁	2	2	2	3	3	3	3	3	3	4	4	5	6	6	7	7	8	9	
	n ₂	2	2	2	3	3	3	3	3	3	4	4	5	6	6	7	7	8	9	
質量 ^{※4} [kg]	モータ無し	2.3 (3)	2.5 (3.2)	2.8 (3.5)	3 (3.7)	3.3 (4)	3.6 (4.3)	3.8 (4.5)	4.1 (4.8)	4.3 (5)	4.6 (5.3)	4.8 (5.5)	5.1 (5.8)	5.4 (6.1)	5.6 (6.3)	5.9 (6.6)	6.1 (6.8)	6.4 (7.1)	6.7 (7.4)	
	モータ付き ^{※3}	2.8 (3)	3 (3.2)	3.3 (3.5)	3.5 (3.7)	3.8 (4)	4.1 (4.3)	4.3 (4.5)	4.6 (4.8)	4.8 (5)	5.1 (5.3)	5.3 (5.5)	5.6 (5.8)	5.9 (6.1)	6.1 (6.3)	6.4 (6.6)	6.6 (6.8)	6.9 (7.1)	7.2 (7.4)	

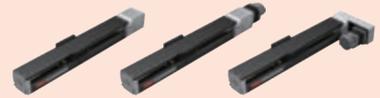
※2 最高速度は、モータの回転数3000min⁻¹時の速度、もしくはアクチュエータの許容速度によって制限される速度です。

()内はアクチュエータの許容速度です。

※3 ()内はブレーキ付きの値です。

※4 サブテーブル鉄仕様の場合の質量は、0.1kgが加算されます。

KSF5T/KSF5RT 共通オプション



-1章-コンパクト

-2章-ユニバーサル

-3章-エコノミー

-4章-クリーン

-5章-軽量

-6章-多軸

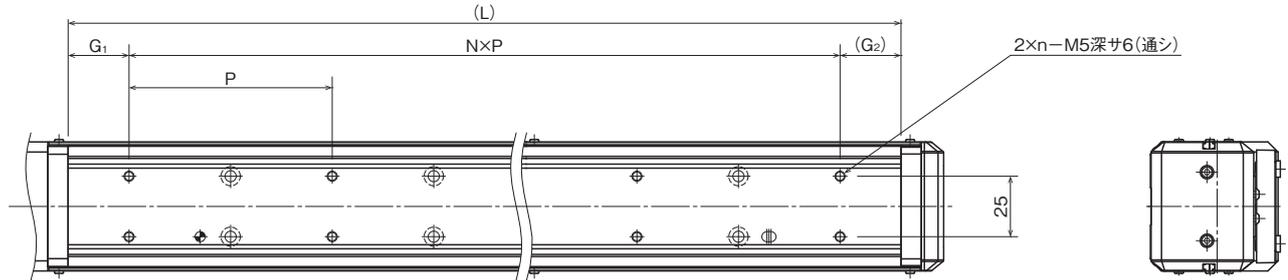
-7章-コンパクト

-8章-リテラ

-9章-シリーズ

裏タップ

カバーを外さず取付けられるように裏タップを用意しています。



注1) 裏タップを選択しても標準のザグリ穴は残ります。

ストローク [mm]	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	
寸法 [mm]	L	214	264	314	364	414	464	514	564	614	664	714	764	814	864	914	964	1014	1064
	P	80	120																
	G ₁	27	12	27	52	77	27	67	92	57	82	47	72	27	62	87	52	77	27
	G ₂	27	12	47	72	97	77	87	112	77	102	67	92	67	82	107	72	97	77
取付ピッチ数	N	2	2	2	2	2	3	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8
取付穴数	n	3	3	3	3	3	4	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	

センサ

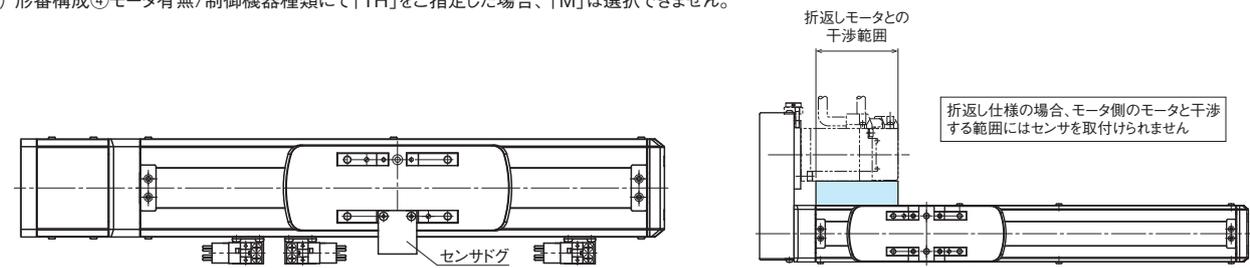
オプションとしてフォトセンサおよび近接センサを用意しています。以下の注意点(注2~5)をご確認の上ご使用ください。

記号	内容	形番	付属品
1	センサレール有り	-	取付ねじ、センサレール(1本または2本)
6	フォトセンサ ^{※1} [3個]	EE-SX674(オムロン(株)製)	取付ねじ・ナット、センサドグ(1個または2個)、センサレール(1本または2本)、取付板(3個)、コネクタ(EE-1001×3個)
J	近接センサ N.O.接点 ^{※2} [1個] N.C.接点 ^{※3} [2個]	GX-F12A(パナソニック デバイスSUNX(株)製) GX-F12B(パナソニック デバイスSUNX(株)製)	取付ねじ・ナット、センサドグ(1個または2個)、センサレール(1本または2本)
M	近接センサ N.O.接点 ^{※2} [1個](PNP出力) N.C.接点 ^{※3} [2個](PNP出力)	GX-F12A-P(パナソニック デバイスSUNX(株)製) GX-F12B-P(パナソニック デバイスSUNX(株)製)	取付ねじ・ナット、センサドグ(1個または2個)、センサレール(1本または2本)

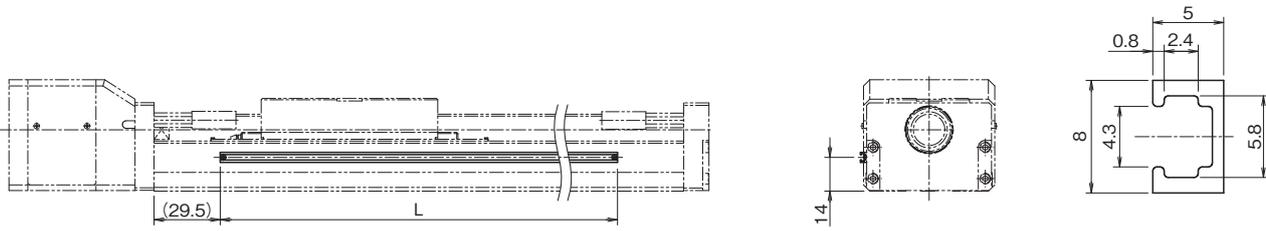
※1 フォトセンサは、入光時ON、遮光時ONの切替えが可能です。
 ※2 N.O.接点：ノーマルオープン接点
 ※3 N.C.接点：ノーマルクローズ接点

- 注2) アクチュエータ本体にセンサ関連部品一式が付属されます。取付けは貴社にてお願いします。
- 注3) 近接センサ同士が接近している場合は、正常に動作できない場合があります。その際は異周波タイプを貴社にてご用意ください。(仕様に関しては各メーカーにご確認ください。)
- 注4) ストロークが50mmの場合は、センサレール、センサドグを2個取付けます。
- 注5) 形番構成④モータ有無/制御機器種類にて「TH」をご指定した場合、「M」は選択できません。

KSF
5T
KSF
6T
KSF
8T
KSF
10T



センサレール取付寸法

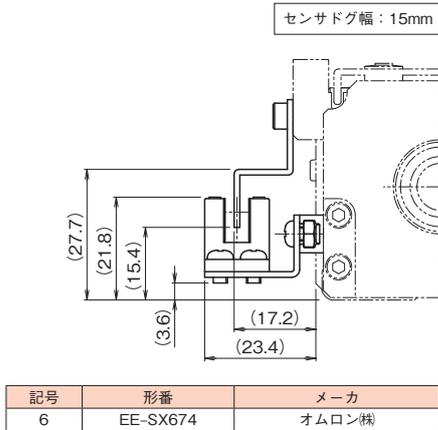


ストローク [mm]	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	
寸法 [mm]	L	155	205	255	305	355	405	455	505	555	605	655	705	755	805	855	905	955	1005

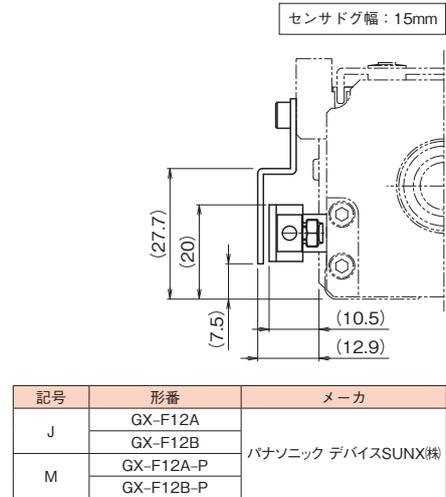
モータ直結 | モータ折返し | 本体幅 50mm | 本体高さ 51mm | トップカバータイプ

-1章- コンパクトシリーズ
-2章- ユニバーサルシリーズ
-3章- エコノミーシリーズ
-4章- シリリズンシリーズ
-5章- 軽量シリーズ
-6章- 多軸シリーズ
-7章- コンパクトローラシリーズ
-8章- リモートモータシリーズ
-9章- プレリリースシリーズ

■ フォトセンサ取付寸法



■ 近接センサ取付寸法

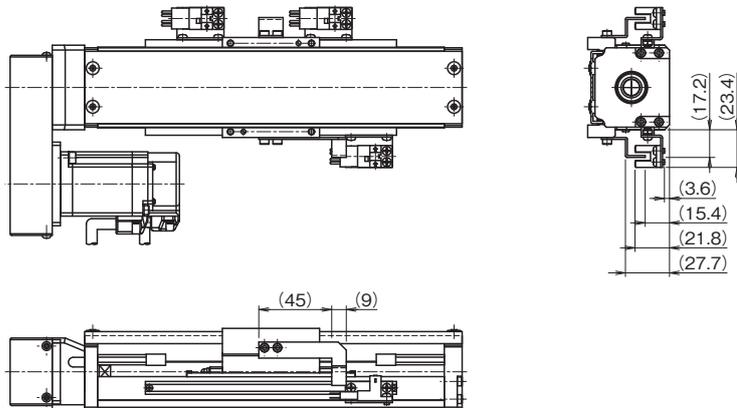


■ センサ選択時の注意点

以下組合せで選択した場合、折返し側センサドグの形状が異なります。

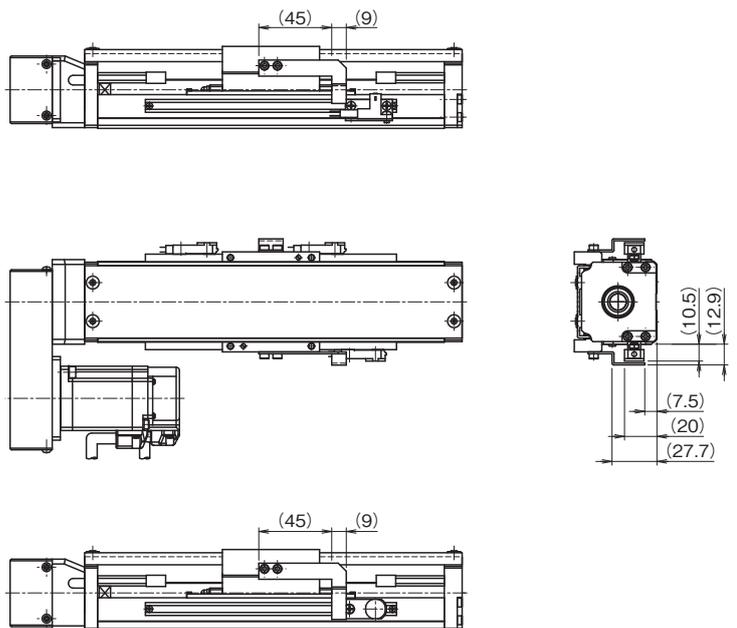
・組合せ(フォトセンサ)

形番構成①形番にて「KSF5RT」を選択
形番構成③ストロークにて「0050」を選択
形番構成⑧オプションにて「6」を選択



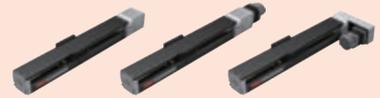
・組合せ(近接センサ)

形番構成①形番にて「KSF5RT」を選択
形番構成③ストロークにて「0050」を選択
形番構成⑧オプションにて「J」、「M」を選択



KSF 5T
KSF 6T
KSF 8T
KSF 10T

KSF5T/KSF5RT 共通オプション



中間フランジ(直結)

各種モータが取り付けられるように中間フランジを用意しています。
形番構成①形番で「KSF5T」をご指定した場合、ご使用になるモータに合わせて中間フランジをご指定ください。

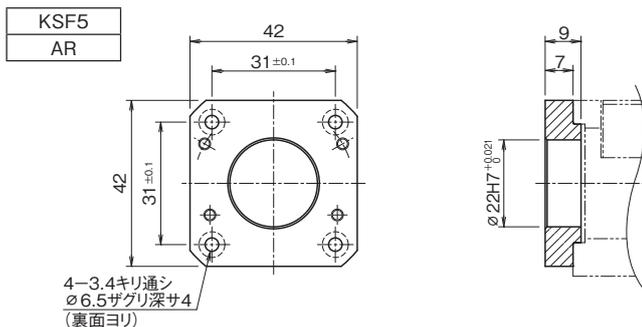
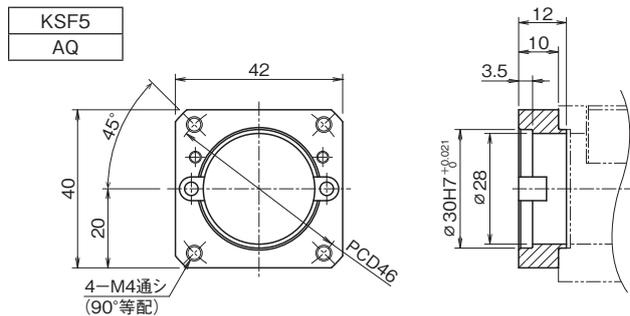
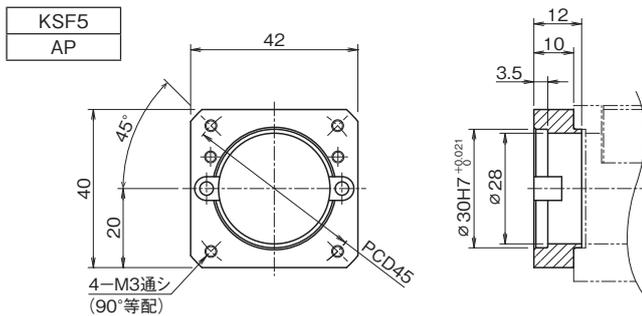
使用モータ、中間フランジ、カップリング対応表

モータ種類	メーカー	シリーズ	モータ形番	モータ定格出力 [W]	フランジ角	中間フランジ	適用カップリング形番			
							三木ブリー機	鍋屋バイテック会社 (NBK)		
A Cサーボモータ	株式会社 安川電機	Σ-V	SGMJV-01	100	□40	AQ	SFC-020DA2-8B-8B	XGT2-19C-8-8		
			SGMAV-01							
		Σ-7	SGM7J-01							
			SGM7A-01							
			SGMXJ-01							
	Σ-X	SGMXA-01								
		三菱電機株式会社	MELSERVO		J4	HG-KR13			□40	AQ
					J5	HG-MR13				
	JN				HK-KT13W					
	JN				HF-KN13					
	多摩川精機株式会社	TBL-i II	TS4603		□40	AQ				
		TBL-i IV	TSM3104							
	パナソニック株式会社	MINAS	A5		MSMD01	□38			AP	
					MSME01					
					MSMF01					
MHMF01										
機キーンズ	SV	SV-M010	□40	AQ						
	SV2	SV2-M010								
山洋電気株式会社	SANMOTION R	R2□A04010	□40	AQ						
オムロン株式会社	OMNUC G5	R88M-K10030	□40	AQ						
	1S	R88M-1M10030	□40	AQ						
ファナック株式会社	β is series	β is0.3/5000	□40	AQ						

モータ種類	メーカー	シリーズ	モータ形番	フランジ角	中間フランジ	適用カップリング形番		
						三木ブリー機	鍋屋バイテック会社 (NBK)	
ステッピングモータ	オリエントモーター株式会社	αステップ	AZ4*, AR4* (AZM48を除く)	□42	AR	SFC-020DA2-6B-8B	XGT2-19C-6-8	
			AZM48			SFC-020DA2-8B-8B	XGT2-19C-8-8	
		5相	CRK			CRK54*	SFC-020DA2-5B-8B	XGT2-19C-5-8
			RK II			RKS54*	SFC-020DA2-6B-8B	XGT2-19C-6-8
			CVK			PKP54*	SFC-020DA2-5B-8B	XGT2-19C-5-8
	2相	PKP/CVD	PKP24*			SFC-020DA2-5B-8B	XGT2-19C-5-8	
		機キーンズ	2相			QS-M42	SFC-020DA2-5B-8B	XGT2-19C-5-8
	山洋電気株式会社	PB	PBDM423, PBA* *423			SFC-020DA2-5B-8B	XGT2-19C-5-8	
			FAF54*/FDF54*/FA511M42/FB511M42			SFC-020DA2-6B-8B	XGT2-19C-6-8	
		5相	DB14H52*			SFC-020DA2-6B-8B	XGT2-19C-6-8	
DU15H52*			SFC-020DA2-5B-8B	XGT2-19C-5-8				
SFC-020DA2-5B-8B		XGT2-19C-5-8						

注1) 表中のモータ形番は形番の一部を表しております。形番について詳しくは、各モータメーカーのカタログをご参照ください。
注2) 取付けるモータの最大トルクが許容入力トルク(→1章327)を超える場合はトルク制限などの安全対策を講ずるようお願いいたします。
注3) 形番構成④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合、表中のモータ形番は多摩川精機株式会社製「TS4603」となります。

中間フランジ



KSF* ...アクチュエータ形番
◇◇ ...◇◇: 中間フランジ

注4) 中間フランジ「AO」は「モータ無し側面」と「モータ取付部詳細」をご参照ください。(→1章329)

モータ直結 | モータ折返し | 本体幅 50mm | 本体高さ 51mm | トップカバータイプ

-1章-
コンパクトシリーズ

-2章-
ユニバーサルシリーズ

-3章-
エコノミーシリーズ

-4章-
スクリーンズシリーズ

-5章-
軽量シリーズ

-6章-
多軸シリーズ

-7章-
コンパクトローラシリーズ

-8章-
リテラモータシリーズ

-9章-
ブレースシリーズ

KSF 5T

KSF 6T

KSF 8T

KSF 10T

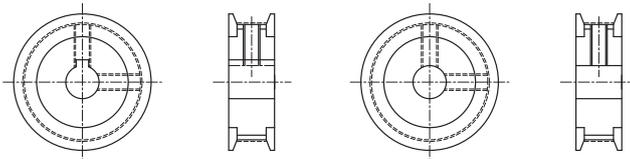
中間フランジ(折返し)

各種モータが取付けられるように中間フランジを用意しています。
形番構成①形番で「KSF5RT」をご指定した場合、ご使用になるモータに合わせて中間フランジをご指定ください。

記号構成

折返し記号	中間フランジ	モータ軸径[mm]	モータ軸固定方法
W ①	Q ②	08 ③	D ④
W	下表「使用モータ、ハウジングA/中間フランジ対応表」をご参照ください。	モータ軸径をご指定ください。 (下表「使用モータ、ハウジングA/中間フランジ対応表」をご参照ください)	K: キー D: 平取り

モータ軸固定方法



キー

平取り

注1) 「K: キー」を選択した場合、プリー止めねじが2個付属されます。平行キーは付属されません。「D: 平取り」を選択した場合、プリー止めねじが2個付属されます。

使用モータ、ハウジングA/中間フランジ対応表

モータ種類	メーカ	シリーズ	モータ形番	モータ定格出力[W]	フランジ角	中間フランジ
ACサーボモータ	株式会社 東洋電機	Σ-V	SGMJV-A5	50	□40	WQ-08D, WQ-08K
			SGMAV-A5			WQ-08D, WQ-08K
			SGMJV-01	100		WQ-08D, WQ-08K
			SGMAV-01			WQ-08D, WQ-08K
		Σ-7	SGM7J-A5	50	□40	WQ-08D, WQ-08K
			SGM7A-A5			WQ-08D, WQ-08K
			SGM7J-01	100		WQ-08D, WQ-08K
			SGM7A-01			WQ-08D, WQ-08K
		Σ-X	SGMXJ-A5	50	□40	WQ-08D, WQ-08K
			SGMXA-A5			WQ-08D, WQ-08K
			SGMXJ-01	100		WQ-08D, WQ-08K
			SGMXA-01			WQ-08D, WQ-08K
	三菱電機株式会社	J4	HG-KR053	50	□40	WQ-08D
			HG-MR053			WQ-08D
			HG-KR13	100		WQ-08D
			HG-MR13			WQ-08D
		J5	HK-KT053W	50	□40	WQ-08D
			HK-KT13W	100	□40	WQ-08D
	多摩川精機株式会社	TBL-II	TS4602	50	□40	WQ-08D, WQ-08K
			TS4603	100	□40	WQ-08D, WQ-08K
	パナソニック株式会社	MINAS A5	MSMD5A	50	□38	WP-08D, WP-08K
			MSME5A			WP-08D, WP-08K
			MSMD01	100		WP-08D, WP-08K
			MSME01			WP-08D, WP-08K
株式会社 キーエンス	SV	SV-M005	50	□40	WQ-08K	
		SV-M010	100	□40	WQ-08K	
オムロン株式会社	OMNUC G5	R88M-K05030	50	□40	WQ-08K	
		R88M-K10030	100	□40	WQ-08K	

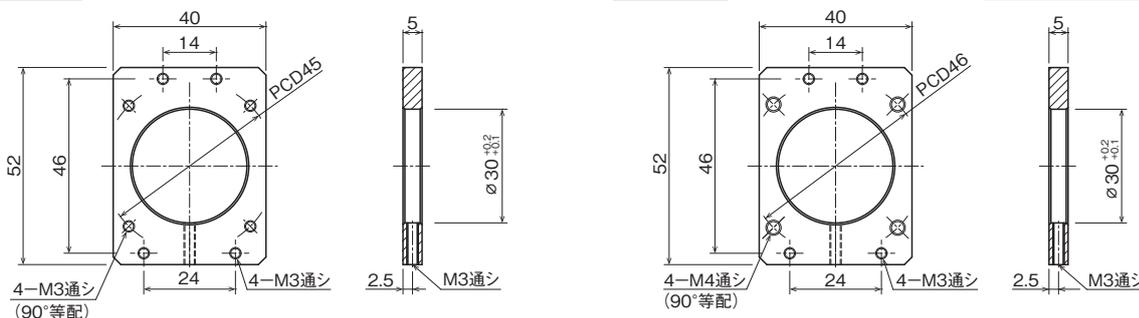
注2) 表中のモータ形番は形番の一部を表しております。形番について詳しくは、各モータメーカーのカatalogueをご参照ください。
注3) 取付けるモータの最大トルクが許容入力トルク(→1章327)を超える場合はトルク制限などの安全対策を講ずるようお願いいたします。
注4) 形番構成④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合、表中のモータ形番は多摩川精機株式会社製「TS4603」となります。

中間フランジ

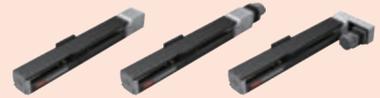
KSF5R
WP

KSF5R
WQ

KSF* ...アクチュエータ形番
W◇ ...◇: 中間フランジ



KSF6T/KSF6RT モータ無し仕様 THC仕様



形番構成

形番	ボールねじリード	ストローク	モータ有無/制御機器種類	中間フランジ	モータ軸径	モータ軸固定方法
KSF6T	10	0050	TH	(選択不要) ^{*1}	(選択不要) ^{*1}	(選択不要) ^{*1}
① KSF6T KSF6RT	② 20:20mm 30:30mm	③ 0050:50mm 1300:1300mm	④ モータ有無 0:モータ無し 1:モータ付き(貴社ご指定モータをTHK購入取付け) コントローラ付きの場合 TH:ドライバコントローラTHC	⑤ 無記号:TH選択時 直結の場合 A0 AU AV AY 折返しの場合 WV WY	⑥ 11:11mm 14:14mm	⑦ D:平取り K:キー M:摩擦締結
<p>[R]はモータ折返しを表します。</p> <p>[0]を選択した場合 ご指定モータを取付けます。モータケーブル向きを別途ご指示ください。ご指定モータに合わせた⑤中間フランジを選択してください。</p> <p>[1]を選択した場合 ご指定モータを取付けます。モータケーブル向きを別途ご指示ください。ご指定モータに合わせた⑤中間フランジを選択してください。</p> <p>[TH]を選択した場合 別途コントローラの手配が必要です。→7章002</p> <p>モータ直結仕様: カップリングは付属されません。カップリングが必要な際はご発注時にご指示ください。</p> <p>モータ折返し仕様: タイミングプーリ、タイミングベルトが付属されます。</p> <p>※1 ④モータ有無/制御機器種類にて[TH]を選択した場合、⑤中間フランジ、⑥モータ軸径、⑦モータ軸固定方法は選択不要です。(直結/折返し共通)直結(①形番で[KSF6T]を選択)の場合、⑥モータ軸径、⑦モータ軸固定方法は選択不要です。</p>						

コントローラ仕様

制御機器種類		THC	
モータ定格出力[W]		200	
ボールねじリード[mm]		20	30
定格速度 ^{*2} [mm/s]		1000	1500
定格推力 ^{*3} [N]	直結	180	120
	折返し	180	120
最大推力 ^{*4} [N]	直結	540	360
	折返し	540	360
電磁ブレーキ保持力 ^{*5} [N]	直結	359	239
	折返し	359	239
走行寿命 ^{*6} [km]		20,000	

※2 定格速度は、モータの定格回転数3000min⁻¹時の速度です。
 ※3 定格推力は、モータの定格トルク0.64N・m、もしくは許容入力トルクによって制限される値です。
 ※4 最大推力は、モータの瞬時最大トルク1.91N・m、もしくは許容入力トルクによって制限される値です。
 ※5 電磁ブレーキ保持力は、モータの静摩擦トルク1.27N・m、もしくは許容入力トルクによって制限される値です。
 ※6 計算条件は以下の場合です。
 ストローク:700mm/加減速度:最大可搬質量設定時の加減速度/速度:定格速度/負荷質量:最大可搬質量/重心位置:テーブル上面中心

■水平

モータ定格出力[W]		200			
ボールねじリード[mm]		20	30		
最大可搬質量 ^{*7,8} [kg]	加減速度	アルミ	0.5G	41.5(41)	20.5(19)
			1G	27(20.5)	14(11)
			2G	—	7.5(5)
		鉄	0.5G	41.5(41)	20(18.5)
			1G	26.5(20)	14(10.5)
			2G	—	7(4.5)

■壁掛け

モータ定格出力[W]		200			
ボールねじリード[mm]		20	30		
最大可搬質量 ^{*7,8} [kg]	加減速度	アルミ	0.5G	20	18
			1G	18	14(11)
			2G	—	7.5(5)
		鉄	0.5G	19.5	17.5
			1G	18	14(10.5)
			2G	—	7(4.5)

■垂直

モータ定格出力[W]		200			
ボールねじリード[mm]		20	30		
最大可搬質量 ^{*7,8} [kg]	加減速度	アルミ	0.5G	12(10.5)	7.5(6.5)
			1.5G	8.5(5.5)	5.5(4.5)
			2.7G	—	—
		鉄	0.5G	11.5(10)	7(6)
			1.5G	8(5)	5(4)
			2.7G	—	—

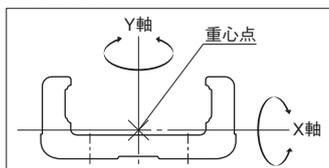
※7 最大可搬質量は、定格速度時の質量です。
 ※8 ()内は折返し仕様時の値です。

基本仕様

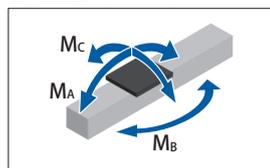
LMガイド部	基本動定格荷重 C[N]	17400	
	基本静定格荷重 C ₀ [N]	33000	
	ラジアルすきま [mm]	-0.004~+0.002	
断面2次モーメント	I_x^{*9} [mm ⁴]	2.7×10^4	
	I_y^{*10} [mm ⁴]	2.8×10^5	
	質量 [kg/m]	5	
ボールねじ部	ボールねじリード [mm]	20	30
	基本動定格荷重 Ca[N]	3400	3230
	基本静定格荷重 C _{0a} [N]	8070	6570
	ねじ軸径 [mm]	φ15	
	谷径 [mm]	φ12.5	
	ボール中心径 [mm]	φ15.75	
軸受部(固定側)	許容回転数 ^{*11} [min ⁻¹]	3000	
	アキシャル方向	基本動定格荷重 Ca[N]	6650
		静的許容荷重 P _{0a} [N]	3250
起動トルク ^{*12} [N・cm]		6.2	8.3
繰り返し位置決め精度 ^{*13} [mm]		±0.01	
ロスモーション ^{*13} [mm]		0.1	
許容入力トルク [N・m]	直結	3.1	
	折返し	2.2	
静的許容モーメント ^{*14,15} [N・m]		M _A :150(266) M _B :124(252) M _C :139(253)	
標準グリース/使用グリースニップル		THK AFFグリース/PB107	

※9 I_x =X軸まわりの断面2次モーメントです。
 ※10 I_y =Y軸まわりの断面2次モーメントです。
 ※11 許容回転数はストロークが長くなることにより下がる場合があります。
 ※12 起動トルクはTHK AFFグリースを封入した時の値です。
 ※13 検査用モータで測定した時の値です。
 ※14 M_A, M_Cモーメント基準はテーブル上面、M_Bモーメント基準はテーブル中心です。
 ※15 ()内は⑧オプション「F」を選択した場合の値です。

断面2次モーメント



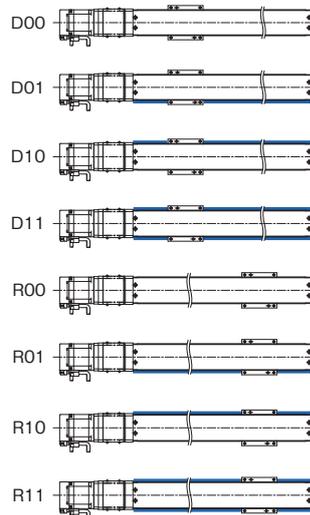
静的許容モーメント



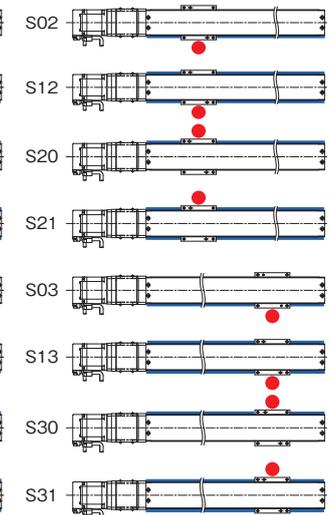
①原点方式

— : センサレール ● : 外付原点センサ位置

・押当て原点方式



・センサ原点方式



サーボモータ 200W | モータ直結 | モータ折返し | 本体幅 60mm | 本体高さ 66mm | ストローク MAX 1300mm | 速度 MAX 1500mm/s | トップカバータイプ

④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合、⑨～⑬の指定が必要です。

オプション
T-6

モータ定格出力	モータケーブル向き	原点方式	電源電圧	ケーブル種類、長さ
M20	L	S02	D1	F3

⑨

無記号：無し
MR：モータ右折返し
ML：モータ左折返し
MD：モータ下折返し
T：裏タップ
1：センサレールのみ
6：フォトセンサ
J：近接センサ
M：近接センサ(PNP)
F：サブテーブル 鉄仕様

⑩

M20：200W	R：右側	D00：モータ側(押当て)	D1：100V	無記号：無し
M20B：200Wブレーキ付き	L：左側	D01：モータ側(押当て)	D2：200V	F3：固定用 3m
	U：上側	D10：モータ側(押当て)		F5：固定用 5m
	D：下側	D11：モータ側(押当て)		FA：固定用10m
		R00：反モータ側(押当て)		H3：高屈曲 3m
		R01：反モータ側(押当て)		H5：高屈曲 5m
		R10：反モータ側(押当て)		HA：高屈曲10m
		R11：反モータ側(押当て)		
		S02：モータ側(センサ右)		
		S12：モータ側(センサ右)		
		S20：モータ側(センサ左)		
		S21：モータ側(センサ左)		
		S03：反モータ側(センサ右)		
		S13：反モータ側(センサ右)		
		S30：反モータ側(センサ左)		
		S31：反モータ側(センサ左)		

モータ折返しを選択した場合は「MR」、「ML」、「MD」のいずれかを選択してください。
④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合は、「M」は選択できません。

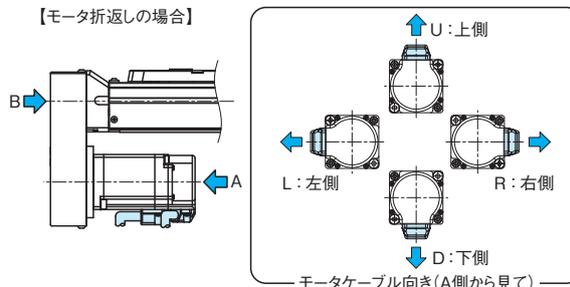
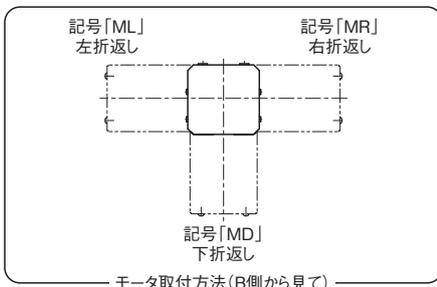
下記組合せは選択できません。
・⑧ MR：右折返し、⑩ R：右側
・⑧ ML：左折返し、⑩ L：左側
・⑧ MD：下折返し、⑩ U：上側

⑪

D00：モータ側(押当て)
D01：モータ側(押当て)
D10：モータ側(押当て)
D11：モータ側(押当て)
R00：反モータ側(押当て)
R01：反モータ側(押当て)
R10：反モータ側(押当て)
R11：反モータ側(押当て)
S02：モータ側(センサ右)
S12：モータ側(センサ右)
S20：モータ側(センサ左)
S21：モータ側(センサ左)
S03：反モータ側(センサ右)
S13：反モータ側(センサ右)
S30：反モータ側(センサ左)
S31：反モータ側(センサ左)

モータ折返し選択時は、モータ折返し方向と同じ側にセンサを取付けることはできません。

⑧ オプション(モータ折返し方向)
⑩ モータケーブル向き(直結/折返し)



モータ選定資料

ストローク [mm]	LMガイド部		ボールねじ部		モータ取付部	
	可動部質量[kg]	摺動抵抗値*2 [N]	リード [mm]	軸長さ [mm]	直結	折返し
	トップカバー*1				軸端外径 [mm]	タイミングプーリ(2個合計) 慣性モーメント×10 ⁻⁴ [kg·m ²]
50 ↓ 1300	1(1.4)	3.5	20, 30	328 ↓ 1578	φ9h7	0.398

*1 ()内はオプション「F」選択時の値です。
*2 ころがり抵抗値とシール抵抗値を合計した値となります。
注) 適用カップリングは1章341をご参照ください。

許容オーバーハング長さ*3

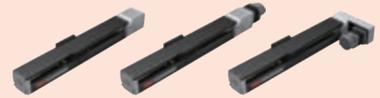
水平						壁掛け						垂直								
200W	テーブル仕様	ボールねじリード [mm]	負荷質量 [kg]	a [mm]	b [mm]	c [mm]	200W	テーブル仕様	ボールねじリード [mm]	負荷質量 [kg]	a [mm]	b [mm]	c [mm]	200W	テーブル仕様	ボールねじリード [mm]	負荷質量 [kg]	a [mm]	c [mm]	
直結	アルミ	20	6.5	600	210	380	20	アルミ	20	4.5	540	300	600	直結	アルミ	20	2.5	490	490	
			13.5	530	100	180				9	240	130	600				5.5	230	230	
			27	230	40	80				18	80	50	290				11	90	90	
		1.5	600	600	600	1.5	600	600	600	1	600	600								
		3.5	600	400	600	3.5	590	370	600	2	590	590								
		7.5	600	190	300	7.5	270	160	600	4.5	270	270								
	鉄	20	6.5	600	220	380	20	鉄	20	4.5	540	300	600		20	鉄	20	2.5	510	510
			13	540	100	180				9	230	130	600					5	240	240
			26.5	240	40	80				18	80	40	290					10.5	100	100
		1.5	600	600	600	1.5	600	600	600	1	600	600								
		3.5	600	430	600	3.5	600	390	600	2	600	600								
		7	600	210	320	7	290	180	600	4	310	310								
折返し	アルミ	20	5	600	290	500	20	アルミ	20	4.5	540	300	600	折返し	アルミ	20	2	600	600	
			10	600	140	240				9	240	130	600				4.5	290	290	
			20.5	330	60	110				18	80	50	290				9	120	120	
		1	600	600	600	1	600	600	600	0.5	600	600								
		2.5	600	600	600	2.5	600	570	600	1.5	600	600								
		5	600	290	460	5	430	270	600	3	430	430								
	鉄	20	5	600	290	510	20	鉄	20	4.5	540	300	600		20	鉄	20	2	600	600
			10	600	140	250				9	230	130	600					4	300	300
			20	340	60	110				18	80	40	290					8.5	130	130
		1	600	600	600	1	600	600	600	0.5	600	600								
		2	600	600	600	2	600	600	600	1	600	600								
		4.5	600	330	510	4.5	480	300	600	2.5	520	520								

*3 LMガイドの走行寿命が20,000kmで制限される値です。計算条件は以下の通りです。
ストローク：675mm/加減速度：0.3G/速度：定格速度/オーバーハング方向：単一方向のみ負荷。寸法a、b、cはテーブル上面中心からの寸法です。

- 1章- コンパクトシリーズ
- 2章- ユニバーサルシリーズ
- 3章- エコノミーシリーズ
- 4章- スリットローラシリーズ
- 5章- 軽量シリーズ
- 6章- 多軸シリーズ
- 7章- フロントローラシリーズ
- 8章- リニアモータ
- 9章- シリーズ

- KSF 5T
- KSF 6T
- KSF 8T
- KSF 10T

KSF6T/KSF6RT モータ無し仕様 THC仕様



-1章-コンパクト

-2章-ユニバーサル

-3章-エコノミー

-4章-クリーン

-5章-軽量

-6章-多軸

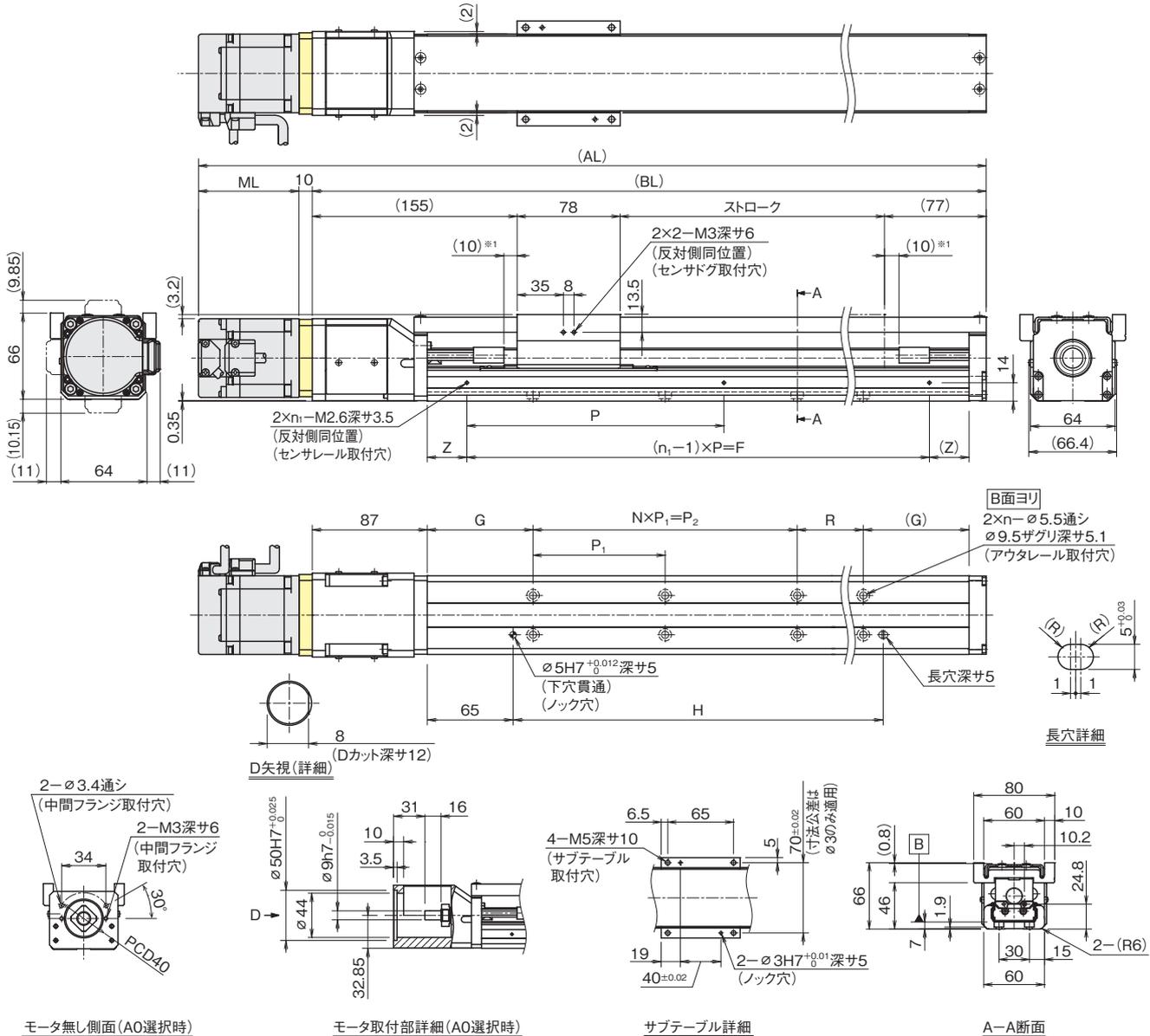
-7章-フレキシブル

-8章-リニアモータ

-9章-シリーズ

寸法

モータ直結



モータ無し側面 (AO選択時)

モータ取付部詳細 (AO選択時)

サブテーブル詳細

※1 メカストップまでのスロークです。

寸法表

ストローク [mm] (メカストップ間ストローク)		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300		
最高速度 ^{※2} [mm/s]	ボールねじリード: 20mm	1000														980	870	770	690	630	570	520	470	430	400	370	340	320	
	ボールねじリード: 30mm	1500														1480	1310	1160	1040	940	850	780	710	650	600	550	510	480	
寸法 [mm]	AL ^{※3}	446.1	496.1	546.1	596.1	646.1	696.1	746.1	796.1	846.1	896.1	946.1	996.1	1046.1	1096.1	1146.1	1196.1	1246.1	1296.1	1346.1	1396.1	1446.1	1496.1	1546.1	1596.1	1646.1	1696.1		
	BL	360	410	460	510	560	610	660	710	760	810	860	910	960	1010	1060	1110	1160	1210	1260	1310	1360	1410	1460	1510	1560	1610		
	ML ^{※3}	76.1 (110.7)																											
	G	80	105	80	105	80	105	80	105	80	105	80	105	80	105	80	105	80	105	80	105	80	105	80	105	80	105	80	
	P ₁	100	100	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	
	P ₂	-	-	-	-	-	-	-	400	400	400	600	600	600	600	800	800	800	800	1000	1000	1000	1000	1000	1200	1200	1200	1200	
	R	-	-	-	-	100	100	-	100	100	-	100	100	-	100	100	-	100	100	-	100	100	-	100	100	-	100	100	
	H	130	180	230	280	330	380	430	480	530	580	630	680	730	780	830	880	930	980	1030	1080	1130	1180	1230	1280	1330	1380		
	Z	30	55	30	5	30	55	30	5	30	55	30	5	30	55	30	5	30	55	30	5	30	55	30	5	30	55		
	P	200	200	100	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	
	F	200	200	300	400	400	400	500	600	600	600	700	800	800	800	900	1000	1000	1000	1100	1200	1200	1200	1300	1400	1400	1400		
	取付ピッチ数	N	-	-	-	-	-	-	2	2	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	6	6	6	
n		2	2	2	2	3	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	6	7	7	7	7	8		
取付穴数	n ₁	2	2	4	3	3	3	6	4	4	4	8	5	5	5	10	6	6	6	12	7	7	7	14	8	8	8		
	モータ無し	3.9	4.2	4.6	4.9	5.3	5.6	6	6.3	6.7	7	7.4	7.7	8.1	8.4	8.8	9.1	9.5	9.8	10.2	10.5	10.8	11.2	11.5	11.9	12.2	12.6		
質量 ^{※4} [kg]	モータ付き ^{※3}	4.9	5.2	5.6	5.9	6.3	6.6	6.9	7.3	7.6	8	8.3	8.7	9	9.4	9.7	10.1	10.4	10.8	11.1	11.5	11.8	12.2	12.5	12.9	13.2	13.6		
		(5.4)	(5.7)	(6.1)	(6.4)	(6.8)	(7.1)	(7.4)	(7.8)	(8.1)	(8.5)	(8.8)	(9.2)	(9.5)	(9.9)	(10.2)	(10.6)	(10.9)	(11.3)	(11.6)	(12)	(12.3)	(12.7)	(13)	(13.4)	(13.7)	(14.1)		

※2 最高速度は、モータの回転数3000min⁻¹時の速度、もしくはアクチュエータの許容速度によって制限される速度です。

※3 ()内はブレーキ付きの値です。

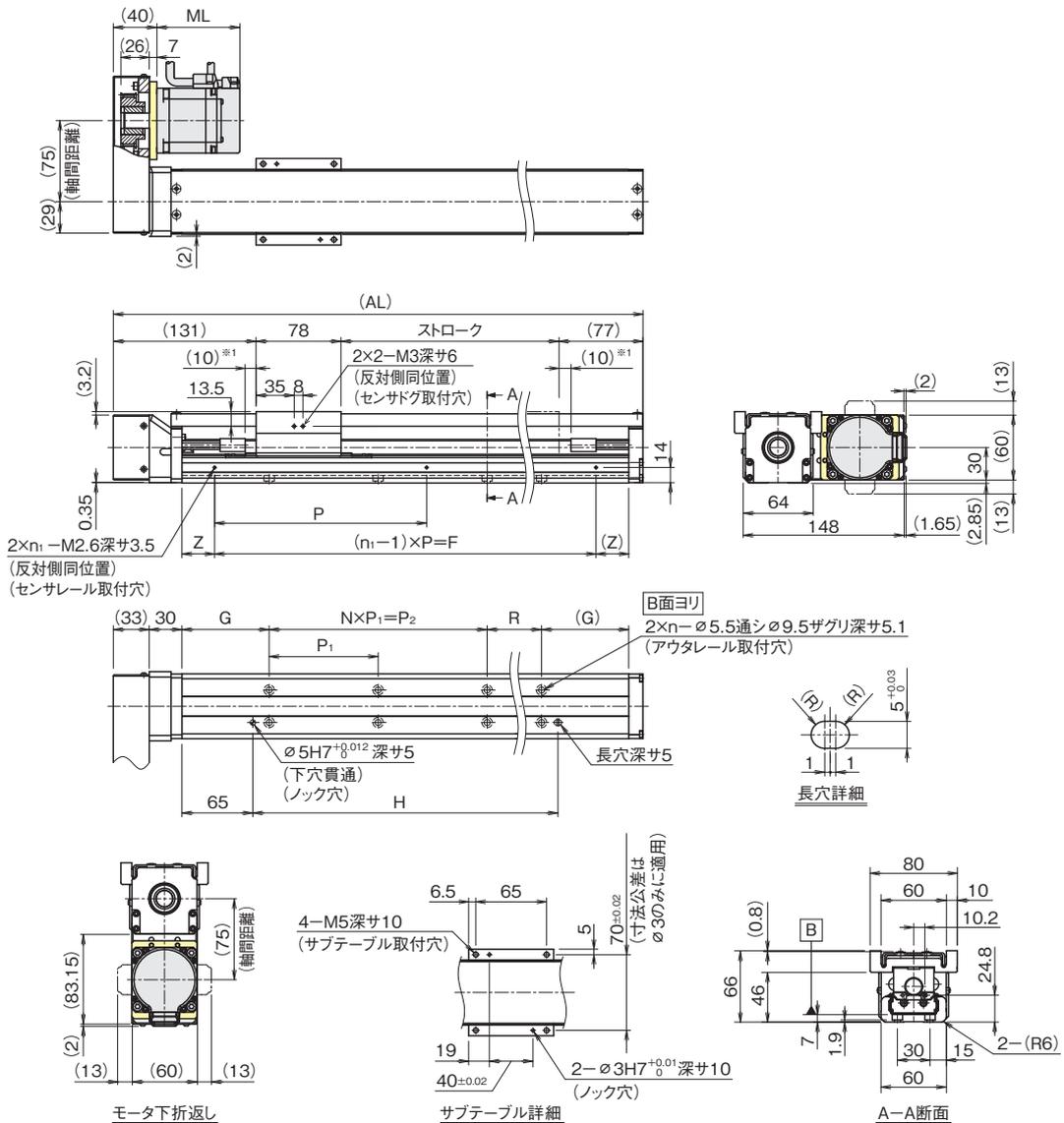
※4 サブテーブル鉄仕様の場合の質量は、0.4kgが加算されます。

サーボモータ 200W | モータ 直結 | モータ 折返し | 本体幅 60mm | 本体高さ 66mm | ストローク MAX 1300mm | 速度 MAX 1500mm/s | トップカバー タイプ

- 1章- コンパクトシリーズ
- 2章- ユニバーサルシリーズ
- 3章- エコノミーシリーズ
- 4章- シリリオンズ
- 5章- シリリオンズ
- 6章- シリリオンズ
- 7章- シリリオンズ
- 8章- シリリオンズ
- 9章- シリリオンズ

寸法

モータ折返し



※1 メカストップまでのストロークです。

寸法表

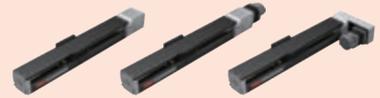
ストローク[mm] (メカストップ間ストローク)		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300				
		(70)	(120)	(170)	(220)	(270)	(320)	(370)	(420)	(470)	(520)	(570)	(620)	(670)	(720)	(770)	(820)	(870)	(920)	(970)	(1020)	(1070)	(1120)	(1170)	(1220)	(1270)	(1320)				
最高速度 [mm/s]	ボールねじリード：20mm	1000														980	870	770	690	630	570	520	470	430	400	370	340	320			
	ボールねじリード：30mm	1500														1480	1310	1160	1040	940	850	780	710	650	600	550	510	480			
寸法[mm]	AL	336	386	436	486	536	586	636	686	736	786	836	886	936	986	1036	1086	1136	1186	1236	1286	1336	1386	1436	1486	1536	1586				
	ML ^{※3}	76.1 (110.7)																													
	G	80	105	80	105	80	105	80	105	80	105	80	105	80	105	80	105	80	105	80	105	80	105	80	105	80	105	80	105		
	P ₁	100	100	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200		
	P ₂	-	-	-	-	-	-	400	400	400	400	600	600	600	600	800	800	800	800	800	1000	1000	1000	1000	1200	1200	1200	1200			
	R	-	-	-	-	100	100	-	-	100	100	-	-	100	100	-	-	100	100	-	-	100	100	-	-	100	100	-	100	100	
	H	130	180	230	280	330	380	430	480	530	580	630	680	730	780	830	880	930	980	1030	1080	1130	1180	1230	1280	1330	1380				
	Z	30	55	30	5	30	55	30	5	30	55	30	5	30	55	30	5	30	55	30	5	30	55	30	5	30	55	30	5	30	55
	P	200	200	100	200	200	200	100	200	200	200	100	200	200	200	100	200	200	200	200	100	200	200	200	100	200	200	200	200		
	F	200	200	300	400	400	400	500	600	600	600	700	800	800	800	900	1000	1000	1000	1000	1100	1200	1200	1200	1300	1400	1400	1400	1400		
	取付ピッチ数	N	-	-	-	-	-	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	6	6		
		n	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	6	7	7	7	7	8	8	8		
取付穴数	n ₁	2	2	4	3	3	6	6	4	4	4	8	5	5	5	10	6	6	6	12	7	7	7	14	8	8	8				
	n	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	6	7	7	7	7	8	8	8			
質量 ^{※4} [kg]	モータ無し	4.4	4.8	5.1	5.5	5.8	6.2	6.5	6.9	7.2	7.6	7.9	8.3	8.6	8.9	9.3	9.6	10	10.3	10.7	11	11.4	11.7	12.1	12.4	12.8	13.1	13.4	13.7	14	
	モータ付き ^{※3}	5.3	5.7	6	6.4	6.7	7.1	7.4	7.8	8.1	8.5	8.8	9.2	9.5	9.8	10.2	10.5	10.9	11.2	11.6	11.9	12.3	12.6	13	13.3	13.7	14	14.5	14.8	15.1	

※2 最高速度は、モータの回転数3000min⁻¹時の速度、もしくはアクチュエータの許容速度によって制限される速度です。

※3 ()内はブレーキ付きの値です。

※4 サブテーブル鉄仕様の場合は質量は、0.4kgが加算されます。

KSF6T/KSF6RT 共通オプション



-1章-コンパクト

-2章-ユニバーサル

-3章-エコノミー

-4章-クリーン

-5章-軽量

-6章-多軸

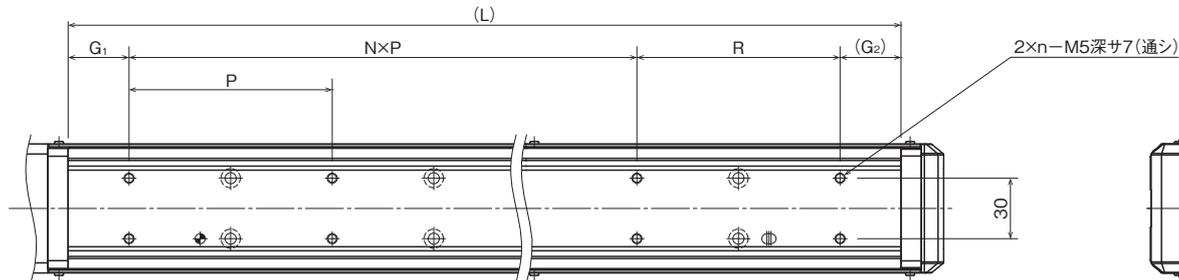
-7章-コンパクト

-8章-リテラタ

-9章-シリーズ

裏タップ

カバーを外さず取付けられるように裏タップを用意しています。



注1) 裏タップを選択しても標準のザグリ穴は残ります。

ストローク [mm]	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300			
寸法 [mm]	L	260	310	360	410	460	510	560	610	660	710	760	810	860	910	960	1010	1060	1110	1160	1210	1260	1310	1360	1410	1460	1510		
	P	100																											
	G ₁	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55		
	G ₂	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55		
取付ピッチ数	N	2	2	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	6	7	7		
	n	3	3	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	6	7	7	7	7	8	8	8	8		

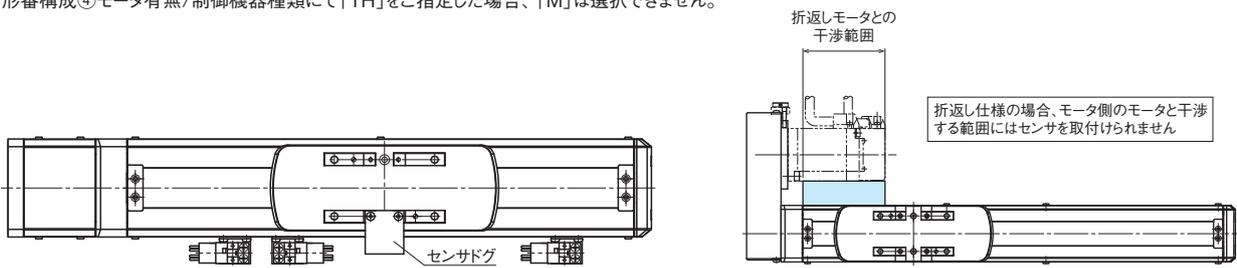
センサ

オプションとしてフォトセンサおよび近接センサを用意しています。以下の注意点(注2~5)をご確認の上ご使用ください。

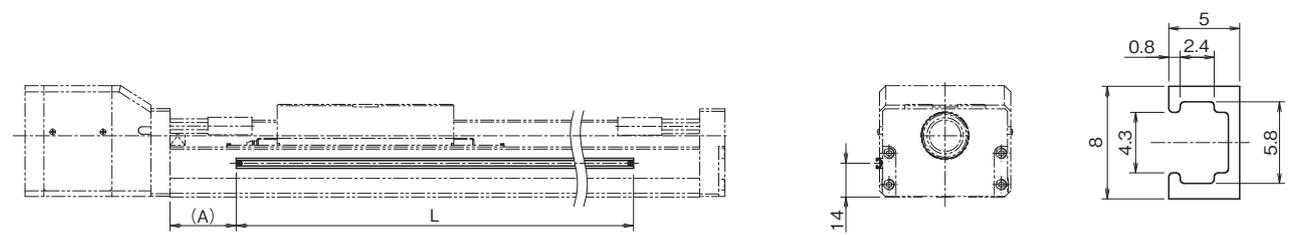
記号	内容	形番	付属品
1	センサレール有り	-	取付ねじ・センサレール(1本または2本)
6	フォトセンサ ^{※1} [3個]	EE-SX674(オムロン(株)製)	取付ねじ・ナット・センサドグ(1個または2個)、センサレール(1本または2本)、取付板(3個)、コネクタ(EE-1001×3個)
J	近接センサ N.O.接点 ^{※2} [1個] N.C.接点 ^{※3} [2個]	GX-F12A(パナソニック デバイスSUNX(株)製) GX-F12B(パナソニック デバイスSUNX(株)製)	取付ねじ・ナット・センサドグ(1個または2個)、センサレール(1本または2本)
M	近接センサ N.O.接点 ^{※2} [1個](PNP出力) N.C.接点 ^{※3} [2個](PNP出力)	GX-F12A-P(パナソニック デバイスSUNX(株)製) GX-F12B-P(パナソニック デバイスSUNX(株)製)	取付ねじ・ナット・センサドグ(1個または2個)、センサレール(1本または2本)

※1 フォトセンサは、入光時ON、遮光時ONの切替えが可能です。
 ※2 N.O.接点：ノーマルオープン接点
 ※3 N.C.接点：ノーマルクローズ接点

- 注2) アクチュエータ本体にセンサ関連部品一式が付属されます。取付けは貴社にてお願いします。
- 注3) 近接センサ同士が接近している場合は、正常に動作できない場合があります。その際は異周波タイプを貴社にてご用意ください。(仕様に関しては各メーカーにご確認ください。)
- 注4) ストロークが50mmの場合は、センサレール、センサドグを2個取付けます。
- 注5) 形番構成④モータ有無/制御機器種類にて「TH」をご指定した場合、「M」は選択できません。



センサレール取付寸法



ストローク [mm]	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300
寸法 [mm]	A	27.5	52.5	27.5	2.5	27.5	2.5	27.5	2.5	27.5	52.5	27.5	2.5	27.5	2.5	27.5	52.5	27.5	2.5	27.5	52.5	27.5	2.5	27.5	52.5	27.5
	L	205	205	305	405	405	405	505	605	605	605	705	805	805	805	905	1005	1005	1005	1105	1205	1205	1205	1305	1405	1405

モータ直結 | モータ折返し | 本体幅60mm | 本体高さ66mm | トップカバータイプ

-1章-
コンパクトシリーズ

-2章-
ユニバーサルシリーズ

-3章-
エコノミーシリーズ

-4章-
クリーンシリーズ

-5章-
軽量シリーズ

-6章-
多軸シリーズ

-7章-
コンパクトシリーズ

-8章-
リテラモータシリーズ

-9章-
ブレースシリーズ

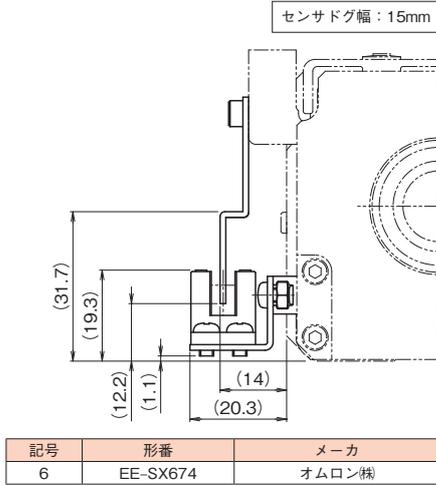
KSF 5T

KSF 6T

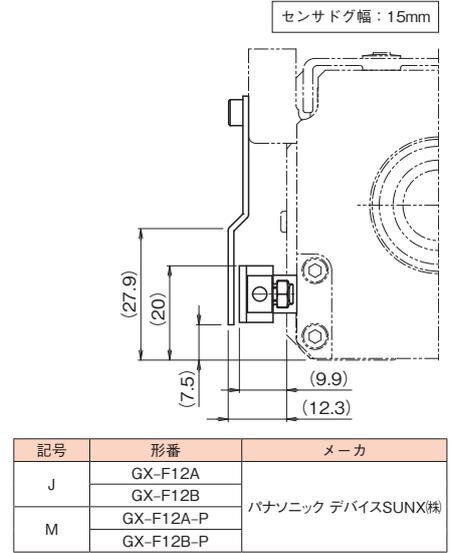
KSF 8T

KSF 10T

フォトセンサ取付寸法



近接センサ取付寸法

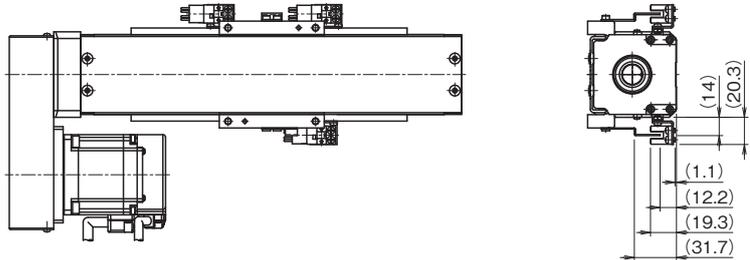


センサ選択時の注意点

以下組合せで選択した場合、折返し側センサドグの形状が異なります。

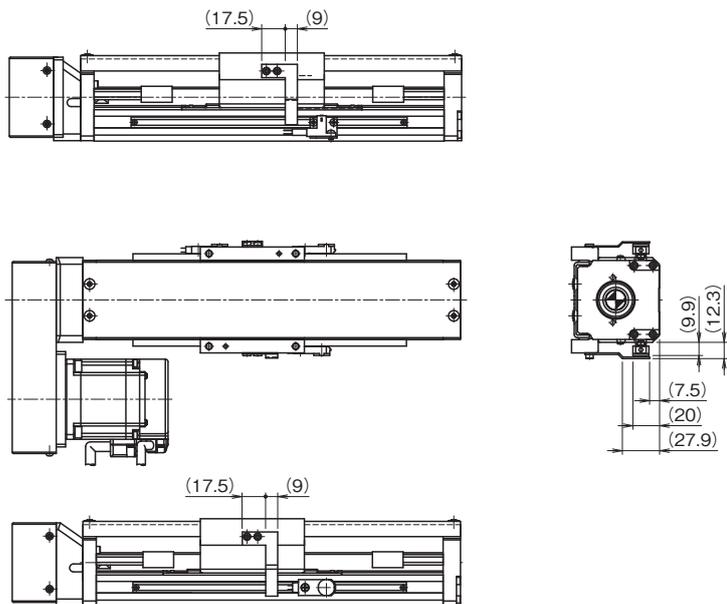
・組合せ(フォトセンサ)

形番構成①形番にて「KSF6RT」を選択
 形番構成③ストロークにて「0050」を選択
 形番構成⑧オプションにて「6」を選択



・組合せ(近接センサ)

形番構成①形番にて「KSF6RT」を選択
 形番構成③ストロークにて「0050」を選択
 形番構成⑧オプションにて「J」、「M」を選択



KSF6T/KSF6RT 共通オプション



-1章-コンパクトシリーズ

-2章-ユニバーサルシリーズ

-3章-エコノミーシリーズ

-4章-スリムシリーズ

-5章-軽量シリーズ

-6章-多軸シリーズ

-7章-フラットローラ

-8章-リテラモータ

-9章-プリアレス

中間フランジ(直結)

各種モータが取り付けられるように中間フランジを用意しています。
形番構成①形番で「KSF6T」をご指定した場合、ご使用になるモータに合わせて中間フランジをご指定ください。

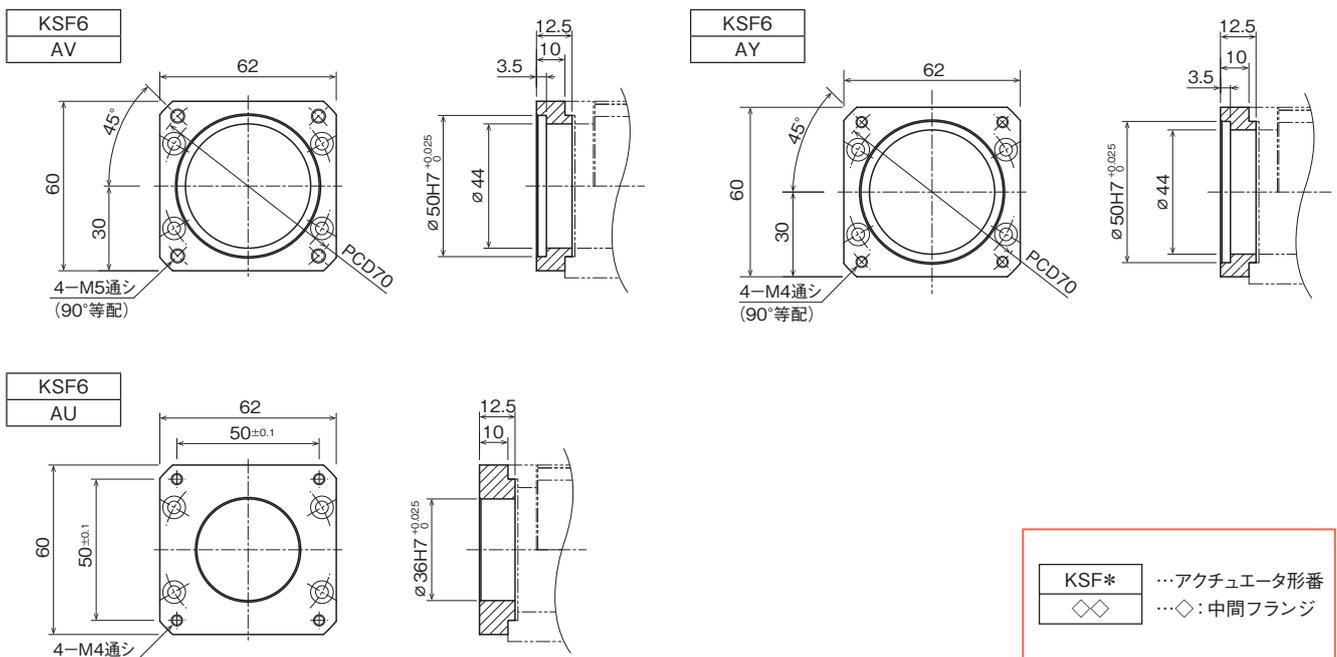
使用モータ、中間フランジ、カップリング対応表

モータ種類	メーカー	シリーズ	モータ形番	モータ定格出力 [W]	フランジ角	中間フランジ	適用カップリング形番		
							三木ブリー機	鍋屋バイテック会社 (NBK)	
A Cサーボモータ	株式会社 安川電機	Σ-V	SGMJV-02	200	□60	AV	SFC-030DA2-9B-14B	XGT2-27C-9-BT-14-BT	
			SGMAV-02						
		Σ-7	SGM7J-02						
			SGM7A-02						
	Σ-X	M E L S I R O	SGMXJ-02						
			SGMXA-02						
	三菱電機株式会社	M I N A S	J4						HG-KR23
			J5						HG-MR23
			JN			HK-KT23W			
	多摩川精機株式会社	T B L - i V	TS4607			HF-KN23			
			TSM3202						
	パナソニック株式会社	M I N A S	A5			MSMD02			
						MSME02			
			A6			MSMF02			
機キーンズ	SV	M H M F 0 2	SV-M020						
	SV2	SV2-M020							
山洋電気株式会社	SANMOTION R	R2□A06020	R2□A06020						
オムロン株式会社	OMNUC G5	R88M-K20030	R88M-K20030						
		1S	R88M-1M20030						

モータ種類	メーカー	シリーズ	モータ形番	フランジ角	中間フランジ	適用カップリング形番		
						三木ブリー機	鍋屋バイテック会社 (NBK)	
ステッピングモータ	オリエンタルモーター株式会社	αステップ	AZ6*, AR6*	□60	AU	SFC-025DA2-9B-10B-L43	XGT2-25C-8-BT-9-BT	
			CRK56* (CRK569PM*)					
		5相	RK II					RKS56*
			CVK*					PKP56* (PKP569FM*)
	機キーンズ	2相	QS-M60					
	山洋電気株式会社	PB	PBDM60*, PBA**60*					
		5相	FAM56*/FDM56*/FA512M60/FB512M60					
2相		DB16H78*						

※ () はモータの軸径が異なりますので、カップリングのご指定にご注意ください。
注1) 表中のモータ形番は形番の一部を表しております。形番について詳しくは、各モータメーカーのカタログをご参照ください。
注2) 取付けるモータの最大トルクが許容入力トルク(→1章335)を超える場合はトルク制限などの安全対策を講ずるようお願いいたします。
注3) 形番構成④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合、表中のモータ形番は多摩川精機株式会社製「TS4607」となります。

中間フランジ



注4) 中間フランジ「AO」は「モータ無し側面」と「モータ取付部詳細」をご参照ください。(→1章337)

モータ直結 | モータ折返し | 本体幅60mm | 本体高さ66mm | トップカバータイプ

-1章-
コンパクトシリーズ

-2章-
ユニバーサルシリーズ

-3章-
エコノミーシリーズ

-4章-
シリリオンズ

-5章-
軽量シリーズ

-6章-
多軸シリーズ

-7章-
コンパクトローラ

-8章-
リニアモータ

-9章-
シリーズ

KSF
5T

KSF
6T

KSF
8T

KSF
10T

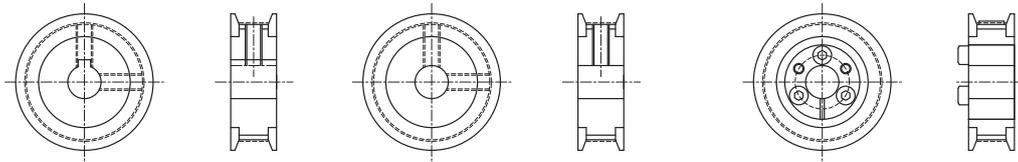
中間フランジ(折返し)

各種モータが取付けられるように中間フランジを用意しています。
形番構成①形番で「KSF5RT」をご指定した場合、ご使用になるモータに合わせて中間フランジをご指定ください。

記号構成

折返し記号 W ①	中間フランジ V ②	モータ軸径[mm] 14 ③	モータ軸固定方法 D ④
W	下表「使用モータ、ハウジングA/中間フランジ対応表」をご参照ください。	モータ軸径をご指定ください。 (下表「使用モータ、ハウジングA/中間フランジ対応表」をご参照ください)	K: キー D: 平取り M: 摩擦締結具

モータ軸固定方法



キー

平取り

摩擦締結具

注1) 「K: キー」を選択した場合、プリー止めねじが2個付属されます。平行キーは付属されません。「D: 平取り」を選択した場合、プリー止めねじが2個付属されます。

使用モータ、ハウジングA/中間フランジ対応表

モータ種類	メーカー	シリーズ	モータ形番	モータ定格出力 [W]	フランジ角	中間フランジ
A C C サイポモータ	(株)安川電機	Σ-V	SGMJV-02	200	□60	WV-14D, WV-14K, WV-14M
			SGMAV-02			WV-14D, WV-14K, WV-14M
		Σ-7	SGM7J-02	200	□60	WV-14D, WV-14K, WV-14M
			SGM7A-02			WV-14D, WV-14K, WV-14M
		Σ-X	SGMXJ-02	200	□60	WV-14D, WV-14K, WV-14M
			SGMXA-02			WV-14D, WV-14K, WV-14M
	三菱電機株	J4	HG-KR23	200	□60	WV-14M
			HG-MR23			WV-14M
		J5	HK-KT23W	200	□60	WV-14M
	多摩川精機株	TBL-i-II	TS4607	200	□60	WV-14D, WV-14K, WV-14M
	パナソニック株	MINAS A5	MSMD02	200	□60	WY-11D, WY-11K, WY-11M
			MSME02			WY-11D, WY-11K, WY-11M
	(株)キーエンス	SV	SV-M020	200	□60	WV-14K, WV-14M
	山洋電気株	SANMOTION R	R2AA06020	200	□60	WV-14M
オムロン株	OMNUC G5	R88M-K20030	200	□60	WY-11K, WY-11M	

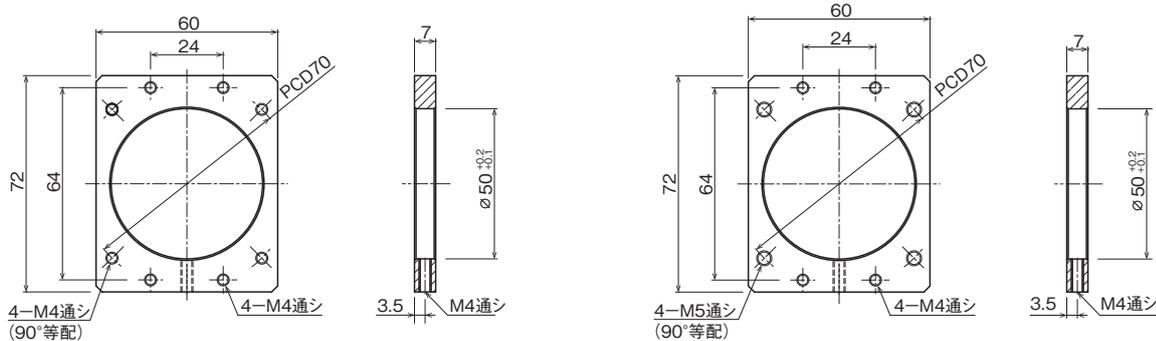
注2) 表中のモータ形番は形番の一部を表しております。形番について詳しくは、各モータメーカーのカatalogをご参照ください。
注3) 取付けるモータの最大トルクが許容入力トルク(→1章335)を超える場合はトルク制限などの案対策を講ずるようお願いします。
注4) 形番構成③モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合、表中のモータ形番は多摩川精機株製「TS4607」となります。

中間フランジ

KSF6R
WY

KSF6R
WV

KSF* ...アクチュエータ形番
W◇ ...◇: 中間フランジ



KSF8T/KSF8RT モータ無し仕様 THC仕様



形番構成

形番	ボールねじリード	ストローク	モータ有無/制御機器種類	中間フランジ	モータ軸径	モータ軸固定方法
KSF8T	20	0700	TH	(選択不要) ^{*1}	(選択不要) ^{*1}	(選択不要) ^{*1}
① KSF8T KSF8RT	② 20: 20mm 40: 40mm	③ 0100: 100mm 1500: 1500mm	④ モータ有無 0: モータ無し 1: モータ付き(貴社ご指定モータをTHK購入取付け) コントローラ付きの場合 TH: ドライバコントローラTHC	⑤ (選択不要) ^{*1}	⑥ 14: 14mm	⑦ M: 摩擦締結
[R]はモータ折返しを表します。			[0]を選択した場合 ご指定モータを取付けます。モータケーブル向きを別途ご指示ください。 モータ直結仕様: カップリングは付属されません。カップリングが必要な際はご発注時にご指示ください。 モータ折返し仕様: タイミングプーリ、タイミングベルトが付属されます。	無記号: TH選択時 直結の場合 A0 AU AV AY 折返しの場合 WV WY	※1 ④モータ有無/制御機器種類にて[TH]を選択した場合、⑤中間フランジ、⑥モータ軸径、⑦モータ軸固定方法は選択不要です。(直結/折返し共通)直結(①形番で[KSF8T]を選択)の場合、⑥モータ軸径、⑦モータ軸固定方法は選択不要です。	
[1]を選択した場合 ご指定モータを取付けます。モータケーブル向きを別途ご指示ください。ご指定モータに合わせて⑤中間フランジを選択してください。			[TH]を選択した場合 別途コントローラの手配が必要です。→7章002			

コントローラ仕様

制御機器種類		THC	
モータ定格出力[W]		400	
ボールねじリード[mm]		20	40
定格速度 ^{*2} [mm/s]		1000	2000
定格推力 ^{*3} [N]	直結	359	179
	折返し	359	179
最大推力 ^{*4} [N]	直結	1080	540
	折返し	1080	540
電磁ブレーキ保持力 ^{*5} [N]	直結	359	179
	折返し	359	179
走行寿命 ^{*6} [km]		20,000	

※2 定格速度は、モータの定格回転数3000min⁻¹時の速度です。
 ※3 定格推力は、モータの定格トルク1.27N・m、もしくは許容入力トルクによって制限される値です。
 ※4 最大推力は、モータの瞬時最大トルク3.82N・m、もしくは許容入力トルクによって制限される値です。
 ※5 電磁ブレーキ保持力は、モータの静摩擦トルク1.27N・m、もしくは許容入力トルクによって制限される値です。
 ※6 計算条件は以下の場合です。
 ストローク: 800mm/加減速度: 最大可搬質量設定時の加減速度/速度: 定格速度/負荷質量:
 最大可搬質量/重心位置: テーブル上面中心

■水平

モータ定格出力[W]		400			
ボールねじリード[mm]		20	40		
最大可搬質量 ^{*7,8} [kg]	加減速度	アルミ	0.5G	83(79)	18.5(18)
			1G	48.5(38)	16.5(13)
		鉄	2G	—	8(5.5)
			0.5G	82(78)	17.5(16.5)
			1G	47.5(37)	15(12)
			2G	—	7(4.5)

■壁掛け

モータ定格出力[W]		400			
ボールねじリード[mm]		20	40		
最大可搬質量 ^{*7,8} [kg]	加減速度	アルミ	0.5G	42	18.5(18)
			1G	39(38)	16.5(13)
		鉄	2G	—	8(5.5)
			0.5G	41.5	17.5(16.5)
			1G	38.5(37)	15(12)
			2G	—	7(4.5)

■垂直

モータ定格出力[W]		400			
ボールねじリード[mm]		20	40		
最大可搬質量 ^{*7,8} [kg]	加減速度	アルミ	0.5G	23(20)	10(8.5)
			1.5G	14(9)	6.5(5)
		鉄	0.5G	22(19)	9(7.5)
			1.5G	13(8)	5.5(4)

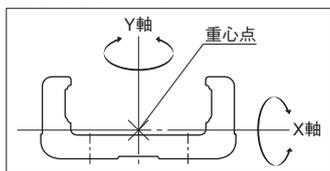
※7 最大可搬質量は、定格速度時の質量です。
 ※8 ()内は折返し仕様時の値です。

基本仕様

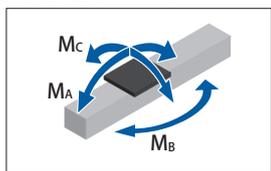
LMガイド部	基本動定格荷重 C[N]	32400	
	基本静定格荷重 C ₀ [N]	63500	
	ラジアルすきま [mm]	-0.006~+0.003	
	断面2次モーメント	I_x^{*9} [mm ⁴]	8.4×10 ⁴
I_y^{*10} [mm ⁴]		8.9×10 ⁵	
ボールねじ部	質量 [kg/m]	9	
	ボールねじリード [mm]	20	40
	基本動定格荷重 Ca[N]	4030	3750
	基本静定格荷重 C _{0a} [N]	10540	8870
	ねじ軸径 [mm]	φ20	
	谷径 [mm]	φ17.5	
	ボール中心径 [mm]	φ20.75	
許容回転数 ^{*11} [min ⁻¹]	3000		
軸受部(固定側)	アキシアル方向	基本動定格荷重 Ca[N]	7600
	静的許容荷重 P _{0a} [N]	4000	
起動トルク ^{*12} [N・cm]		12	
繰り返し位置決め精度 ^{*13} [mm]		±0.01	
ロスモーション ^{*13} [mm]		0.1	
許容入力トルク [N・m]	直結	7.1	
	折返し	4.5	
静的許容モーメント ^{*14,15} [N・m]		M _A : 324(730) M _B : 253(425) M _C : 265(503)	
標準グリース/使用グリースニップル		THK AFFグリース/PB107	

※9 I_x =X軸まわりの断面2次モーメントです。
 ※10 I_y =Y軸まわりの断面2次モーメントです。
 ※11 許容回転数はストロークが長くなることにより下がる場合があります。
 ※12 起動トルクはTHK AFFグリースを封入した時の値です。
 ※13 検査用モータで測定した時の値です。
 ※14 M_A, M_Cモーメント基準はテーブル上面、M_Bモーメント基準はテーブル中心です。
 ※15 ()内は⑥オプション「F」を選択した場合の値です。

断面2次モーメント



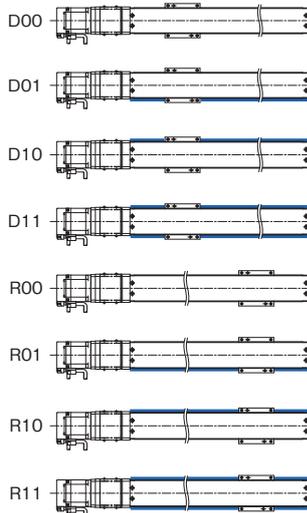
静的許容モーメント



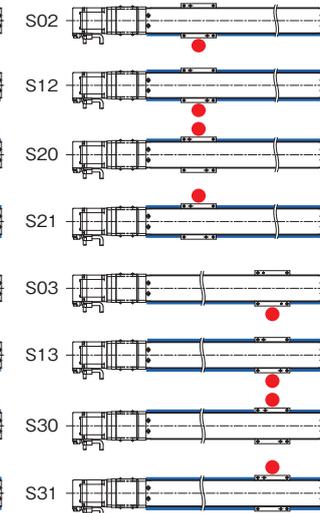
①原点方式

—: センサレール ●: 外付原点センサ位置

・押当て原点方式



・センサ原点方式



サーボモータ 400W | モータ直結 | モータ折返し | 本体幅 80mm | 本体高さ 80mm | ストローク MAX 1500mm | 速度 MAX 2000mm/s | トップカバータイプ

④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合、⑨～⑬の指定が必要です。

オプション
T-6

モータ定格出力	モータケーブル向き	原点方式	電源電圧	ケーブル種類、長さ
M40	L	S02	D1	F3

⑨
無記号：無し
MR：モータ右折返し
ML：モータ左折返し
MD：モータ下折返し
T：裏タップ
1：センサレールのみ
6：フォトセンサ
J：近接センサ
M：近接センサ(PNP)
F：サブテーブル 鉄仕様

⑩	⑪	⑫	⑬
M40：400W	R：右側	D00：モータ側(押当て)	無記号：無し
M40B：400Wブレーキ付き	L：左側	D01：モータ側(押当て)	F3：固定用 3m
	U：上側	D10：モータ側(押当て)	F5：固定用 5m
	D：下側	D11：モータ側(押当て)	FA：固定用10m
		R00：反モータ側(押当て)	H3：高屈曲 3m
		R01：反モータ側(押当て)	H5：高屈曲 5m
		R10：反モータ側(押当て)	HA：高屈曲10m
		R11：反モータ側(押当て)	
		S02：モータ側(センサ右)	
		S12：モータ側(センサ右)	
		S20：モータ側(センサ左)	
		S21：モータ側(センサ左)	
		S03：反モータ側(センサ右)	
		S13：反モータ側(センサ右)	
		S30：反モータ側(センサ左)	
		S31：反モータ側(センサ左)	

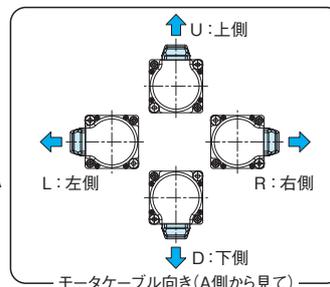
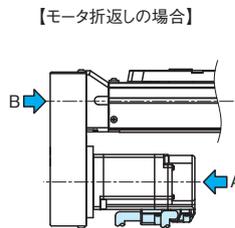
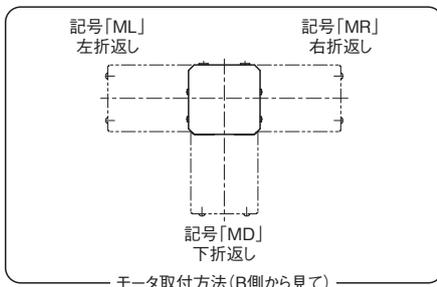
下記組合せは選択できません。
 ・⑧ MR：右折返し、⑩ R：右側
 ・⑧ ML：左折返し、⑩ L：左側
 ・⑧ MD：下折返し、⑩ U：上側

モータ折返しを選択した場合は「MR」、「ML」、「MD」のいずれかを選択してください。
 ④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合は、「M」は選択できません。

⑬
無記号：無し
F3：固定用 3m
F5：固定用 5m
FA：固定用10m
H3：高屈曲 3m
H5：高屈曲 5m
HA：高屈曲10m

モータ折返し選択時は、モータ折返し方向と同じ側にセンサを取付けることはできません。

- ⑧ オプション(モータ折返し方向)
- ⑩ モータケーブル向き(直結/折返し)



モータ選定資料

ストローク [mm]	LMガイド部		ボールねじ部		モータ取付部	
	可動部質量[kg]	摺動抵抗値*2 [N]	リード [mm]	軸長さ [mm]	直結	折返し
					軸端外径 [mm]	タイミングプーリ(2個合計) 慣性モーメント×10 ⁻⁴ [kg·m ²]
100 ↓ 1500	2.4(3.5)	5.1	20, 40	446 ↓ 1846	∅12h7	0.497

*1 ()内はオプション「F」選択時の値です。
 *2 ころがり抵抗値とシール抵抗値を合計した値となります。
 注) 適用カップリングは1章349をご参照ください。

許容オーバーハング長さ*3

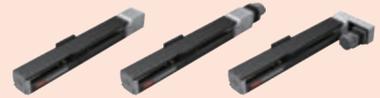
水平		ボールねじ リード [mm]	負荷質量 [kg]	a	b	c
400W	テーブル 仕様			[mm]	[mm]	[mm]
直結	アルミ	20	12	800	340	560
			24	800	160	270
			48.5	410	70	120
		40	2	800	800	800
			4	800	800	800
			8	800	390	560
	鉄	20	11.5	800	350	570
			23.5	800	170	270
			47.5	420	70	120
		40	1.5	800	800	800
			3.5	800	800	800
			7	800	450	640
折返し	アルミ	20	9.5	800	450	720
			19	800	210	350
			38	550	100	160
		40	1	800	800	800
			2.5	800	800	800
			5.5	800	580	800
	鉄	20	9	800	460	740
			18.5	800	220	360
			37	570	100	170
		40	1	800	800	800
			2	800	800	800
			4.5	800	710	800

壁掛け		ボールねじ リード [mm]	負荷質量 [kg]	a	b	c	
400W	テーブル 仕様			[mm]	[mm]	[mm]	
直結	アルミ	20	9.5	660	390	800	
			19.5	290	170	800	
			39	100	60	420	
			40	2	800	800	800
				4	800	760	800
				8	530	350	800
		鉄	20	9.5	660	400	800
				19	290	170	800
				38.5	100	60	420
			40	1.5	800	800	800
				3.5	800	800	800
				7	600	400	800
	折返し	アルミ	20	9.5	680	410	800
				19	300	180	800
				38	110	60	430
			40	1	800	800	800
				2.5	800	800	800
				5.5	800	540	800
		鉄	20	9	690	410	800
				18.5	300	180	800
				37	110	60	440
			40	1	800	800	800
				2	800	800	800
				4.5	800	660	800

垂直		ボールねじ リード [mm]	負荷質量 [kg]	a	c	
400W	テーブル 仕様			[mm]	[mm]	
直結	アルミ	20	5	750	750	
			10.5	350	350	
			21	150	150	
			40	1	800	800
				2.5	800	800
				5.5	500	500
		鉄	20	5	780	780
				10	370	370
				20	160	160
			40	1	800	800
				2	800	800
				4	690	690
	折返し	アルミ	20	4	800	800
				8.5	430	430
				17.5	190	190
			40	0.5	800	800
				1.5	800	800
				3.5	800	800
		鉄	20	4	800	800
				8	460	460
				16.5	200	200
			40	0.5	800	800
				1	800	800
				2.5	800	800

*3 LMガイドの走行寿命が20,000kmで制限される値です。計算条件は以下の通りです。
 ストローク：800mm/加減速度：0.3G/速度：定格速度/オーバーハング方向：単一方向のみ負荷。寸法a、b、cはテーブル上面中心からの寸法です。

KSF8T/KSF8RT モータ無し仕様 THC仕様



-1章-コンパクト

-2章-ユニバーサル

-3章-エコノミー

-4章-クリーズン

-5章-軽量

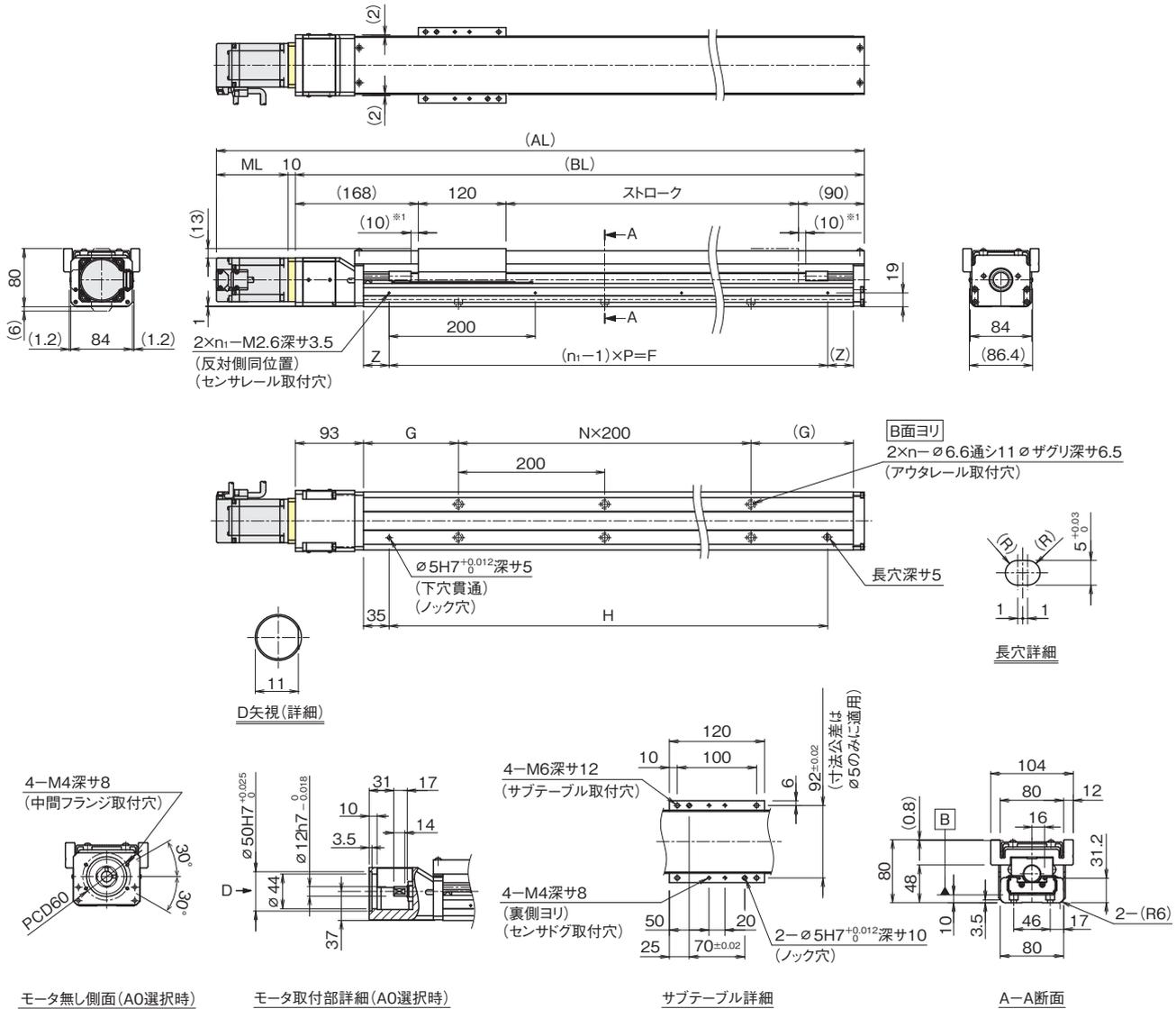
-6章-多軸

-7章-フラットローラ

-8章-リテモータ

-9章-シリーズ

寸法 モータ直結



※1 メカストップまでのストロークです。

寸法表

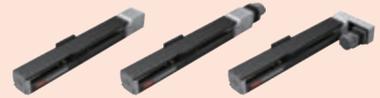
ストローク [mm] (メカストップ間ストローク)		100 (120)	200 (220)	300 (320)	400 (420)	500 (520)	600 (620)	700 (720)	800 (820)	900 (920)	1000 (1020)	1100 (1120)	1200 (1220)	1300 (1320)	1400 (1420)	1500 (1520)	
最高速度 ^{※2} [mm/s]	ボールねじリード: 20mm	1000							980	800	670	560	480	420	360	320	
	ボールねじリード: 40mm	2000							1970	1610	1340	1130	970	840	730	650	
寸法 [mm]	AL ^{※3}	586.1 (620.7)	686.1 (720.7)	786.1 (820.7)	886.1 (920.7)	986.1 (1020.7)	1086.1 (1120.7)	1186.1 (1220.7)	1286.1 (1320.7)	1386.1 (1420.7)	1486.1 (1520.7)	1586.1 (1620.7)	1686.1 (1720.7)	1786.1 (1820.7)	1886.1 (1920.7)	1986.1 (2020.7)	
	BL	478	578	678	778	878	978	1078	1178	1278	1378	1478	1578	1678	1778	1878	
	ML ^{※3}	98.1 (132.7)															
	G	85	135	85	135	85	135	85	135	85	135	85	135	85	135	85	
	H	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	
	Z	85	35	85	35	85	35	85	35	85	35	85	35	85	35	85	
	F	200	400	400	600	600	800	800	1000	1000	1200	1200	1400	1400	1600	1600	
取付ピッチ数	N	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	
	n	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	
取付穴数	n ₁	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	
	モータ無し	8.4	9.7	10.9	12.2	13.4	14.7	15.9	17.2	18.4	19.7	20.9	22.2	23.5	24.7	26	
質量 ^{※4} [kg]	モータ付き ^{※3}	9.8 (10.3)	11 (11.5)	12.3 (12.8)	13.5 (14)	14.8 (15.3)	16 (16.5)	17.3 (17.8)	18.5 (19)	19.8 (20.3)	21.1 (21.6)	22.3 (22.8)	23.6 (24.1)	24.8 (25.3)	26.1 (26.6)	27.3 (27.8)	

※2 最高速度は、モータの回転数3000min⁻¹時の速度、もしくはアクチュエータの許容速度によって制限される速度です。

※3 ()内はブレーキ付きの値です。

※4 サブテーブル鉄仕様の場合の質量は、1.1kgが加算されます。

KSF8T/KSF8RT 共通オプション



-1章-コンパクトシリーズ

-2章-ユニバサルシリーズ

-3章-エコノミーシリーズ

-4章-クリーンシリーズ

-5章-軽量シリーズ

-6章-多軸シリーズ

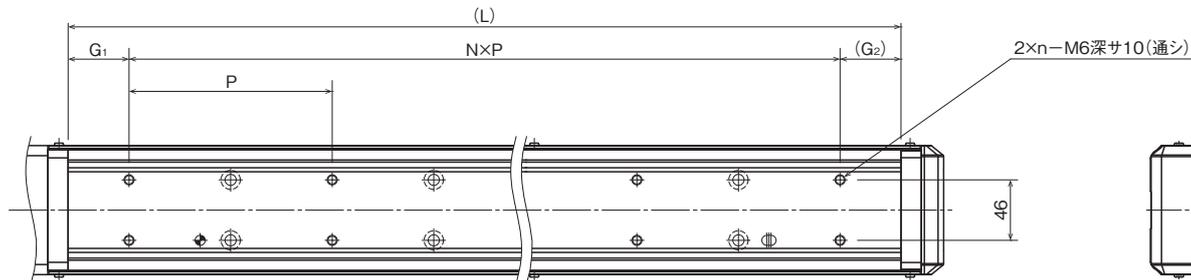
-7章-コンパクトローラ

-8章-リテモータ

-9章-ブレース

裏タップ

カバーを取外さず取付けられるように裏タップを用意しています。



注1) 裏タップを選択しても標準のザグリ穴は残ります。

ストローク [mm]	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	
寸法 [mm]	L	370	470	570	670	770	870	970	1070	1170	1270	1370	1470	1570	1670	1770
	P	120	200													
	G ₁	65	25	70	120	70	120	70	120	70	120	70	120	70	120	70
	G ₂	65	45	100	150	100	150	100	150	100	150	100	150	100	150	100
取付ピッチ数	N	2	2	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8
取付穴数	n	3	3	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9

センサ

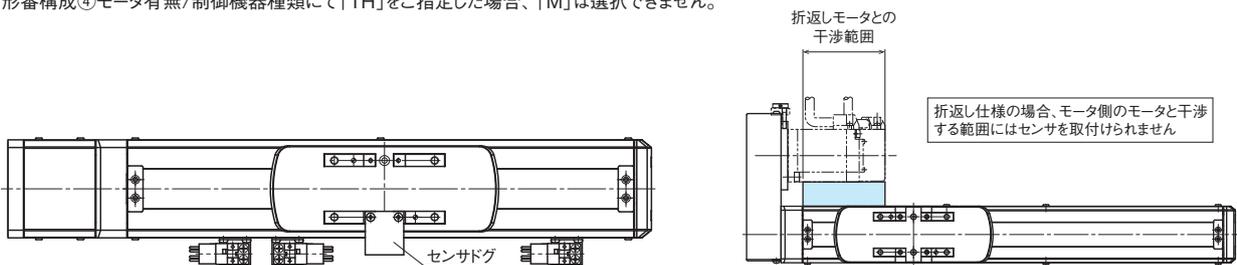
オプションとしてフォトセンサおよび近接センサを用意しています。以下の注意点(注2~4)をご確認の上ご使用ください。

記号	内容	形番	付属品
1	センサレール有り	—	取付ねじ、センサレール(1本)
6	フォトセンサ ^{※1} [3個]	EE-SX674(オムロン(株)製)	取付ねじ・ナット、センサドグ(1個)、センサレール(1本)、取付板(3個)、コネクタ(EE-1001)
J	近接センサ N.O.接点 ^{※2} [1個] N.C.接点 ^{※3} [2個]	GX-F12A(パナソニック デバイスSUNX(株)製) GX-F12B(パナソニック デバイスSUNX(株)製)	取付ねじ・ナット、センサドグ(1個)、センサレール(1本)
M	近接センサ N.O.接点 ^{※2} [1個](PNP出力) N.C.接点 ^{※3} [2個](PNP出力)	GX-F12A-P(パナソニック デバイスSUNX(株)製) GX-F12B-P(パナソニック デバイスSUNX(株)製)	取付ねじ・ナット、センサドグ(1個)、センサレール(1本)

※1 フォトセンサは、入光時ON、遮光時ONの切替えが可能です。
 ※2 N.O.接点：ノーマルオープン接点
 ※3 N.C.接点：ノーマルクローズ接点

- 注2) アクチュエータ本体にセンサ関連部品一式が付属されます。取付けは貴社にてお願いします。
 注3) 近接センサ同士が接近している場合は、正常に動作できない場合があります。その際は異周波タイプを貴社にてご用意ください。(仕様に関しては各メーカーにご確認ください。)

注4) 形番構成④モータ有無/制御機器種類にて「TH」をご指定した場合、「M」は選択できません。



KSF
5T
KSF
6T
KSF
8T
KSF
10T

モータ直結 | モータ折返し | 本体幅80mm | 本体高さ80mm | トップカバータイプ

-1章-
コンパクトシリーズ

-2章-
ユニバーサルシリーズ

-3章-
エコノミーシリーズ

-4章-
クリーンシリーズ

-5章-
軽量シリーズ

-6章-
多軸シリーズ

-7章-
コントロールシリーズ

-8章-
リテラモータシリーズ

-9章-
ブレスシリーズ

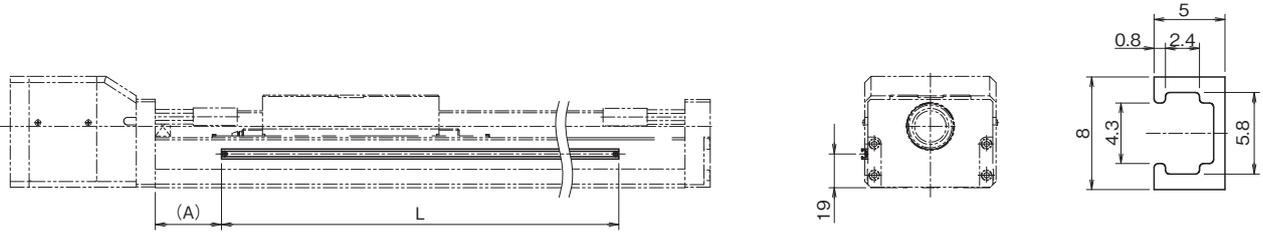
KSF
5T

KSF
6T

KSF
8T

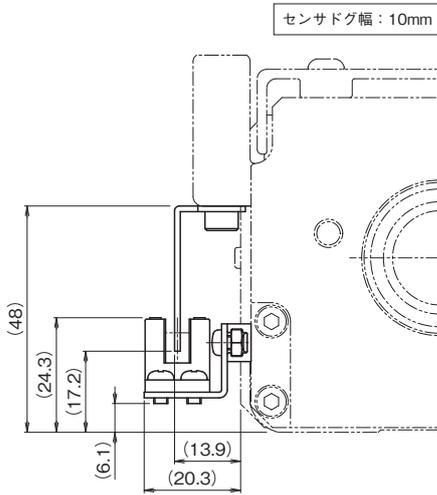
KSF
10T

センサレール取付寸法



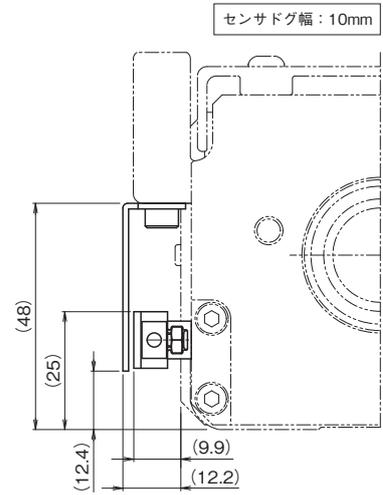
ストローク [mm]		100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500
寸法 [mm]	A	82.5	32.5	82.5	32.5	82.5	32.5	82.5	32.5	82.5	32.5	82.5	32.5	82.5	32.5	82.5
	L	205	405	405	605	605	805	805	1005	1005	1205	1205	1405	1405	1605	1605

フォトセンサ取付寸法



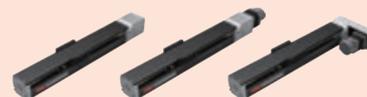
記号	形番	メーカー
6	EE-SX674	オムロン株式会社

近接センサ取付寸法



記号	形番	メーカー
J	GX-F12A	パナソニック デバイスSUNX株式会社
	GX-F12B	
M	GX-F12A-P	
	GX-F12B-P	

KSF8T/KSF8RT 共通オプション



-1章-コンパクトシリーズ

-2章-ユニバーサルシリーズ

-3章-エコノミーシリーズ

-4章-スクリーンシリーズ

-5章-軽量シリーズ

-6章-多軸シリーズ

-7章-フラットローラ

-8章-リテモータ

-9章-ブレース

中間フランジ(直結)

各種モータが取り付けられるように中間フランジを用意しています。
形番構成①形番で「KSF8T」をご指定した場合、ご使用になるモータに合わせて中間フランジをご指定ください。

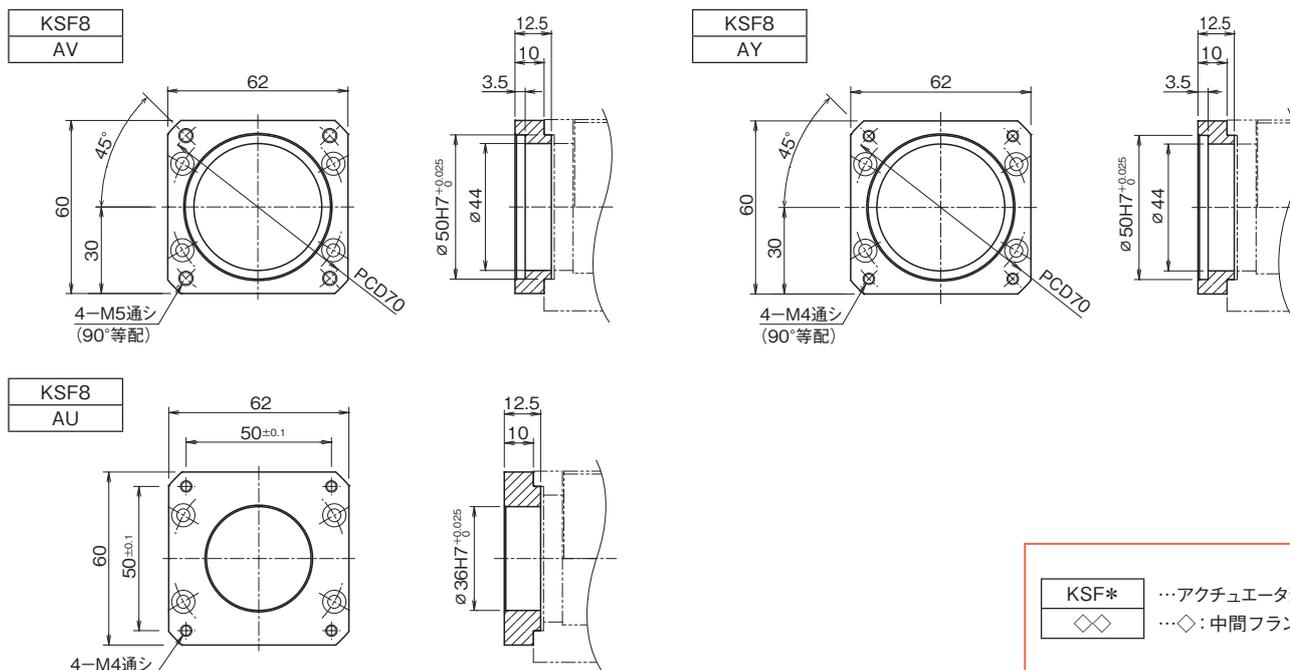
使用モータ、中間フランジ、カップリング対応表

モータ種類	メーカー	シリーズ	モータ形番	モータ定格出力 [W]	フランジ角	中間フランジ	通用カップリング形番					
							三木ブリー機	鍋屋バイテック会社 (NBK)				
A Cサーボモータ	株式会社 安川電機	Σ-V	SGMJV-04	400	□60	AV	SFC-035DA2-12B-14B	XGT2-30C-12-14				
			SGMAV-04									
		Σ-7	SGM7J-04									
			SGM7A-04									
	Σ-X	SGMXJ-04										
		SGMXA-04										
	三菱電機株式会社	M E L S I R V O	J4						HG-KR43	AV	SFC-035DA2-12B-14B	XGT2-30C-12-14
			J5						HK-KT43W			
			JN			HF-KN43						
	多摩川精機株式会社	T B L - i V	TS4609			AV	SFC-035DA2-12B-14B	XGT2-30C-12-14				
			TSM3204									
	パナソニック株式会社	M I N A S	A5			MSMD04	AY	SFC-035DA2-12B-14B	XGT2-30C-12-14			
						MSME04						
			A6			MSMF04						
MHMF04												
株式会社 キーエンス	S V	SV-M040	AV	SFC-035DA2-12B-14B	XGT2-30C-12-14							
		SV2-M040										
山洋電気株式会社	SANMOTION R	R2□A06040	AV	SFC-035DA2-12B-14B	XGT2-30C-12-14							
オムロン株式会社	OMNUC G5	R88M-K40030	AY	SFC-035DA2-12B-14B	XGT2-30C-12-14							
		R88M-1M40030										

モータ種類	メーカー	シリーズ	モータ形番	フランジ角	中間フランジ	通用カップリング形番		
						三木ブリー機	鍋屋バイテック会社 (NBK)	
ステップモータ	株式会社 オリエンタルモーター	αステップ	AZ6*, AR6*	□60	AU	SFC-025DA2-10B-12B-L43	XGT2-25C-10-12	
			CRK*		□60	AU	SFC-025DA2-8B-12B-L43 (SFC-025DA2-10B-12B-L43)	XGT2-25C-8-12 (XGT2-25C-10-12)
		5相	RK II	RKS56*	□60	AU	SFC-025DA2-10B-12B-L43	XGT2-25C-10-12
			CVK*	PKP56* (PKP569FM*)	□60	AU	SFC-025DA2-8B-12B-L43 (SFC-025DA2-10B-12B-L43)	XGT2-25C-8-12 (XGT2-25C-10-12)
	株式会社 キーエンス	2相	QS-M60	□60	AU	SFC-025DA2-8B-12B-L43	XGT2-25C-8-12	
	山洋電気株式会社	PB	PBDM60*, PBA* *60*	□60	AU	SFC-025DA2-10B-12B-L43	XGL2-25C-10-12	
		5相	FAM56*/FDM56*/FA512M60/FB512M60	□60	AU	SFC-025DA2-10B-12B-L43	XGT2-25C-10-12	
		2相	DB16H78*	□60	AU	SFC-025DA2-8B-12B-L43	XGL2-25C-8-12	

※ () はモータの軸径が異なりますので、カップリングのご指定にご注意ください。
注1) 表中のモータ形番は形番の一部を表しております。形番について詳しくは、各モータメーカーのカタログをご参照ください。
注2) 取付けるモータの最大トルクが許容入力トルク(→1章343)を超える場合はトルク制限などの安全対策を講ずるようお願いいたします。
注3) 形番構成④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合、表中のモータ形番は多摩川精機機製「TS4609」となります。

中間フランジ



注4) 中間フランジ「AO」は「モータ無し側面」と「モータ取付部詳細」をご参照ください。(→1章345)

モータ直結 | モータ折返し | 本体幅80mm | 本体高さ80mm | トップカバータイプ

-1章- コンパクトシリーズ

-2章- ユニバーサルシリーズ

-3章- エコノミーシリーズ

-4章- シリリズンシリーズ

-5章- シリリズンシリーズ

-6章- シリリズンシリーズ

-7章- シリリズンシリーズ

-8章- シリリズンシリーズ

-9章- シリリズンシリーズ

KSF 5T

KSF 6T

KSF 8T

KSF 10T

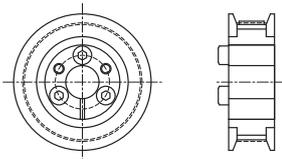
中間フランジ(折返し)

各種モータが取付けられるように中間フランジを用意しています。
形番構成①形番で「KSF8RT」をご指定した場合、ご使用になるモータに合わせて中間フランジをご指定ください。

記号構成

折返し記号	中間フランジ	モータ軸径[mm]	モータ軸固定方法
W ①	V ②	14 ③	M ④
W	下表「使用モータ、ハウジングA/中間フランジ対応表」をご参照ください。	モータ軸径をご指定ください。 (下表「使用モータ、ハウジングA/中間フランジ対応表」をご参照ください)	M：摩擦締結具

モータ軸固定方法



摩擦締結具

使用モータ、ハウジングA/中間フランジ対応表

モータ種類	メーカ	シリーズ	モータ形番	モータ定格出力 [W]	フランジ角	中間フランジ
A/Cサーボモータ	(株)安川電機	Σ-V	SGMJV-04	400	□60	WV-14M
			SGMAV-04			WV-14M
		Σ-7	SGM7J-04	400	□60	WV-14M
			SGM7A-04			WV-14M
		Σ-X	SGMXJ-04	400	□60	WV-14M
			SGMXA-04			WV-14M
	三菱電機(株)	J4	HG-KR43	400	□60	WV-14M
			HG-MR43			WV-14M
	多摩川精機(株)	J5	HK-KT43W	400	□60	WV-14M
			TS4609			WV-14M
	パナソニック(株)	MINAS A5	MSMD04	400	□60	WY-14M
			MSME04			WY-14M
	株式会社キーエンス	SV	SV-M040	400	□60	WV-14M
	山洋電気(株)	SANMOTION R	R2AA06040	400	□60	WV-14M
オムロン(株)	OMNUC G5	R88M-K20030	200	□60	WY-14M	
		R88M-K40030	400	□60	WY-14M	

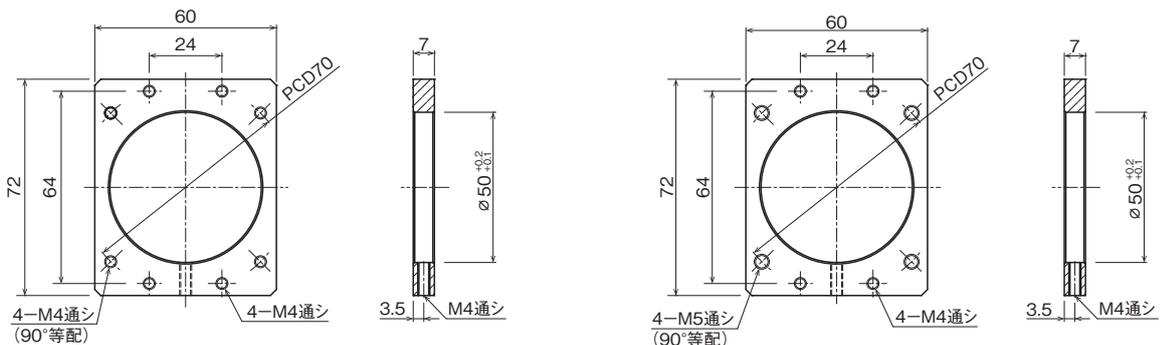
注1) 表中のモータ形番は形番の一部を表しております。形番について詳しくは、各モータメーカーのカatalogueをご参照ください。
注2) 取付けるモータの最大トルクが許容入力トルク(→1章343)を超える場合はトルク制限などの安全対策を講ずるようお願いいたします。
注3) 形番構成④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合、表中のモータ形番は多摩川精機(株)製「TS4609」となります。

中間フランジ

KSF8R
WY

KSF8R
WV

KSF* …アクチュエータ形番
W◇ …◇: 中間フランジ



KSF10T/KSF10RT

モータ無し仕様
THC仕様



形番構成

形番	ボールねじリード	ストローク	モータ有無/制御機器種類	中間フランジ	モータ軸径	モータ軸固定方法
KSF10T	25	0700	TH	(選択不要) ^{*1}	(選択不要) ^{*1}	(選択不要) ^{*1}
① KSF10T KSF10RT	② 25 : 25mm 50 : 50mm	③ 0100 : 100mm \ 1500 : 1500mm	④ モータ有無 0 : モータ無し 1 : モータ付き(貴社ご指定モータをTHK購入取付け) コントローラ付きの場合 TH : ドライバコントローラTHC [0]を選択した場合 モータ直結仕様: カップリングは付属されません。カップリングが必要な際は ご発注時にご指示ください。 モータ折返し仕様: タイミングプーリ、タイミングベルトが付属されます。 [1]を選択した場合 ご指定モータを取付けます。モータケーブル向きを別途ご指 示ください。ご指定モータに合わせて⑤中間フランジを選択 してください。 [TH]を選択した場合 別途コントローラの手配が必要です。→7章002	⑤ 無記号 : TH選択時 直結の場合 A0 AZ A5 A6 折返しの場合 WZ W5	⑥ 16 : 16mm 19 : 19mm	⑦ M : 摩擦締結

※1 ④モータ有無/制御機器種類にて[TH]を選択した場合、⑤中間フランジ、⑥モータ軸径、⑦モータ軸固定方法は選択不要です。(直結/折返し共通)直結(①形番で[KSF10T]を選択)の場合、⑥モータ軸径、⑦モータ軸固定方法は選択不要です。

コントローラ仕様

制御機器種類		THC	
モータ定格出力[W]		750	
ボールねじリード[mm]		25	50
定格速度 ^{*2} [mm/s]		1250	2500
定格推力 ^{*3} [N]	直結	540	270
	折返し	540	270
最大推力 ^{*4} [N]	直結	1619	809
	折返し	1619	809
電磁ブレーキ保持力 ^{*5} [N]	直結	540	270
	折返し	540	270
走行寿命 ^{*6} [km]		20,000	

※2 定格速度は、モータの定格回転数3000min⁻¹時の速度です。
 ※3 定格推力は、モータの定格トルク2.39N・m、もしくは許容入力トルクによって制限される値です。
 ※4 最大推力は、モータの瞬時最大トルク7.16N・m、もしくは許容入力トルクによって制限される値です。
 ※5 電磁ブレーキ保持力は、モータの静摩擦トルク2.39N・m、もしくは許容入力トルクによって制限される値です。
 ※6 計算条件は以下の場合です。
 ストローク: 800mm/加減速度: 最大可搬質量設定時の加減速度/速度: 定格速度/負荷質量: 最大可搬質量/重心位置: テーブル上面中心

■水平

モータ定格出力[W]		750	
ボールねじリード[mm]		25	50
最大可搬質量 ^{*7*} [kg]	加減速度	0.5G	116(90)
		1.5G	37.5(35)
最大可搬質量 ^{*7*} [kg]	加減速度	0.5G	31.5(14)
		1.5G	9(4)

■壁掛け

モータ定格出力[W]		750	
ボールねじリード[mm]		25	50
最大可搬質量 ^{*7*} [kg]	加減速度	0.5G	71.5
		1.5G	37.5(35)
最大可搬質量 ^{*7*} [kg]	加減速度	0.5G	31.5(14)
		1.5G	9(4)

■垂直

モータ定格出力[W]		750	
ボールねじリード[mm]		25	50
最大可搬質量 ^{*7*} [kg]	加減速度	0.5G	31(25.5)
		1.5G	12.5(10)
最大可搬質量 ^{*7*} [kg]	加減速度	0.5G	16.5(6)
		1.5G	5(2)

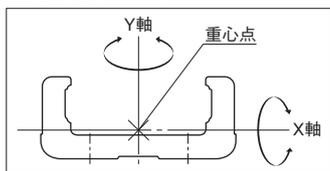
※7 最大可搬質量は、定格速度時の質量です。
 ※8 ()内は折返し仕様時の値です。

基本仕様

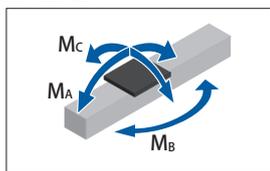
LMガイド部	基本動定格荷重 C[N]	58500	
	基本静定格荷重 C ₀ [N]	103700	
	ラジアルすきま[mm]	-0.007~+0.004	
	断面2次モーメント	I _x ^{*9} [mm ⁴]	2.2×10 ⁵
I _y ^{*10} [mm ⁴]		2.3×10 ⁵	
ボールねじ部	ボールねじリード[mm]	25	50
	基本動定格荷重 Ca[N]	6650	4150
	基本静定格荷重 C _{0a} [N]	21050	11170
	ねじ軸径[mm]	φ25	
	谷径[mm]	φ22.5	
	ボール中心径[mm]	φ25.75	
許容回転数 ^{*11} [min ⁻¹]	3000		
軸受部(固定側)	アキシアル方向	基本動定格荷重 Ca[N]	13700
		静的許容荷重 P _{0a} [N]	5830
起動トルク ^{*12} [N・cm]		12	16
繰り返し位置決め精度 ^{*13} [mm]		±0.01	
ロストモーション ^{*13} [mm]		0.1	
許容入力トルク[N・m]	直結	15.5	
	折返し	8.5	
静的許容モーメント ^{*14} [N・m]		M _A : 1259	M _B : 949 M _C : 787
標準グリース/使用グリースニップル		THK AFFグリース/A-M6F	

※9 I_x=X軸まわりの断面2次モーメントです。
 ※10 I_y=Y軸まわりの断面2次モーメントです。
 ※11 許容回転数はストロークが長くなることにより下がる場合があります。
 ※12 起動トルクはTHK AFFグリースを封入した時の値です。
 ※13 検査用モータで測定した時の値です。
 ※14 M_A、M_Cモーメント基準はテーブル上面、M_Bモーメント基準はテーブル中心です。

断面2次モーメント



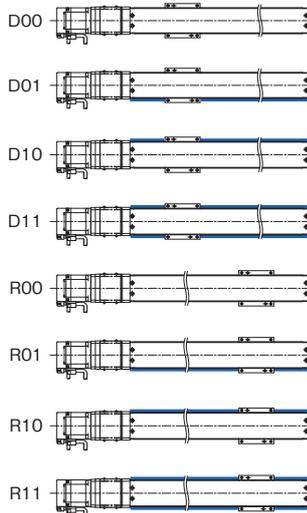
静的許容モーメント



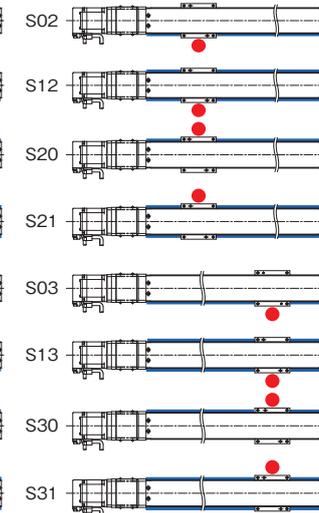
①原点方式

— : センサレール ● : 外付原点センサ位置

・押当て原点方式



・センサ原点方式



サーボモータ 750W | モータ 直結 | モータ 折返し | 本体幅 100mm | 本体高さ 100mm | ストローク MAX 1500mm | 速度 MAX 2500mm/s | トップカバー タイプ

④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合、⑨～⑬の指定が必要です。

オプション
T-6

モータ定格出力	モータケーブル向き	原点方式	電源電圧	ケーブル種類、長さ
M75	L	S02	D2	F3

無記号：無し
MR：モータ右折返し
ML：モータ左折返し
MD：モータ下折返し
T：裏タップ
1：センサレールのみ
6：フォトセンサ
J：近接センサ
M：近接センサ (PNP)

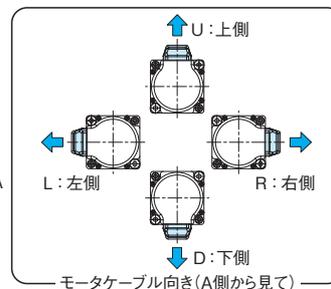
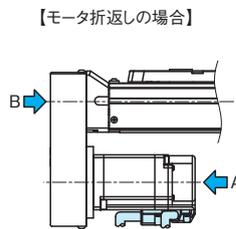
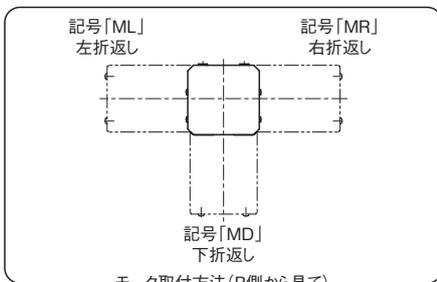
⑨	⑩	⑪	⑫	⑬
M75：750W	R：右側	D00：モータ側(押当て)	D2：200V	無記号：無し
M75B：750Wブレーキ付き	L：左側	D01：モータ側(押当て)		F3：固定用 3m
	U：上側	D10：モータ側(押当て)		F5：固定用 5m
	D：下側	D11：モータ側(押当て)		FA：固定用10m
		R00：反モータ側(押当て)		H3：高屈曲 3m
		R01：反モータ側(押当て)		H5：高屈曲 5m
		R10：反モータ側(押当て)		HA：高屈曲10m
		R11：反モータ側(押当て)		
		S02：モータ側(センサ右)		
		S12：モータ側(センサ右)		
		S20：モータ側(センサ左)		
		S21：モータ側(センサ左)		
		S03：反モータ側(センサ右)		
		S13：反モータ側(センサ右)		
		S30：反モータ側(センサ左)		
		S31：反モータ側(センサ左)		

モータ折返しを選択した場合は「MR」、「ML」、「MD」のいずれかを選択してください。
④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合は、「M」は選択できません。

下記組み合わせは選択できません。
・⑧ MR：右折返し、⑩ R：右側
・⑧ ML：左折返し、⑩ L：左側
・⑧ MD：下折返し、⑩ U：上側

モータ折返し選択時は、モータ折返し方向と同じ側にセンサを取付けることはできません。

⑧オプション(モータ折返し方向)
⑩モータケーブル向き(直結/折返し)



モータ選定資料

ストローク [mm]	LMガイド部		ボールねじ部		モータ取付部	
	可動部質量 [kg]	摺動抵抗値*1 [N]	リード [mm]	軸長さ [mm]	直結	折返し
	トップカバー				軸端外径 [mm]	タイミングプーリ(2個合計) 慣性モーメント×10 ⁻⁴ [kg·m ²]
100 1500	6.2	8.8	25, 50	485 1885	∅15h7	2.061

*1 ころがり抵抗値とシール抵抗値を合計した値となります。
注) 適用カップリングは1章357をご参照ください。

許容オーバーハング長さ*2

水平					
	ボールねじ リード [mm]	負荷質量 [kg]	a [mm]	b [mm]	c [mm]
750W	直結	7.5	1000	1000	1000
		15.5	1000	570	910
		31.5	1000	270	440
	折返し	2	1000	1000	1000
		4.5	1000	1000	1000
		9	1000	750	1000

壁掛け					
	ボールねじ リード [mm]	負荷質量 [kg]	a [mm]	b [mm]	c [mm]
750W	直結	7.5	1000	1000	1000
		15.5	860	520	1000
		31.5	380	230	1000
	折返し	2	1000	1000	1000
		4.5	1000	1000	1000
		9	1000	690	1000

垂直				
	ボールねじ リード [mm]	負荷質量 [kg]	a [mm]	c [mm]
750W	直結	4	1000	1000
		8	990	990
		16.5	470	470
	折返し	1	1000	1000
		2.5	1000	1000
		5	1000	1000

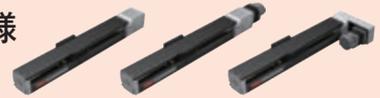
*2 LMガイドの走行寿命が20,000kmで制限される値です。計算条件は以下の通りです。
ストローク：800mm/加減速度：0.3G/速度：定格速度/オーバーハング方向：単一方向のみ負荷。寸法a、b、cはテーブル上面中心からの寸法です。

- 1章- コンパクトシリーズ
- 2章- ユニバーサルシリーズ
- 3章- シェッドシリーズ
- 4章- シリウスシリーズ
- 5章- シリウスシリーズ
- 6章- シリウスシリーズ
- 7章- シリウスシリーズ
- 8章- シリウスシリーズ
- 9章- シリウスシリーズ

- KSF 5T
- KSF 6T
- KSF 8T
- KSF 10T

KSF10T/KSF10RT

モータ無し仕様
THC仕様



-1章-コンパクト

-2章-ユニバーサル

-3章-エコノミー

-4章-クリーン

-5章-軽量

-6章-多軸

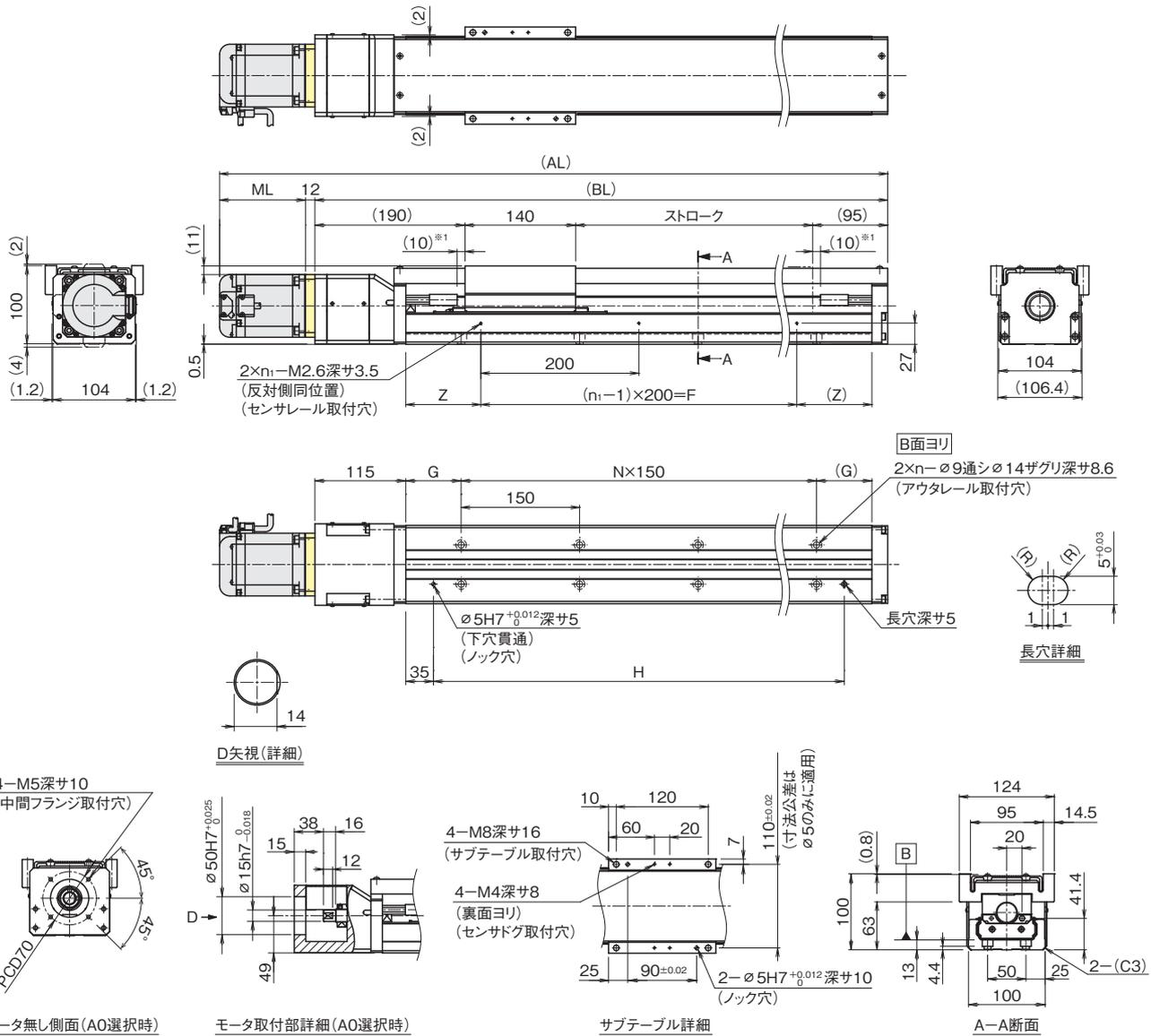
-7章-フラットローラ

-8章-リテモータ

-9章-シリーズ

寸法

モータ直結



※1 メカストップまでのストロークです。

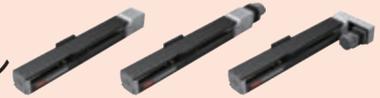
寸法表

ストローク[mm] (メカストップ間ストローク)		100 (120)	200 (220)	300 (320)	400 (420)	500 (520)	600 (620)	700 (720)	800 (820)	900 (920)	1000 (1020)	1100 (1120)	1200 (1220)	1300 (1320)	1400 (1420)	1500 (1520)	
最高速度 ^{※2} [mm/s]	ボールねじリード: 25mm	1250										1050	890	760	660	580	510
	ボールねじリード: 50mm	2500										2110	1790	1530	1330	1160	1030
寸法[mm]	AL ^{※3}	645.7 (682.3)	745.7 (782.3)	845.7 (882.3)	945.7 (982.3)	1045.7 (1082.3)	1145.7 (1182.3)	1245.7 (1282.3)	1345.7 (1382.3)	1445.7 (1482.3)	1545.7 (1582.3)	1645.7 (1682.3)	1745.7 (1782.3)	1845.7 (1882.3)	1945.7 (1982.3)	2045.7 (2082.3)	
	BL	525	625	725	825	925	1025	1125	1225	1325	1425	1525	1625	1725	1825	1925	
	ML ^{※3}	108.7(145.3)															
	G	120	95	70	120	95	70	120	95	70	120	95	70	120	95	70	
	H	320	420	520	620	720	820	920	1020	1120	1220	1320	1420	1520	1620	1720	
	Z	95	45	95	45	95	45	95	45	95	45	95	45	95	45	95	
	F	200	400	400	600	600	800	800	1000	1000	1200	1200	1400	1400	1600	1600	
取付ピッチ数	N	1	2	3	3	4	5	5	6	7	7	8	9	9	10	11	
	n	2	3	4	4	5	6	6	7	8	8	9	10	10	11	12	
取付穴数	n ₁	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	
	モータ無し	16.8	18.8	20.8	22.7	24.7	26.7	28.7	30.6	32.6	34.6	36.6	38.6	40.5	42.5	44.5	
質量[kg]	モータ付き ^{※3}	19.4 (20.3)	21.4 (22.3)	23.4 (24.3)	25.4 (26.3)	27.4 (28.3)	29.3 (30.2)	31.3 (32.2)	33.3 (34.2)	35.3 (36.2)	37.2 (38.1)	39.2 (40.1)	41.2 (42.1)	43.2 (44.1)	45.2 (46.1)	47.1 (48)	

※2 最高速度は、モータの回転数3000min⁻¹時の速度、もしくはアクチュエータの許容速度によって制限される速度です。

※3 ()内はブレーキ付きの値です。

KSF10T/KSF10RT 共通オプション



-1章-コンパクトシリーズ

-2章-ユニバーサルシリーズ

-3章-エコノミーシリーズ

-4章-クリーンシリーズ

-5章-軽量シリーズ

-6章-多軸シリーズ

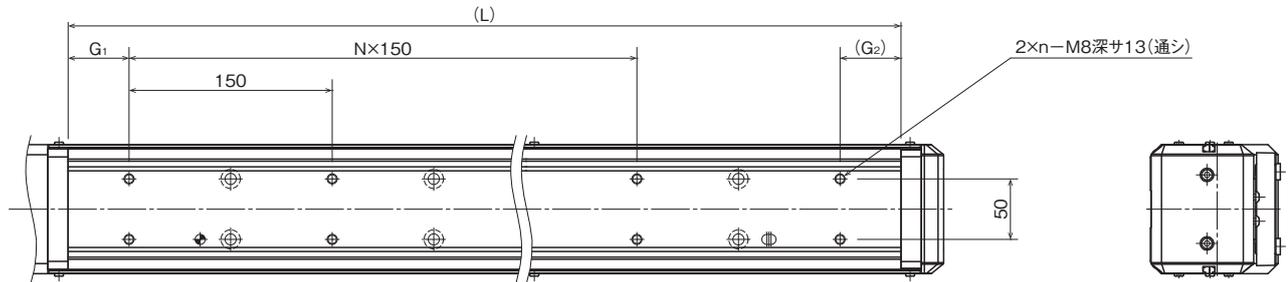
-7章-フラットローラシリーズ

-8章-リテラモーター

-9章-プレスシリーズ

裏タップ

カバーを取外さず取付けられるように裏タップを用意しています。



注1) 裏タップを選択しても標準のザグリ穴は残ります。

ストローク [mm]		100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500
寸法 [mm]	L	390	490	590	690	790	890	990	1090	1190	1290	1390	1490	1590	1690	1790
	G ₁	45	80	55	105	80	55	105	80	55	105	80	55	105	80	55
	G ₂	45	110	85	135	110	85	135	110	85	135	110	85	135	110	85
取付ピッチ数	N	2	2	3	3	4	5	5	6	7	7	8	9	9	10	11
取付穴数	n	3	3	4	4	5	6	6	7	8	8	9	10	10	11	12

センサ

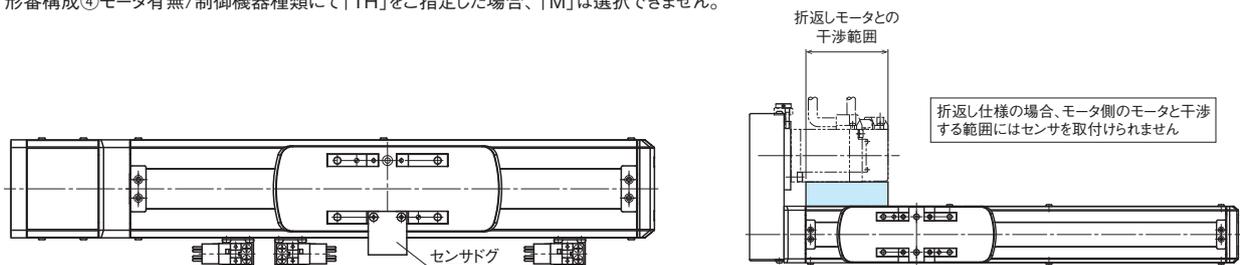
オプションとしてフォトセンサおよび近接センサを用意しています。以下の注意点(注2~4)をご確認の上ご使用ください。

記号	内容	形番	付属品
1	センサレール有り	—	取付ねじ、センサレール(1本)
6	フォトセンサ ^{※1} [3個]	EE-SX674(オムロン(株)製)	取付ねじ・ナット、センサドグ(1個)、センサレール(1本)、取付板(3個)、コネクタ(EE-1001)
J	近接センサ N.O.接点 ^{※2} [1個] N.C.接点 ^{※3} [2個]	GX-F12A(パナソニック デバイスSUNX(株)製) GX-F12B(パナソニック デバイスSUNX(株)製)	取付ねじ・ナット、センサドグ(1個)、センサレール(1本)
M	近接センサ N.O.接点 ^{※2} [1個](PNP出力) N.C.接点 ^{※3} [2個](PNP出力)	GX-F12A-P(パナソニック デバイスSUNX(株)製) GX-F12B-P(パナソニック デバイスSUNX(株)製)	取付ねじ・ナット、センサドグ(1個)、センサレール(1本)

※1 フォトセンサは、入光時ON、遮光時ONの切替えが可能です。
 ※2 N.O.接点：ノーマルオープン接点
 ※3 N.C.接点：ノーマルクローズ接点

- 注2) アクチュエータ本体にセンサ関連部品一式が付属されます。取付けは貴社にてお願いします。
 注3) 近接センサ同士が接近している場合は、正常に動作できない場合があります。その際は異周波タイプを貴社にてご用意ください。
 (仕様に関しては各メーカーにご確認ください。)

注4) 形番構成④モータ有無/制御機器種類にて「TH」をご指定した場合、「M」は選択できません。



KSF
5T
KSF
6T
KSF
8T
KSF
10T

モータ直結 | モータ折返し | 本体幅100mm | 本体高さ100mm | トップカバータイプ

-1章-
コンパクトシリーズ

-2章-
ユニバーサルシリーズ

-3章-
エコノミーシリーズ

-4章-
クリーンシリーズ

-5章-
軽量シリーズ

-6章-
多軸シリーズ

-7章-
ソフトローラシリーズ

-8章-
リテラモータシリーズ

-9章-
プレスシリーズ

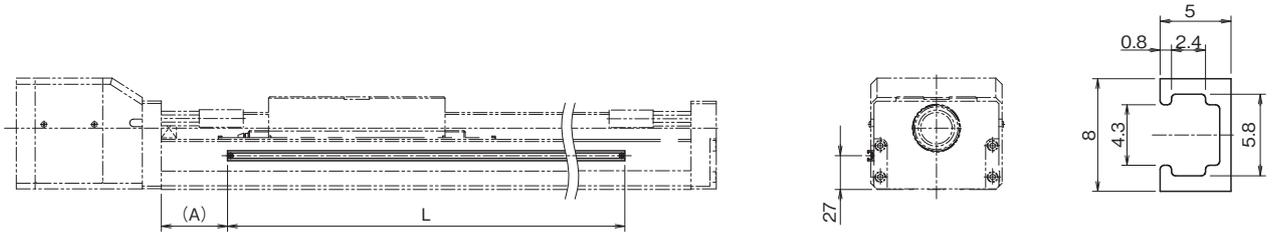
KSF
5T

KSF
6T

KSF
8T

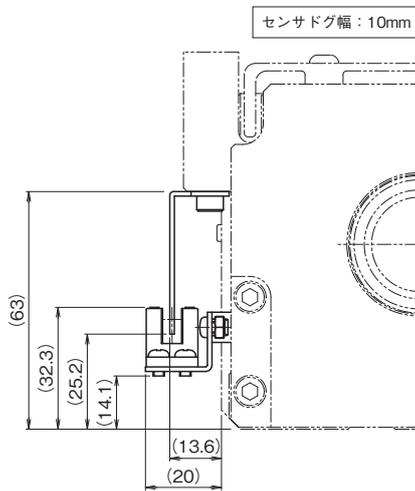
KSF
10T

センサレール取付寸法



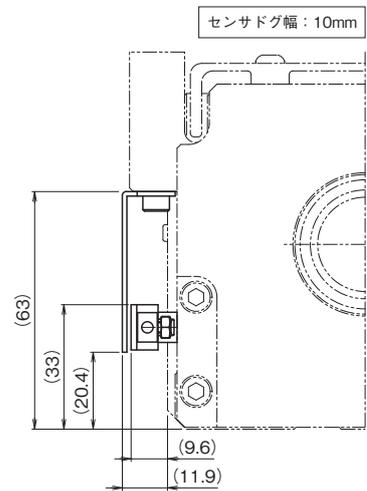
ストローク [mm]		100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500
寸法 [mm]	A	92.5	42.5	92.5	42.5	92.5	42.5	92.5	42.5	92.5	42.5	92.5	42.5	92.5	42.5	92.5
	L	205	405	405	605	605	805	805	1005	1005	1205	1205	1405	1405	1605	1605

フォトセンサ取付寸法



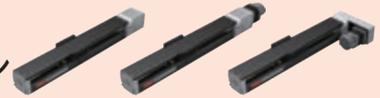
記号	形番	メーカー
6	EE-SX674	オムロン株式会社

近接センサ取付寸法



記号	形番	メーカー
J	GX-F12A	パナソニック デバイスSUNX株式会社
	GX-F12B	
M	GX-F12A-P	
	GX-F12B-P	

KSF10T/KSF10RT 共通オプション



-1章-コンパクトシリーズ

-2章-ユニバーサルシリーズ

-3章-エコノミーシリーズ

-4章-クリーンシリーズ

-5章-軽量シリーズ

-6章-多軸シリーズ

-7章-フラットローラ

-8章-リテモータ

-9章-プレス

中間フランジ(直結)

各種モータが取付けられるように中間フランジを用意しています。
形番構成①形番で「KSF10T」をご指定した場合、ご使用になるモータに合わせて中間フランジをご指定ください。

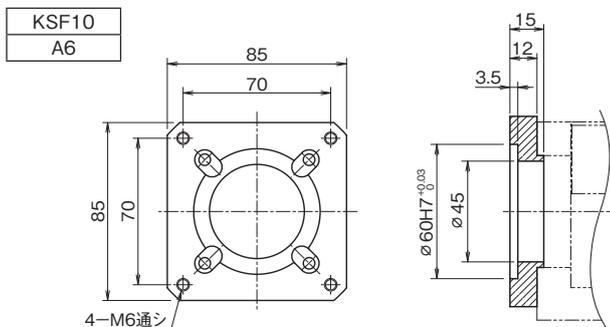
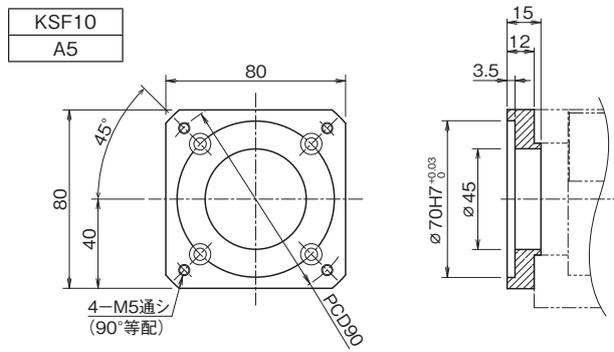
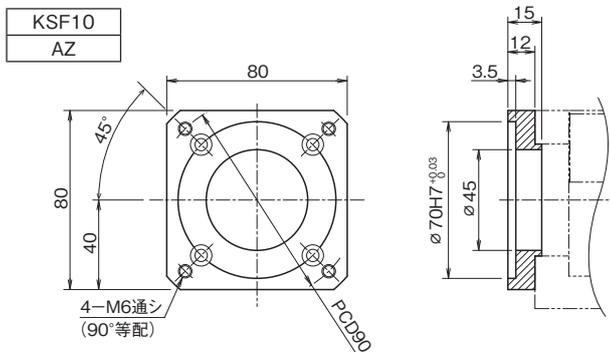
使用モータ、中間フランジ、カップリング対応表

モータ種類	メーカー	シリーズ	モータ形番	モータ定格出力 [W]	フランジ角	中間フランジ	適用カップリング形番		
							三木ブリー株式会社	鍋屋バイテック会社 (NBK)	
A C サイボモータ	株安川電機	Σ-V	SGMJV-08	750	□80	AZ	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19	
			SGMAV-08			AZ	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19	
		Σ-7	SGM7J-08	750	□80	AZ	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19	
			SGM7A-08			AZ	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19	
		Σ-X	SGMXJ-08	750	□80	AZ	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19	
			SGMXA-08			AZ	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19	
	三菱電機株式会社	M G O C M B M J	J4	750	□80	AZ	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19	
			HG-KR73			AZ	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19	
	多摩川精機株式会社	T B L - i	J5	750	□80	AZ	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19	
			HK-KT7M3W			AZ	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19	
	パナソニック株式会社	T B L - i	II	750	□80	AZ	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19	
			IV			AZ	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19	
		M I N A S	A5	MSMD08	750	□80	A5	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19
				MSME08			A5	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19
			A6	MSMF08	750	□80	A5	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19
				MHMF08			A5	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19
	株キーエンス	S V	SV-M075	750	□80	AZ	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19	
			SV2-M075			AZ	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19	
山洋電気株式会社	SANMOTION R	R2AA08075	750	□80	AZ	SFC-040DA2-15B-16B	XGT2-39C-15-16		
オムロン株式会社	O M N U C	G5	R88M-K75030	750	□80	A5	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19	
		1S	R88M-1M75030	750	□80	A5	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19	

モータ種類	メーカー	シリーズ	モータ形番	フランジ角	中間フランジ	適用カップリング形番	
						三木ブリー株式会社	鍋屋バイテック会社 (NBK)
ステッピングモータ	オリエンタルモーター株式会社	αステップ	AZ9*, AR9*	□85	A6	SFC-035DA2-14B-15B	XGT2-30C-14-15
		5相 RK II	RKS59*	□85	A6	SFC-035DA2-14B-15B	XGT2-34C-14-15

注1) 表中のモータ形番は形番の一部を表しております。形番について詳しくは、各モータメーカーのカatalogをご参照ください。
注2) 形番構成④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合、表中のモータ形番は多摩川精機株式会社製「TS4614」となります。

中間フランジ



KSF* ...アクチュエータ形番
◇◇: 中間フランジ

注3) 中間フランジ「A0」は「モータ無し側面」と「モータ取付部詳細」をご参照ください。(→1章353)

モータ直結 | モータ折返し | 本体幅100mm | 本体高さ100mm | トップカバータイプ

-1章-
コンパクトシリーズ

-2章-
ユニバーサルシリーズ

-3章-
エコノミーシリーズ

-4章-
スクリーンズ

-5章-
軽量シリーズ

-6章-
多軸シリーズ

-7章-
シフトローラ

-8章-
リテモータ

-9章-
ブレース

KSF
5T

KSF
6T

KSF
8T

KSF
10T

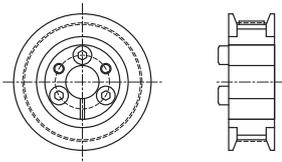
中間フランジ(折返し)

各種モータが取付けられるように中間フランジを用意しています。
形番構成①形番で「KSF10RT」をご指定した場合、ご使用になるモータに合わせて中間フランジをご指定ください。

記号構成

折返し記号 W ①	中間フランジ Z ②	モータ軸径[mm] 19 ③	モータ軸固定方法 M ④
W	下表「使用モータ、ハウジングA/中間フランジ対応表」をご参照ください。	モータ軸径をご指定ください。 (下表「使用モータ、ハウジングA/中間フランジ対応表」をご参照ください)	M : 摩擦締結具

モータ軸固定方法



摩擦締結具

使用モータ、ハウジングA/中間フランジ対応表

モータ種類	メーカ	シリーズ	モータ形番	モータ定格出力 [W]	フランジ角	中間フランジ
A C サイ ボ モータ	(株)安川電機	Σ-V	SGMJV-08	750	□80	WZ-19M
			SGMAV-08			WZ-19M
		Σ-7	SGM7J-08	750	□80	WZ-19M
			SGM7A-08			WZ-19M
		Σ-X	SGMXJ-08	750	□80	WZ-19M
			SGMXA-08			WZ-19M
	三菱電機(株)	J4	HG-KR73	750	□80	WZ-19M
			HG-MR73			WZ-19M
		J5	HK-KT7M3W	750	□80	WZ-19M
	多摩川精機(株)	TBL-i-II	TS4614	750	□80	WZ-19M
	パナソニック(株)	MINAS A5	MSMD08	750	□80	W5-19M
			MSME08			W5-19M
	(株)キーエンス	SV	SV-M075	750	□80	WZ-19M
	山洋電気(株)	SANMOTION R	R2AA08075	750	□80	WZ-16M
オムロン(株)	OMNUC G5	R88M-K75030	750	□80	W5-19M	

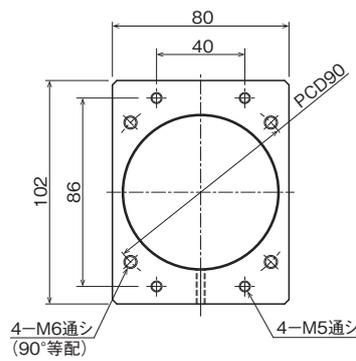
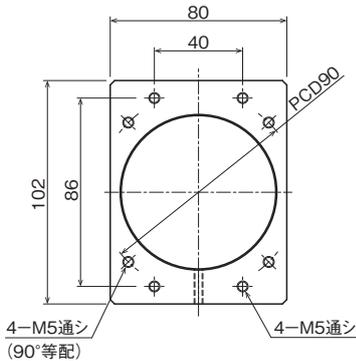
注1) 表中のモータ形番は形番の一部を表しております。形番について詳しくは、各モータメーカーのカタログをご参照ください。
注2) 形番構成④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合、表中のモータ形番は多摩川精機(株)製「TS4614」となります。

中間フランジ

KSF10R
W5

KSF10R
WZ

KSF* ... アクチュエータ形番
W◇ ... ◇: 中間フランジ



KSF4U/KSF4RU

モータ無し仕様
THC仕様



形番構成

形番	ボールねじリード	ストローク	モータ有無/制御機器種類	中間フランジ	モータ軸径	モータ軸固定方法
KSF4U	10	0050	TH	(選択不要) ^{*1}	(選択不要) ^{*1}	(選択不要) ^{*1}
① KSF4U KSF4RU	② 10: 10mm 16: 16mm	③ 0050: 50mm 1: 100mm 0900: 900mm	④ モータ有無 0: モータ無し 1: モータ付き(貴社ご指定モータをTHK購入取付け) コントローラ付きの場合 TH: ドライバコントローラTHC [0]を選択した場合 モータ直結仕様: カップリングは付属されません。カップリングが必要な際は ご発注時にご指示ください。 モータ折返し仕様: タイミングプーリ、タイミングベルトが付属されます。 [1]を選択した場合 ご指定モータを取付けます。モータケーブル向きを別途ご指 示ください。ご指定モータに合わせた⑤中間フランジを選択 してください。 [TH]を選択した場合 別途コントローラの手配が必要です。→7章002	⑤ 無記号: TH選択時 直結の場合 A0 AP AQ AR 折返しの場合 WP WQ	⑥ 08: 8mm	⑦ D: 平取り K: キー

※1 ④モータ有無/制御機器種類にて[TH]を選択した場合、⑤中間フランジ、⑥モータ軸径、⑦モータ軸固定方法は選択不要です。(直結/折返し共通)直結(①形番で[KSF4U]を選択)の場合、⑥モータ軸径、⑦モータ軸固定方法は選択不要です。

コントローラ仕様

制御機器種類	THC	
モータ定格出力[W]	100	
ボールねじリード[mm]	10	16
定格速度 ^{*2} [mm/s]	500	800
定格推力 ^{*3} [N]	直結	179
	折返し	112
最大推力 ^{*4} [N]	直結	537
	折返し	335
電磁ブレーキ保持力 ^{*5} [N]	直結	179
	折返し	112
走行寿命 ^{*6} [km]	10,000	20,000

※2 定格速度は、モータの定格回転数3000min⁻¹時の速度です。
 ※3 定格推力は、モータの定格トルク0.318N・m、もしくは許容入力トルクによって制限される値です。
 ※4 最大推力は、モータの瞬時最大トルク0.95N・m、もしくは許容入力トルクによって制限される値です。
 ※5 電磁ブレーキ保持力は、モータの静摩擦トルク0.318N・m、もしくは許容入力トルクによって制限される値です。
 ※6 計算条件は以下のとおりです。
 ストローク: 500mm/加減速度: 最大可搬質量設定時の加減速度/速度: 定格速度/負荷質量: 最大可搬質量/重心位置: テーブル上面中心

■水平

モータ定格出力[W]	100	
ボールねじリード[mm]	10	16
最大可搬質量 ^{*7} [kg]	加減速度	0.3G
	0.5G	19

■壁掛け

モータ定格出力[W]	100	
ボールねじリード[mm]	10	16
最大可搬質量 ^{*7} [kg]	加減速度	0.3G
	0.5G	11.5

■垂直

モータ定格出力[W]	100	
ボールねじリード[mm]	10	16
最大可搬質量 ^{*7} [kg]	加減速度	0.3G
	0.5G	9.5

※7 最大可搬質量は、定格速度時の質量です。

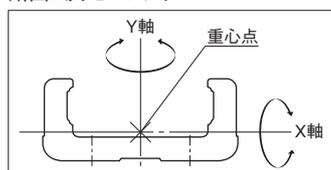
※8 ()内は折返し仕様時の値です。

基本仕様

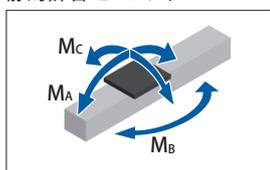
LMガイド部	基本動定格荷重 C[N]	6400	
	基本静定格荷重 C ₀ [N]	12900	
	ラジアルすきま [mm]	-0.003~+0.002	
	断面2次モーメント	I _x ^{*9} [mm ⁴]	6.1 × 10 ³
I _y ^{*10} [mm ⁴]		6.2 × 10 ⁴	
質量 [kg/m]		2.6	
ボールねじ部	ボールねじリード [mm]	10	16
	基本動定格荷重 Ca[N]	2860	1850
	基本静定格荷重 C _{0a} [N]	5110	3420
	ねじ軸径 [mm]	φ10	
	谷径 [mm]	φ8.06	
	ボール中心径 [mm]	φ10.5	
許容回転数 ^{*11} [min ⁻¹]	5000	4000	
軸受部(固定側)	アキシアル方向	基本動定格荷重 Ca[N]	2930
		静的許容荷重 P _{0a} [N]	2140
	起動トルク ^{*12} [N・cm]	1.5	
	繰り返し位置決め精度 ^{*13} [mm]	±0.01	
	ロストモーション ^{*13} [mm]	0.1	
許容入力トルク [N・m]	直結	1.2	
	折返し	1.1	
	静的許容モーメント ^{*14} [N・m]	M _A : 103 M _B : 95 M _C : 58	
	標準グリス/使用グリスニップル	THK AFFグリス/PB107	

※9 I_x=X軸まわりの断面2次モーメントです。
 ※10 I_y=Y軸まわりの断面2次モーメントです。
 ※11 許容回転数はストロークが長くなることにより下がる場合があります。
 ※12 起動トルクはTHK AFFグリスを封入した時の値です。
 ※13 検査用モータで測定した時の値です。
 ※14 M_A、M_Cモーメント基準はテーブル上面、M_Bモーメント基準はテーブル中心です。

断面2次モーメント



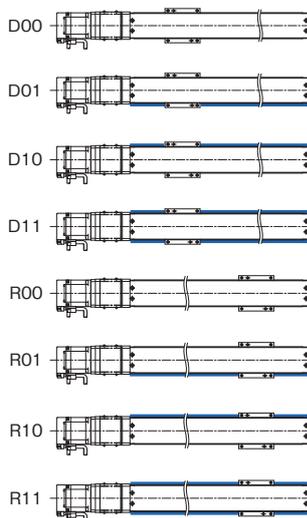
静的許容モーメント



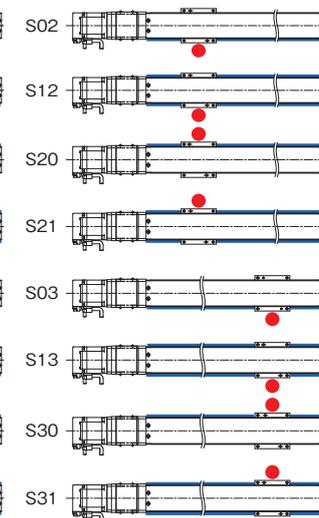
①原点方式

— : センサレール ● : 外付原点センサ位置

・押当て原点方式



・センサ原点方式



サーボモータ 100W | モータ 直結 | モータ 折返し | 本体幅 40mm | 本体高さ 38mm | ストローク MAX 900mm | 速度 MAX 1060mm/s | オープンカバー タイプ

④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合、⑨～⑬の指定が必要です。

オプション
T-6

モータ定格出力	モータケーブル向き	原点方式	電源電圧	ケーブル種類、長さ
M10	L	S02	D1	F3

⑧
無記号：無し
MR：モータ右折返し
ML：モータ左折返し
MD：モータ下折返し
T：裏タップ
1：センサレールのみ
6：フォトセンサ
J：近接センサ
M：近接センサ (PNP)

⑨	⑩	⑪	⑫	⑬
M10：100W	R：右側	D00：モータ側(押当て)	D1：100V	無記号：無し
M10B：100Wブレーキ付き	L：左側	D01：モータ側(押当て)	D2：200V	F3：固定用 3m
	U：上側	D10：モータ側(押当て)		F5：固定用 5m
	D：下側	D11：モータ側(押当て)		FA：固定用10m
		R00：反モータ側(押当て)		H3：高屈曲 3m
		R01：反モータ側(押当て)		H5：高屈曲 5m
		R10：反モータ側(押当て)		HA：高屈曲10m
		R11：反モータ側(押当て)		
		S02：モータ側(センサ右)		
		S12：モータ側(センサ右)		
		S20：モータ側(センサ左)		
		S21：モータ側(センサ左)		
		S03：反モータ側(センサ右)		
		S13：反モータ側(センサ右)		
		S30：反モータ側(センサ左)		
		S31：反モータ側(センサ左)		

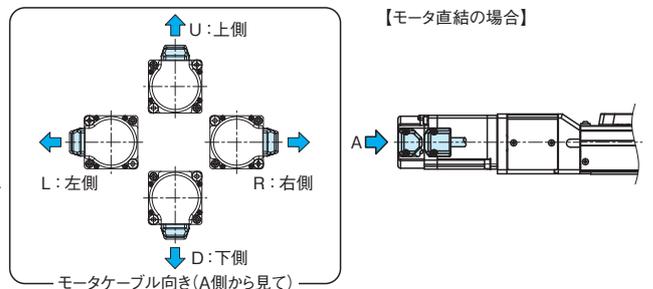
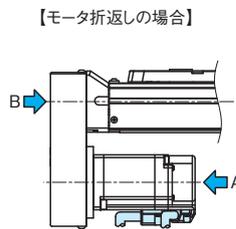
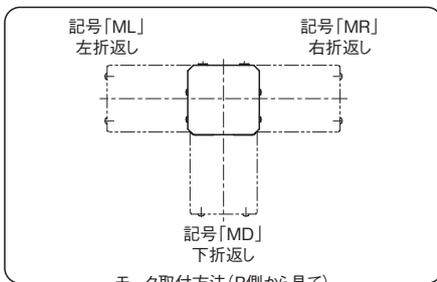
モータ折返しを選択した場合は「MR」、「ML」、「MD」のいずれかを選択してください。
④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合は、「M」は選択できません。

下記組み合わせは選択できません。
・⑧ MR：右折返し、⑩ R：右側
・⑧ ML：左折返し、⑩ L：左側
・⑧ MD：下折返し、⑩ U：上側

R00：反モータ側(押当て)
R01：反モータ側(押当て)
R10：反モータ側(押当て)
R11：反モータ側(押当て)
S02：モータ側(センサ右)
S12：モータ側(センサ右)
S20：モータ側(センサ左)
S21：モータ側(センサ左)
S03：反モータ側(センサ右)
S13：反モータ側(センサ右)
S30：反モータ側(センサ左)
S31：反モータ側(センサ左)

モータ折返し選択時は、モータ折返し方向と同じ側にセンサを取付けることはできません。

⑧オプション(モータ折返し方向)
⑩モータケーブル向き(直結/折返し)



モータ選定資料

ストローク [mm]	LMガイド部		ボールねじ部		モータ取付部	
	可動部質量 [kg]	摺動抵抗値*1 [N]	リード [mm]	軸長さ [mm]	直結 軸端外径 [mm]	折返し タイミングプーリ(2個合計) 慣性モーメント×10 ⁻⁴ [kg·m ²]
50 900	0.3	1.5	10, 16	257 1107	φ6h7	0.028

*1 ころがり抵抗値とシール抵抗値を合計した値となります。
注) 適用カップリングは1章365をご参照ください。

許容オーバーハング長さ*2

水平					
			a	b	c
			b	a	c
100W	ボールねじリード [mm]	負荷質量 [kg]	a [mm]	b [mm]	c [mm]
直結	10	4.5	400	130	210
		9.5	400	60	100
		19	220	20	40
	16	3.5	400	140	210
		7	360	60	100
		14.5	160	20	40
折返し	10	4.5	400	130	210
		9.5	400	60	100
		19	220	20	40
	16	3.5	400	140	210
		7	360	60	100
		14.5	160	20	40

壁掛け					
			c	a	b
			a	b	c
100W	ボールねじリード [mm]	負荷質量 [kg]	a [mm]	b [mm]	c [mm]
直結	10	2.5	340	210	400
		5.5	150	90	400
		11.5	50	30	330
	16	2	330	210	400
		4.5	140	90	400
		9	50	30	220
折返し	10	2.5	340	210	400
		5.5	150	90	400
		11.5	50	30	330
	16	2	330	210	400
		4.5	140	90	400
		9	50	30	220

垂直				
			a	c
			a	c
100W	ボールねじリード [mm]	負荷質量 [kg]	a [mm]	c [mm]
直結	10	2	260	260
		4.5	120	120
		9.5	50	50
	16	1.5	250	250
		3.5	120	120
		7.5	50	50
折返し	10	2	260	260
		4.5	120	120
		9.5	50	50
	16	1.5	270	270
		3.5	130	130
		7	50	50

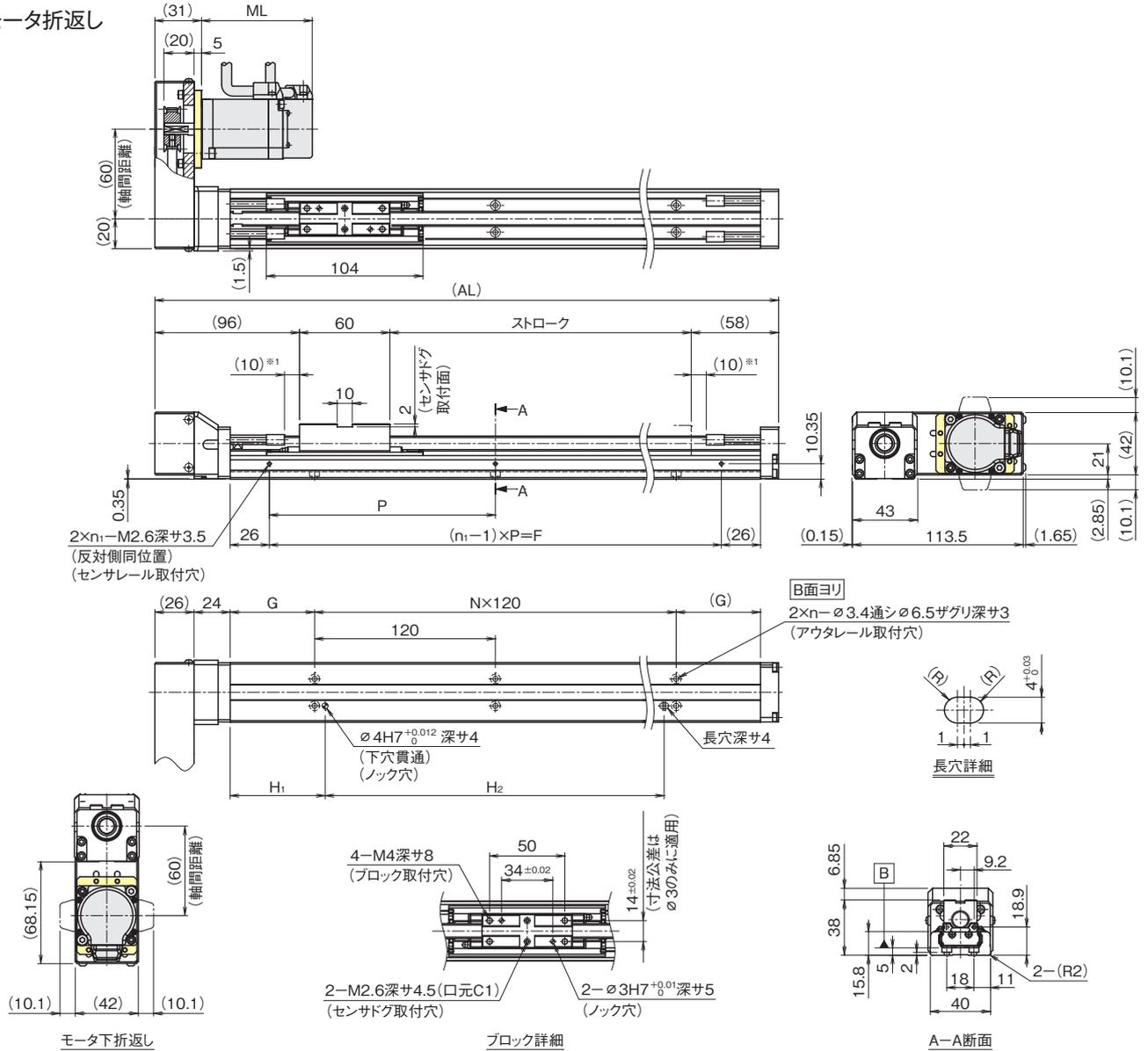
*2 LMガイドの走行寿命が10,000km(リード16mmの場合は20,000km)で制限される値です。計算条件は以下の通りです。
ストローク：475mm/加減速度：0.3G/速度：定格速度/オーバーハング方向：単一方向のみ負荷。寸法a、b、cはテーブル上面中心からの寸法です。

サーボモータ 100W | モータ直結 | モータ折返し | 本体幅 40mm | 本体高さ 38mm | ストローク MAX 900mm | 速度 MAX 1060mm/s | オープンガータイプ

- 1章- コンパクトシリーズ
- 2章- ユニバーサルシリーズ
- 3章- エコノミーシリーズ
- 4章- シリリオンズ
- 5章- 軽量シリーズ
- 6章- 多軸シリーズ
- 7章- ソフトローラシリーズ
- 8章- リミテッドモータ
- 9章- プレリリース

寸法

モータ折返し



寸法表

ストローク [mm] (メカストップ間ストローク)		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900		
		(70)	(120)	(170)	(220)	(270)	(320)	(370)	(420)	(470)	(520)	(570)	(620)	(670)	(720)	(770)	(820)	(870)	(920)		
最高速度 ^{※2} [mm/s]	ボールねじリード: 10mm	500 (830)										500 (740)	500 (620)	500 (520)	440	380	340	300	260	230	210
	ボールねじリード: 16mm	800 (1060)										800 (990)	800 (830)	710	620	540	480	420	380	340	300
寸法 [mm]	AL ^{※3}	264	314	364	414	464	514	564	614	664	714	764	814	864	914	964	1014	1064	1114		
	ML ^{※3}	73.5(109.1)																			
	G	41	66	91	56	81	46	71	96	61	86	51	76	41	66	91	56	81	46	71	
	H ₁	48	48	48	63	63	63	48	48	48	63	63	63	48	48	48	63	63	63	63	
	H ₂	75	125	175	225	275	325	375	425	475	525	575	625	675	725	775	825	875	925	925	
	P	150	200	250	150	175	200	225	250	275	300	325	350	375	400	425	450	475	500	525	
	F	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1000	
取付ピッチ数	N	1	1	1	2	2	3	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8		
	n	2	2	2	3	3	4	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9		
取付穴数	n ₁	2	2	2	3	3	3	3	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8		
	n ₂	2	2	2	3	3	3	3	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8		
質量 [kg]	モータ無し	1.5	1.7	1.8	2	2.2	2.3	2.5	2.6	2.8	3	3.1	3.3	3.4	3.6	3.8	3.9	4.1	4.2		
	モータ付き ^{※3}	2 (2.2)	2.2 (2.4)	2.3 (2.5)	2.5 (2.7)	2.7 (2.9)	2.8 (3)	3 (3.2)	3.1 (3.3)	3.3 (3.5)	3.5 (3.7)	3.6 (3.8)	3.8 (4)	3.9 (4.1)	4.1 (4.3)	4.3 (4.5)	4.4 (4.6)	4.6 (4.8)	4.7 (4.9)	4.9 (5.1)	

※2 最高速度は、モータの回転数3000min⁻¹時の速度、もしくはアクチュエータの許容速度によって制限される速度です。

()内はアクチュエータの許容速度です。

※3 ()内はブレーキ付きの値です。

KSF4U/KSF4RU 共通オプション



-1章-コンパクト

-2章-ユニバーサル

-3章-エコノミー

-4章-クリーン

-5章-軽量

-6章-多軸

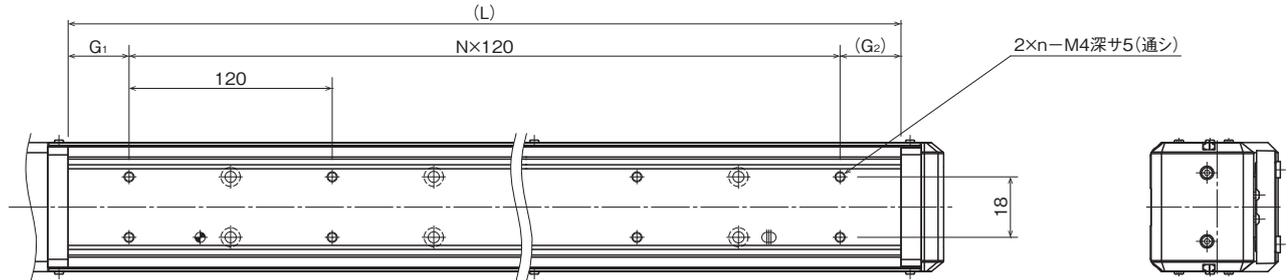
-7章-フロート

-8章-リテモタ

-9章-シリーズ

裏タップ

アウトレール底面より取付けられるように裏タップを用意しています。



注1) 裏タップを選択しても標準のザグリ穴は残ります。

ストローク [mm]	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	
寸法 [mm]	L	202	252	302	352	402	452	502	552	602	652	702	752	802	852	902	952	1002	1052
	G ₁	34	59	84	42	74	39	78	89	54	79	44	69	34	59	84	42	74	39
	G ₂	48	73	98	70	88	53	64	103	68	93	58	83	48	73	98	70	88	53
取付ピッチ数	N	1	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	6	7	7	8	8
取付穴数	n	2	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	7	8	8	8	9

センサ

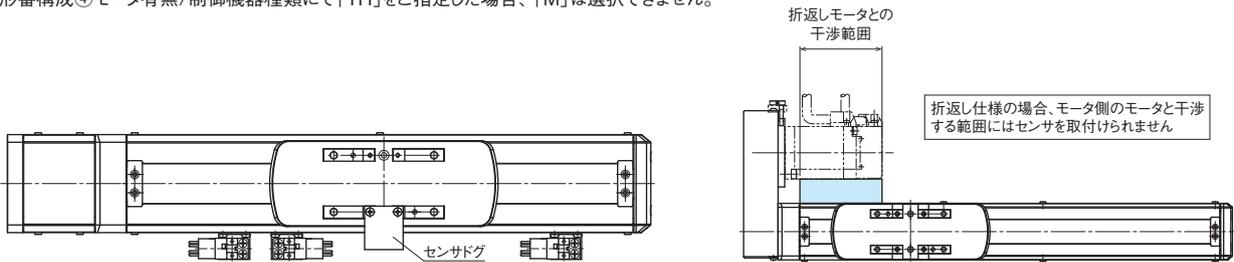
オプションとしてフォトセンサおよび近接センサを用意しています。以下の注意点(注2~5)をご確認の上ご使用ください。

記号	内容	形番	付属品
1	センサレール有り	-	取付ねじ、センサレール(1本または2本)
6	フォトセンサ ^{*1} [3個]	EE-SX674(オムロン(株)製)	取付ねじ・ナット、センサドグ(1個または2個)、センサレール(1本または2本)、取付板(3個)、コネクタ(EE-1001×3個)
J	近接センサ N.O.接点 ^{*2} [1個] N.C.接点 ^{*3} [2個]	GX-F12A(パナソニック デバイスSUNX(株)製) GX-F12B(パナソニック デバイスSUNX(株)製)	取付ねじ・ナット、センサドグ(1個または2個)、センサレール(1本または2本)
M	近接センサ N.O.接点 ^{*2} [1個](PNP出力) N.C.接点 ^{*3} [2個](PNP出力)	GX-F12A-P(パナソニック デバイスSUNX(株)製) GX-F12B-P(パナソニック デバイスSUNX(株)製)	取付ねじ・ナット、センサドグ(1個または2個)、センサレール(1本または2本)

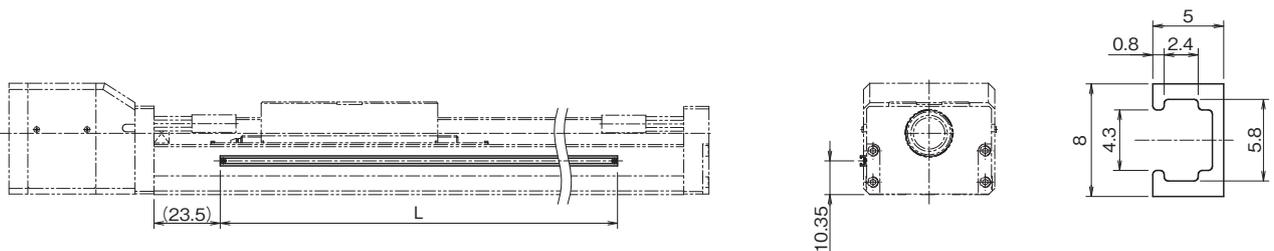
※1 フォトセンサは、入光時ON、遮光時ONの切替えが可能です。
 ※2 N.O.接点：ノーマルオープン接点
 ※3 N.C.接点：ノーマルクローズ接点

注2) アクチュエータ本体にセンサ関連部品一式が付属されます。取付けは貴社にてお願いします。
 注3) 近接センサ同士が接近している場合は、正常に動作できない場合があります。その際は異周波タイプを貴社にてご用意ください。(仕様に関しては各メーカーにご確認ください。)

注4) ストロークが50mmの場合は、センサレール、センサドグを2個取付けます。
 注5) 形番構成④モータ有無/制御機器種類にて「TH」をご指定した場合、「M」は選択できません。



センサレール取付寸法



ストローク [mm]	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	
寸法 [mm]	L	155	205	255	305	355	405	455	505	555	605	655	705	755	805	855	905	955	1005

モータ直結 | モータ折返し | 本体幅40mm | 本体高さ38mm | オープンタイプ

-1章-
コンパクトシリーズ

-2章-
ユニバーサルシリーズ

-3章-
エコノミーシリーズ

-4章-
シリリオンシリーズ

-5章-
軽量シリーズ

-6章-
多軸シリーズ

-7章-
コンパクトシリーズ

-8章-
リニアモータシリーズ

-9章-
ブリアスシリーズ

KSF 4U

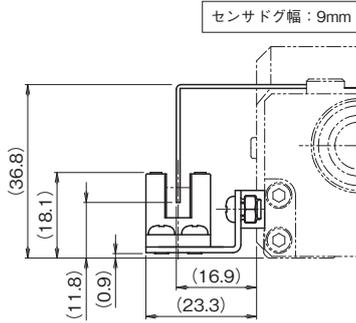
KSF 5U

KSF 6U

KSF 8U

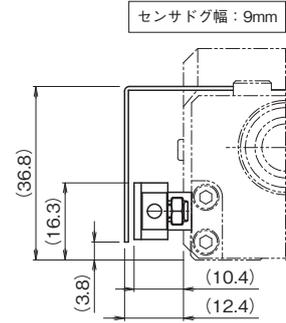
KSF 10U

フォトセンサ取付寸法



記号	形番	メーカー
6	EE-SX674	オムロン機

近接センサ取付寸法



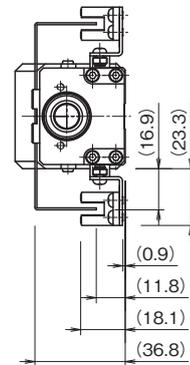
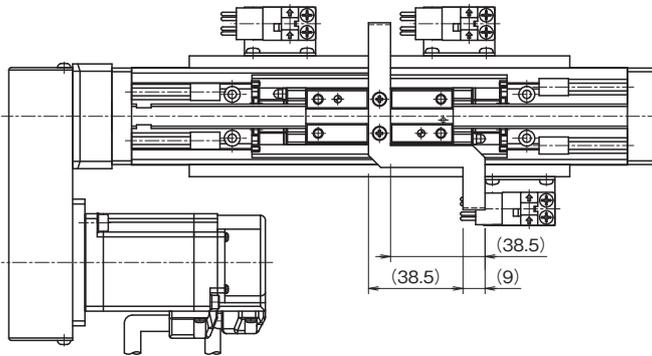
記号	形番	メーカー
J	GX-F12A	パナソニック デバイスSUNX機
	GX-F12B	
M	GX-F12A-P	
	GX-F12B-P	

センサ選択時の注意点

以下組合せで選択した場合、折返し側センサドグの形状が異なります。(フォトセンサ用のみ)

・組合わせ

- 形番構成①形番にて「KSF4RU」を選択
- 形番構成③ストロークにて「0050」を選択
- 形番構成④オプションにて「6」を選択



KSF4U/KSF4RU 共通オプション



-1章-コンパクトシリーズ

-2章-ユニバーサルシリーズ

-3章-エコノミーシリーズ

-4章-クリーンシリーズ

-5章-軽量シリーズ

-6章-多軸シリーズ

-7章-フラットローラ

-8章-リテモータ

-9章-プレレス

中間フランジ(直結)

各種モータが取付けられるように中間フランジを用意しています。
形番構成①形番で「KSF4U」をご指定した場合、ご使用になるモータに合わせて中間フランジをご指定ください。

使用モータ、中間フランジ、カップリング対応表

モータ種類	メーカー	シリーズ	モータ形番	モータ定格出力 [W]	フランジ角	中間フランジ	適用カップリング形番			
							三木ブリー機	鍋屋バイテック会社(NBK)		
A/Cサーボモータ	(株)安川電機	Σ-V	SGMJV-A5	50	□40	AQ	SFC-020DA2-6B-8B	XGT2-19C-6-8		
			SGMAV-A5							
			SGMJV-01	100						
			SGMAV-01							
		Σ-7	SGM7J-A5	50	□40	AQ	SFC-020DA2-6B-8B	XGT2-19C-6-8		
			SGM7A-A5							
			SGM7J-01	100						
			SGM7A-01							
		Σ-X	SGMXJ-A5	50	□40	AQ	SFC-020DA2-6B-8B	XGT2-19C-6-8		
			SGMXA-A5							
			SGMXJ-01	100						
			SGMXA-01							
	三菱電機(株)	MELSERVO	J4	HG-KR053	50	□40	AQ	SFC-020DA2-6B-8B	XGT2-19C-6-8	
				HG-MR053						
				HG-KR13	100					
				HG-MR13						
			J5	HK-KT053W	50	□40	AQ	SFC-020DA2-6B-8B	XGT2-19C-6-8	
				HK-KT13W	100					
				HF-KN053	50					
				HF-KN13	100					
	多摩川精機(株)	TBL-iII	TS4602	50	□40	AQ	SFC-020DA2-6B-8B	XGT2-19C-6-8		
			TS4603	100						
			TSM3102	50						
			TSM3104	100						
パナソニック(株)	MINAS	A5	MSMD5A	50	□38	AP	SFC-020DA2-6B-8B	XGT2-19C-6-8		
			MSME5A							
			MSMD01	100						
			MSME01							
		A6	MSMF5A	50	□38	AP	SFC-020DA2-6B-8B	XGT2-19C-6-8		
			MHMF5A		□40	AQ	SFC-020DA2-6B-8B	XGT2-19C-6-8		
			MSMF01	100	□38	AP	SFC-020DA2-6B-8B	XGT2-19C-6-8		
			MHMF01		□40	AQ	SFC-020DA2-6B-8B	XGT2-19C-6-8		
			(株)キーエンス	SV	SV-M005	50	□40	AQ	SFC-020DA2-6B-8B	XGT2-19C-6-8
					SV-M010	100				
SV2	SV2-M005	50								
	SV2-M010	100								
山洋電気(株)	SANMOTION R	R2□A04005	50	□40	AQ	SFC-020DA2-6B-8B	XGT2-19C-6-8			
		R2□A04010	100							
オムロン(株)	OMNUC G5	R88M-K05030	50	□40	AQ	SFC-020DA2-6B-8B	XGT2-19C-6-8			
		R88M-K10030	100							
		R88M-1M10030	100							
ファンナック(株)	β is series	β is0.2/5000	50	□40	AQ	SFC-020DA2-6B-8B	XGT2-19C-6-8			
		β is0.3/5000	100							

KSF
4U

KSF
5U

KSF
6U

KSF
8U

KSF
10U

モータ種類	メーカー	シリーズ	モータ形番	フランジ角	中間フランジ	適用カップリング形番		
						三木ブリー機	鍋屋バイテック会社(NBK)	
ステッピングモータ	オリエンタルモーター(株)	αステップ	AZ4*, AR4* (AZM48を除く)	□42	AR	SFC-020DA2-6B-6B	XGT2-15C-6-6	
			AZM48			SFC-020DA2-6B-8B	XGT2-19C-6-8	
		5相	CRK			CRK54*	SFC-020DA2-5B-6B	XGT2-15C-5-6
			RK II			RKS54*	SFC-020DA2-6B-6B	XGT2-15C-6-6
			CVK			PKP54*	SFC-020DA2-5B-6B	XGT2-15C-5-6
			PKP/CVD			PKP24*	SFC-020DA2-5B-6B	XGT2-15C-5-6
		(株)キーエンス	2相			QS-M42	SFC-020DA2-5B-6B	XGT2-15C-5-6
						PBDM423, PBA* *423	SFC-020DA2-6B-6B	XGT2-15C-6-6
	山洋電気(株)		5相	FAF54*/FDF54*/FA511M42/FB511M42	SFC-020DA2-6B-6B	XGT2-15C-6-6		
				DB14H52*	SFC-020DA2-5B-6B	XGT2-15C-5-6		
	DU15H52*	SFC-020DA2-5B-6B	XGT2-15C-5-6					

注1) 表中のモータ形番は形番の一部を表しております。形番について詳しくは、各モーターメーカーのカatalogueをご参照ください。
注2) 取付けるモータの最大トルクが許容入力トルク(→1章359)を超える場合はトルク制限などの案対策を講ずるようお願いいたします。
注3) 形番構成④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合、表中のモータ形番は多摩川精機(株)製「TS4603」となります。

モータ直結 | モータ折返し | 本体幅40mm | 本体高さ38mm | オフセットタイプ

-1章-
コンパクト
シリーズ

-2章-
ユニバーサル
シリーズ

-3章-
エコノミー
シリーズ

-4章-
クリーズ
シリーズ

-5章-
軽量
シリーズ

-6章-
多軸
シリーズ

-7章-
コントロール
シリーズ

-8章-
リテラモータ
シリーズ

-9章-
プレレス
シリーズ

KSF
4U

KSF
5U

KSF
6U

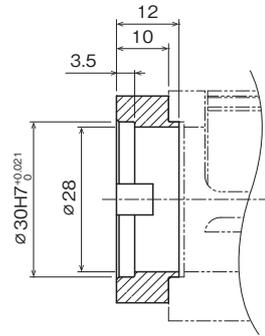
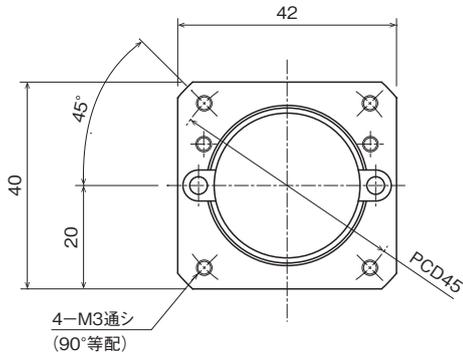
KSF
8U

KSF
10U

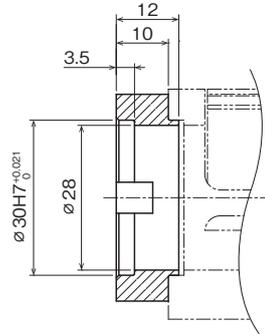
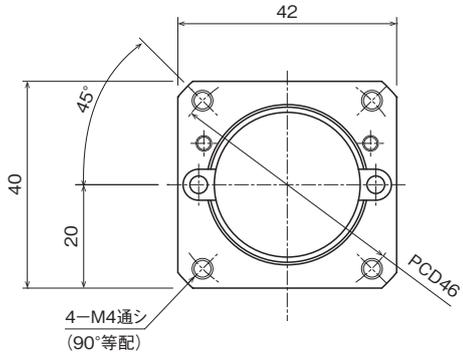
中間フランジ

KSF* ...アクチュエータ形番
◇◇ ...◇: 中間フランジ

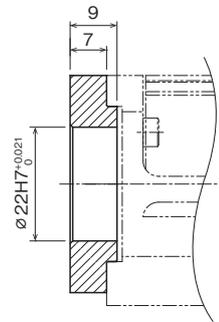
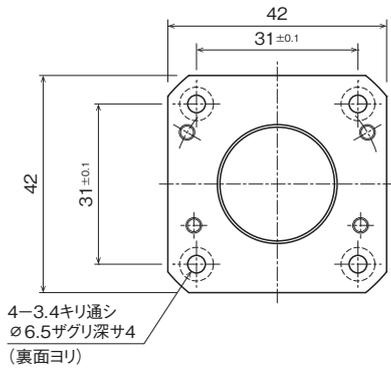
KSF4
AP



KSF4
AQ



KSF4
AR



注) 中間フランジ「A0」は「モータ無し側面」と「モータ取付部詳細」をご参照ください。(→1章361)

KSF4U/KSF4RU 共通オプション



-1章-コンパクトシリーズ

-2章-ユニバーサルシリーズ

-3章-エコノミーシリーズ

-4章-クリーンシリーズ

-5章-軽量シリーズ

-6章-多軸シリーズ

-7章-フラットローラシリーズ

-8章-リテモーターシリーズ

-9章-APシリーズ

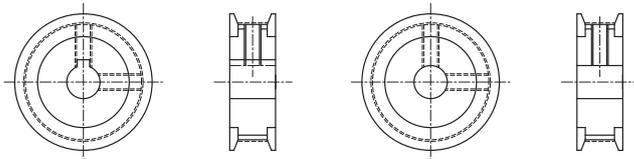
中間フランジ(折返し)

各種モータが取付けられるように中間フランジを用意しています。
形番構成①形番で「KSF4RU」をご指定した場合、ご使用になるモータに合わせて中間フランジをご指定ください。

記号構成

折返し記号	中間フランジ	モータ軸径[mm]	モータ軸固定方法
W ①	Q ②	08 ③	D ④
W	下表「使用モータ、ハウジングA/中間フランジ対応表」をご参照ください。	モータ軸径をご指定ください。 (下表「使用モータ、ハウジングA/中間フランジ対応表」をご参照ください)	K: キー D: 平取り

モータ軸固定方法



キー

平取り

注1) 「K: キー」を選択した場合、プーリ止めねじが2個付属されます。平形キーは付属されません。「D: 平取り」を選択した場合、プーリ止めねじが2個付属されます。

使用モータ、ハウジングA/中間フランジ対応表

モータ種類	メーカ	シリーズ	モータ形番	モータ定格出力 [W]	フランジ角	中間フランジ	
A Cサーボモータ	(株)安川電機	Σ-V	SGMJV-A5	50	□40	WQ-08D, WQ-08K	
			SGMAV-A5			WQ-08D, WQ-08K	
			SGMJV-01	100		WQ-08D, WQ-08K	
			SGMAV-01			WQ-08D, WQ-08K	
		Σ-7	SGM7J-A5	50	□40	WQ-08D, WQ-08K	
			SGM7A-A5			WQ-08D, WQ-08K	
			SGM7J-01	100		WQ-08D, WQ-08K	
			SGM7A-01			WQ-08D, WQ-08K	
		Σ-X	SGMXJ-A5	50	□40	WQ-08D, WQ-08K	
			SGMXA-A5			WQ-08D, WQ-08K	
			SGMXJ-01	100		WQ-08D, WQ-08K	
			SGMXA-01			WQ-08D, WQ-08K	
	三菱電機(株)	J4	HG-KR053	50	□40	WQ-08D	
			HG-MR053			WQ-08D	
			HG-KR13	100		WQ-08D	
		HG-MR13	WQ-08D				
		J5	HK-KT053W	50		□40	WQ-08D
			HK-KT13W	100		□40	WQ-08D
	多摩川精機(株)	TBL-i II	TS4602	50	□40	WQ-08D, WQ-08K	
			TS4603	100	□40	WQ-08D, WQ-08K	
	パナソニック(株)	MINAS A5	MSMD5A	50	□38	WP-08D, WP-08K	
			MSME5A			WP-08D, WP-08K	
			MSMD01	100		WP-08D, WP-08K	
			MSME01			WP-08D, WP-08K	
(株)キーエンス	SV	SV-M005	50	□40	WQ-08K		
		SV-M010	100	□40	WQ-08K		
オムロン(株)	OMNUC G5	R88M-K05030	50	□40	WQ-08K		
		R88M-K10030	100	□40	WQ-08K		

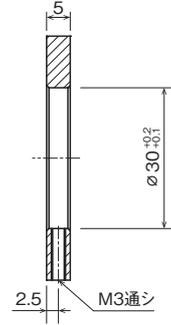
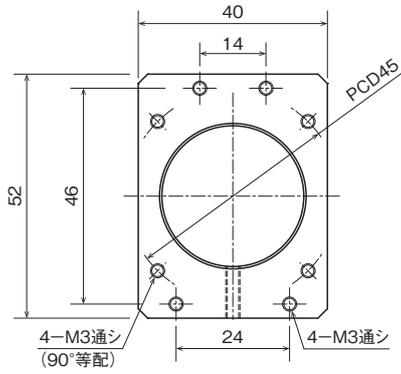
注2) 表中のモータ形番は形番の一部を表しております。形番について詳しくは、各モータメーカーのカタログをご参照ください。
 注3) 取付けるモータの最大トルクが許容入力トルク(→1章359)を超える場合はトルク制限などの安全対策を講ずるようお願いいたします。
 注4) 形番構成④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合、表中のモータ形番は多摩川精機(株)製「TS4603」となります。

モータ直結 | モータ折返し | 本体幅 40mm | 本体高さ 38mm | オプガータタイプ

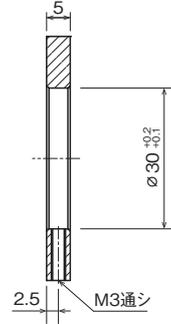
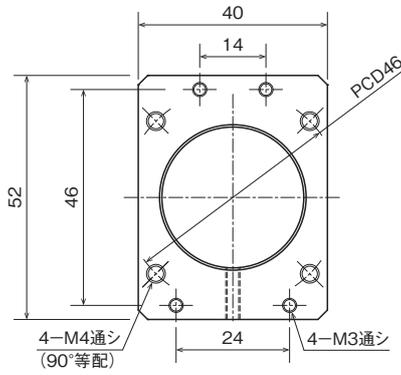
中間フランジ

KSF*	…アクチュエータ形番
W◇	…◇: 中間フランジ

KSF4R
WP



KSF4R
WQ



- 1章- コンパクトシリーズ
- 2章- ユニバーサルシリーズ
- 3章- エコノミーシリーズ
- 4章- クリーンシリーズ
- 5章- 軽量シリーズ
- 6章- 多軸シリーズ
- 7章- コンクトローラシリーズ
- 8章- リモータシリーズ
- 9章- プレスシリーズ

- KSF 4U
- KSF 5U
- KSF 6U
- KSF 8U
- KSF 10U

KSF5U/KSF5RU

モータ無し仕様
THC仕様



形番構成

形番	ボールねじリード	ストローク	モータ有無/制御機器種類	中間フランジ	モータ軸径	モータ軸固定方法
KSF5U	10	0050	TH	(選択不要) ^{*1}	(選択不要) ^{*1}	(選択不要) ^{*1}
① KSF5U KSF5RU	② 10 : 10mm 20 : 20mm	③ 0050 : 50mm 〃 0900 : 900mm	④ モータ有無 0 : モータ無し 1 : モータ付き(貴社ご指定モータをTHK購入取付け) コントローラ付きの場合 TH : ドライバコントローラTHC [0]を選択した場合 モータ直結仕様: カップリングは付属されません。カップリングが必要な際はご発注時にご指示ください。 モータ折返し仕様: タイミングプーリ、タイミングベルトが付属されます。 [1]を選択した場合 ご指定モータを取付けます。モータケーブル向きを別途ご指示ください。ご指定モータに合わせた⑤中間フランジを選択してください。 [TH]を選択した場合 別途コントローラの手配が必要です。→7章002	⑤ 無記号 : TH選択時 直結の場合 A0 AP AQ AR 折返しの場合 WP WQ	⑥ 08 : 8mm	⑦ D : 平取り K : キー

※1 ④モータ有無/制御機器種類にて[TH]を選択した場合、⑤中間フランジ、⑥モータ軸径、⑦モータ軸固定方法は選択不要です。(直結/折返し共通)直結(①形番で[KSF5U]を選択)の場合、⑥モータ軸径、⑦モータ軸固定方法は選択不要です。

コントローラ仕様

制御機器種類		THC	
モータ定格出力[W]		100	
ボールねじリード[mm]		10	20
定格速度 ^{*2} [mm/s]		500	1000
定格推力 ^{*3} [N]	直結	179	89
	折返し	179	89
最大推力 ^{*4} [N]	直結	537	268
	折返し	537	268
電磁ブレーキ保持力 ^{*5} [N]	直結	179	89
	折返し	179	89
走行寿命 ^{*6} [km]		10,000	20,000

※2 定格速度は、モータの定格回転数3000min⁻¹時の速度です。
 ※3 定格推力は、モータの定格トルク0.318N・m、もしくは許容入力トルクによって制限される値です。
 ※4 最大推力は、モータの瞬時最大トルク0.95N・m、もしくは許容入力トルクによって制限される値です。
 ※5 電磁ブレーキ保持力は、モータの静摩擦トルク0.318N・m、もしくは許容入力トルクによって制限される値です。
 ※6 計算条件は以下の場合です。
 ストローク : 500mm/加減速度 : 最大可搬質量設定時の加減速度/速度 : 定格速度/負荷質量 : 最大可搬質量/重心位置 : テーブル上面中心

■水平

モータ定格出力[W]		100	
ボールねじリード[mm]		10	20
最大可搬質量 ^{*7} [kg]	加減速度	0.3G	26
		0.5G	26
		1G	8

■壁掛け

モータ定格出力[W]		100	
ボールねじリード[mm]		10	20
最大可搬質量 ^{*7} [kg]	加減速度	0.3G	21.5
		0.5G	21
		1G	8

■垂直

モータ定格出力[W]		100	
ボールねじリード[mm]		10	20
最大可搬質量 ^{*7*8} [kg]	加減速度	0.3G	13(11.5)
		0.5G	13(11.5)
		1G	6(5.5)

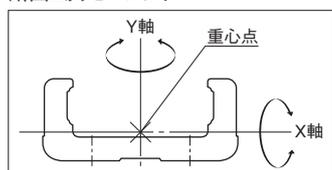
※7 最大可搬質量は、定格速度時の質量です。
 ※8 ()内は折返し仕様時の値です。

基本仕様

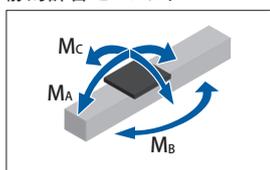
LMガイド部	基本動定格荷重 C[N]		10200
	基本静定格荷重 C ₀ [N]		17900
	ラジアルすきま [mm]		-0.004~+0.002
	断面2次モーメント	I _x ^{*9} [mm ⁴]	1.7×10 ⁴
I _y ^{*10} [mm ⁴]		1.5×10 ⁵	
ボールねじ部	ボールねじリード [mm]		10 20
	基本動定格荷重 Ca[N]		3350 2150
	基本静定格荷重 C _{0a} [N]		6600 4470
	ねじ軸径 [mm]		∅13
	谷径 [mm]		∅11.06
	ボール中心径 [mm]		∅13.5
軸受部(固定側)	許容回転数 ^{*11} [min ⁻¹]		5000 4000
	アキシアル方向	基本動定格荷重 Ca[N]	6100
		静的許容荷重 P _{0a} [N]	3100
	起動トルク ^{*12} [N・cm]		7
	繰り返し位置決め精度 ^{*13} [mm]		±0.01
	ロストモーション ^{*13} [mm]		0.1
	許容入力トルク [N・m]	直結	1.8
		折返し	1.1
	静的許容モーメント ^{*14} [N・m]		M _A : 147 M _B : 107 M _C : 89
	標準グリース/使用グリースニップル		THK AFFグリース/PB107

※9 I_x=X軸まわりの断面2次モーメントです。
 ※10 I_y=Y軸まわりの断面2次モーメントです。
 ※11 許容回転数はストロークが長くなることにより下がる場合があります。
 ※12 起動トルクはTHK AFFグリースを封入した時の値です。
 ※13 検査用モータで測定した時の値です。
 ※14 M_A、M_Cモーメント基準はテーブル上面、M_Bモーメント基準はテーブル中心です。

断面2次モーメント



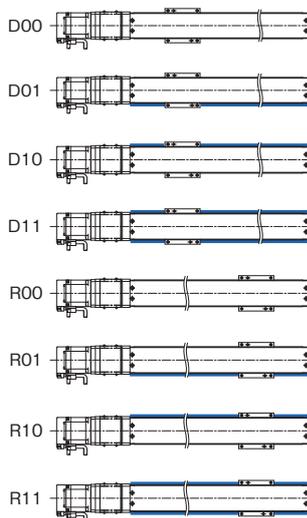
静的許容モーメント



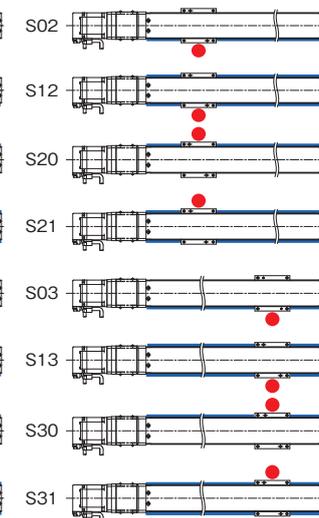
①原点方式

— : センサレール ● : 外付原点センサ位置

・押当て原点方式



・センサ原点方式



サーボモータ 100W | モータ直結 | モータ折返し | 本体幅 50mm | 本体高さ 37mm | ストローク MAX 900mm | 速度 MAX 1330mm/s | オープンカータイプ

④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合、⑨～⑬の指定が必要です。

オプション
T-6

モータ定格出力	モータケーブル向き	原点方式	電源電圧	ケーブル種類、長さ
M10	L	S02	D1	F3

⑧

無記号：無し
MR：モータ右折返し
ML：モータ左折返し
MD：モータ下折返し
T：裏タップ
1：センサレールのみ
6：フォトセンサ
J：近接センサ
M：近接センサ (PNP)

⑩

⑨	⑩	⑪	⑫	⑬
M10：100W	R：右側	D00：モータ側(押当て)	D1：100V	無記号：無し
M10B：100Wブレーキ付き	L：左側	D01：モータ側(押当て)	D2：200V	F3：固定用 3m
	U：上側	D10：モータ側(押当て)		F5：固定用 5m
	D：下側	D11：モータ側(押当て)		FA：固定用10m
		R00：反モータ側(押当て)		H3：高屈曲 3m
		R01：反モータ側(押当て)		H5：高屈曲 5m
		R10：反モータ側(押当て)		HA：高屈曲10m
		R11：反モータ側(押当て)		
		S02：モータ側(センサ右)		
		S12：モータ側(センサ右)		
		S20：モータ側(センサ左)		
		S21：モータ側(センサ左)		
		S03：反モータ側(センサ右)		
		S13：反モータ側(センサ右)		
		S30：反モータ側(センサ左)		
		S31：反モータ側(センサ左)		

モータ折返しを選択した場合は「MR」、「ML」、「MD」のいずれかを選択してください。
④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合は、「M」は選択できません。

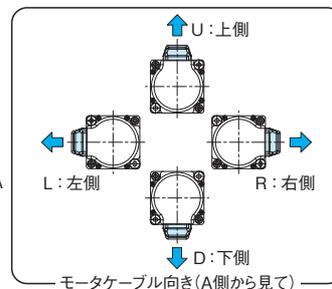
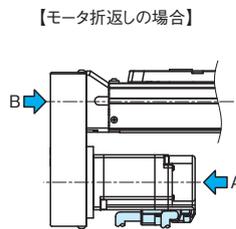
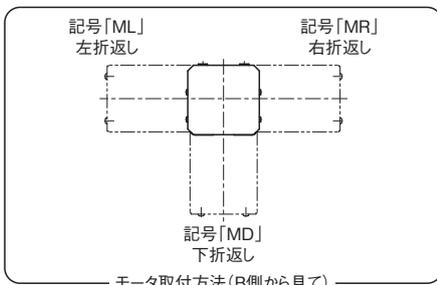
下記組み合わせは選択できません。
・⑧ MR：右折返し、⑩ R：右側
・⑧ ML：左折返し、⑩ L：左側
・⑧ MD：下折返し、⑩ U：上側

⑪

D00：モータ側(押当て)
D01：モータ側(押当て)
D10：モータ側(押当て)
D11：モータ側(押当て)
R00：反モータ側(押当て)
R01：反モータ側(押当て)
R10：反モータ側(押当て)
R11：反モータ側(押当て)
S02：モータ側(センサ右)
S12：モータ側(センサ右)
S20：モータ側(センサ左)
S21：モータ側(センサ左)
S03：反モータ側(センサ右)
S13：反モータ側(センサ右)
S30：反モータ側(センサ左)
S31：反モータ側(センサ左)

モータ折返し選択時は、モータ折返し方向と同じ側にセンサを取付けることはできません。

⑧オプション(モータ折返し方向)
⑩モータケーブル向き(直結/折返し)



モータ選定資料

ストローク [mm]	LMガイド部		ボールねじ部		モータ取付部	
	可動部質量 [kg]	摺動抵抗値*1 [N]	リード [mm]	軸長さ [mm]	直結 軸端外径 [mm]	折返し タイミングプーリ(2個合計) 慣性モーメント×10 ⁻⁴ [kg·m ²]
50 900	0.4	1.5	10, 20	274 1124	ø8h7	0.028

*1 ころがり抵抗値とシール抵抗値を合計した値となります。
注) 適用カップリングは1章375をご参照ください。

許容オーバーハング長さ*2

水平

100W	ボールねじリード [mm]	負荷質量 [kg]	a [mm]	b [mm]	c [mm]
直結	10	6.5	500	160	330
		13	500	70	150
		26	270	30	70
	20	2	500	340	500
		4	500	160	280
		8	370	70	130
折返し	10	6.5	500	160	330
		13	500	70	150
		26	270	30	70
	20	2	500	340	500
		4	500	160	280
		8	370	70	130

壁掛け

100W	ボールねじリード [mm]	負荷質量 [kg]	a [mm]	b [mm]	c [mm]
直結	10	5	390	190	500
		10.5	180	80	500
		21	70	30	310
	20	2	500	320	500
		4	270	150	500
		8	120	60	330
折返し	10	5	390	190	500
		10.5	180	80	500
		21	70	30	310
	20	2	500	320	500
		4	270	150	500
		8	120	60	330

垂直

100W	ボールねじリード [mm]	負荷質量 [kg]	a [mm]	c [mm]
直結	10	3	320	320
		6.5	150	150
		13	70	70
	20	1	460	460
		2.5	220	220
		5.5	100	100
折返し	10	2.5	360	360
		5.5	170	170
		11.5	80	80
	20	1	500	500
		2.5	240	240
		5	110	110

*2 LMガイドの走行寿命が10,000km(リード20mmの場合は20,000km)で制限される値です。計算条件は以下の通りです。
ストローク：475mm/加減速度：0.3G/速度：定格速度/オーバーハング方向：単一方向のみ負荷。寸法a、b、cはテーブル上面中心からの寸法です。

- 1章- コンパクト シリーズ
- 2章- ユニバーサル シリーズ
- 3章- シェアード シリーズ
- 4章- シリリズン
- 5章- シリリズン
- 6章- シリリズン
- 7章- シリリズン
- 8章- シリリズン
- 9章- シリリズン

- KSF 4U
- KSF 5U
- KSF 6U
- KSF 8U
- KSF 10U

KSF5U/KSF5RU

モータ無し仕様
THC仕様



-1章-コンパクトシリーズ

-2章-ユニバーサルシリーズ

-3章-エコノミーシリーズ

-4章-クリーンシリーズ

-5章-軽量シリーズ

-6章-多軸シリーズ

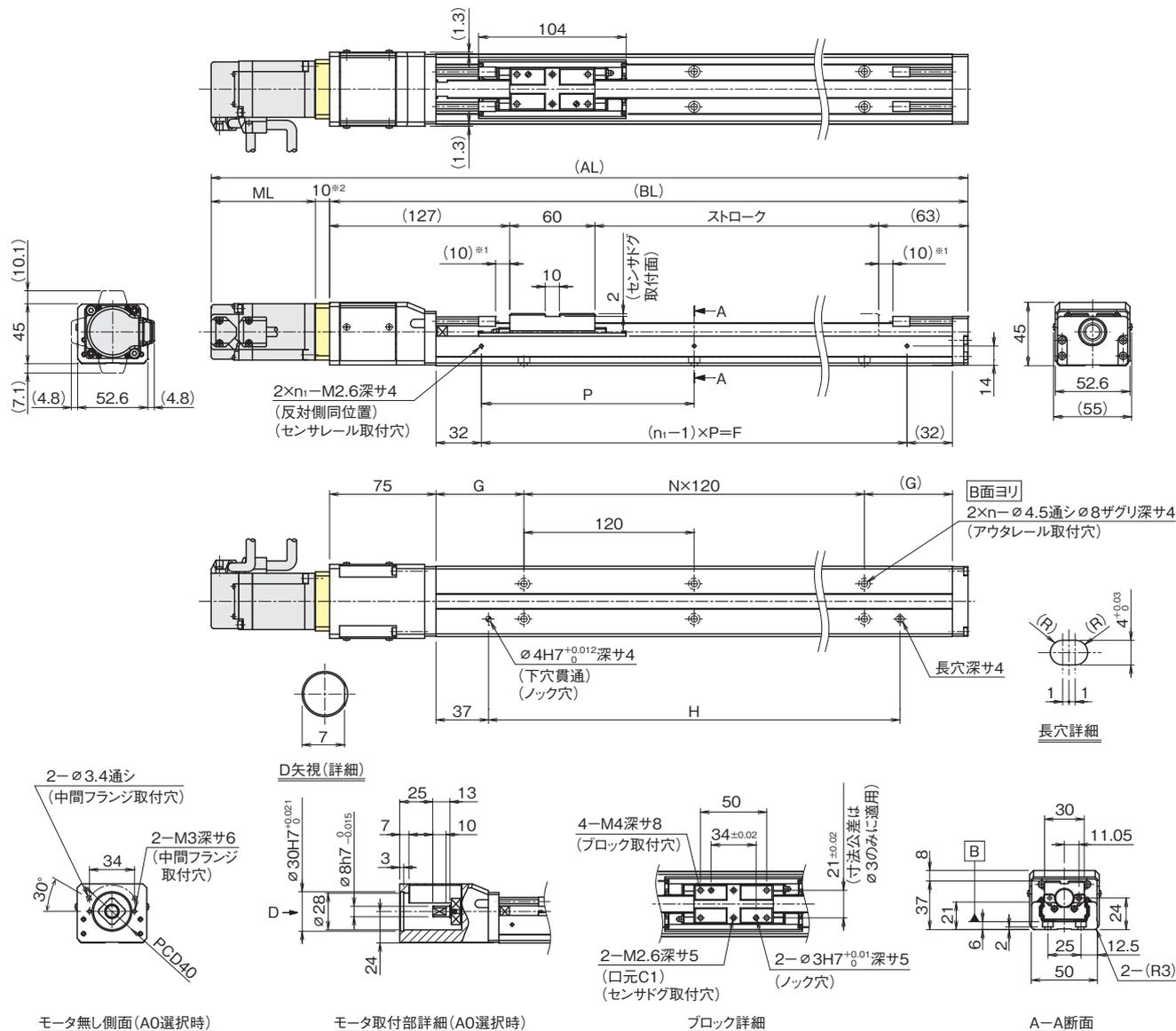
-7章-フロントローラシリーズ

-8章-リテラモーター

-9章-ブレースシリーズ

寸法

モータ直結



KSF 4U

KSF 5U

KSF 6U

KSF 8U

KSF 10U

寸法表

ストローク [mm] (メカストップ間ストローク)		50 (70)	100 (120)	150 (170)	200 (220)	250 (270)	300 (320)	350 (370)	400 (420)	450 (470)	500 (520)	550 (570)	600 (620)	650 (670)	700 (720)	750 (770)	800 (820)	850 (870)	900 (920)	
最高速度 ^{*3} [mm/s]	ボールねじリード: 10mm	500 (830)										500 (800)	500 (680)	500 (590)	500 (510)	440	390	350	310	280
	ボールねじリード: 20mm	1000 (1330)										1000 (1180)	1000 (1020)	1000 (890)	1000 (790)	890	790	700	630	570
寸法 [mm]	AL ^{*4,*5}	383.5 (419.1)	433.5 (469.1)	483.5 (519.1)	533.5 (569.1)	583.5 (619.1)	633.5 (669.1)	683.5 (719.1)	733.5 (769.1)	783.5 (819.1)	833.5 (869.1)	883.5 (919.1)	933.5 (969.1)	983.5 (1019.1)	1033.5 (1069.1)	1083.5 (1119.1)	1133.5 (1169.1)	1183.5 (1219.1)	1233.5 (1269.1)	
	BL	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	
	ML ^{*4}	73.5 (109.1)																		
	G	47	72	97	62	87	52	77	102	67	92	57	82	47	72	97	62	87	52	
	H	140	190	240	290	340	390	440	490	540	590	640	690	740	790	840	890	940	990	
	P	150	200	250	150	175	200	225	250	275	200	130	175	150	200	170	150	190	200	
	F	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	
取付ピッチ数	N	1	1	1	2	2	3	3	3	4	4	5	5	6	6	6	7	7	8	
	n	2	2	2	3	3	4	4	4	5	5	6	6	7	7	7	8	8	9	
取付穴数	n ₁	2	2	2	3	3	3	3	3	3	4	6	5	6	5	6	7	6	6	
	n ₂	2	2	2	3	3	3	3	3	3	4	6	5	6	5	6	7	6	6	
質量 [kg]	モータ無し	1.9	2.2	2.4	2.7	2.9	3.1	3.4	3.6	3.9	4.1	4.4	4.6	4.9	5.1	5.3	5.6	5.8	6.1	
	モータ付き ^{*4}	2.5 (2.7)	2.7 (2.9)	2.9 (3.1)	3.2 (3.4)	3.4 (3.6)	3.7 (3.9)	3.9 (4.1)	4.2 (4.4)	4.4 (4.6)	4.7 (4.9)	4.9 (5.1)	5.1 (5.3)	5.4 (5.6)	5.6 (5.8)	5.9 (6.1)	6.1 (6.3)	6.4 (6.6)	6.6 (6.8)	

*1 メカストップまでのストロークです。

*2 形番構成⑤中間フランジで「AR」を選択した場合は寸法が変わります。詳細は1章375をご参照ください。

*3 最高速度は、モータの回転数3000min⁻¹時の速度、もしくはアクチュエータの許容速度によって制限される速度です。()内はアクチュエータの許容速度です。

*4 ()内はブレーキ付きの値です。

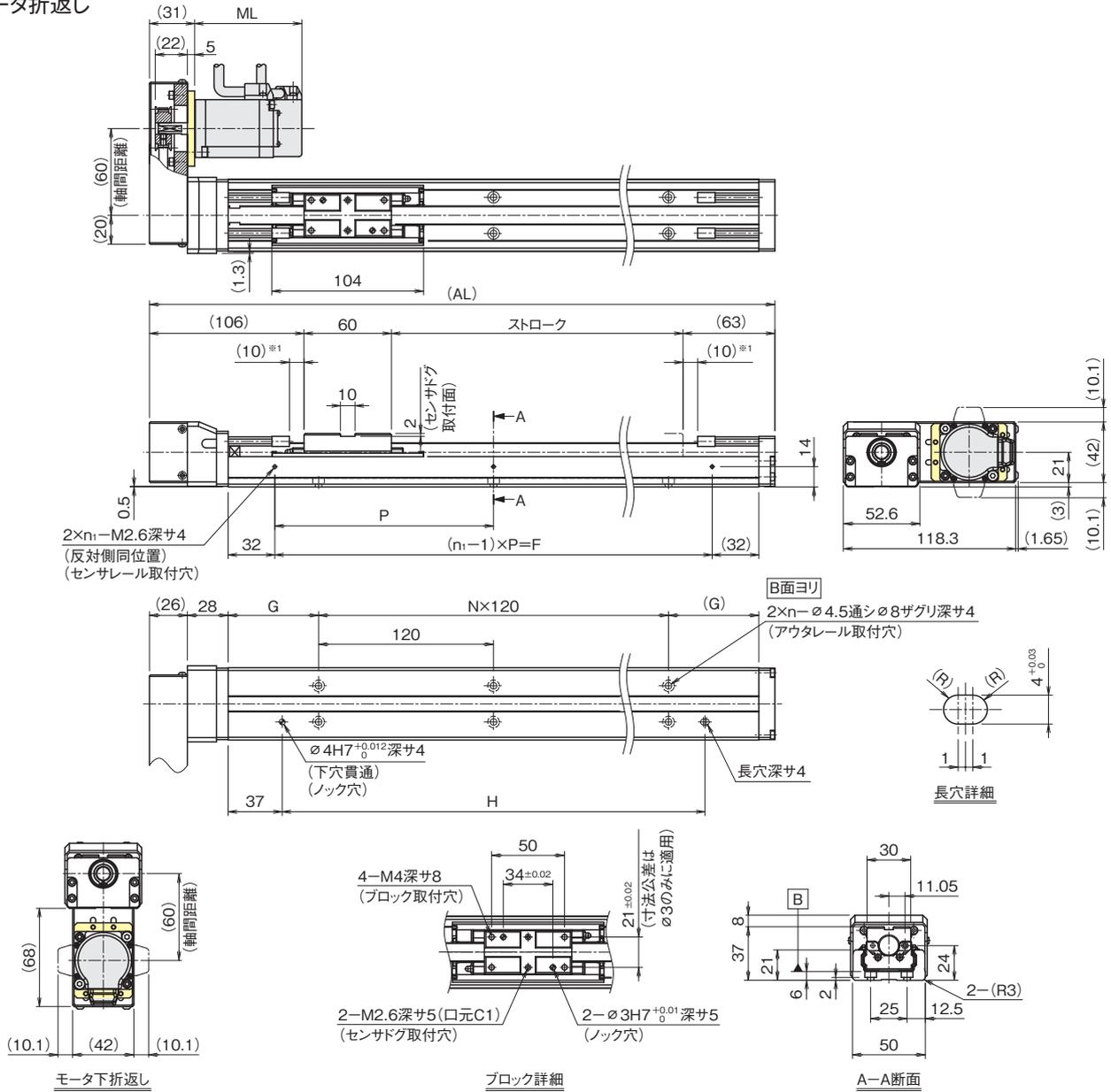
*5 形番構成⑤中間フランジで「AR」を選択した場合は中間フランジの厚みが異なるため全長が変わります。詳細は1章375をご参照ください。

サーボモータ 100W | モータ 直結 | モータ 折返し | 本体幅 50mm | 本体高さ 37mm | ストローク MAX 900mm | 速度 MAX 1330mm/s | オープンタイプ

- 1章- コンパクトシリーズ
- 2章- ユニバーサルシリーズ
- 3章- エコノミーシリーズ
- 4章- クリーンシリーズ
- 5章- 軽量シリーズ
- 6章- 多軸シリーズ
- 7章- ソフトローラシリーズ
- 8章- リミテッドモータシリーズ
- 9章- プレレスシリーズ

寸法

モータ折返し



※1 メカストップまでのストロークです。

寸法表

ストローク [mm] (メカストップ間ストローク)		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	
		(70)	(120)	(170)	(220)	(270)	(320)	(370)	(420)	(470)	(520)	(570)	(620)	(670)	(720)	(770)	(820)	(870)	(920)	
最高速度 [mm/s]	ボールねじリード: 10mm	500 (830)										500 (800)	500 (680)	500 (590)	500 (510)	440	390	350	310	280
	ボールねじリード: 20mm	1000 (1330)										1000 (1180)	1000 (1020)	1000 (890)	890	790	700	630	570	
寸法 [mm]	AL	279	329	379	429	479	529	579	629	679	729	779	829	879	929	979	1029	1079	1129	
	ML ^{※3}	73.5 (109.1)																		
	G	47	72	97	62	87	52	77	102	67	92	57	82	47	72	97	62	87	52	
	H	140	190	240	290	340	390	440	490	540	590	640	690	740	790	840	890	940	990	
	P	150	200	250	150	175	200	225	250	275	300	130	150	175	200	200	170	150	190	200
	F	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	
取付ピッチ数	N	1	1	1	2	2	3	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8		
	n	2	2	2	3	3	4	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9		
取付穴数	n ₁	2	2	2	3	3	3	3	3	3	4	6	5	6	5	6	7	6	6	
	モータ無し	2.1	2.3	2.6	2.8	3	3.3	3.5	3.8	4	4.3	4.5	4.8	5	5.2	5.5	5.7	6	6.2	
質量 [kg]	モータ無し	2.1	2.3	2.6	2.8	3	3.3	3.5	3.8	4	4.3	4.5	4.8	5	5.2	5.5	5.7	6	6.2	
	モータ付き ^{※3}	2.6 (2.8)	2.8 (3)	3.1 (3.1)	3.3 (3.5)	3.5 (3.7)	3.8 (4)	4 (4.2)	4.3 (4.5)	4.5 (4.7)	4.8 (5)	5 (5.2)	5.3 (5.5)	5.5 (5.7)	5.7 (5.9)	6 (6.2)	6.2 (6.4)	6.5 (6.7)	6.7 (6.9)	

※2 最高速度は、モータの回転数3000min⁻¹時の速度、もしくはアクチュエータの許容速度によって制限される速度です。

()内はアクチュエータの許容速度です。

※3 ()内はブレーキ付きの値です。

- KSF 4U
- KSF 5U
- KSF 6U
- KSF 8U
- KSF 10U

KSF5U/KSF5RU 共通オプション



-1章-コンパクトシリーズ

-2章-ユニバーサルシリーズ

-3章-エコノミーシリーズ

-4章-クリーンシリーズ

-5章-軽量シリーズ

-6章-多軸シリーズ

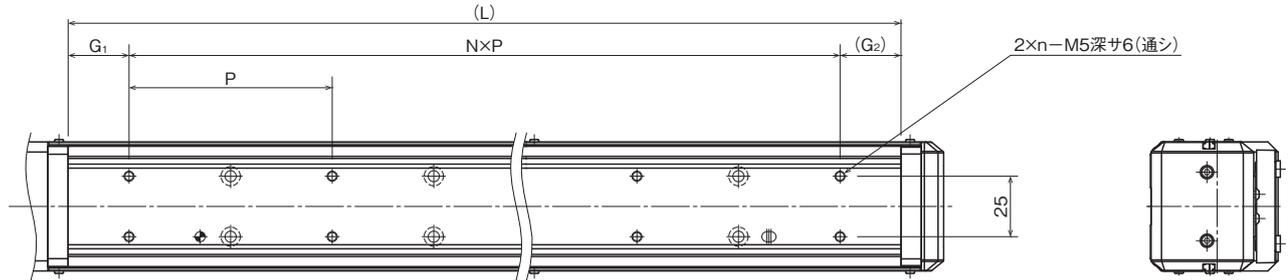
-7章-コンパクトローラ

-8章-リデモーター

-9章-シリーズズ

裏タップ

アウトレール底面より取付けられるように裏タップを用意しています。



注1) 裏タップを選択しても標準のザグリ穴は残ります。

ストローク [mm]	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	
寸法 [mm]	L	214	264	314	364	414	464	514	564	614	664	714	764	814	864	914	964	1014	1064
	P	80									120								
取付ピッチ数	G ₁	27	12	27	52	77	27	67	92	57	82	47	72	27	62	87	52	77	27
	G ₂	27	12	47	72	97	77	87	112	77	102	67	92	67	82	107	72	97	77
取付穴数	n	2	2	2	2	2	3	3	3	4	4	5	5	6	6	6	7	7	8
	n	3	3	3	3	3	4	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	8	9

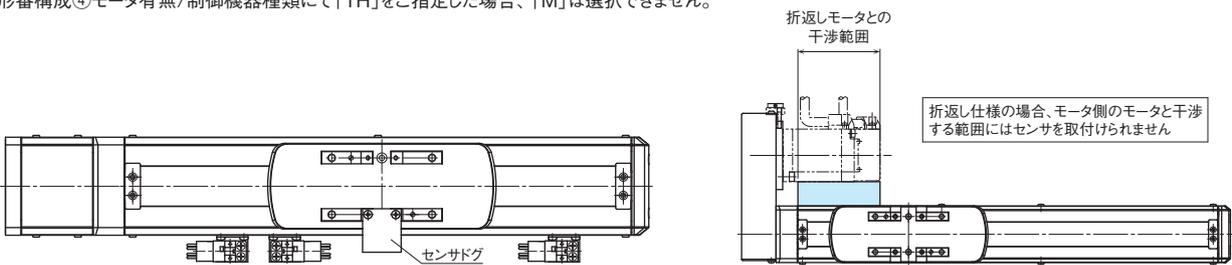
センサ

オプションとしてフォトセンサおよび近接センサを用意しています。以下の注意点(注2~5)をご確認の上ご使用ください。

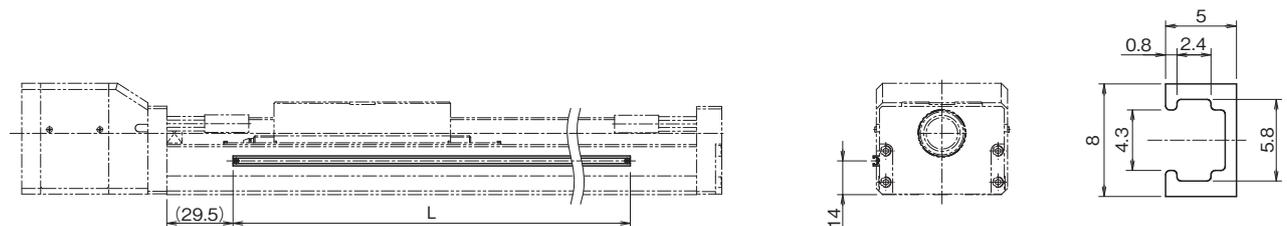
記号	内容	形番	付属品
1	センサレール有り	-	取付ねじ、センサレール(1本または2本)
6	フォトセンサ ^{※1} [3個]	EE-SX674(オムロン(株)製)	取付ねじ・ナット、センサドグ(1個または2個)、センサレール(1本または2本)、取付板(3個)、コネクタ(EE-1001×3個)
J	近接センサ N.O.接点 ^{※2} [1個] N.C.接点 ^{※3} [2個]	GX-F12A(パナソニック デバイスSUNX(株)製) GX-F12B(パナソニック デバイスSUNX(株)製)	取付ねじ・ナット、センサドグ(1個または2個)、センサレール(1本または2本)
M	近接センサ N.O.接点 ^{※2} [1個](PNP出力) N.C.接点 ^{※3} [2個](PNP出力)	GX-F12A-P(パナソニック デバイスSUNX(株)製) GX-F12B-P(パナソニック デバイスSUNX(株)製)	取付ねじ・ナット、センサドグ(1個または2個)、センサレール(1本または2本)

※1 フォトセンサは、入光時ON、遮光時ONの切替えが可能です。
 ※2 N.O.接点：ノーマルオープン接点
 ※3 N.C.接点：ノーマルクローズ接点

- 注2) アクチュエータ本体にセンサ関連部品一式が付属されます。取付けは貴社にてお願いします。
- 注3) 近接センサ同士が接近している場合は、正常に動作できない場合があります。その際は異周波タイプを貴社にてご用意ください。(仕様に関しては各メーカーにご確認ください。)
- 注4) ストロークが50mmの場合は、センサレール、センサドグを2個取付けます。
- 注5) 形番構成④モータ有無/制御機器種類にて「TH」をご指定した場合、「M」は選択できません。



センサレール取付寸法



ストローク [mm]	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	
寸法 [mm]	L	155	205	255	305	355	405	455	505	555	605	655	705	755	805	855	905	955	1005

モータ直結 | モータ折返し | 本体幅50mm | 本体高さ37mm | オアバータイプ

-1章-
コンパクトシリーズ

-2章-
ユニバーサルシリーズ

-3章-
エコノミーシリーズ

-4章-
クリーンシリーズ

-5章-
軽量シリーズ

-6章-
多軸シリーズ

-7章-
コンパクトローラ

-8章-
リテラモータ

-9章-
ブレース

KSF 4U

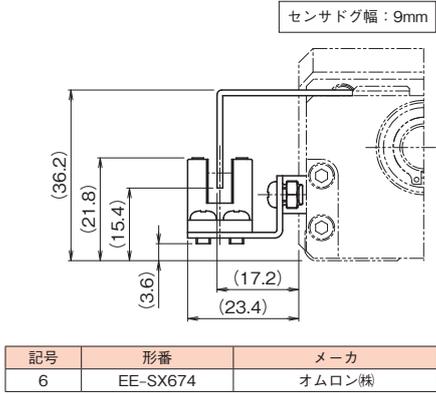
KSF 5U

KSF 6U

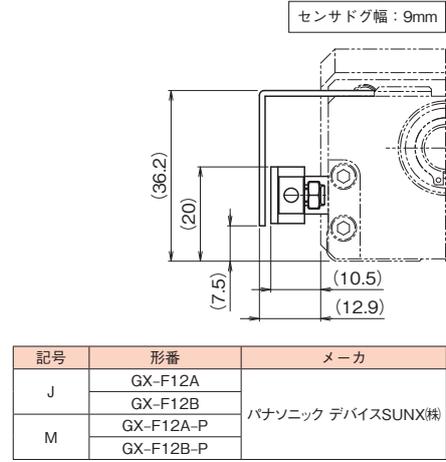
KSF 8U

KSF 10U

フォトセンサ取付寸法



近接センサ取付寸法

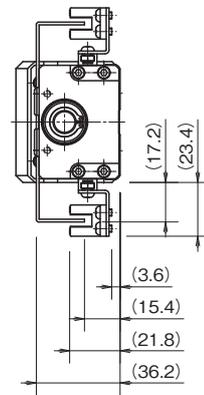
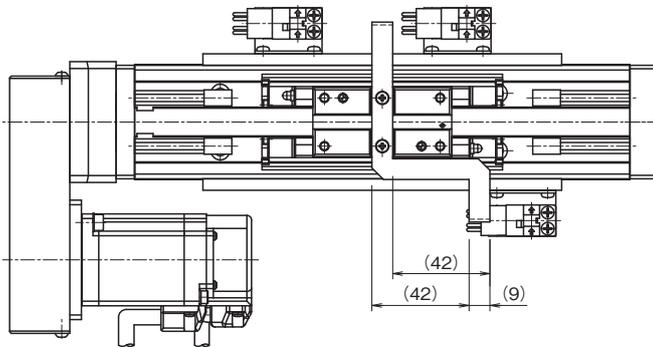


センサ選択時の注意点

以下組合わせで選択した場合、折返し側センサドグの形状が異なります。

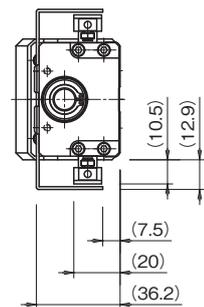
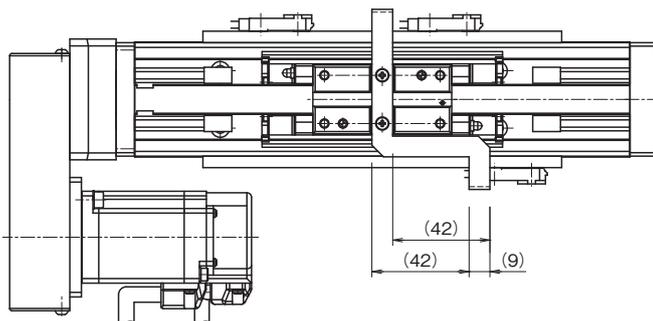
・組合わせ(フォトセンサ)

- 形番構成①形番にて「KSF5RU」を選択
- 形番構成③ストロークにて「0050」を選択
- 形番構成⑧オプションにて「6」を選択



・組合わせ(近接センサ)

- 形番構成①形番にて「KSF5RU」を選択
- 形番構成③ストロークにて「0050」を選択
- 形番構成⑧オプションにて「J」、「M」を選択



KSF5U/KSF5RU 共通オプション



-1章-コンパクトシリーズ

-2章-ユニバーサルシリーズ

-3章-エコノミーシリーズ

-4章-クリーンシリーズ

-5章-軽量シリーズ

-6章-多軸シリーズ

-7章-フラットローラ

-8章-リテモータ

-9章-プレクス

中間フランジ(直結)

各種モータが取り付けられるように中間フランジを用意しています。
形番構成①形番で「KSF5U」をご指定した場合、ご使用になるモータに合わせて中間フランジをご指定ください。

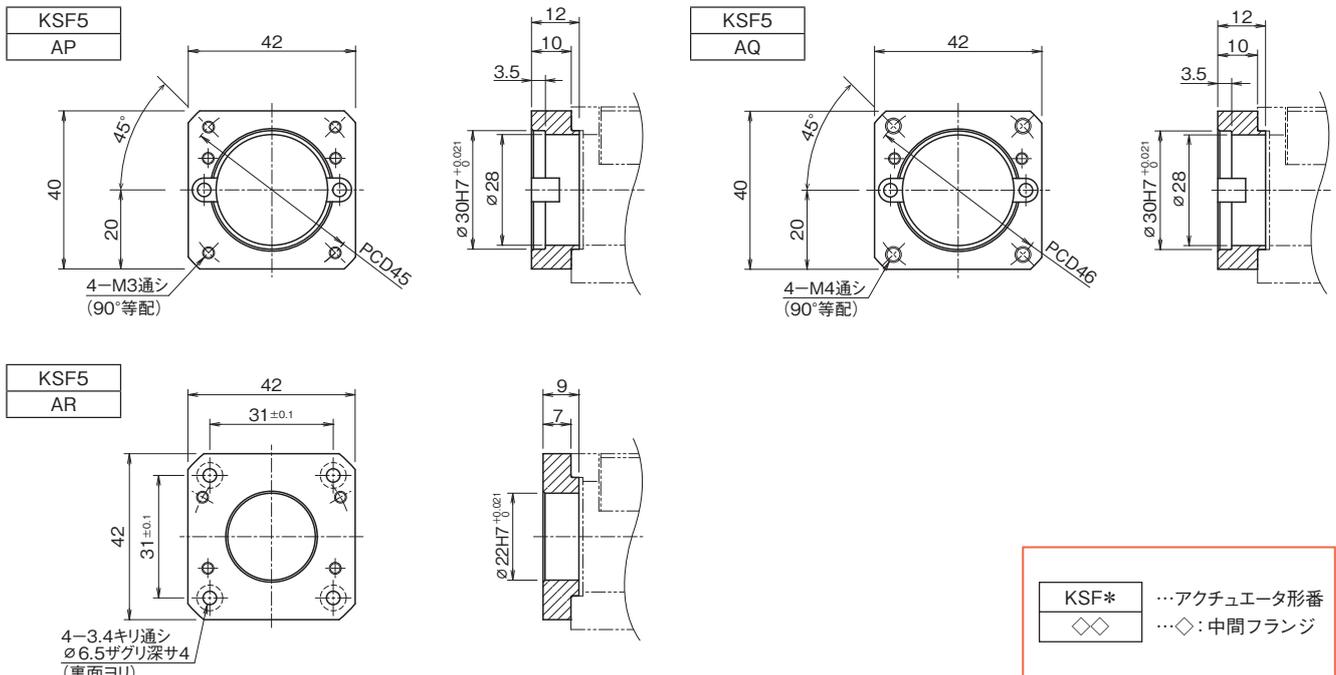
使用モータ、中間フランジ、カップリング対応表

モータ種類	メーカー	シリーズ	モータ形番	モータ定格出力 [W]	フランジ角	中間フランジ	適用カップリング形番			
							三木ブリー株式会社	鍋屋バイテック会社(NBK)		
A Cサーボモータ	株式会社 安川電機	Σ-V	SGMJV-01	100	□40	AQ	SFC-020DA2-8B-8B	XGT2-19C-8-8		
			SGMAV-01							
		Σ-7	SGM7J-01							
			SGM7A-01							
			SGMXJ-01							
	Σ-X	SGMXA-01								
		三菱電機株式会社	MELSERVO		J4	HG-KR13			□40	AQ
					J5	HG-MR13				
	JN				HK-KT13W					
	JN				HF-KN13					
	多摩川精機株式会社	TBL-i II	TS4603							
		TBL-i IV	TSM3104							
	パナソニック株式会社	MINAS	A5		MSMD01	□38			AP	
					MSME01					
			A6		MSMF01					
MHMF01										
機キーンズ	SV	SV-M010	□40	AQ						
	SV2	SV2-M010	□40	AQ						
山洋電気株式会社	SANMOTION R	R2□A04010	□40	AQ						
オムロン株式会社	OMNUC G5	R88M-K10030	□40	AQ						
	1S	R88M-1M10030	□40	AQ						
ファナック株式会社	β is series	β is0.3/5000	□40	AQ						

モータ種類	メーカー	シリーズ	モータ形番	フランジ角	中間フランジ	適用カップリング形番		
						三木ブリー株式会社	鍋屋バイテック会社(NBK)	
ステッピングモータ	オリエントモーター株式会社	αステップ	AZ4*, AR4* (AZM48を除く)	□42	AR	SFC-020DA2-6B-8B	XGT2-19C-6-8	
			AZM48			SFC-020DA2-8B-8B	XGT2-19C-8-8	
		5相	CRK			CRK54*	SFC-020DA2-5B-8B	XGT2-19C-5-8
			RK II			RKS54*	SFC-020DA2-6B-8B	XGT2-19C-6-8
			CVK			PKP54*	SFC-020DA2-5B-8B	XGT2-19C-5-8
	2相	PKP/CVD	PKP24*			SFC-020DA2-5B-8B	XGT2-19C-5-8	
		機キーンズ	2相			QS-M42	SFC-020DA2-5B-8B	XGT2-19C-5-8
	山洋電気株式会社	PB	PBDM423, PBA* *423			SFC-020DA2-5B-8B	XGT2-19C-5-8	
			FAF54*/FDF54*/FA511M42/FB511M42			SFC-020DA2-6B-8B	XGT2-19C-6-8	
		5相	DB14H52*			SFC-020DA2-6B-8B	XGT2-19C-6-8	
DU15H52*			SFC-020DA2-5B-8B	XGT2-19C-5-8				
SFC-020DA2-5B-8B		XGT2-19C-5-8						

注1) 表中のモータ形番は形番の一部を表しております。形番について詳しくは、各モータメーカーのカタログをご参照ください。
注2) 取付けるモータの最大トルクが許容入力トルク(→1章369)を超える場合はトルク制限などの安全対策を講ずるようお願いいたします。
注3) 形番構成④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合、表中のモータ形番は多摩川精機株式会社製「TS4603」となります。

中間フランジ



注4) 中間フランジ「AQ」は「モータ無し側面」と「モータ取付部詳細」をご参照ください。(→1章371)

モータ直結 | モータ折返し | 本体幅50mm | 本体高さ37mm | オブジャタイプ

-1章-
コンパクトシリーズ

-2章-
ユニバーサルシリーズ

-3章-
エコノミーシリーズ

-4章-
スクリーンズシリーズ

-5章-
軽量シリーズ

-6章-
多軸シリーズ

-7章-
フレットローラシリーズ

-8章-
リテラモータシリーズ

-9章-
ブレースシリーズ

KSF
4U

KSF
5U

KSF
6U

KSF
8U

KSF
10U

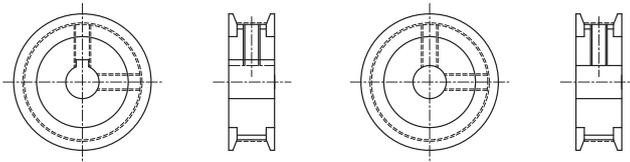
中間フランジ(折返し)

各種モータが取付けられるように中間フランジを用意しています。
形番構成①形番で「KSF5RU」をご指定した場合、ご使用になるモータに合わせて中間フランジをご指定ください。

記号構成

折返し記号	中間フランジ	モータ軸径[mm]	モータ軸固定方法
W ①	Q ②	08 ③	D ④
W	下表「使用モータ、ハウジングA/中間フランジ対応表」をご参照ください。	モータ軸径をご指定ください。 (下表「使用モータ、ハウジングA/中間フランジ対応表」をご参照ください)	K: キー D: 平取り

モータ軸固定方法



キー

平取り

注1) 「K: キー」を選択した場合、プリー止めねじが2個付属されます。平形キーは付属されません。「D: 平取り」を選択した場合、プリー止めねじが2個付属されます。

使用モータ、ハウジングA/中間フランジ対応表

モータ種類	メーカ	シリーズ	モータ形番	モータ定格出力[W]	フランジ角	中間フランジ
ACサーボモータ	株式会社 東洋電機	Σ-V	SGMJV-A5	50	□40	WQ-08D, WQ-08K
			SGMAV-A5			WQ-08D, WQ-08K
			SGMJV-01	100		WQ-08D, WQ-08K
			SGMAV-01			WQ-08D, WQ-08K
		Σ-7	SGM7J-A5	50	□40	WQ-08D, WQ-08K
			SGM7A-A5			WQ-08D, WQ-08K
			SGM7J-01	100		WQ-08D, WQ-08K
			SGM7A-01			WQ-08D, WQ-08K
		Σ-X	SGMXJ-A5	50	□40	WQ-08D, WQ-08K
			SGMXA-A5			WQ-08D, WQ-08K
			SGMXJ-01	100		WQ-08D, WQ-08K
			SGMXA-01			WQ-08D, WQ-08K
	三菱電機株式会社	J4	HG-KR053	50	□40	WQ-08D
			HG-MR053			WQ-08D
			HG-KR13	100		WQ-08D
			HG-MR13			WQ-08D
		J5	HK-KT053W	50	□40	WQ-08D
			HK-KT13W	100	□40	WQ-08D
	多摩川精機株式会社	TBL-II	TS4602	50	□40	WQ-08D, WQ-08K
			TS4603	100	□40	WQ-08D, WQ-08K
	パナソニック株式会社	MINAS A5	MSMD5A	50	□38	WP-08D, WP-08K
			MSME5A			WP-08D, WP-08K
			MSMD01	100		WP-08D, WP-08K
			MSME01			WP-08D, WP-08K
株式会社 キーエンス	SV	SV-M005	50	□40	WQ-08K	
		SV-M010	100	□40	WQ-08K	
オムロン株式会社	OMNUC G5	R88M-K05030	50	□40	WQ-08K	
		R88M-K10030	100	□40	WQ-08K	

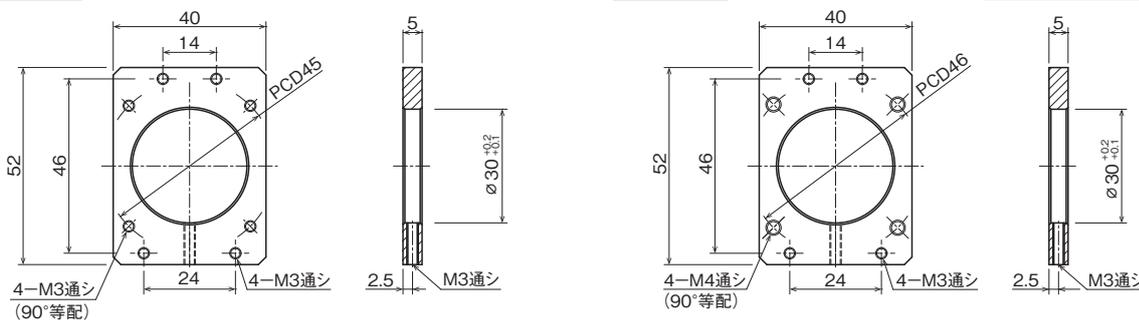
注2) 表中のモータ形番は形番の一部を表しております。形番について詳しくは、各モータメーカーのカatalogueをご参照ください。
注3) 取付けるモータの最大トルクが許容入力トルク(→1章369)を超える場合はトルク制限などの安全対策を講ずるようお願いいたします。
注4) 形番構成④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合、表中のモータ形番は多摩川精機株式会社製「TS4603」となります。

中間フランジ

KSF5R
WP

KSF5R
WQ

KSF* ... アクチュエータ形番
W◇ ... ◇: 中間フランジ



KSF6U/KSF6RU

モータ無し仕様
THC仕様



形番構成

形番	ボールねじリード	ストローク	モータ有無/制御機器種類	中間フランジ	モータ軸径	モータ軸固定方法
KSF6U	20	0050	TH	(選択不要) ^{*1}	(選択不要) ^{*1}	(選択不要) ^{*1}
① KSF6U KSF6RU	② 20: 20mm 30: 30mm	③ 0050: 50mm 1300: 1300mm	④ モータ有無 0: モータ無し 1: モータ付き(貴社ご指定モータをTHK購入取付け) コントローラ付きの場合 TH: ドライバコントローラTHC [0]を選択した場合 モータ直結仕様: カップリングは付属されません。カップリングが必要な際は ご発注時にご指示ください。 モータ折返し仕様: タイミングプーリ、タイミングベルトが付属されます。 [1]を選択した場合 ご指定モータを取付けます。モータケーブル向きを別途ご指 示ください。ご指定モータに合わせた⑤中間フランジを選択 してください。 [TH]を選択した場合 別途コントローラの手配が必要です。→7章002	⑤ 無記号: TH選択時 直結の場合 A0 AU AV AY 折返しの場合 WV WY	⑥ 11: 11mm 14: 14mm	⑦ D: 平取り K: キー M: 摩擦締結

^{*1} ④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合、⑤中間フランジ、⑥モータ軸径、⑦モータ軸固定方法は選択不要です。(直結/折返し共通) 直結(①形番で「KSF6U」を選択)の場合、⑥モータ軸径、⑦モータ軸固定方法は選択不要です。

コントローラ仕様

制御機器種類		THC	
モータ定格出力[W]		200	
ボールねじリード[mm]		20	30
定格速度 ^{*2} [mm/s]		1000	1500
定格推力 ^{*3} [N]	直結	180	120
	折返し	180	120
最大推力 ^{*4} [N]	直結	540	360
	折返し	540	360
電磁ブレーキ保持力 ^{*5} [N]	直結	359	239
	折返し	359	239
走行寿命 ^{*6} [km]		20,000	

^{*2} 定格速度は、モータの定格回転数3000min⁻¹時の速度です。
^{*3} 定格推力は、モータの定格トルク0.64N・m、もしくは許容入力トルクによって制限される値です。
^{*4} 最大推力は、モータの瞬時最大トルク1.91N・m、もしくは許容入力トルクによって制限される値です。
^{*5} 電磁ブレーキ保持力は、モータの静摩擦トルク1.27N・m、もしくは許容入力トルクによって制限される値です。
^{*6} 計算条件は以下の場合です。
 ストローク: 700mm/加減速度: 最大可搬質量設定時の加減速度/速度: 定格速度/負荷質量: 最大可搬質量/重心位置: テーブル上面中心

■水平

モータ定格出力[W]		200	
ボールねじリード[mm]		20	30
最大可搬質量 ^{*7*8} [kg]	加減速度	0.5G	45.5(41.5)
		1G	27(20.5)
		2G	—
		20.5	14.5(11)
		—	7.5(5)

■壁掛け

モータ定格出力[W]		200	
ボールねじリード[mm]		20	30
最大可搬質量 ^{*7*8} [kg]	加減速度	0.5G	22
		1G	20.5
		2G	—
		14.5	11
		—	7.5(5)

■垂直

モータ定格出力[W]		200	
ボールねじリード[mm]		20	30
最大可搬質量 ^{*7*8} [kg]	加減速度	0.5G	12(10.5)
		1.5G	9(5.5)
		—	—
		7.5	6(4.5)

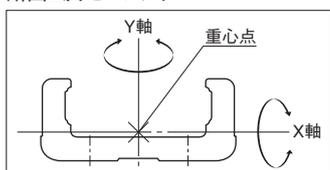
^{*7} 最大可搬質量は、定格速度時の質量です。
^{*8} () 内は折返し仕様時の値です。

基本仕様

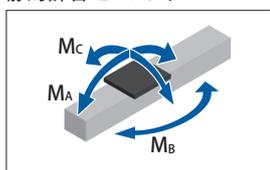
LMガイド部	基本動定格荷重 C[N]		17400	
	基本静定格荷重 C ₀ [N]		33000	
	ラジアルすきま[mm]		-0.004~+0.002	
断面2次モーメント	I _x ^{*9} [mm ⁴]	2.7×10 ⁴		
		I _y ^{*10} [mm ⁴]	2.8×10 ⁵	
	質量[kg/m]		5	
	ボールねじリード[mm]			20 30
ボールねじ部	基本動定格荷重 Ca[N]		3400 3230	
	基本静定格荷重 C _{0a} [N]		8070 6570	
	ねじ軸径[mm]		φ15	
	谷径[mm]		φ12.5	
	ボール中心径[mm]		φ15.75	
	許容回転数 ^{*11} [min ⁻¹]		3000	
軸受部(固定側)	アキシアル方向	基本動定格荷重 Ca[N]	6650	
		静的許容荷重 P _{0a} [N]	3250	
起動トルク ^{*12} [N・cm]		6.2	8.3	
繰り返し位置決め精度 ^{*13} [mm]		±0.01		
ロストモーション ^{*13} [mm]		0.1		
許容入力トルク[N・m]	直結		3.1	
	折返し		2.2	
静的許容モーメント ^{*14} [N・m]		M _a : 355 M _b : 203 M _c : 152		
標準グリース/使用グリースニップル		THK AFFグリース/PB107		

^{*9} I_x=X軸まわりの断面2次モーメントです。
^{*10} I_y=Y軸まわりの断面2次モーメントです。
^{*11} 許容回転数はストロークが長くなることにより下がる場合があります。
^{*12} 起動トルクはTHK AFFグリースを封入した時の値です。
^{*13} 検査用モータで測定した時の値です。
^{*14} M_a、M_cモーメント基準はテーブル上面、M_bモーメント基準はテーブル中心です。

断面2次モーメント



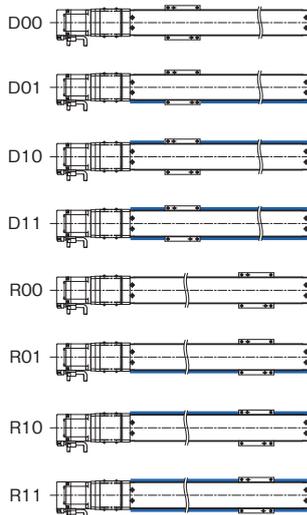
静的許容モーメント



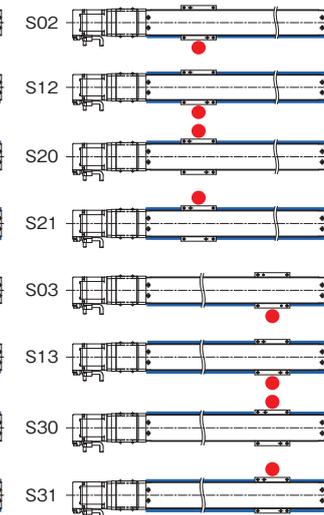
①原点方式

— : センサレール ● : 外付原点センサ位置

・押当て原点方式



・センサ原点方式



サーボモータ 200W | モータ 直結 | モータ 折返し | 本体幅 60mm | 本体高さ 51mm | ストローク MAX 1300mm | 速度 MAX 1500mm/s | オープンカバertype

④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合、⑨～⑬の指定が必要です。

オプション
T-6

モータ定格出力	モータケーブル向き	原点方式	電源電圧	ケーブル種類、長さ
M20	L	S02	D1	F3

⑧
無記号：無し
MR：モータ右折返し
ML：モータ左折返し
MD：モータ下折返し
T：裏タップ
1：センサレールのみ
6：フォトセンサ
J：近接センサ
M：近接センサ (PNP)

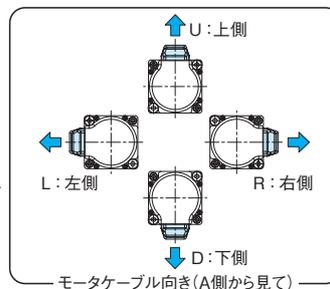
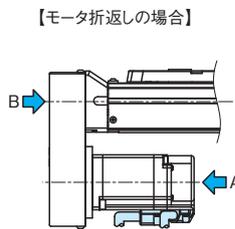
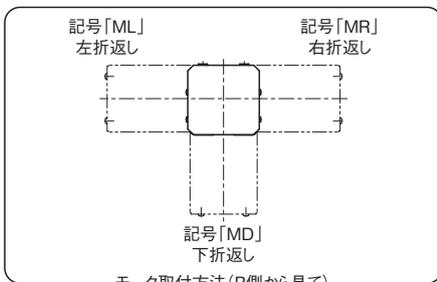
⑨	⑩	⑪	⑫	⑬
M20：200W	R：右側 L：左側 U：上側 D：下側	D00：モータ側(押当て) D01：モータ側(押当て) D10：モータ側(押当て) D11：モータ側(押当て) R00：反モータ側(押当て) R01：反モータ側(押当て) R10：反モータ側(押当て) R11：反モータ側(押当て) S02：モータ側(センサ右) S12：モータ側(センサ右) S20：モータ側(センサ左) S21：モータ側(センサ左) S03：反モータ側(センサ右) S13：反モータ側(センサ右) S30：反モータ側(センサ左) S31：反モータ側(センサ左)	D1：100V D2：200V	無記号：無し F3：固定用 3m F5：固定用 5m FA：固定用10m H3：高屈曲 3m H5：高屈曲 5m HA：高屈曲10m

モータ折返しを選択した場合は「MR」、「ML」、「MD」のいずれかを選択してください。
④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合は、「M」は選択できません。

下記組み合わせは選択できません。
・⑧ MR：右折返し、⑩ R：右側
・⑧ ML：左折返し、⑩ L：左側
・⑧ MD：下折返し、⑩ U：上側

モータ折返し選択時は、モータ折返し方向と同じ側にセンサを取付けることはできません。

⑧オプション(モータ折返し方向)
⑩モータケーブル向き(直結/折返し)



モータ選定資料

ストローク [mm]	LMガイド部		ボールねじ部		モータ取付部	
	可動部質量 [kg]	摺動抵抗値*1 [N]	リード [mm]	軸長さ [mm]	直結 軸端外径 [mm]	折返し タイミングプーリ(2個合計) 慣性モーメント×10 ⁻⁴ [kg·m ²]
50 1300	0.8	3.5	20, 30	328 1578	φ9h7	0.398

*1 ころがり抵抗値とシール抵抗値を合計した値となります。
注) 適用カップリングは1章383をご参照ください。

許容オーバーハング長さ*2

水平					
	ボールねじ リード [mm]	負荷質量 [kg]	a [mm]	b [mm]	c [mm]
直結	20	6.5	600	210	380
		13.5	550	100	180
		27	250	40	80
	30	1.5	600	600	600
		3.5	600	400	600
		7.5	600	190	300
折返し	20	5	600	290	500
		10	600	140	240
		20.5	340	60	110
	30	1	600	600	600
		2.5	600	600	600
		5	600	300	460

壁掛け					
	ボールねじ リード [mm]	負荷質量 [kg]	a [mm]	b [mm]	c [mm]
直結	20	5	490	270	600
		10	220	120	600
		20.5	80	40	280
	30	1.5	600	600	600
		3.5	600	380	600
		7.5	280	170	600
折返し	20	5	490	270	600
		10	220	120	600
		20.5	80	40	280
	30	1	600	600	600
		2.5	600	580	600
		5	450	280	600

垂直				
	ボールねじ リード [mm]	負荷質量 [kg]	a [mm]	c [mm]
直結	20	2.5	510	510
		5.5	250	250
		11	110	110
	30	1	600	600
		2	600	600
		4.5	290	290
折返し	20	2	600	600
		4.5	290	290
		9.5	130	130
	30	0.5	600	600
		1.5	600	600
		3	450	450

*2 LMガイドの走行寿命が20,000kmで制限される値です。計算条件は以下の通りです。
ストローク：675mm/加減速度：0.3G/速度：定格速度/オーバーハング方向：単一方向のみ負荷。寸法a、b、cはテーブル上面中心からの寸法です。

- 1章- コンパクト シリーズ
- 2章- ユニバーサル シリーズ
- 3章- エコノミー シリーズ
- 4章- シリリズン
- 5章- シリリズ量 リーズ
- 6章- シリリズ多 軸 リーズ
- 7章- シリリズスロウ ラ
- 8章- シリリズモータ
- 9章- シリリズス

- KSF 4U
- KSF 5U
- KSF 6U
- KSF 8U
- KSF 10U

サーボモータ 200W | モータ 直結 | モータ 折返し | 本体幅 60mm | 本体高さ 51mm | ストローク MAX 1300mm | 速度 MAX 1500mm/s | オープンガータイプ

-1章- コンパクトシリーズ

-2章- ユニバーサルシリーズ

-3章- エコノミーシリーズ

-4章- シリリオンシリーズ

-5章- 軽量シリーズ

-6章- シリリオンシリーズ

-7章- フットローラシリーズ

-8章- シリリオンモータシリーズ

-9章- プレスシリーズ

KSF 4U

KSF 5U

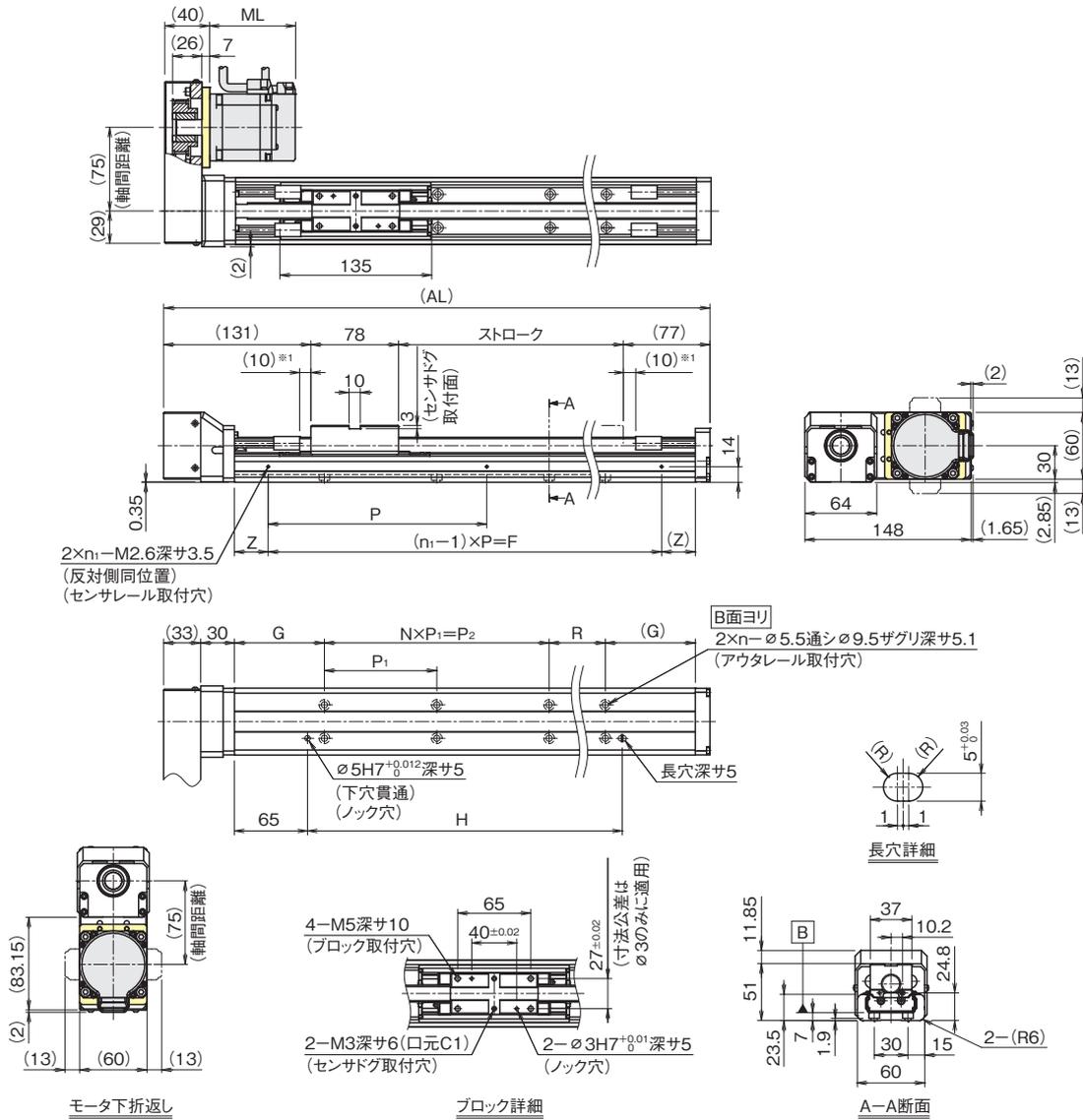
KSF 6U

KSF 8U

KSF 10U

寸法

モータ折返し



*1 メカストップまでのストロークです。

寸法表

ストローク [mm] (メカストップ間ストローク)		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300		
最高速度 ^{*2} [mm/s]	ボールねじリード: 20mm	1000														980	870	770	690	630	570	520	470	430	400	370	340	320	
	ボールねじリード: 30mm	1500														1480	1310	1160	1040	940	850	780	710	650	600	550	510	480	
寸法 [mm]	AL	336	386	436	486	536	586	636	686	736	786	836	886	936	986	1036	1086	1136	1186	1236	1286	1336	1386	1436	1486	1536	1586		
	ML ^{*3}	76.1 (110.7)																											
	G	80	105	80	105	80	105	80	105	80	105	80	105	80	105	80	105	80	105	80	105	80	105	80	105	80	105	80	105
	P ₁	100	100	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	
	P ₂	-	-	-	-	-	400	400	400	400	600	600	600	600	600	800	800	800	800	1000	1000	1000	1000	1200	1200	1200	1200		
	R	-	-	-	100	100	-	100	100	-	100	100	-	100	100	-	100	100	-	100	100	-	100	100	-	100	100		
	H	130	180	230	280	330	380	430	480	530	580	630	680	730	780	830	880	930	980	1030	1080	1130	1180	1230	1280	1330	1380		
	Z	30	55	30	5	30	55	30	5	30	55	30	5	30	55	30	5	30	55	30	5	30	55	30	5	30	55		
	P	200	200	100	200	200	200	100	200	200	200	100	200	200	200	100	200	200	200	200	100	200	200	100	200	200	200		
	F	200	200	300	400	400	400	500	600	600	600	700	800	800	800	900	1000	1000	1000	1000	1100	1200	1200	1200	1300	1400	1400		
取付ピッチ数	N	-	-	-	-	-	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6			
取付穴数	n	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	5	6	6	6	6	7	7	7	8	8		
	n ₁	2	2	4	3	3	3	6	4	4	4	8	5	5	5	10	6	6	6	12	7	7	7	14	8	8	8		
質量 [kg]	モータ無し	4	4.3	4.7	5	5.3	5.6	6	6.3	6.6	7	7.3	7.6	8	8.3	8.6	8.9	9.3	9.6	9.9	10.3	10.6	10.9	11.2	11.6	11.9	12.2		
	モータ付き ^{*3}	(4.9)	(5.2)	(5.6)	(5.9)	(6.2)	(6.5)	(6.9)	(7.2)	(7.5)	(7.9)	(8.2)	(8.5)	(8.9)	(9.2)	(9.5)	(9.8)	(10.2)	(10.5)	(10.8)	(11.2)	(11.5)	(11.8)	(12.1)	(12.5)	(12.8)	(13.1)		

*2 最高速度は、モータの回転数3000min⁻¹時の速度、もしくはアクチュエータの許容速度によって制限される速度です。
*3 ()内はブレーキ付きの値です。

KSF6U/KSF6RU 共通オプション



-1章-コンパクト

-2章-ユニバーサル

-3章-エコノミー

-4章-クリーン

-5章-軽量

-6章-多軸

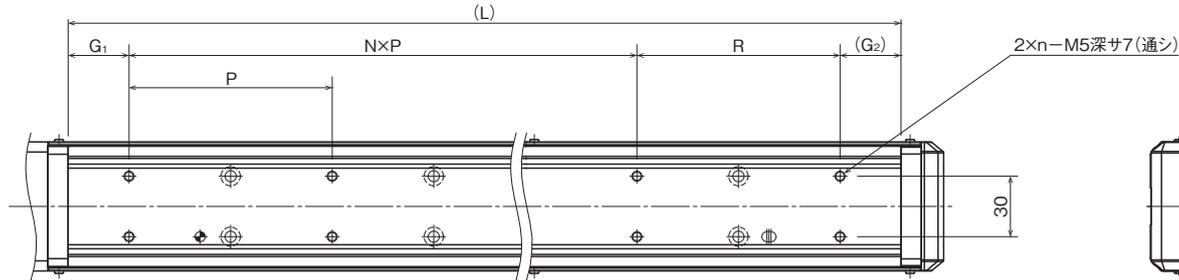
-7章-シフトローラ

-8章-リテラータ

-9章-リリース

裏タップ

アウタレール底面より取付けられるように裏タップを用意しています。



注1) 裏タップを選択しても標準のザグリ穴は残ります。

ストローク [mm]	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300			
寸法 [mm]	L	260	310	360	410	460	510	560	610	660	710	760	810	860	910	960	1010	1060	1110	1160	1210	1260	1310	1360	1410	1460	1510		
	P	100																											
	G ₁	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55		
	G ₂	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55	30	55		
取付ピッチ数	N	2	2	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	6	7	7		
取付穴数	n	3	3	3	3	3	3	4	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	6	7	7	7	7	8	8	8		

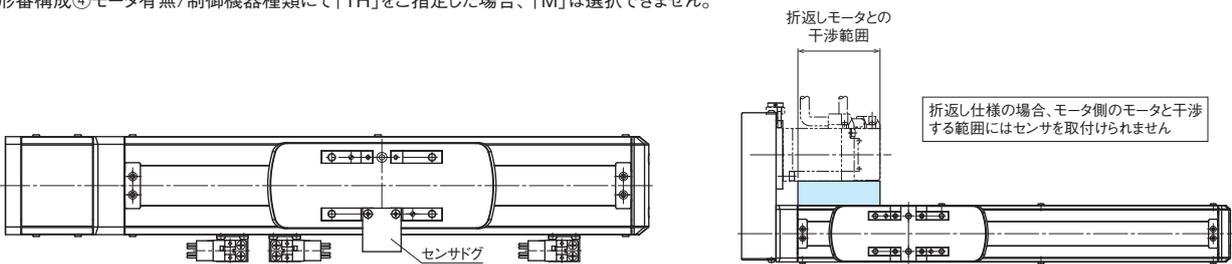
センサ

オプションとしてフォトセンサおよび近接センサを用意しています。以下の注意点(注2~5)をご確認の上ご使用ください。

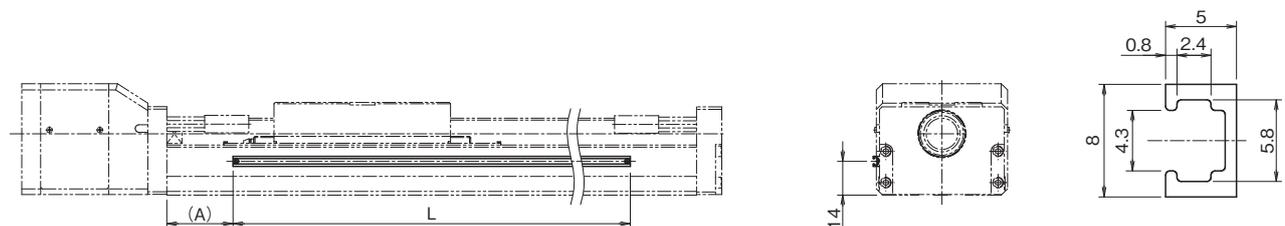
記号	内容	形番	付属品
1	センサレール有り	-	取付ねじ・センサレール(1本または2本)
6	フォトセンサ ^{※1} [3個]	EE-SX674(オムロン(株)製)	取付ねじ・ナット・センサドグ(1個または2個)、センサレール(1本または2本)、取付板(3個)、コネクタ(EE-1001×3個)
J	近接センサ N.O.接点 ^{※2} [1個] N.C.接点 ^{※3} [2個]	GX-F12A(パナソニック デバイスSUNX(株)製) GX-F12B(パナソニック デバイスSUNX(株)製)	取付ねじ・ナット・センサドグ(1個または2個)、センサレール(1本または2本)
M	近接センサ N.O.接点 ^{※2} [1個](PNP出力) N.C.接点 ^{※3} [2個](PNP出力)	GX-F12A-P(パナソニック デバイスSUNX(株)製) GX-F12B-P(パナソニック デバイスSUNX(株)製)	取付ねじ・ナット・センサドグ(1個または2個)、センサレール(1本または2本)

※1 フォトセンサは、入光時ON、遮光時ONの切替えが可能です。
 ※2 N.O.接点：ノーマルオープン接点
 ※3 N.C.接点：ノーマルクローズ接点

- 注2) アクチュエータ本体にセンサ関連部品一式が付属されます。取付けは貴社にてお願いします。
- 注3) 近接センサ同士が接近している場合は、正常に動作できない場合があります。その際は異周波タイプを貴社にてご用意ください。(仕様に関しては各メーカーにご確認ください。)
- 注4) ストロークが50mmの場合は、センサレール、センサドグを2個取付けます。
- 注5) 形番構成④モータ有無/制御機器種類にて「TH」をご指定した場合、「M」は選択できません。



センサレール取付寸法

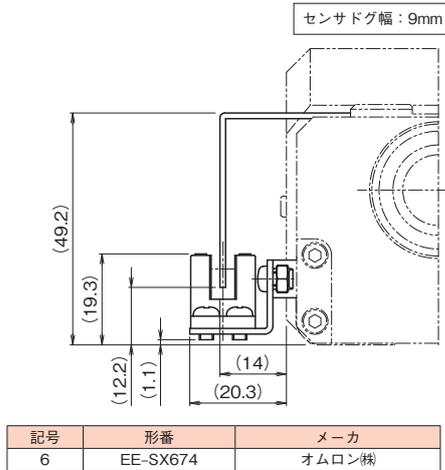


ストローク [mm]	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	
寸法 [mm]	A	27.5	52.5	27.5	2.5	27.5	2.5	27.5	2.5	27.5	52.5	27.5	2.5	27.5	2.5	27.5	52.5	27.5	2.5	27.5	2.5	27.5	52.5	27.5	2.5	27.5	52.5
	L	205	205	305	405	405	405	505	605	605	605	705	805	805	805	905	1005	1005	1005	1105	1205	1205	1205	1305	1405	1405	

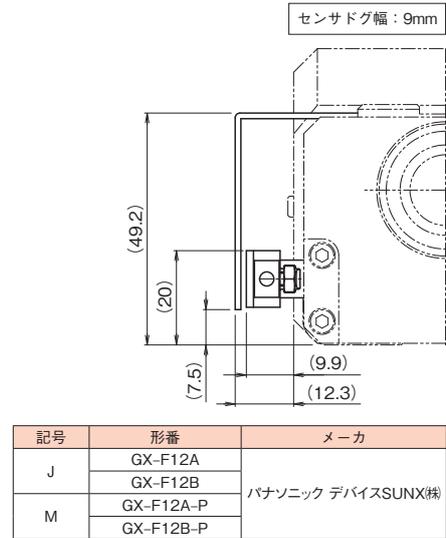
モータ直結 | モータ折返し | 本体幅60mm | 本体高さ51mm | オプガタイプ

-1章- コンバクトシリーズ
-2章- ユニバーサルシリーズ
-3章- エコノミーシリーズ
-4章- クリーンシリーズ
-5章- 軽量シリーズ
-6章- 多軸シリーズ
-7章- フントローラシリーズ
-8章- リテラモータシリーズ
-9章- プレスシリーズ

フォトセンサ取付寸法



近接センサ取付寸法

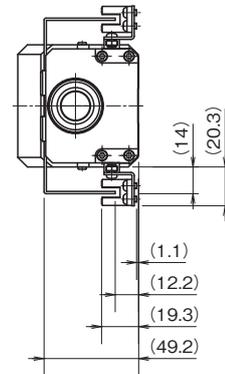
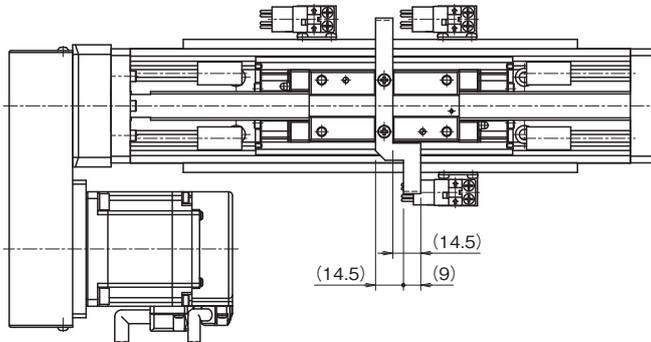


センサ選択時の注意点

以下組合せで選択した場合、折返し側センサドグの形状が異なります。

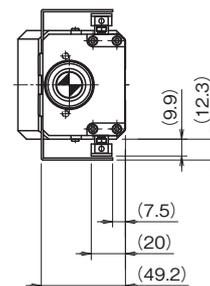
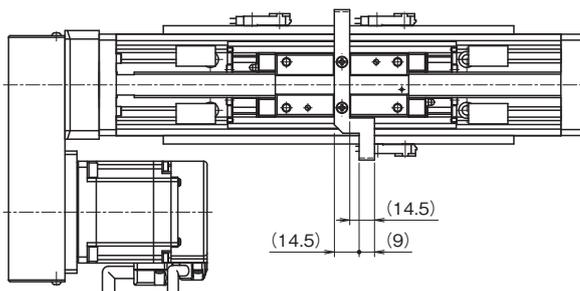
・組合せ(フォトセンサ)

- 形番構成①形番にて「KSF6RU」を選択
- 形番構成③ストロークにて「0050」を選択
- 形番構成⑧オプションにて「6」を選択



・組合せ(近接センサ)

- 形番構成①形番にて「KSF6RU」を選択
- 形番構成③ストロークにて「0050」を選択
- 形番構成⑧オプションにて「J」、「M」を選択



KSF 4U
KSF 5U
KSF 6U
KSF 8U
KSF 10U

KSF6U/KSF6RU 共通オプション



-1章-コンパクトシリーズ

-2章-ユニバーサルシリーズ

-3章-エコノミーシリーズ

-4章-クリーンシリーズ

-5章-軽量シリーズ

-6章-多軸シリーズ

-7章-フラットローラ

-8章-リテラモータ

-9章-ブレスシリーズ

中間フランジ(直結)

各種モータが取り付けられるように中間フランジを用意しています。
形番構成①形番で「KSF6U」をご指定した場合、ご使用になるモータに合わせて中間フランジをご指定ください。

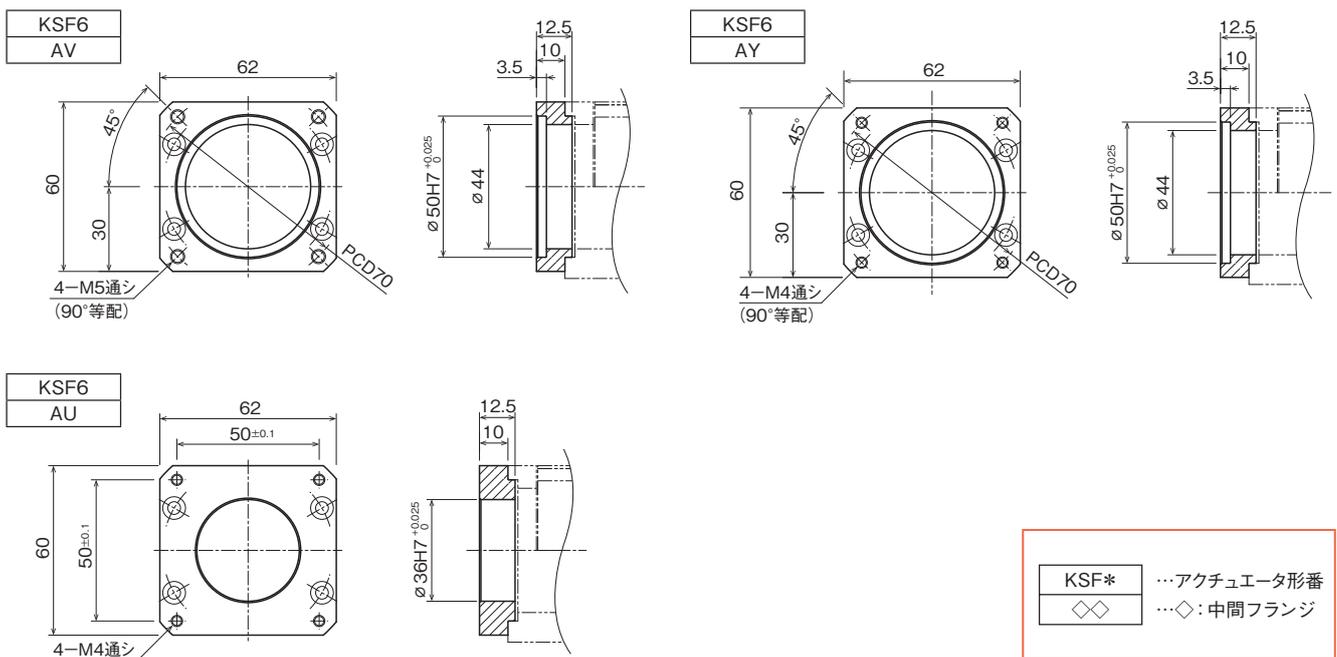
使用モータ、中間フランジ、カップリング対応表

モータ種類	メーカー	シリーズ	モータ形番	モータ定格出力 [W]	フランジ角	中間フランジ	適用カップリング形番	
							三木ブリー機	鍋屋バイテック会社 (NBK)
A Cサーボモータ	株式会社 安川電機	Σ-V	SGMJV-02	200	□60	AV	SFC-030DA2-9B-14B	XGT2-27C-9-BT-14-BT
			SGMAV-02					
			SGM7J-02					
			SGM7A-02					
			SGMXJ-02					
	三菱電機株式会社	MESSETRIO	J4				HG-KR23	
			J5				HG-MR23	
			JN				HK-KT23W	
	多摩川精機株式会社	TBL-iV	TS4607				HF-KN23	
			TSM3202					
	パナソニック株式会社	MINAS	A5				MSMD02	
							MSME02	
							MSMF02	
	機キーンズ	SV	SV-M020				MHMF02	
			SV2				SV2-M020	
山洋電気株式会社	SANMOTION R	R2□A06020						
オムロン株式会社	OMNUC G5	R88M-K20030						
		R88M-1M20030						

モータ種類	メーカー	シリーズ	モータ形番	フランジ角	中間フランジ	適用カップリング形番	
						三木ブリー機	鍋屋バイテック会社 (NBK)
ステップニングモータ	オリエンタルモーター株式会社	αステップ	AZ6*, AR6*	□60	AU	SFC-025DA2-9B-10B-L43	XGT2-25C-9-BT-10-BT
			CRK56* (CRK569PM*)			SFC-025DA2-8B-9B-L43	XGT2-25C-8-BT-9-BT
			RK II			(SFC-025DA2-9B-10B-L43)	(XGT2-25C-9-BT-10-BT)
			CVK*			SFC-025DA2-9B-10B-L43	XGT2-25C-9-BT-10-BT
	機キーンズ	2相	RKS56*			SFC-025DA2-8B-9B-L43	XGL2-25C-8-BT-9-BT
			PKP56* (PKP569FM*)			(SFC-025DA2-9B-10B-L43)	(XGT2-25C-9-BT-10-BT)
	山洋電気株式会社	PB	QS-M60			SFC-025DA2-8B-9B-L43	XGT2-25C-8-BT-9-BT
PBDM60*, PBA**60*			SFC-025DA2-9B-10B-L43	XGT2-25C-9-BT-10-BT			
FAM56*/FDM56*/FA512M60/FB512M60			SFC-025DA2-9B-10B-L43	XGT2-25C-9-BT-10-BT			
	2相	DB16H78*	SFC-025DA2-8B-9B-L43	XGL2-25C-8-BT-9-BT			

※ () はモータの軸径が異なりますので、カップリングのご指定にご注意ください。
 注1) 表中のモータ形番は形番の一部を表しております。形番について詳しくは、各モータメーカーのカタログをご参照ください。
 注2) 取り付けのモータの最大トルクが許容入力トルク(→1章377)を超える場合はトルク制限などの安全対策を講ずるようお願いいたします。
 注3) 形番構成④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合、表中のモータ形番は多摩川精機機製「TS4607」となります。

中間フランジ



注4) 中間フランジ「A0」は「モータ無し側面」と「モータ取付部詳細」をご参照ください。(→1章379)

モータ直結 | モータ折返し | 本体幅60mm | 本体高さ51mm | オブジャクタタイプ

-1章- コンパクトシリーズ

-2章- ユニバーサルシリーズ

-3章- エコノミーシリーズ

-4章- シリリズンシリーズ

-5章- シリリズンシリーズ

-6章- シリリズンシリーズ

-7章- シリリズンシリーズ

-8章- シリリズンシリーズ

-9章- シリリズンシリーズ

KSF 4U

KSF 5U

KSF 6U

KSF 8U

KSF 10U

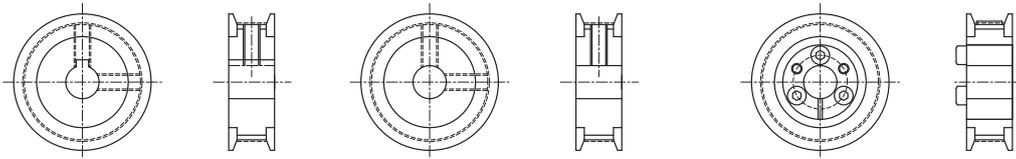
中間フランジ(折返し)

各種モータが取付けられるように中間フランジを用意しています。
形番構成①形番で「KSF6RU」をご指定した場合、ご使用になるモータに合わせて中間フランジをご指定ください。

記号構成

折返し記号	中間フランジ	モータ軸径[mm]	モータ軸固定方法
W ①	V ②	14 ③	D ④
W	下表「使用モータ、ハウジングA/中間フランジ対応表」をご参照ください。	モータ軸径をご指定ください。 (下表「使用モータ、ハウジングA/中間フランジ対応表」をご参照ください)	K: キー D: 平取り M: 摩擦締結具

モータ軸固定方法



キー

平取り

摩擦締結具

注1) 「K: キー」を選択した場合、プリー止めねじが2個付属されます。平行キーは付属されません。「D: 平取り」を選択した場合、プリー止めねじが2個付属されます。

使用モータ、ハウジングA/中間フランジ対応表

モータ種類	メーカ	シリーズ	モータ形番	モータ定格出力[W]	フランジ角	中間フランジ
A C C サイボモータ	(株)安川電機	Σ-V	SGMJV-02	200	□60	WV-14D, WV-14K, WV-14M
			SGMAV-02			WV-14D, WV-14K, WV-14M
		Σ-7	SGM7J-02	200	□60	WV-14D, WV-14K, WV-14M
			SGM7A-02			WV-14D, WV-14K, WV-14M
		Σ-X	SGMXJ-02	200	□60	WV-14D, WV-14K, WV-14M
			SGMXA-02			WV-14D, WV-14K, WV-14M
	三菱電機株	J4	HG-KR23	200	□60	WV-14M
			HG-MR23			WV-14M
		J5	HK-KT23W	200	□60	WV-14M
	多摩川精機株	TBL-i-II	TS4607	200	□60	WV-14D, WV-14K, WV-14M
	パナソニック株	MINAS A5	MSMD02	200	□60	WY-11D, WY-11K, WY-11M
			MSME02			WY-11D, WY-11K, WY-11M
	(株)キーエンス	SV	SV-M020	200	□60	WV-14K, WV-14M
	山洋電気株	SANMOTION R	R2AA06020	200	□60	WV-14M
オムロン株	OMNUC G5	R88M-K20030	200	□60	WY-11K, WY-11M	

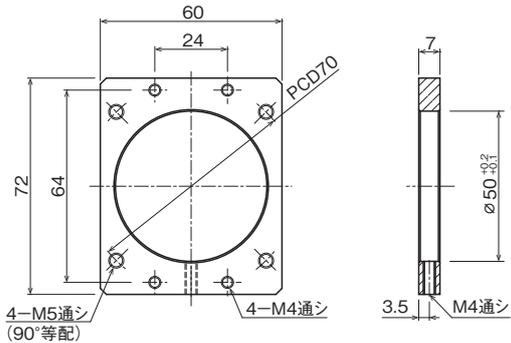
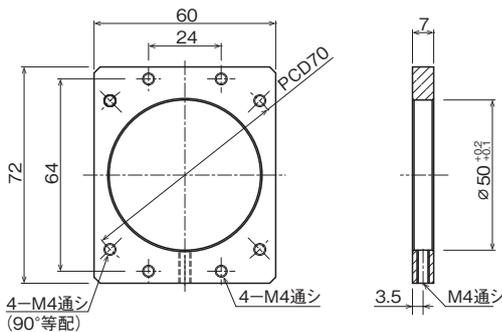
注2) 表中のモータ形番は形番の一部を表しております。形番について詳しくは、各モータメーカのカタログをご参照ください。
注3) 取付けるモータの最大トルクが許容入力トルク(→1章377)を超える場合はトルク制限などの案対策を講ずるようお願いします。
注4) 形番構成③モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合、表中のモータ形番は多摩川精機株製「TS4607」となります。

中間フランジ

KSF6R
WY

KSF6R
WV

KSF* ... アクチュエータ形番
W◇ ... ◇: 中間フランジ



KSF8U/KSF8RU

モータ無し仕様
THC仕様



形番構成

形番	ボールねじリード	ストローク	モータ有無/制御機器種類	中間フランジ	モータ軸径	モータ軸固定方法
KSF8U	20	0700	TH	(選択不要) ^{*1}	(選択不要) ^{*1}	(選択不要) ^{*1}
① KSF8U KSF8RU	② 20: 20mm 40: 40mm	③ 0100: 100mm 1500: 1500mm	④ モータ有無 0: モータ無し 1: モータ付き(貴社ご指定モータをTHK購入取付け) コントローラ付きの場合 TH: ドライバコントローラTHC [0]を選択した場合 モータ直結仕様: カップリングは付属されません。カップリングが必要な際は ご注文時にご指示ください。 モータ折返し仕様: タイミングプーリ、タイミングベルトが付属されます。 [1]を選択した場合 ご指定モータを取付けます。モータケーブル向きを別途ご指 示ください。ご指定モータに合わせた⑤中間フランジを選択 してください。 [TH]を選択した場合 別途コントローラの手配が必要です。→7章002	⑤ 無記号: TH選択時 直結の場合 A0 AU AV AY 折返しの場合 WV WY	⑥ 14: 14mm	⑦ M: 摩擦締結

※1 ④モータ有無/制御機器種類にて[TH]を選択した場合、⑤中間フランジ、⑥モータ軸径、⑦モータ軸固定方法は選択不要です。(直結/折返し共通)直結(①形番で[KSF8U]を選択)の場合、⑥モータ軸径、⑦モータ軸固定方法は選択不要です。

コントローラ仕様

制御機器種類		THC	
モータ定格出力[W]		400	
ボールねじリード[mm]		20	40
定格速度 ^{*2} [mm/s]		1000	2000
定格推力 ^{*3} [N]	直結	359	179
	折返し	359	179
最大推力 ^{*4} [N]	直結	1080	540
	折返し	1080	540
電磁ブレーキ保持力 ^{*5} [N]	直結	359	179
	折返し	359	179
走行寿命 ^{*6} [km]		20,000	

※2 定格速度は、モータの定格回転数3000min⁻¹時の速度です。
 ※3 定格推力は、モータの定格トルク1.27N・m、もしくは許容入力トルクによって制限される値です。
 ※4 最大推力は、モータの瞬時最大トルク3.82N・m、もしくは許容入力トルクによって制限される値です。
 ※5 電磁ブレーキ保持力は、モータの静摩擦トルク1.27N・m、もしくは許容入力トルクによって制限される値です。
 ※6 計算条件は以下の場合です。
 ストローク: 800mm/加減速度: 最大可搬質量設定時の加減速度/速度: 定格速度/負荷質量: 最大可搬質量/重心位置: テーブル上面中心

■水平

モータ定格出力[W]		400	
ボールねじリード[mm]		20	40
最大可搬質量 ^{*7,8} [kg]	加減速度	0.5G	83.5(79.5)
		1G	49(38.5)
		2G	—
			19(18.5)
			17(13.5)
			8.5(6)

■壁掛け

モータ定格出力[W]		400	
ボールねじリード[mm]		20	40
最大可搬質量 ^{*7,8} [kg]	加減速度	0.5G	47.5
		1G	44.5(38.5)
		2G	—
			19(18.5)
			17(13.5)
			8.5(6)

■垂直

モータ定格出力[W]		400	
ボールねじリード[mm]		20	40
最大可搬質量 ^{*7,8} [kg]	加減速度	0.5G	23.5(20.5)
		1.5G	14.5(9.5)
		—	—
			10.5(9)
			7(5.5)

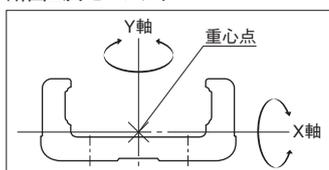
※7 最大可搬質量は、定格速度時の質量です。
 ※8 () 内は折返し仕様時の値です。

基本仕様

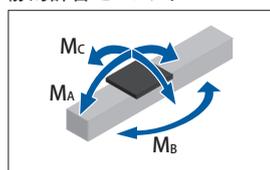
LMガイド部	基本動定格荷重 C[N]	32400	
	基本静定格荷重 C ₀ [N]	63500	
	ラジアルすきま [mm]	-0.006~+0.003	
	断面2次モーメント	I _x ^{*9} [mm ⁴]	8.4×10 ⁴
I _y ^{*10} [mm ⁴]		8.9×10 ⁵	
ボールねじ部	ボールねじリード[mm]	20	40
	基本動定格荷重 Ca[N]	4030	3750
	基本静定格荷重 C _{0a} [N]	10540	8870
	ねじ軸径[mm]	φ20	
	谷径[mm]	φ17.5	
	ボール中心径[mm]	φ20.75	
許容回転数 ^{*11} [min ⁻¹]	3000		
軸受部(固定側)	アキシアル方向	基本動定格荷重 Ca[N]	7600
		静的許容荷重 P _{0a} [N]	4000
起動トルク ^{*12} [N・cm]		12	
繰り返し位置決め精度 ^{*13} [mm]		±0.01	
ロストモーション ^{*13} [mm]		0.1	
許容入力トルク[N・m]	直結	7.1	
	折返し	4.5	
静的許容モーメント ^{*14} [N・m]		M _A : 730	M _B : 414
標準グリース/使用グリースニップル		THK AFFグリース/PB107	

※9 I_x=X軸まわりの断面2次モーメントです。
 ※10 I_y=Y軸まわりの断面2次モーメントです。
 ※11 許容回転数はストロークが長くなることにより下がる場合があります。
 ※12 起動トルクはTHK AFFグリースを封入した時の値です。
 ※13 検査用モータで測定した時の値です。
 ※14 M_A、M_Cモーメント基準はテーブル上面、M_Bモーメント基準はテーブル中心です。

断面2次モーメント



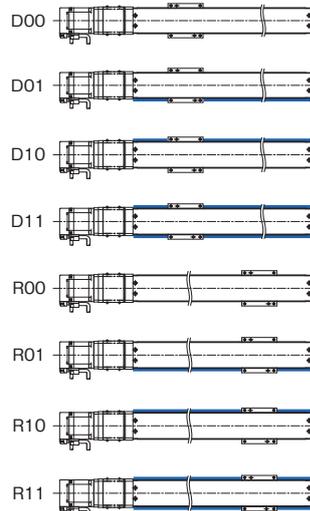
静的許容モーメント



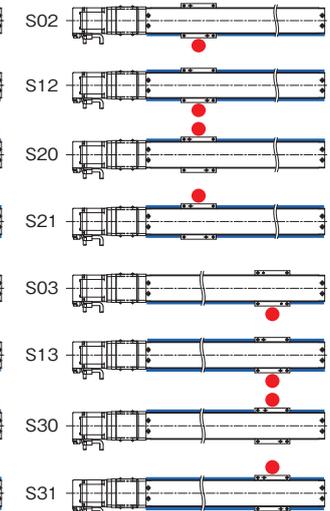
①原点方式

— : センサレール ● : 外付原点センサ位置

・押当て原点方式



・センサ原点方式



サーボモータ 400W | モータ 直結 | モータ 折返し | 本体幅 80mm | 本体高さ 58mm | ストローク MAX 1500mm | 速度 MAX 2000mm/s | オープンカー タイプ

④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合、⑨～⑬の指定が必要です。

オプション
T-6

モータ定格出力	モータケーブル向き	原点方式	電源電圧	ケーブル種類、長さ
M40	L	S02	D1	F3

⑧
無記号：無し
MR：モータ右折返し
ML：モータ左折返し
MD：モータ下折返し
T：裏タップ
1：センサレールのみ
6：フォトセンサ
J：近接センサ
M：近接センサ (PNP)

⑨	⑩	⑪	⑫	⑬
M40：400W	R：右側	D00：モータ側(押当て)	D1：100V	無記号：無し
M40B：400Wブレーキ付き	L：左側	D01：モータ側(押当て)	D2：200V	F3：固定用 3m
	U：上側	D10：モータ側(押当て)		F5：固定用 5m
	D：下側	D11：モータ側(押当て)		FA：固定用10m
		R00：反モータ側(押当て)		H3：高屈曲 3m
		R01：反モータ側(押当て)		H5：高屈曲 5m
		R10：反モータ側(押当て)		HA：高屈曲10m
		R11：反モータ側(押当て)		
		S02：モータ側(センサ右)		
		S12：モータ側(センサ右)		
		S20：モータ側(センサ左)		
		S21：モータ側(センサ左)		
		S03：反モータ側(センサ右)		
		S13：反モータ側(センサ右)		
		S30：反モータ側(センサ左)		
		S31：反モータ側(センサ左)		

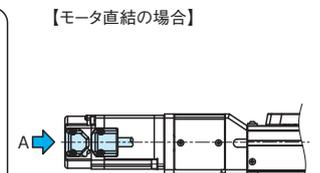
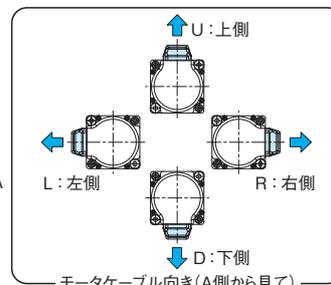
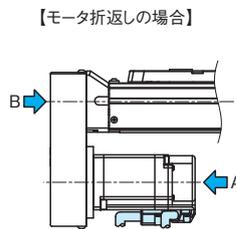
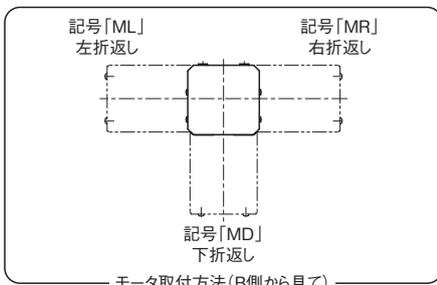
モータ折返しを選択した場合は「MR」、「ML」、「MD」のいずれかを選択してください。
④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合は、「M」は選択できません。

下記組み合わせは選択できません。
・⑧ MR：右折返し、⑩ R：右側
・⑧ ML：左折返し、⑩ L：左側
・⑧ MD：下折返し、⑩ U：上側

R00：反モータ側(押当て)
R01：反モータ側(押当て)
R10：反モータ側(押当て)
R11：反モータ側(押当て)
S02：モータ側(センサ右)
S12：モータ側(センサ右)
S20：モータ側(センサ左)
S21：モータ側(センサ左)
S03：反モータ側(センサ右)
S13：反モータ側(センサ右)
S30：反モータ側(センサ左)
S31：反モータ側(センサ左)

モータ折返し選択時は、モータ折返し方向と同じ側にセンサを取付けることはできません。

⑧オプション(モータ折返し方向)
⑩モータケーブル向き(直結/折返し)



モータ選定資料

ストローク [mm]	LMガイド部		ボールねじ部		モータ取付部	
	可動部質量 [kg]	摺動抵抗値*1 [N]	リード [mm]	軸長さ [mm]	直結 軸端外径 [mm]	折返し タイミングプーリ(2個合計) 慣性モーメント×10 ⁻⁴ [kg·m ²]
100 1500	1.9	5.1	20, 40	446 1846	∅12h7	0.497

*1 ころがり抵抗値とシール抵抗値を合計した値となります。
注) 適用カップリングは1章391をご参照ください。

許容オーバーハング長さ*2

水平					
	ボールねじ リード [mm]	負荷質量 [kg]	a [mm]	b [mm]	c [mm]
直結	20	12	800	340	550
		24.5	800	160	260
		49	430	70	120
	40	2	800	800	800
		4	800	760	800
		8.5	800	370	520
折返し	20	9.5	800	440	710
		19	800	210	340
		38.5	570	100	160
	40	1.5	800	800	800
		3	800	800	800
		6	800	530	750

壁掛け					
	ボールねじ リード [mm]	負荷質量 [kg]	a [mm]	b [mm]	c [mm]
直結	20	11	600	360	800
		22	270	160	800
		44.5	100	60	410
	40	2	800	800	800
		4	800	730	800
		8.5	520	350	800
折返し	20	9.5	700	420	800
		19	320	190	800
		38.5	130	70	500
	40	1.5	800	800	800
		3	800	800	800
		6	760	510	800

垂直				
	ボールねじ リード [mm]	負荷質量 [kg]	a [mm]	c [mm]
直結	20	5	770	770
		10.5	370	370
		21.5	170	170
	40	1.5	800	800
		3	800	800
		6	480	480
折返し	20	4.5	800	800
		9	450	450
		18	210	210
	40	1	800	800
		2	800	800
		4	740	740

*2 LMガイドの走行寿命が20,000kmで制限される値です。計算条件は以下の通りです。
ストローク：800mm/加減速度：0.3G/速度：定格速度/オーバーハング方向：単一方向のみ負荷。寸法a、b、cはテーブル上面中心からの寸法です。

KSF8U/KSF8RU

モータ無し仕様
THC仕様



-1章-コンパクト

-2章-ユニバーサル

-3章-エコノミー

-4章-クリーン

-5章-軽量

-6章-多軸

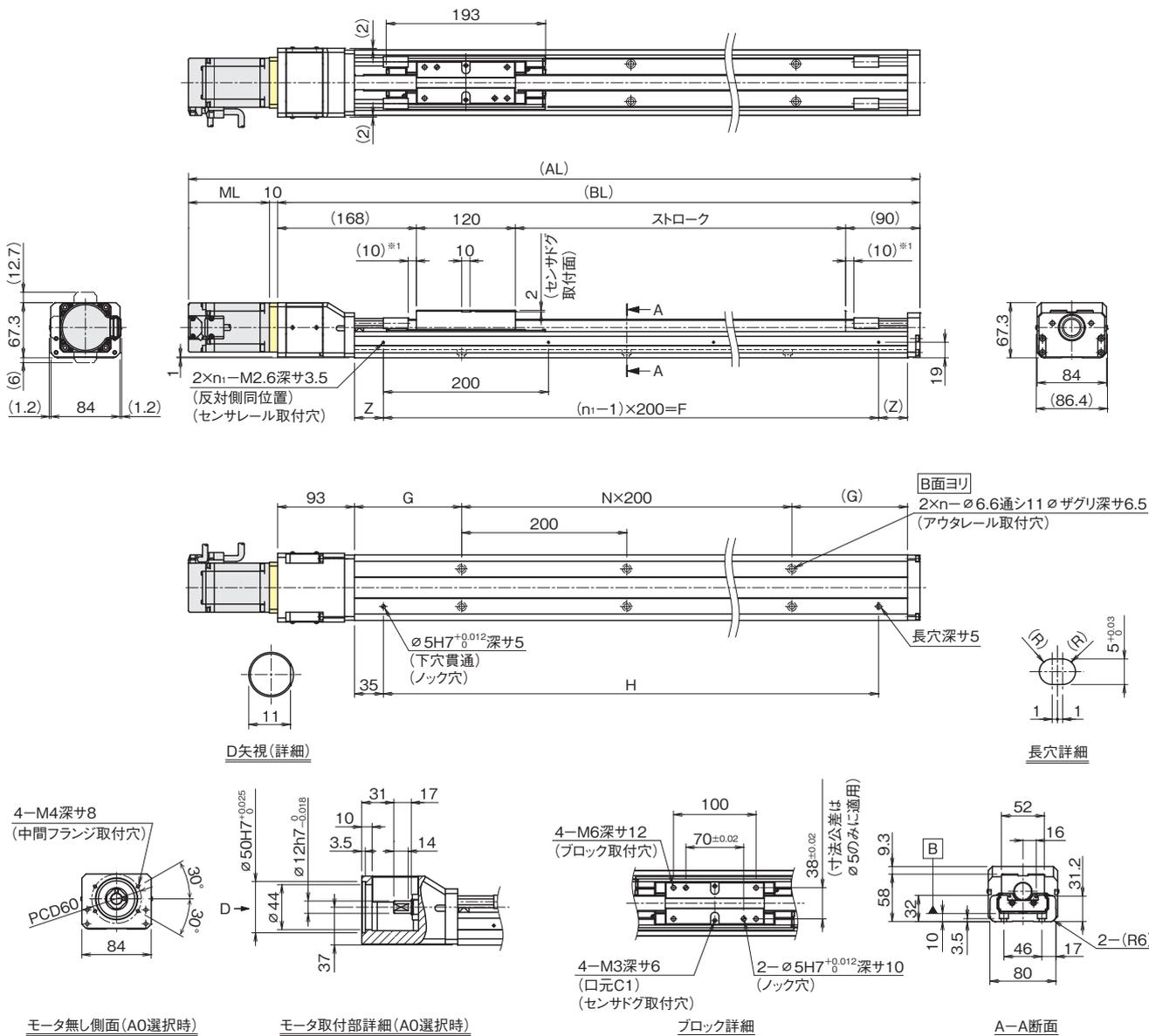
-7章-フロントローラ

-8章-リテモータ

-9章-シリーズ

寸法

モータ直結



*1 メカストップまでのストロークです。

寸法表

ストローク [mm] (メカストップ間ストローク)		100 (120)	200 (220)	300 (320)	400 (420)	500 (520)	600 (620)	700 (720)	800 (820)	900 (920)	1000 (1020)	1100 (1120)	1200 (1220)	1300 (1320)	1400 (1420)	1500 (1520)
最高速度 ^{*2} [mm/s]	ボールねじリード: 20mm	1000							980	800	670	560	480	420	360	320
	ボールねじリード: 40mm	2000							1970	1610	1340	1130	970	840	730	650
寸法 [mm]	AL ^{*3}	586.1 (620.7)	686.1 (720.7)	786.1 (820.7)	886.1 (920.7)	986.1 (1020.7)	1086.1 (1120.7)	1186.1 (1220.7)	1286.1 (1320.7)	1386.1 (1420.7)	1486.1 (1520.7)	1586.1 (1620.7)	1686.1 (1720.7)	1786.1 (1820.7)	1886.1 (1920.7)	1986.1 (2020.7)
	BL	478	578	678	778	878	978	1078	1178	1278	1378	1478	1578	1678	1778	1878
	ML ^{*3}	98.1 (132.7)														
	G	85	135	85	135	85	135	85	135	85	135	85	135	85	135	85
	H	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700
	Z	85	35	85	35	85	35	85	35	85	35	85	35	85	35	85
取付ピッチ数	N	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8
取付穴数	n	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9
	n ₁	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9
質量 [kg]	モータ無し	7.4	8.6	9.8	10.9	12.1	13.3	14.5	15.6	16.8	18	19.2	20.3	21.5	22.7	23.9
	モータ付き ^{*3}	8.8 (9.3)	10 (10.5)	11.1 (11.6)	12.3 (12.8)	13.5 (14)	14.7 (15.2)	15.8 (16.3)	17 (17.5)	18.2 (18.7)	19.4 (19.9)	20.5 (21)	21.7 (22.2)	22.9 (23.4)	24 (24.5)	25.2 (25.7)

*2 最高速度は、モータの回転数3000min⁻¹時の速度、もしくはアクチュエータの許容速度によって制限される速度です。

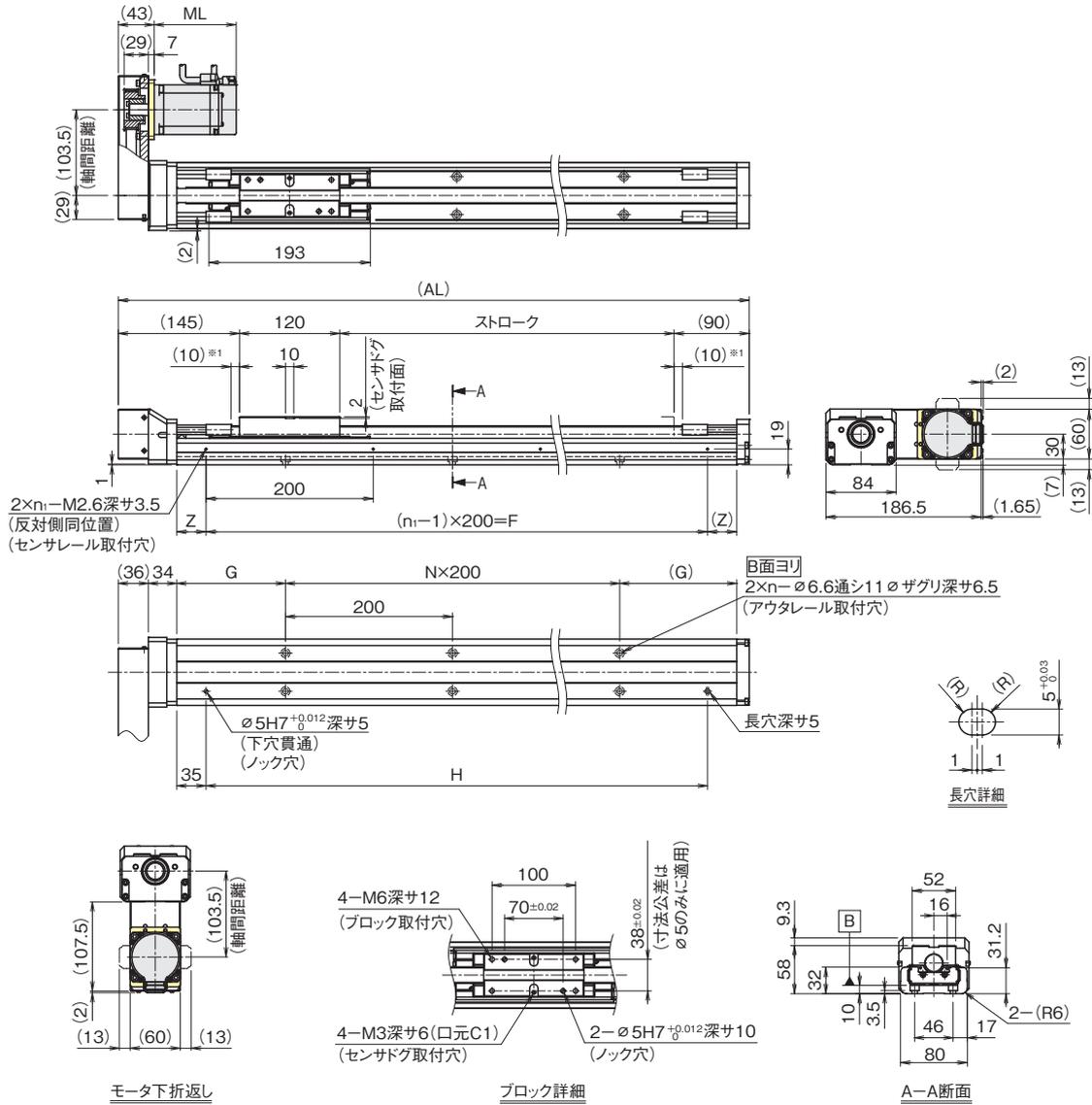
*3 ()内はブレーキ付きの値です。

サーボモータ 400W モータ 直結 モータ 折返し 本体幅 80mm 本体高さ 58mm ストローク MAX 1500mm 速度 MAX 2000mm/s オープンカータイプ

- 1章- コンパクトシリーズ
- 2章- ユニバーサルシリーズ
- 3章- エコノミーシリーズ
- 4章- シクリューズシリーズ
- 5章- シ軽量シリーズ
- 6章- シ多軸シリーズ
- 7章- シソフトローラシリーズ
- 8章- シリテラモータシリーズ
- 9章- シブレスシリーズ

寸法

モータ折返し



※1 メカストップまでのストロークです。

寸法表

ストローク [mm] (メカストップ間ストローク)		100 (120)	200 (220)	300 (320)	400 (420)	500 (520)	600 (620)	700 (720)	800 (820)	900 (920)	1000 (1020)	1100 (1120)	1200 (1220)	1300 (1320)	1400 (1420)	1500 (1520)	
最高速度 [mm/s]	ボールねじリード: 20mm	1000								980	800	670	560	480	420	360	320
	ボールねじリード: 40mm	2000								1970	1610	1340	1130	970	840	730	650
寸法 [mm]	AL	455	555	655	755	855	955	1055	1155	1255	1355	1455	1555	1655	1755	1855	
	ML	98.1 (132.7)															
	G	85	135	85	135	85	135	85	135	85	135	85	135	85	135	85	
	H	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	
	Z	85	35	85	35	85	35	85	35	85	35	85	35	85	35	85	
取付ピッチ数	N	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	
取付穴数	n	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	
	n ₁	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	
質量 [kg]	モータ無し	8	9.2	10.4	11.5	12.7	13.9	15.1	16.2	17.4	18.6	19.8	20.9	22.1	23.3	24.4	
	モータ付き ^{※3}	9.3 (9.8)	10.5 (11)	11.7 (12.2)	12.8 (13.3)	14 (14.5)	15.2 (15.7)	16.4 (16.9)	17.5 (18)	18.7 (19.2)	19.9 (20.4)	21.1 (21.6)	22.2 (22.7)	23.4 (23.9)	24.6 (25.1)	25.7 (26.2)	

※2 最高速度は、モータの回転数3000min⁻¹時の速度、もしくはアクチュエータの許容速度によって制限される速度です。
 ※3 ()内はブレーキ付きの値です。

- KSF 4U
- KSF 5U
- KSF 6U
- KSF 8U
- KSF 10U

KSF8U/KSF8RU 共通オプション



-1章-コンパクトシリーズ

-2章-ユニバサルシリーズ

-3章-エコノミーシリーズ

-4章-クリーンシリーズ

-5章-軽量シリーズ

-6章-多軸シリーズ

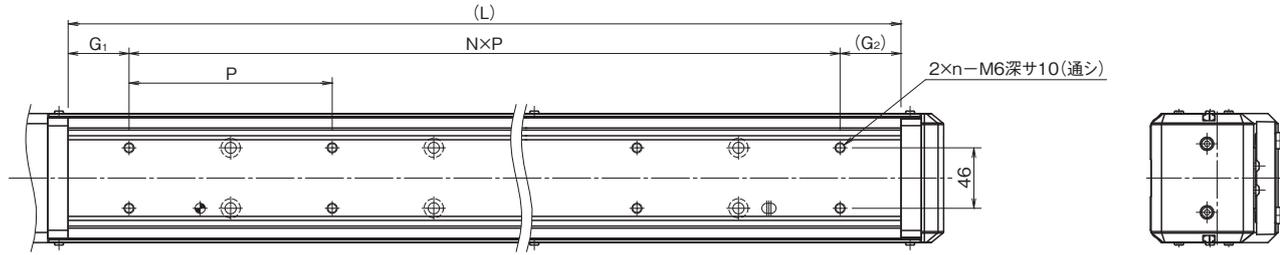
-7章-コンパクトローラ

-8章-リテモータ

-9章-ブレース

裏タップ

アウタレール底面より取付けられるように裏タップを用意しています。



注1) 裏タップを選択しても標準のザグリ穴は残ります。

ストローク [mm]	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	
寸法 [mm]	L	370	470	570	670	770	870	970	1070	1170	1270	1370	1470	1570	1670	1770
	P	120	200													
	G ₁	65	25	70	120	70	120	70	120	70	120	70	120	70	120	70
	G ₂	65	45	100	150	100	150	100	150	100	150	100	150	100	150	100
取付ピッチ数	N	2	2	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8
取付穴数	n	3	3	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9

センサ

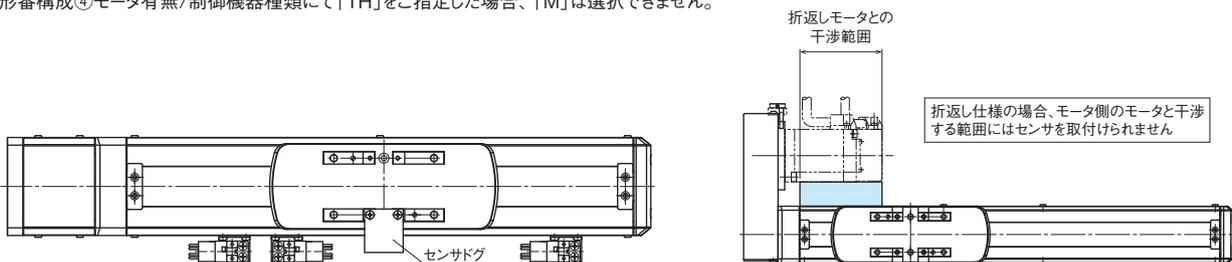
オプションとしてフォトセンサおよび近接センサを用意しています。以下の注意点(注2~4)をご確認の上ご使用ください。

記号	内容	形番	付属品
1	センサレール有り	—	取付ねじ、センサレール(1本)
6	フォトセンサ ^{※1} [3個]	EE-SX674(オムロン(株)製)	取付ねじ・ナット、センサドグ(1個)、センサレール(1本)、取付板(3個)、コネクタ(EE-1001)
J	近接センサ N.O.接点 ^{※2} [1個] N.C.接点 ^{※3} [2個]	GX-F12A(パナソニック デバイスSUNX(株)製) GX-F12B(パナソニック デバイスSUNX(株)製)	取付ねじ・ナット、センサドグ(1個)、センサレール(1本)
M	近接センサ N.O.接点 ^{※2} [1個](PNP出力) N.C.接点 ^{※3} [2個](PNP出力)	GX-F12A-P(パナソニック デバイスSUNX(株)製) GX-F12B-P(パナソニック デバイスSUNX(株)製)	取付ねじ・ナット、センサドグ(1個)、センサレール(1本)

※1 フォトセンサは、入光時ON、遮光時ONの切替えが可能です。
 ※2 N.O.接点：ノーマルオープン接点
 ※3 N.C.接点：ノーマルクローズ接点

- 注2) アクチュエータ本体にセンサ関連部品一式が付属されます。取付けは貴社にてお願いします。
 注3) 近接センサ同士が接近している場合は、正常に動作できない場合があります。その際は異周波タイプを貴社にてご用意ください。
 (仕様に関しては各メーカーにご確認ください。)

注4) 形番構成④モータ有無/制御機器種類にて「TH」をご指定した場合、「M」は選択できません。



KSF 4U
KSF 5U
KSF 6U
KSF 8U
KSF 10U

モータ直結 | モータ折返し | 本体幅80mm | 本体高さ58mm | オープンガードタイプ

-1章-
コンパクトシリーズ

-2章-
ユニバーサルシリーズ

-3章-
エコノミーシリーズ

-4章-
クリーンシリーズ

-5章-
軽量シリーズ

-6章-
多軸シリーズ

-7章-
コントロールシリーズ

-8章-
リテラモータシリーズ

-9章-
ブレスシリーズ

KSF 4U

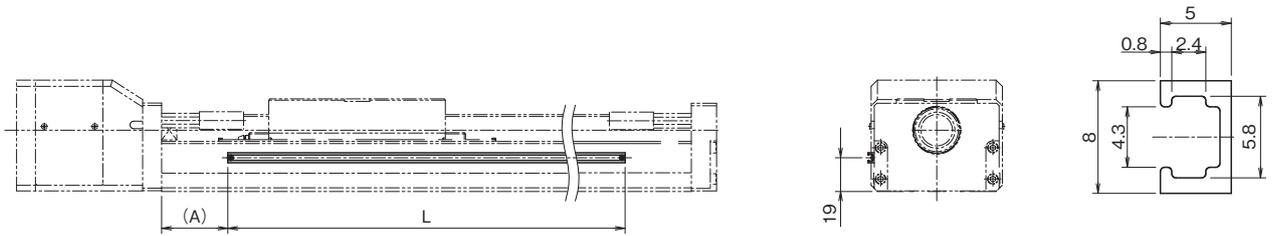
KSF 5U

KSF 6U

KSF 8U

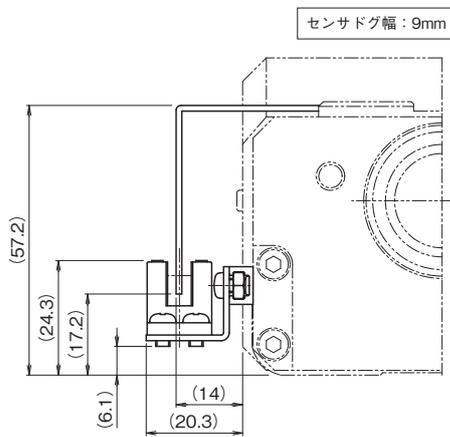
KSF 10U

センサレール取付寸法



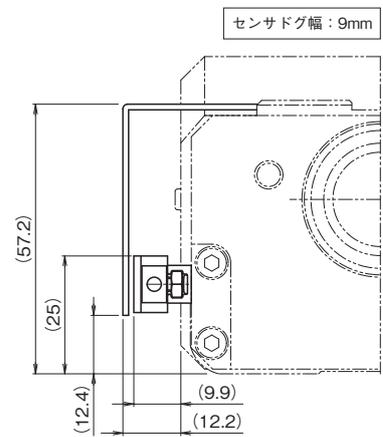
ストローク [mm]	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500
寸法 [mm]															
A	82.5	32.5	82.5	32.5	82.5	32.5	82.5	32.5	82.5	32.5	82.5	32.5	82.5	32.5	82.5
L	205	405	405	605	605	805	805	1005	1005	1205	1205	1405	1405	1605	1605

フォトセンサ取付寸法



記号	形番	メーカー
6	EE-SX674	オムロン(株)

近接センサ取付寸法



記号	形番	メーカー
J	GX-F12A	パナソニック デバイスSUNX(株)
	GX-F12B	
M	GX-F12A-P	
	GX-F12B-P	

KSF8U/KSF8RU 共通オプション



-1章-コンパクトシリーズ

-2章-ユニバーサルシリーズ

-3章-エコノミーシリーズ

-4章-スリムシリーズ

-5章-軽量シリーズ

-6章-多軸シリーズ

-7章-フラットローラ

-8章-リテラモータ

-9章-ブレースシリーズ

中間フランジ(直結)

各種モータが取り付けられるように中間フランジを用意しています。
形番構成①形番で「KSF8U」をご指定した場合、ご使用になるモータに合わせて中間フランジをご指定ください。

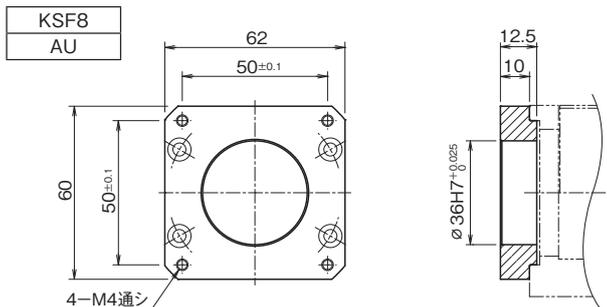
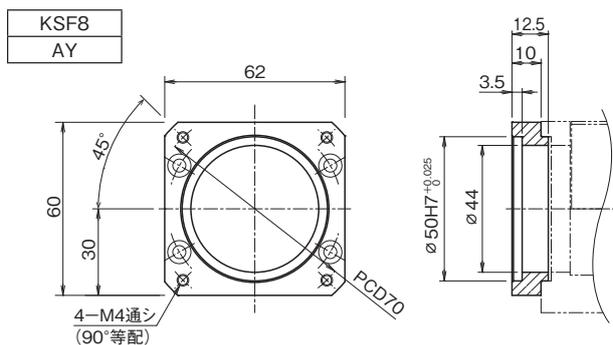
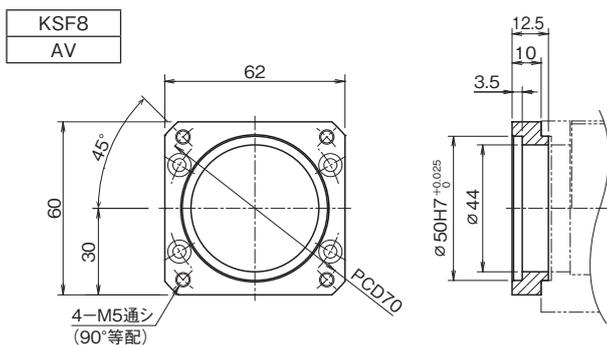
使用モータ、中間フランジ、カップリング対応表

モータ種類	メーカー	シリーズ	モータ形番	モータ定格出力 [W]	フランジ角	中間フランジ	通用カップリング形番		
							三木ブリー機	鍋屋バイテック会社 (NBK)	
A Cサーボモータ	株式会社 安川電機	Σ-V	SGMJV-04	400	□60	AV	SFC-035DA2-12B-14B	XGT2-30C-12-14	
			SGMAV-04						
		Σ-7	SGM7J-04						
			SGM7A-04						
			SGMXJ-04						
	Σ-X	SGMXA-04							
		HG-KR43							
	三菱電機株式会社	M E L S I R V O	J4			HG-MR43	AV	SFC-035DA2-12B-14B	XGT2-30C-12-14
			J5			HK-KT43W			
			JN			HF-KN43			
	多摩川精機株式会社	T B L - i	TBL-iII			TS4609	AV	SFC-035DA2-12B-14B	XGT2-30C-12-14
			TBL-iIV			TSM3204			
	パナソニック株式会社	M I N A S	A5			MSMD04	AY	SFC-035DA2-12B-14B	XGT2-30C-12-14
						MSME04			
A6			MSMF04						
			MHMF04						
株式会社 キーエンス	S V	SV-M040	AV	SFC-035DA2-12B-14B	XGT2-30C-12-14				
		SV2-M040	AV	SFC-035DA2-12B-14B	XGT2-30C-12-14				
山洋電気株式会社	SANMOTION R	R2□A06040	AV	SFC-035DA2-12B-14B	XGT2-30C-12-14				
オムロン株式会社	OMNUC G5	R88M-K40030	AY	SFC-035DA2-12B-14B	XGT2-30C-12-14				
		R88M-1M40030							

モータ種類	メーカー	シリーズ	モータ形番	フランジ角	中間フランジ	通用カップリング形番		
						三木ブリー機	鍋屋バイテック会社 (NBK)	
ステッピングモータ	オリエンタルモーター株式会社	αステップ	AZ6*, AR6*	□60	AU	SFC-025DA2-10B-12B-L43	XGT2-25C-10-12	
			CRK*		CRK56* (CRK569PM*)	AU	SFC-025DA2-8B-12B-L43 (SFC-025DA2-10B-12B-L43)	XGT2-25C-8-12 (XGT2-25C-10-12)
		5相	RK II	RKS56*	□60	AU	SFC-025DA2-10B-12B-L43	XGT2-25C-10-12
			CVK*	PKP56* (PKP569FM*)	□60	AU	SFC-025DA2-8B-12B-L43 (SFC-025DA2-10B-12B-L43)	XGT2-25C-8-12 (XGT2-25C-10-12)
	株式会社 キーエンス	2相	QS-M60	□60	AU	SFC-025DA2-8B-12B-L43	XGT2-25C-8-12	
	山洋電気株式会社	PB	PBDM60*, PBA**60*	□60	AU	SFC-025DA2-10B-12B-L43	XGL2-25C-10-12	
			5相	FAM56*/FDM56*/FA512M60/FB512M60	□60	AU	SFC-025DA2-10B-12B-L43	XGT2-25C-10-12
		2相	DB16H78*	□60	AU	SFC-025DA2-8B-12B-L43	XGL2-25C-8-12	

※ () はモータの軸径が異なりますので、カップリングのご指定にご注意ください。
 注1) 表中のモータ形番は形番の一部を表しております。形番について詳しくは、各モータメーカーのカタログをご参照ください。
 注2) 取付けるモータの最大トルクが許容入力トルク(→1章385)を超える場合はトルク制限などの安全対策を講ずるようお願いいたします。
 注3) 形番構成④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合、表中のモータ形番は多摩川精機株式会社製「TS4609」となります。

中間フランジ



KSF* ...アクチュエータ形番
 ◇◇ ...中間フランジ

注4) 中間フランジ「AO」は「モータ無し側面」と「モータ取付部詳細」をご参照ください。(→1章387)

モータ直結 | モータ折返し | 本体幅 80mm | 本体高さ 58mm | オブジャクタタイプ

-1章- コンパクトシリーズ

-2章- ユニバーサルシリーズ

-3章- エコノミーシリーズ

-4章- シクリーズン

-5章- シ軽量シリーズ

-6章- シ多軸シリーズ

-7章- シリントローラ

-8章- シリテモータ

-9章- シリリース

KSF 4U

KSF 5U

KSF 6U

KSF 8U

KSF 10U

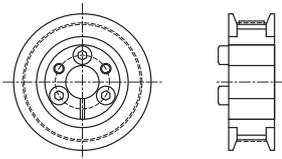
中間フランジ(折返し)

各種モータが取付けられるように中間フランジを用意しています。
形番構成①形番で「KSF8RU」をご指定した場合、ご使用になるモータに合わせて中間フランジをご指定ください。

記号構成

折返し記号	中間フランジ	モータ軸径[mm]	モータ軸固定方法
W ①	V ②	14 ③	M ④
W	下表「使用モータ、ハウジングA/中間フランジ対応表」をご参照ください。	モータ軸径をご指定ください。 (下表「使用モータ、ハウジングA/中間フランジ対応表」をご参照ください)	M：摩擦締結具

モータ軸固定方法



摩擦締結具

使用モータ、ハウジングA/中間フランジ対応表

モータ種類	メーカ	シリーズ	モータ形番	モータ定格出力 [W]	フランジ角	中間フランジ
A C サイモータ	(株)安川電機	Σ-V	SGMJV-04	400	□60	WV-14M
			SGMAV-04			WV-14M
		Σ-7	SGM7J-04	400	□60	WV-14M
			SGM7A-04			WV-14M
		Σ-X	SGMXJ-04	400	□60	WV-14M
			SGMXA-04			WV-14M
	三菱電機株	J4	HG-KR43	400	□60	WV-14M
			HG-MR43			WV-14M
	多摩川精機株	J5	HK-KT43W	400	□60	WV-14M
			TS4609			WV-14M
	パナソニック株	MINAS A5	MSMD04	400	□60	WY-14M
			MSME04			WY-14M
	株キーエンス	SV	SV-M040	400	□60	WV-14M
	山洋電気株	SANMOTION R	R2AA06040	400	□60	WV-14M
	オムロン株	OMNUC G5	R88M-K20030	200	□60	WY-14M
			R88M-K40030	400	□60	WY-14M

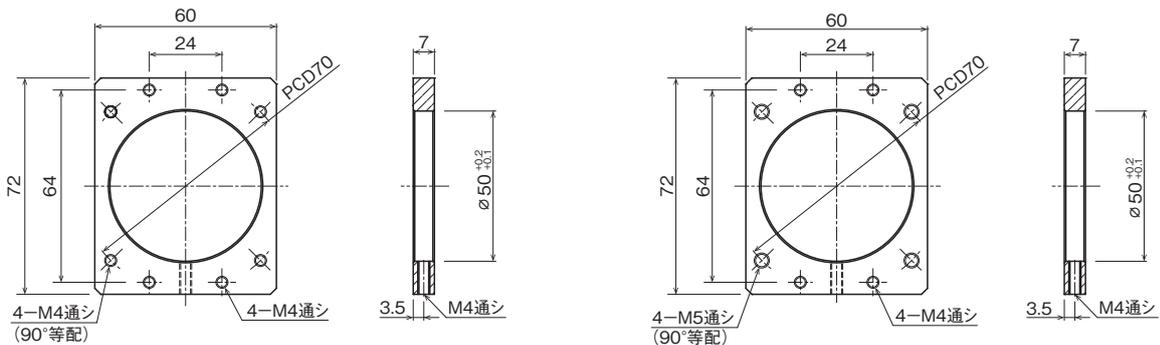
注1) 表中のモータ形番は形番の一部を表しております。形番について詳しくは、各モータメーカのカatalogをご参照ください。
注2) 取付けるモータの最大トルクが許容入力トルク(→1章385)を超える場合はトルク制限などの安全対策を講ずるようお願いいたします。
注3) 形番構成④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合、表中のモータ形番は多摩川精機株製「TS4609」となります。

中間フランジ

KSF8R
WY

KSF8R
WV

KSF* …アクチュエータ形番
W◇ …◇: 中間フランジ



KSF10U/KSF10RU

モータ無し仕様
THC仕様



形番構成

形番	ボールねじリード	ストローク	モータ有無/制御機器種類	中間フランジ	モータ軸径	モータ軸固定方法
KSF10U	25	0700	TH	(選択不要) ^{*1}	(選択不要) ^{*1}	(選択不要) ^{*1}
① KSF10U KSF10RU	② 25 : 25mm 50 : 50mm	③ 0100 : 100mm 1500 : 1500mm	④ モータ有無 0 : モータ無し 1 : モータ付き(貴社ご指定モータをTHK購入取付け) コントローラ付きの場合 TH : ドライバコントローラTHC [0]を選択した場合 モータ直結仕様: カップリングは付属されません。カップリングが必要な際は ご発注時にご指示ください。 モータ折返し仕様: タイミングプーリ、タイミングベルトが付属されます。 [1]を選択した場合 ご指定モータを取付けます。モータケーブル向きを別途ご指 示ください。ご指定モータに合わせた⑤中間フランジを選択 してください。 [TH]を選択した場合 別途コントローラの手配が必要です。→7章002	⑤ 無記号 : TH選択時 直結の場合 A0 AZ A5 A6 折返しの場合 WZ W5	⑥ 16 : 16mm 19 : 19mm	⑦ M : 摩擦締結

※1 ④モータ有無/制御機器種類にて[TH]を選択した場合、⑤中間フランジ、⑥モータ軸径、⑦モータ軸固定方法は選択不要です。(直結/折返し共通)直結(①形番で[KSF10U]を選択)の場合、⑥モータ軸径、⑦モータ軸固定方法は選択不要です。

コントローラ仕様

制御機器種類		THC	
モータ定格出力[W]		750	
ボールねじリード[mm]		25	50
定格速度 ^{*2} [mm/s]		1250	2500
定格推力 ^{*3} [N]	直結	540	270
	折返し	540	270
最大推力 ^{*4} [N]	直結	1619	809
	折返し	1619	809
電磁ブレーキ保持力 ^{*5} [N]	直結	540	270
	折返し	540	270
走行寿命 ^{*6} [km]		20,000	

※2 定格速度は、モータの定格回転数3000min⁻¹時の速度です。
 ※3 定格推力は、モータの定格トルク2.39N・m、もしくは許容入力トルクによって制限される値です。
 ※4 最大推力は、モータの瞬時最大トルク7.16N・m、もしくは許容入力トルクによって制限される値です。
 ※5 電磁ブレーキ保持力は、モータの静摩擦トルク2.39N・m、もしくは許容入力トルクによって制限される値です。
 ※6 計算条件は以下の場合です。
 ストローク: 800mm/加減速度: 最大可搬質量設定時の加減速度/速度: 定格速度/負荷質量: 最大可搬質量/重心位置: テーブル上面中心

■水平

モータ定格出力[W]		750	
ボールねじリード[mm]		25	50
最大可搬質量 ^{*7*} [kg]	加減速度	0.5G	119(93)
		1.5G	34(17)
		40.5(38)	11.5(6.5)

■壁掛け

モータ定格出力[W]		750	
ボールねじリード[mm]		25	50
最大可搬質量 ^{*7*} [kg]	加減速度	0.5G	82.5
		1.5G	34(17)
		40.5(38)	11.5(6.5)

■垂直

モータ定格出力[W]		750	
ボールねじリード[mm]		25	50
最大可搬質量 ^{*7*} [kg]	加減速度	0.5G	34(28.5)
		1.5G	19.5(9)
		15(13)	8(4.5)

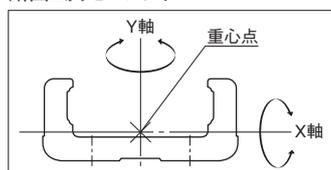
※7 最大可搬質量は、定格速度時の質量です。
 ※8 ()内は折返し仕様時の値です。

基本仕様

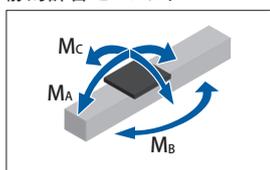
LMガイド部	基本動定格荷重 C[N]		58500
	基本静定格荷重 C ₀ [N]		103700
	ラジアルすきま[mm]		-0.007~+0.004
	断面2次モーメント	I _x ^{*9} [mm ⁴]	2.2×10 ⁵
I _y ^{*10} [mm ⁴]		2.3×10 ⁵	
ボールねじ部	質量[kg/m]		15
	ボールねじリード[mm]		25 50
	基本動定格荷重 Ca[N]		6650 4150
	基本静定格荷重 C _{0a} [N]		21050 11170
	ねじ軸径[mm]		φ25
	谷径[mm]		φ22.5
軸受部(固定側)	ボール中心径[mm]		φ25.75
	許容回転数 ^{*11} [min ⁻¹]		3000
	アキシアル方向	基本動定格荷重 Ca[N]	13700
		静的許容荷重 P _{0a} [N]	5830
起動トルク ^{*12} [N・cm]		12 16	
繰り返し位置決め精度 ^{*13} [mm]		±0.01	
ロストモーション ^{*13} [mm]		0.1	
許容入力トルク[N・m]	直結	15.5	
	折返し	8.5	
静的許容モーメント ^{*14} [N・m]		M _A : 1259 M _B : 775 M _C : 504	
標準グリース/使用グリースニップル		THK AFFグリース/A-M6F	

※9 I_x=X軸まわりの断面2次モーメントです。
 ※10 I_y=Y軸まわりの断面2次モーメントです。
 ※11 許容回転数はストロークが長くなることにより下がる場合があります。
 ※12 起動トルクはTHK AFFグリースを封入した時の値です。
 ※13 検査用モータで測定した時の値です。
 ※14 M_A、M_Cモーメント基準はテーブル上面、M_Bモーメント基準はテーブル中心です。

断面2次モーメント



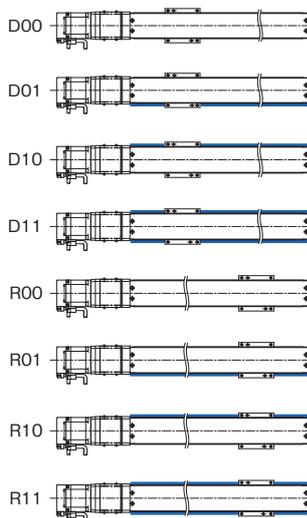
静的許容モーメント



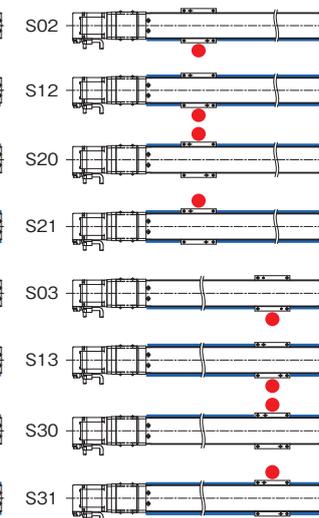
①原点方式

— : センサレール ● : 外付原点センサ位置

・押当て原点方式



・センサ原点方式



サーボモータ 750W | モータ 直結 | モータ 折返し | 本体幅 100mm | 本体高さ 74mm | ストローク MAX 1500mm | 速度 MAX 2500mm/s | オープンカバー タイプ

④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合、⑨～⑬の指定が必要です。

オプション
T-6

モータ定格出力	モータケーブル向き	原点方式	電源電圧	ケーブル種類、長さ
M75	L	S02	D2	F3

無記号：無し
MR：モータ右折返し
ML：モータ左折返し
MD：モータ下折返し
T：裏タップ
1：センサレールのみ
6：フォトセンサ
J：近接センサ
M：近接センサ (PNP)

⑨	⑩	⑪	⑫	⑬
M75：750W	R：右側	D00：モータ側(押当て)	D2：200V	無記号：無し
M75B：750Wブレーキ付き	L：左側	D01：モータ側(押当て)		F3：固定用 3m
	U：上側	D10：モータ側(押当て)		F5：固定用 5m
	D：下側	D11：モータ側(押当て)		FA：固定用10m
		R00：反モータ側(押当て)		H3：高屈曲 3m
		R01：反モータ側(押当て)		H5：高屈曲 5m
		R10：反モータ側(押当て)		HA：高屈曲10m
		R11：反モータ側(押当て)		
		S02：モータ側(センサ右)		
		S12：モータ側(センサ右)		
		S20：モータ側(センサ左)		
		S21：モータ側(センサ左)		
		S03：反モータ側(センサ右)		
		S13：反モータ側(センサ右)		
		S30：反モータ側(センサ左)		
		S31：反モータ側(センサ左)		

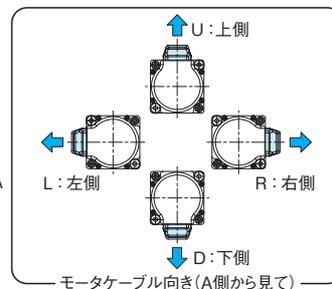
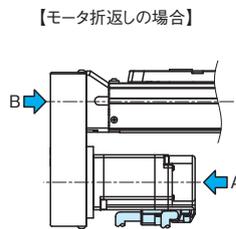
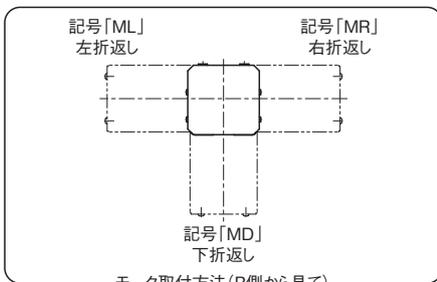
モータ折返しを選択した場合は「MR」、「ML」、「MD」のいずれかを選択してください。
④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合は、「M」は選択できません。

下記組み合わせは選択できません。
・⑧ MR：右折返し、⑩ R：右側
・⑧ ML：左折返し、⑩ L：左側
・⑧ MD：下折返し、⑩ U：上側

R00：反モータ側(押当て)
R01：反モータ側(押当て)
R10：反モータ側(押当て)
R11：反モータ側(押当て)
S02：モータ側(センサ右)
S12：モータ側(センサ右)
S20：モータ側(センサ左)
S21：モータ側(センサ左)
S03：反モータ側(センサ右)
S13：反モータ側(センサ右)
S30：反モータ側(センサ左)
S31：反モータ側(センサ左)

モータ折返し選択時は、モータ折返し方向と同じ側にセンサを取付けることはできません。

⑧オプション(モータ折返し方向)
⑩モータケーブル向き(直結/折返し)



モータ選定資料

ストローク [mm]	LMガイド部		ボールねじ部		モータ取付部	
	可動部質量 [kg]	摺動抵抗値*1 [N]	リード [mm]	軸長さ [mm]	直結 軸端外径 [mm]	折返し タイミングプーリ(2個合計) 慣性モーメント×10 ⁻⁴ [kg·m ²]
100 1500	3.3	8.8	25, 50	485 1885	φ15h7	2.061

*1 ころがり抵抗値とシール抵抗値を合計した値となります。
注) 適用カップリングは1章399をご参照ください。

許容オーバーハング長さ*2

水平					
750W	ボールねじリード [mm]	負荷質量 [kg]	a [mm]	b [mm]	c [mm]
直結	25	8.5	1000	1000	1000
		17	1000	530	840
		34	1000	250	400
	50	2.5	1000	1000	1000
		5.5	1000	1000	1000
		11.5	1000	590	860
折返し	25	4	1000	1000	1000
		8.5	1000	1000	1000
		17	1000	530	840
	50	1.5	1000	1000	1000
		3	1000	1000	1000
		6.5	1000	1000	1000

壁掛け					
750W	ボールねじリード [mm]	負荷質量 [kg]	a [mm]	b [mm]	c [mm]
直結	25	8.5	1000	1000	1000
		17	830	500	1000
		34	380	230	1000
	50	2.5	1000	1000	1000
		5.5	1000	1000	1000
		11.5	870	560	1000
折返し	25	4	1000	1000	1000
		8.5	1000	1000	1000
		17	830	500	1000
	50	1.5	1000	1000	1000
		3	1000	1000	1000
		6.5	1000	1000	1000

垂直				
750W	ボールねじリード [mm]	負荷質量 [kg]	a [mm]	c [mm]
直結	25	4.5	1000	1000
		9.5	880	880
		19.5	430	430
	50	2	1000	1000
		4	1000	1000
		8	780	780
折返し	25	2	1000	1000
		4.5	1000	1000
		9	960	960
	50	1	1000	1000
		2	1000	1000
		4.5	1000	1000

*2 LMガイドの走行寿命が20,000kmで制限される値です。計算条件は以下の通りです。
ストローク：800mm/加減速度：0.3G/速度：定格速度/オーバーハング方向：単一方向のみ負荷。寸法a、b、cはテーブル上面中心からの寸法です。

- 1章- コンパクト シリーズ
- 2章- ユニバーサル シリーズ
- 3章- シェアード シリーズ
- 4章- シリリオン シリーズ
- 5章- シリリオン シリーズ
- 6章- シリリオン シリーズ
- 7章- シリリオン シリーズ
- 8章- シリリオン シリーズ
- 9章- シリリオン シリーズ

- KSF 4U
- KSF 5U
- KSF 6U
- KSF 8U
- KSF 10U

KSF10U/KSF10RU

モータ無し仕様
THC仕様



-1章-コンパクトシリーズ

-2章-ユニバーサルシリーズ

-3章-エコノミーシリーズ

-4章-クリーンシリーズ

-5章-軽量シリーズ

-6章-多軸シリーズ

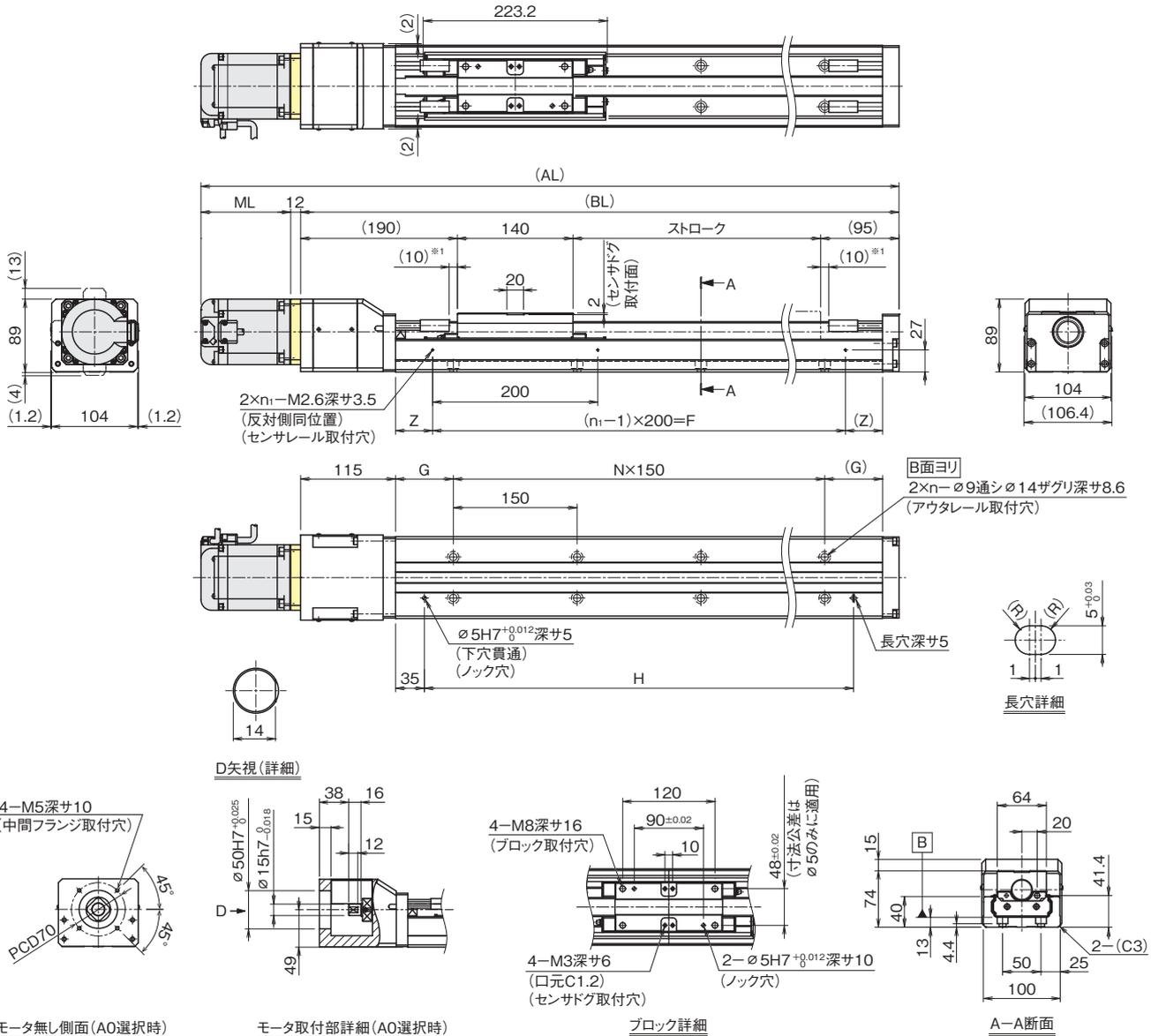
-7章-コンパクトシリーズ

-8章-リテラモーター

-9章-シリーズ

寸法

モータ直結



*1 メカストップまでのストロークです。

寸法表

ストローク [mm] (メカストップ間ストローク)		100 (120)	200 (220)	300 (320)	400 (420)	500 (520)	600 (620)	700 (720)	800 (820)	900 (920)	1000 (1020)	1100 (1120)	1200 (1220)	1300 (1320)	1400 (1420)	1500 (1520)	
最高速度 ^{*2} [mm/s]	ボールねじリード: 25mm	1250										1050	890	760	660	580	510
	ボールねじリード: 50mm	2500										2110	1790	1530	1330	1160	1030
寸法 [mm]	AL ^{*3}	645.7 (682.3)	745.7 (782.3)	845.7 (882.3)	945.7 (982.3)	1045.7 (1082.3)	1145.7 (1182.3)	1245.7 (1282.3)	1345.7 (1382.3)	1445.7 (1482.3)	1545.7 (1582.3)	1645.7 (1682.3)	1745.7 (1782.3)	1845.7 (1882.3)	1945.7 (1982.3)	2045.7 (2082.3)	
	BL	525	625	725	825	925	1025	1125	1225	1325	1425	1525	1625	1725	1825	1925	
	ML ^{*3}	108.7 (145.3)															
	G	120	95	70	120	95	70	120	95	70	120	95	70	120	95	70	
	H	320	420	520	620	720	820	920	1020	1120	1220	1320	1420	1520	1620	1720	
	Z	95	45	95	45	95	45	95	45	95	45	95	45	95	45	95	
	F	200	400	400	600	600	800	800	1000	1000	1200	1200	1400	1400	1600	1600	
取付ピッチ数	N	1	2	3	3	4	5	5	6	7	7	8	9	9	10	11	
	n	2	3	4	4	5	6	6	7	8	8	9	10	10	11	12	
取付穴数	n ₁	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	
	モータ無し	13.3	15.2	17.1	19	20.9	22.8	24.6	26.5	28.4	30.3	32.2	34	35.9	37.8	39.7	
質量 [kg]	モータ付き ^{*3}	16 (16.9)	17.9 (18.8)	19.8 (20.7)	21.6 (22.5)	23.5 (24.4)	25.4 (26.3)	27.3 (28.2)	29.2 (30.1)	31.1 (32)	32.9 (33.8)	34.8 (35.7)	36.7 (37.6)	38.6 (39.5)	40.5 (41.4)	42.3 (43.2)	

*2 最高速度は、モータの回転数3000min⁻¹時の速度、もしくはアクチュエータの許容速度によって制限される速度です。

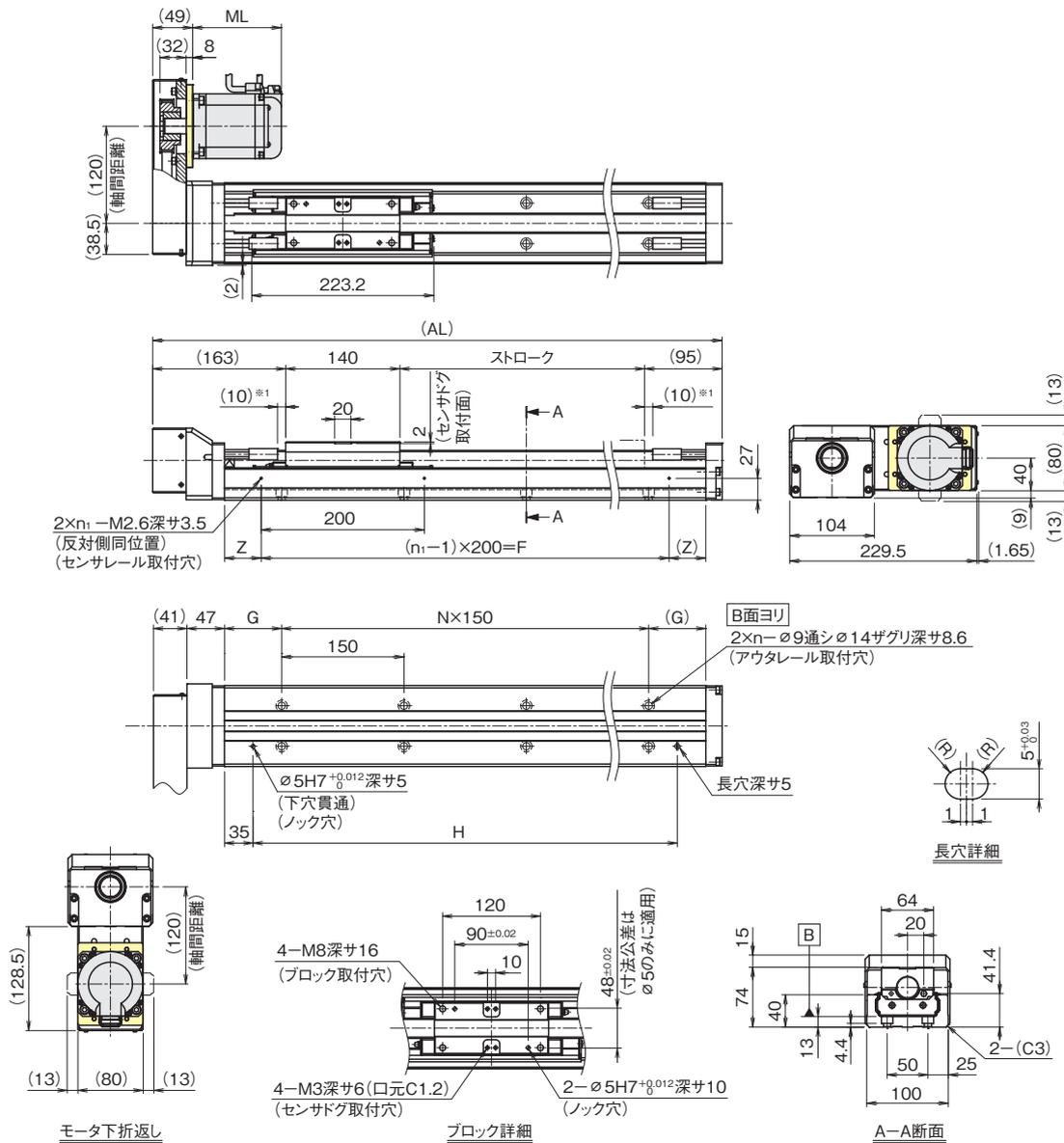
*3 ()内はブレーキ付きの値です。

サーボモータ 750W モータ 直結 モータ 折返し 本体幅 100mm 本体高さ 74mm ストローク MAX 1500mm 速度 MAX 2500mm/s オープンカータイプ

- 1章- コンパクトシリーズ
- 2章- ユニバーサルシリーズ
- 3章- エコノミーシリーズ
- 4章- シクリューズシリーズ
- 5章- 軽量シリーズ
- 6章- 多軸シリーズ
- 7章- フットローラシリーズ
- 8章- リニアモータシリーズ
- 9章- プレレスシリーズ

寸法

モータ折返し



※1 メカストップまでのストロークです。

寸法表

ストローク [mm] (メカストップ間ストローク)		100 (120)	200 (220)	300 (320)	400 (420)	500 (520)	600 (620)	700 (720)	800 (820)	900 (920)	1000 (1020)	1100 (1120)	1200 (1220)	1300 (1320)	1400 (1420)	1500 (1520)	
最高速度 [mm/s]	ボールねじリード: 25mm	1250										1050	890	760	660	580	510
	ボールねじリード: 50mm	2500										2110	1790	1530	1330	1160	1030
寸法 [mm]	AL	498	598	698	798	898	998	1098	1198	1298	1398	1498	1598	1698	1798	1898	
	ML	108.7 (145.3)															
	G	120	95	70	120	95	70	120	95	70	120	95	70	120	95	70	
	H	320	420	520	620	720	820	920	1020	1120	1220	1320	1420	1520	1620	1720	
	Z	95	45	95	45	95	45	95	45	95	45	95	45	95	45	95	
	F	200	400	400	600	600	800	800	1000	1000	1200	1200	1400	1400	1600	1600	
取付ピッチ数	N	1	2	3	3	4	5	5	6	7	7	8	9	9	10	11	
	n	2	3	4	4	5	6	6	7	8	8	9	10	10	11	12	
取付穴数	n1	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	
	モータ無し	14.4	16.2	18.1	20	21.9	23.8	25.7	27.5	29.4	31.3	33.2	35.1	36.9	38.8	40.7	
質量 [kg]	モータ付き	16.9 (17.8)	18.7 (19.6)	20.6 (21.5)	22.5 (23.4)	24.4 (25.3)	26.3 (27.2)	28.2 (29.1)	30 (30.9)	31.9 (32.8)	33.8 (34.7)	35.7 (36.6)	37.6 (38.5)	39.4 (40.3)	41.3 (42.2)	43.2 (44.1)	

※2 最高速度は、モータの回転数3000min⁻¹時の速度、もしくはアクチュエータの許容速度によって制限される速度です。
 ※3 ()内はブレーキ付きの値です。

- KSF 4U
- KSF 5U
- KSF 6U
- KSF 8U
- KSF 10U

KSF10U/KSF10RU 共通オプション



-1章-コンパクト

-2章-ユニバサル

-3章-エコノミー

-4章-クリーン

-5章-軽量

-6章-多軸

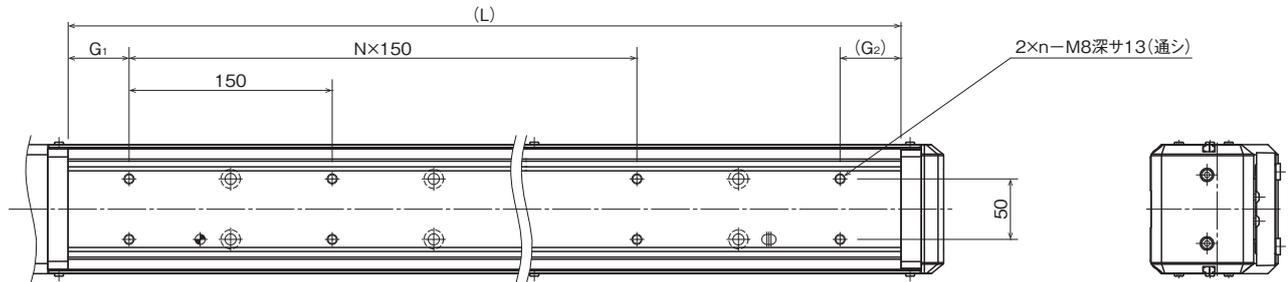
-7章-フラットローラ

-8章-リテモータ

-9章-ブレース

裏タップ

アウタレール底面より取付けられるように裏タップを用意しています。



注1) 裏タップを選択しても標準のザグリ穴は残ります。

ストローク [mm]		100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500
寸法 [mm]	L	390	490	590	690	790	890	990	1090	1190	1290	1390	1490	1590	1690	1790
	G ₁	45	80	55	105	80	55	105	80	55	105	80	55	105	80	55
	G ₂	45	110	85	135	110	85	135	110	85	135	110	85	135	110	85
取付ピッチ数	N	2	2	3	3	4	5	5	6	7	7	8	9	9	10	11
取付穴数	n	3	3	4	4	5	6	6	7	8	8	9	10	10	11	12

センサ

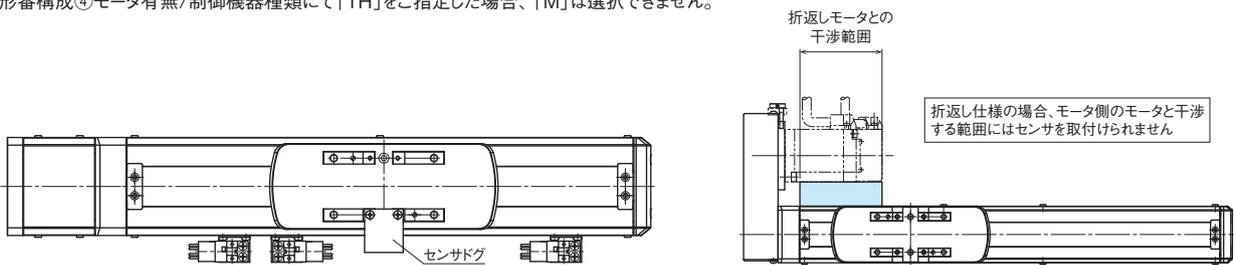
オプションとしてフォトセンサおよび近接センサを用意しています。以下の注意点(注2~4)をご確認の上ご使用ください。

記号	内容	形番	付属品
1	センサレール有り	—	取付ねじ、センサレール(1本)
6	フォトセンサ ^{※1} [3個]	EE-SX674(オムロン(株)製)	取付ねじ・ナット、センサドグ(1個)、センサレール(1本)、取付板(3個)、コネクタ(EE-1001)
J	近接センサ N.O.接点 ^{※2} [1個] N.C.接点 ^{※3} [2個]	GX-F12A(パナソニック デバイスSUNX(株)製) GX-F12B(パナソニック デバイスSUNX(株)製)	取付ねじ・ナット、センサドグ(1個)、センサレール(1本)
M	近接センサ N.O.接点 ^{※2} [1個](PNP出力) N.C.接点 ^{※3} [2個](PNP出力)	GX-F12A-P(パナソニック デバイスSUNX(株)製) GX-F12B-P(パナソニック デバイスSUNX(株)製)	取付ねじ・ナット、センサドグ(1個)、センサレール(1本)

※1 フォトセンサは、入光時ON、遮光時ONの切替えが可能です。
 ※2 N.O.接点：ノーマルオープン接点
 ※3 N.C.接点：ノーマルクローズ接点

- 注2) アクチュエータ本体にセンサ関連部品一式が付属されます。取付けは貴社にてお願いします。
 注3) 近接センサ同士が接近している場合は、正常に動作できない場合があります。その際は異周波タイプを貴社にてご用意ください。
 (仕様に関しては各メーカーにご確認ください。)

注4) 形番構成④モータ有無/制御機器種類にて「TH」をご指定した場合、「M」は選択できません。



KSF
4U
KSF
5U
KSF
6U
KSF
8U
KSF
10U

モータ直結 | モータ折返し | 本体幅100mm | 本体高さ74mm | オプションタイプ

-1章-
コンパクト
シリーズ

-2章-
ユニバーサル
シリーズ

-3章-
エコノミー
シリーズ

-4章-
クリーン
シリーズ

-5章-
軽量
シリーズ

-6章-
多軸
シリーズ

-7章-
コンパクト
シリーズ

-8章-
リニアモータ
シリーズ

-9章-
ブレース
シリーズ

KSF
4U

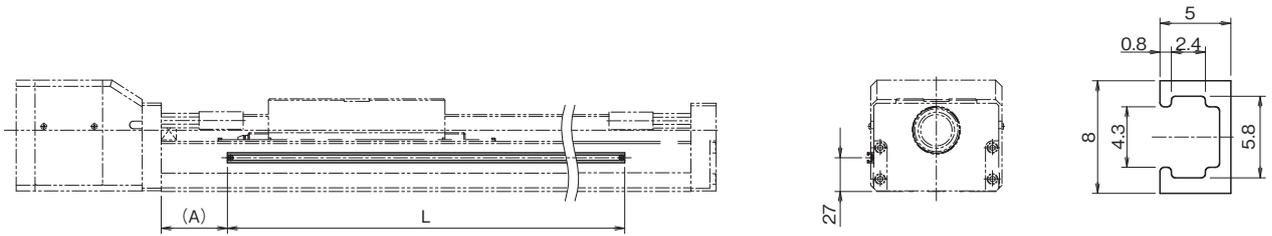
KSF
5U

KSF
6U

KSF
8U

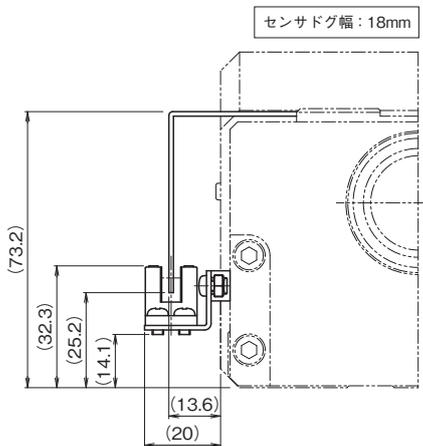
KSF
10U

センサレール取付寸法



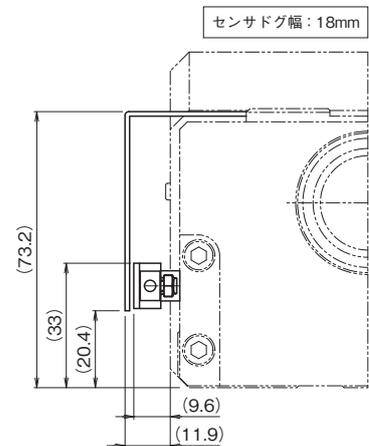
ストローク [mm]	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500
寸法 [mm]															
A	92.5	42.5	92.5	42.5	92.5	42.5	92.5	42.5	92.5	42.5	92.5	42.5	92.5	42.5	92.5
L	205	405	405	605	605	805	805	1005	1005	1205	1205	1405	1405	1605	1605

フォトセンサ取付寸法



記号	形番	メーカー
6	EE-SX674	オムロン(株)

近接センサ取付寸法



記号	形番	メーカー
J	GX-F12A GX-F12B	パナソニック デバイスSUNX(株)
M	GX-F12A-P GX-F12B-P	

KSF10U/KSF10RU 共通オプション



-1章-コンパクト

-2章-ユニバーサル

-3章-エコノミー

-4章-クリーン

-5章-軽量

-6章-多軸

-7章-フラットローラ

-8章-リテラモータ

-9章-リリース

中間フランジ(直結)

各種モータが取付けられるように中間フランジを用意しています。
形番構成①形番で「KSF10U」をご指定した場合、ご使用になるモータに合わせて中間フランジをご指定ください。

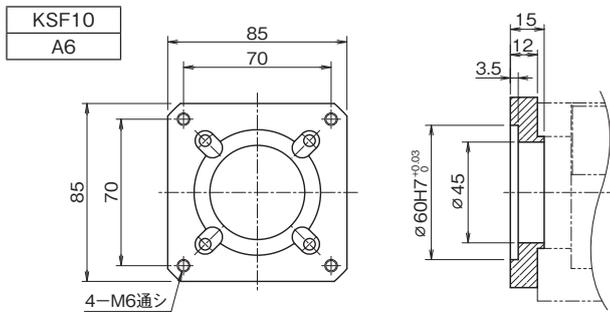
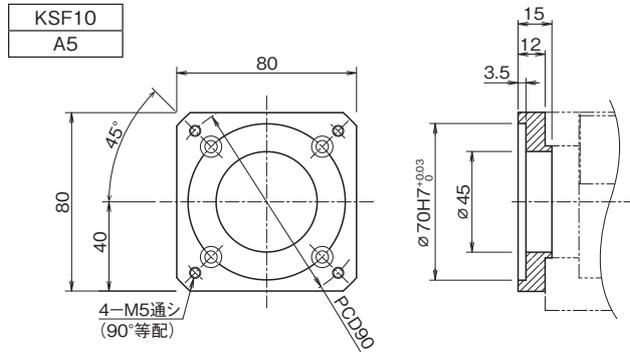
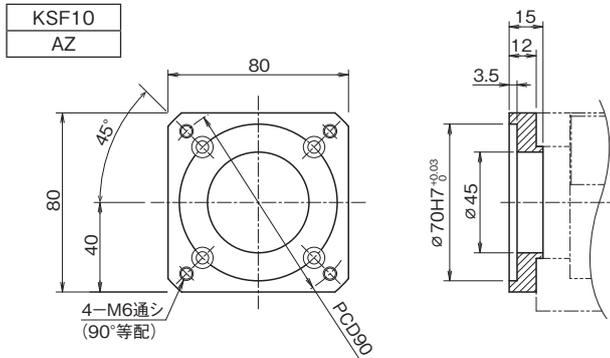
使用モータ、中間フランジ、カップリング対応表

モータ種類	メーカ	シリーズ	モータ形番	モータ定格出力 [W]	フランジ角	中間フランジ	適用カップリング形番		
							三木ブリー株式会社	鍋屋バイテック会社 (NBK)	
A C サイボモータ	株式会社 安川電機	Σ-V	SGMJV-08	750	□80	AZ	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19	
			SGMAV-08			AZ	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19	
		Σ-7	SGM7J-08	750	□80	AZ	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19	
			SGM7A-08			AZ	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19	
		Σ-X	SGMXJ-08	750	□80	AZ	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19	
			SGMXA-08			AZ	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19	
	三菱電機株式会社	MG COMBUSTOR	J4	750	□80	AZ	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19	
			HG-KR73			AZ	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19	
			HG-MR73			AZ	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19	
	多摩川精機株式会社	TBL-iII	TS4614	750	□80	AZ	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19	
		TBL-iIV	TSM3304	750	□80	AZ	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19	
	パナソニック株式会社	MINAS	A5	MSMD08	750	□80	A5	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19
				MSME08			A5	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19
			A6	MSMF08	750	□80	A5	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19
				MHMF08			A5	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19
	株式会社 キーエンス	SV	SV-M075	750	□80	AZ	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19	
		SV2	SV2-M075	750	□80	AZ	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19	
	山洋電気株式会社	SANMOTION R	R2AA08075	750	□80	AZ	SFC-040DA2-15B-16B	XGT2-39C-15-16	
オムロン株式会社	OMNUC G5	R88M-K75030	750	□80	A5	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19		
		1S	R88M-1M75030	750	□80	A5	SFC-040DA2-15B-19B	XGT2-39C-15-19	

モータ種類	メーカ	シリーズ	モータ形番	フランジ角	中間フランジ	適用カップリング形番	
						三木ブリー株式会社	鍋屋バイテック会社 (NBK)
ステッピングモータ	オリエンタルモーター株式会社	αステップ	AZ9*, AR9*	□85	A6	SFC-035DA2-14B-15B	XGT2-30C-14-15
		5相 RK II	RKS59*	□85	A6	SFC-035DA2-14B-15B	XGT2-34C-14-15

注1) 表中のモータ形番は形番の一部を表しております。形番について詳しくは、各モータメーカーのカatalogをご参照ください。
注2) 形番構成④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合、表中のモータ形番は多摩川精機株式会社製「TS4614」となります。

中間フランジ



KSF*	…アクチュエータ形番
◇◇	…◇: 中間フランジ

注3) 中間フランジ「A0」は「モータ無し側面」と「モータ取付部詳細」をご参照ください。(→1章395)

モータ直結 | モータ折返し | 本体幅100mm | 本体高さ74mm | オアプガータタイプ

-1章-
コンパクト

-2章-
ユニバーサル

-3章-
エコノミー

-4章-
シリリズン

-5章-
軽量

-6章-
多軸

-7章-
シフトローラ

-8章-
リテモータ

-9章-
ブレース

KSF
4U

KSF
5U

KSF
6U

KSF
8U

KSF
10U

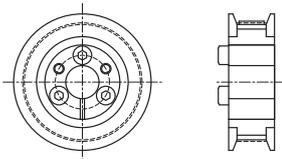
中間フランジ(折返し)

各種モータが取付けられるように中間フランジを用意しています。
形番構成①形番で「KSF10RU」をご指定した場合、ご使用になるモータに合わせて中間フランジをご指定ください。

記号構成

折返し記号	中間フランジ	モータ軸径[mm]	モータ軸固定方法
W ①	Z ②	19 ③	M ④
W	下表「使用モータ、ハウジングA/中間フランジ対応表」をご参照ください。	モータ軸径をご指定ください。 (下表「使用モータ、ハウジングA/中間フランジ対応表」をご参照ください)	M：摩擦締結具

モータ軸固定方法



摩擦締結具

使用モータ、ハウジングA/中間フランジ対応表

モータ種類	メーカ	シリーズ	モータ形番	モータ定格出力 [W]	フランジ角	中間フランジ
A C サイ ボ モータ	(株)安川電機	Σ-V	SGMJV-08	750	□80	WZ-19M
			SGMAV-08			WZ-19M
		Σ-7	SGM7J-08	750	□80	WZ-19M
			SGM7A-08			WZ-19M
		Σ-X	SGMXJ-08	750	□80	WZ-19M
			SGMXA-08			WZ-19M
	三菱電機(株)	J4	HG-KR73	750	□80	WZ-19M
			HG-MR73			WZ-19M
		J5	HK-KT7M3W	750	□80	WZ-19M
	多摩川精機(株)	TBL-i-II	TS4614	750	□80	WZ-19M
	パナソニック(株)	MINAS A5	MSMD08	750	□80	W5-19M
			MSME08			W5-19M
	(株)キーエンス	SV	SV-M075	750	□80	WZ-19M
	山洋電気(株)	SANMOTION R	R2AA08075	750	□80	WZ-16M
オムロン(株)	OMNUC G5	R88M-K75030	750	□80	W5-19M	

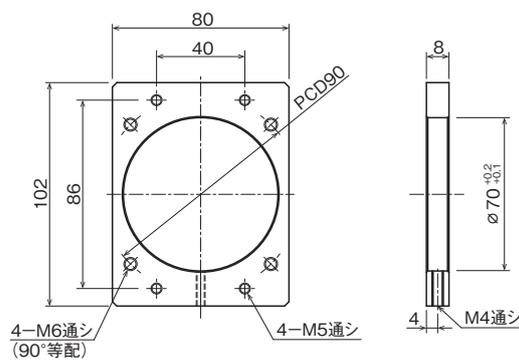
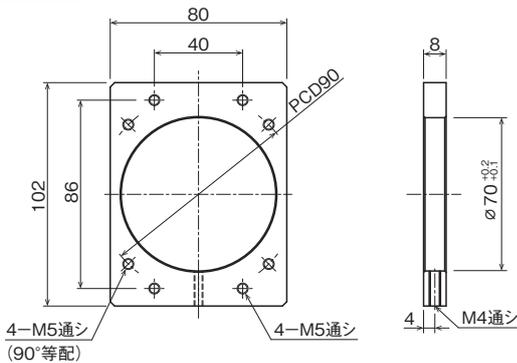
注1) 表中のモータ形番は形番の一部を表しております。形番について詳しくは、各モータメーカーのカタログをご参照ください。
注2) 形番構成④モータ有無/制御機器種類にて「TH」を選択した場合、表中のモータ形番は多摩川精機(株)製「TS4614」となります。

中間フランジ

KSF10R
W5

KSF10R
WZ

KSF* ...アクチュエータ形番
W◇ ...◇: 中間フランジ



Precautions

■ 本製品の適用について

- ・本製品は、人命にかかわるような状況の下で使用される機器、あるいはシステムに用いることはできません。
- ・本製品を乗用移動体用、医療用、航空宇宙用、原子力用、電力用の機器あるいはシステムなど、特殊用途への適用をご検討の際は、必ず事前にTHKまでお問い合わせください。

■ 回転モータ駆動製品

■ 取扱い

- ・常に振動が作用する箇所での使用やクリーンルーム、真空中、低温・高温での使用など特殊環境下で使用される場合は、THKまでお問い合わせください。
- ・テーブルおよびアウトレールを傾けますと、自重で落下する場合がありますので、ご注意ください。

■ 安全上の注意

- ・作業の前に、JIS規格「産業用マニピュレーティングロボット安全性」(JIS B8433)および厚生労働省「労働安全衛生規則」を精読し、遵守してください。
- ・取扱説明書をよく読み、内容を十分理解し、安全のための注意事項は必ず厳守してください。
- ・アクチュエータ本体、コントローラおよび接続されている関連機器の設置、調整、点検、保守作業を行う際は、必ず全ての電源プラグをコンセントから抜き、作業員以外が電源を投入できないように、施錠、または安全プラグ等をご用意ください。また作業中の旨を明記した物を見易い位置に掲示してください。
- ・通電中はアクチュエータの動作部には絶対に触れないでください。また、製品の作動中または作動できる状態のときは、アクチュエータの作動範囲に立ち入らないでください。
- ・複数の人が作業を行う場合は、手順・合図・異常等の措置を予め確認し、別途作業を監視する人をおいてください。
- ・本製品をむやみに分解しないでください。異物の侵入や精度劣化の原因となります。また、コントローラは感電の恐れがあります。
- ・本製品を落下させたり、叩いたりしないでください。けがや破損の原因となります。また、衝撃を与えた場合、外観に破損が見られなくとも機能を損失する可能性があります。
- ・許容回転数を超えてのご使用は、部品の破損や事故につながります。使用回転数は弊社の仕様範囲内をお願いします。
- ・ごみ、切り粉など異物の進入のないようご注意ください。ボール循環部品の破損や機能の損失の原因となります。
- ・クーラントが本製品内部に侵入するような環境下でご使用される場合は、THKまでお問い合わせください。
- ・可動範囲の両端に取付けてあるストップパにスライダが衝突する恐れがある場合は、ショックアブソーバ等の衝撃吸収機構を設置してください。ストップパは、スライダ衝突時の衝撃を吸収するものではありません。稼動中にストップパに衝突すると破損や事故につながります。
- ・トルク制限値を超えてのご使用は部品の破損や事故につながります。
- ・パラメータのトルク制限にてトルク制限値を超えないように使用してください。
- ・折返しタイプには、タイミングベルトが切れた場合の安全装置がありません。安全のために、装置側に安全装置を設置してください。
- ・本製品は、本体質量が20kgを超える重量物があります。搬送時・組付け時には、けがや破損がないように安全に考慮し、適切な運搬器具を使用してください。
- ・PCは押付動作を想定した設計となっております。引張り方向負荷がかかる場合は、寿命が著しく低下することがあります。
- ・PCTは軸方向荷重のみ負荷することができます。LMガイドを併用するなどしてロッドに軸方向荷重以外がかからない状態でご使用ください。
- ・PCのロッドへ回転トルクまたはモーメント荷重が作用する場合は、THKまでお問い合わせください。
- ・PCには、本体質量が20kgを超える重量物があります。本製品を移動させる場合は、吊りボルトを使用し吊り上げて移動してください。本体に吊りベルトのみを引っ掛けて吊り上げないでください。
- ・設置する場合など、垂直で移動する場合はモータ側およびロッド側の2本を使用してください。水平状態で移動する場合は、モータ側とロッド側の2本または4本を使用してください。
- ・形番によって重心位置の偏りにより吊った際に本体が傾く場合があります。
- ・本製品自体を移動搬送させる用途で使用される場合、使用条件によってはモータ質量の慣性によりモータ取付け部品(ハウジングA)等の破損が懸念されます。使用前にTHKまでお問合せください。
- ・KSF/KRFのテーブルにはストリップシール吸引用の磁力の強いマグネットを2箇所組付けています。そのため磁性体はマグネットに吸着することがありますのでお取扱いには十分ご注意ください。また、サイドカバー上面にはストリップシールの浮上り防止を目的とした帯状のマグネットも組付けてあります。

■ 使用環境

- ・SKR/KR/KSF/KRF：屋内、周囲温度0～40℃の範囲内、周囲湿度80%RH以下(凍結および結露なきこと)
- ・US/USW/GL-N/TH/TY：屋内、周囲温度0～40℃の範囲内、周囲湿度80%RH以下(凍結および結露なきこと)
- ・ES/EC/VLAST/VLACT/EG/ET：屋内、周囲温度0～40℃の範囲内、周囲湿度80%RH以下(凍結および結露なきこと)
- ・CSKR：クリーン度クラス3、クラス4の性能が必要な場合 周囲温度16～24℃、周囲湿度20～80%RH(結露なきこと)
- ・CGL：クリーン度クラス4の性能が必要な場合 周囲温度16～24℃、周囲湿度80%RH以下(結露なきこと)
- ・CSKR/CGL：通常環境(大気中)で使用する場合 周囲温度10～40℃、周囲湿度80%RH以下(結露なきこと)
- ・CKSF/CKRF：屋内、周囲温度0～40℃の範囲内、周囲湿度80%RH以下(凍結および結露なきこと)
- ・ALK：屋内、周囲温度0～40℃の範囲内、周囲湿度80%RH以下(凍結および結露なきこと)
- ・TSC/TLC/THC：屋内、周囲温度0～40℃の範囲内、周囲湿度90%RH以下(凍結および結露なきこと)
- ・TNU/TJU：屋内、周囲温度0～55℃の範囲内、周囲湿度90%RH以下(凍結および結露なきこと)
- ・PCT/PC：屋内、周囲温度0～40℃の範囲内、周囲湿度20～80%RH(結露なきこと)
- ・腐食性ガスや可燃性ガスがない場所
- ・振動や衝撃が本体に伝わらない場所
- ・鉄粉等の導電性のある粉体、塵埃、オイルミスト、切削液、水分、塩分、有機溶剤が飛散しない場所
- ・直射日光、輻射熱が当たらない場所
- ・強電界、強磁界の発生しない場所
- ・点検や清掃のしやすい場所
- ・常に振動する箇所、真空中、低温・高温での使用など、特殊環境下でご使用される場合は、THKまでお問い合わせください。

■ アクチュエータの取付面

- ・機械加工、またはそれに準じた精度を持つ平面としてください。平面度を規定している製品もあります。
- ・十分に剛性のあるベースに取付けてください。
- ・ES3/ES3R/ES4/ES4R : 0.035mm/200mm, ES5/ES5R/ES6/ES6R/VLAST45 : 0.05mm/200mm, VLAST60 : 0.06mm/200mm以内
- ・US6T/US6RT : 0.06mm/200mm以内

■ 潤滑

- ・アクチュエータの機能を十分に発揮させるためには、潤滑が必要です。潤滑が不足すると転がり部の摩耗が増加したり、早期破損の原因となる場合があります。
- ・性状の異なる潤滑剤を混合してのご使用は避けてください。製品によって封入されている潤滑剤が異なりますのでご注意ください。
- ・特殊な潤滑剤をご使用される場合は、THKまでお問い合わせください。
- ・グリースの給脂間隔は通常100kmを目安にしてください。但し、使用条件により異なりますので、初期点検による給脂間隔の決定を推奨します。
- ・常に振動する箇所、真空、低温・高温、クリーンルーム(CSKR/CGLを除く)など特殊環境下でのご使用は、通常の潤滑剤を使用できない場合がありますのでTHKまでお問い合わせください。
- ・油潤滑にてご使用される場合は、THKまでお問い合わせください。
- ・SKR/KR,KSF,KRF,GL-N/TH,CKSF,CKRF : 防錆油をよく拭き取り、潤滑剤を封入してからお使いください。
- ・GL-N,KSF,KRF CGL : ボールねじ部にはグリースニップルがありませんので、直接転動面にグリースを塗布してください。

■ 保管

- ・本アクチュエータは、弊社の梱包および荷姿で、高温、低温、多湿を避け、水平な状態で保管してください。
- ・制御機器類は、高温、低温、多湿を避けて保管してください。

■ 取扱説明書

- ・各取扱説明書はウェブサイトからダウンロードできます(ログインが必要な場合もあります)。

THK電動アクチュエータサイト www.ea-thk.com

「コンパクトシリーズ」	SKR	取扱説明書」	「多軸シリーズ」	MA	取扱説明書」
「コンパクトシリーズ」	KR	取扱説明書」	「多軸シリーズ」	MA	組立手順書」
「コンパクトシリーズ」	KSF	取扱説明書」	「プレスシリーズ」	PCT/PC	取扱説明書」
「コンパクトシリーズ」	KRF	取扱説明書」	「コントローラシリーズ」	TSC	取扱説明書」
「ユニバーサルシリーズ」	US/USW	取扱説明書」	「コントローラシリーズ」	TLC	取扱説明書」
「ユニバーサルシリーズ」	GL-N	取扱説明書」	「コントローラシリーズ」	THC	取扱説明書」
「ユニバーサルシリーズ」	TH	取扱説明書」	「コントローラシリーズ」	TNU/TJU	取扱説明書」
「ユニバーサルシリーズ」	TY	取扱説明書」			
「エコノミーシリーズ」	ES/EC	取扱説明書」	その他、CADデータやパソコンソフト(D-STEP)等もダウンロードで きます。		
「エコノミーシリーズ」	VLA	取扱説明書」			
「エコノミーシリーズ」	EG	取扱説明書」			
「エコノミーシリーズ」	ET	取扱説明書」			
「クリーンシリーズ」	CSKR	取扱説明書」			
「クリーンシリーズ」	CKSF	取扱説明書」			
「クリーンシリーズ」	CKRF	取扱説明書」			
「クリーンシリーズ」	CGL	取扱説明書」			